

INSTITUTO TECNOLÓGICO DE BUENOS AIRES

22.05 ANÁLISIS DE SEÑALES Y SISTEMAS DIGITALES

GUÍA DE PROBLEMAS *Nº* 2

Transformada Z

Grupo 2:

Matías LARROQUE
Leg. 56597

Tomas AGUSTÍN GONZÁLEZ
ORLANDO
Leg. 57090

Lucero Guadalupe FERNANDEZ
Leg. 57485

Manuel MOLLÓN
Leg. 58023

Ezequiel VIJANDE
Leg. 58057

Profesor:

Daniel JACOBY
Carlos BELAUSTEGUI GOITIA
Rodrigo IRIBARREN

Entregado: 4 de Abril de 2019

Índice

1. Ejercicio 1	2
1.1. Ejercicio 2b de la guía de sistemas discretos	2
1.2. Ejercicio 9 de la guía de sistemas discretos	2
1.2.1. Respuesta al escalón	5
1.2.2. Respuesta en frecuencia	6
2. Ejercicio 3.a	8
3. Ejercicio 6	10
3.1. Item a	10
3.2. Item b	10
3.3. Item c	10

1. Ejercicio 1

1.1. Ejercicio 2b de la guía de sistemas discretos

Se pide hallar la ecuación en diferencias el siguiente diagrama de bloques:

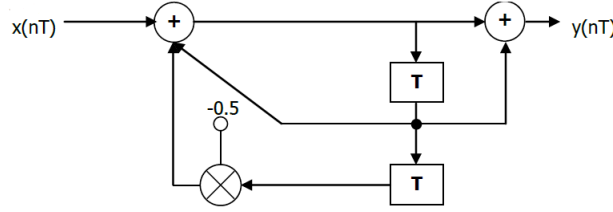


Figura 1: Diagrama en bloques del sistema del Ej:2b

Asumiendo que el sistema esta relajado y que la entrada es causal, lo que quiere decir que:

$$\begin{cases} y(nT) = x(nT) = 0; \quad \forall n < 0 \end{cases}$$

Se tiene el siguiente diagrama en bloques luego de aplicarle la transformada Z a la red:

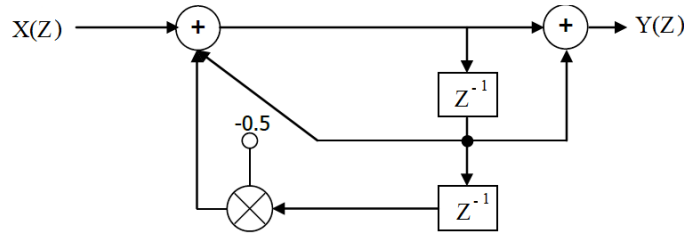


Figura 2: Diagrama de bloques del sistema en Z

De aquí asumiendo condiciones iniciales nulas y llamando $a(z)$ a la señal que sale del primer bloque sumador, se tienen las ecuaciones:

$$\begin{cases} a(z) = X(z) + z^{-1}a(z) - \frac{1}{2}z^{-2}a(z) \\ Y(z) = a(z)[1 + z^{-1}] \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a(z) = \frac{1}{1 + \frac{1}{2}z^{-2} - z^{-1}} X(z) \\ Y(z) = a(z)[1 + z^{-1}] \end{cases} \rightarrow$$

$$Y(z) = X(z) \frac{1 + z^{-1}}{1 + \frac{1}{2}z^{-2} - z^{-1}} \rightarrow Y(z)[1 + \frac{1}{2}z^{-2} - z^{-1}] = X(z)[1 + z^{-1}]$$

Antitransformando la expresión anterior se llega a:

$$y(nT) + \frac{1}{2}y(nT - 2T) - y(nT - T) = x(nT) + x(nT - T)$$

Esta expresión es la misma que se obtuvo en la resolución para la guía de sistemas discretos.

1.2. Ejercicio 9 de la guía de sistemas discretos

Se pide determinar la respuesta al impulso, al escalón y la respuesta en frecuencia del siguiente sistema de segundo orden:

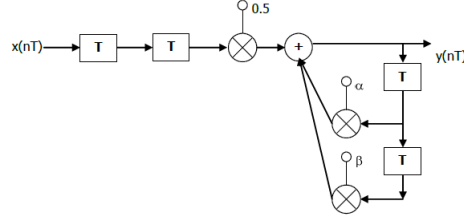


Figura 3: Sistema del ej9 de sistemas discretos

Los valores de α y β son:

- a) $\alpha = 1, \beta = -\frac{1}{2}$
- b) $\alpha = \frac{1}{2}, \beta = -\frac{1}{8}$
- c) $\alpha = \frac{5}{4}, \beta = -\frac{25}{32}$

De dicha red se obtiene la siguiente ecuación en diferencias:

$$\frac{1}{2}x(nT - 2T) + \alpha y(nT - T) + \beta y(nT - 2T) = y(nT) \quad (1)$$

Para simplificar las cuentas, se normaliza el período a la unidad ($T = 1$) y luego se desnormaliza cuando se llega a los resultados:

$$\frac{1}{2}x(n - 2) + \alpha y(n - 1) + \beta y(n - 2) = y(n)$$

Aplicando la transformada Z a la ecuación (1) se obtiene la siguiente expresión:

$$\frac{1}{2}z^{-2}[z^2.x(-2) + z.x(-1) + X(z)] + \alpha.z^{-1}[z.y(-1) + Y(z)] + \beta.z^{-2}[z^2y(-2) + z.y(-1) + Y(z)] = Y(z)$$

Donde $X(z)$ e $Y(z)$ son las transformadas Z de $x(n)$ e $y(n)$ respectivamente.

Considerando al sistema relajado (condiciones iniciales nulas) y la entrada como causal la ecuación anterior se simplifica a:

$$\frac{1}{2}z^{-2}X(z) + \alpha z^{-1}Y(z) + \beta z^{-2}Y(z) = Y(z)$$

$$\frac{1}{2}z^{-2}X(z) = Y(z)[1 - \beta z^{-2} - \alpha z^{-1}]$$

$$\frac{Y(z)}{X(z)} = H(z) = \frac{z^2}{z^2} \cdot \frac{\frac{1}{2}z^{-2}}{1 - \beta z^{-2} - \alpha z^{-1}} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{z^2 - \alpha z - \beta} \quad (2)$$

Los polos de $H(z)$ (transformada Z de la respuesta impulsiva) tienen la siguiente forma:

$$\frac{\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 + 4\beta}}{2} = \frac{\alpha}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + \beta}$$

Tanto para el caso a), b) y c) los valores de α y β son tales que cumplen que:

$$\left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + \beta < 0 \implies z_{1,2} = \frac{\alpha}{2} \pm j\sqrt{-\left[\left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + \beta\right]}$$

Por conveniencia definimos $\omega = \sqrt{-\left[\left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 + \beta\right]}$

Se puede reescribir $H(z)$ como:

$$H(z) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{(z - z_1)(z - z_2)}$$

Una forma posible de obtener la antitransformada de $H(z)$ es mediante residuos utilizando la siguiente formula:

$$h(n) = u(n) \cdot \sum_{i=1}^M \text{Res}\{H(z) \cdot z^{n-1}, z_i\}$$

En este caso las singularidades de $H(z) \cdot z^{n-1}$ son:

$$z_{1,2} = \frac{\alpha}{2} \pm j\omega \text{ y para } n=0, z_3 = 0$$

Los residuos correspondientes son:

$$\begin{aligned} \blacksquare \lim_{z \rightarrow z_1} (z - z_1) \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{z^{n-1}}{(z - z_1)(z - z_2)} &= \frac{1}{2} \cdot \frac{[(\frac{\alpha}{2}) + j\omega]^{n-1}}{2j\omega} \stackrel{\text{Polares}}{=} \frac{1}{j4\omega} \cdot (\sqrt{-\beta})^{n-1} e^{j(n-1)\theta} \\ \blacksquare \lim_{z \rightarrow z_2} (z - z_2) \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{z^{n-1}}{(z - z_1)(z - z_2)} &= -\frac{1}{2} \cdot \frac{[(\frac{\alpha}{2}) - j\omega]^{n-1}}{2j\omega} \stackrel{\text{Polares}}{=} -\frac{1}{j4\omega} \cdot (\sqrt{-\beta})^{n-1} e^{-j(n-1)\theta} \\ \blacksquare \lim_{z \rightarrow 0} (z) \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{z(z - z_1)(z - z_2)} &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{z_1 \cdot z_2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{z_1 \cdot z_1} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{|z_1|^2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{(\frac{\alpha}{2})^2 - (\frac{\alpha}{2})^2 - \beta} = -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\beta} \end{aligned}$$

Donde $\theta = \arctg(\frac{2\omega}{\alpha})$

De dichos residuos se obtiene como expresión de antitransformada:

$$\begin{aligned} h(n) &= -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\beta} \delta(n) + u(n) \left[\frac{1}{j4\omega} \cdot (\sqrt{-\beta})^{n-1} e^{j(n-1)\theta} - \frac{1}{j4\omega} \cdot (\sqrt{-\beta})^{n-1} e^{-j(n-1)\theta} \right] \\ h(n) &= \frac{1}{2} \left[-\frac{1}{\beta} \delta(n) + u(n) \cdot \frac{(\sqrt{-\beta})^{n-1}}{\omega} \cdot \underbrace{\left(\frac{e^{j(n-1)\theta} - e^{-j(n-1)\theta}}{2j} \right)}_{\sin[(n-1)\theta]} \right] \end{aligned}$$

Si evaluamos en $n=0$ se obtiene que:

$$h(0) = \frac{1}{2} \left[-\frac{1}{\beta} + \frac{1}{\omega \cdot \sqrt{-\beta}} \cdot \sin(-\theta) \right] = \frac{1}{2} \left[-\frac{1}{\beta} - \frac{1}{\omega \sqrt{-\beta}} \cdot \frac{\omega}{\sqrt{-\beta}} \right] = \frac{1}{2} \left[-\frac{1}{\beta} + \frac{1}{\beta} \right] = 0$$

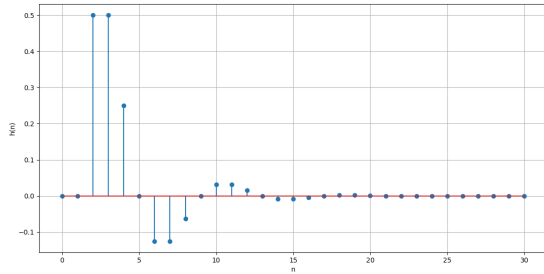
Por lo que se puede reescribir la respuesta impulsiva del sistema como:

$$h(n) = \frac{1}{2\omega} \cdot (\sqrt{-\beta})^{n-1} \sin[(n-1)\theta] \cdot u(n-1)$$

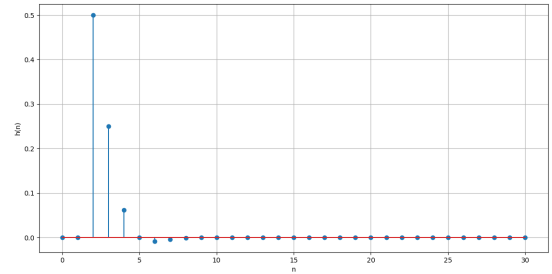
Luego, teniendo en cuenta el período de muestreo T , se reescribe se llega a la forma final de la respuesta como:

$$h(nT) = \frac{1}{2\omega} \cdot (\sqrt{-\beta})^{nT-T} \sin[(nT-T)\theta] \cdot u(nT-T) \quad (3)$$

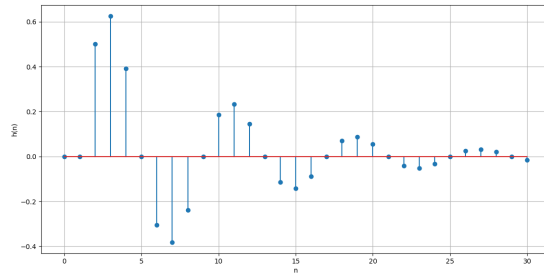
Se realizó un script ("Ej9-impulso") para graficar esta respuesta impulsiva para los tres casos a), b) y c), el resultado fue el siguiente:



(a) Item a($\alpha = 1, \beta = -\frac{1}{2}$)



(b) Item b($\alpha = \frac{1}{2}, \beta = -\frac{1}{8}$)



(c) Item c($\alpha = \frac{5}{4}, \beta = -\frac{25}{32}$)

Figura 4: Gráficas de las respuestas impulsivas

Como era de esperarse las gráficas obtenidas son iguales a las que se obtuvieron en la resolución para la guía de sistemas discretos. A su vez se obtienen las siguientes pseudofrecuencias de oscilación para cada ítem:

- a) $f = \frac{1}{8T}$
- b) No hay oscilación apreciable
- c) $f = \frac{1}{8T}$

1.2.1. Respuesta al escalón

Para la respuesta al escalón del sistema se comenzó planteando la forma genérica de la respuesta de un sistema LTI en tiempo discreto:

$$y(n) = (h * u)(n)$$

Transformando ambos lados de la ecuación se obtiene:

$$Y(z) = H(z).Z\{u(n)\}(z)$$

Donde:

$$Z\{u(n)\}(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} z^{-k} = \frac{1}{1-z^{-1}} = \frac{z}{z-1}, |z| > 1$$

Entonces reemplazando la transformada del escalón calculada previamente y $H(z)$ por lo obtenido en (2), se tiene:

$$Y(z) = \frac{1}{2} \cdot \frac{z}{(z-1)(z^2-\alpha z-\beta)}$$

Descomponiendo en fracciones simples:

$$Y(z) = \frac{A}{z-1} + \frac{Bz+C}{z^2-\alpha z-\beta} \Rightarrow \frac{z}{2} = A(z^2 - \alpha z - \beta) + B.z(z-1) + C(z-1)$$

$$\underline{z = 1}$$

$$\frac{1}{2} = A(1 - \alpha - \beta) \rightarrow A = \frac{1}{2(1-\alpha-\beta)}$$

$$\underline{z = 0}$$

$$0 = -\frac{\beta}{2(1-\alpha-\beta)} - C \rightarrow C = -\frac{\beta}{2(1-\alpha-\beta)}$$

$$\underline{z = -1}$$

$$-\frac{1}{2} = \frac{1+\alpha-\beta}{2(1-\alpha-\beta)} + 2B + \frac{\cancel{2}\beta}{\cancel{2}(1-\alpha-\beta)}$$

$$-\frac{1}{2} - \frac{1+\alpha-\beta}{2(1-\alpha-\beta)} - \frac{\cancel{2}\beta}{\cancel{2}(1-\alpha-\beta)} = 2B$$

$$\frac{-1+\cancel{\alpha}+\cancel{\beta}-1-\cancel{\alpha}+\cancel{\beta}-\cancel{2}\beta}{2(1-\alpha-\beta)} = 2B \rightarrow B = -\frac{1}{2(1-\alpha-\beta)}$$

Teniendo en cuenta que:

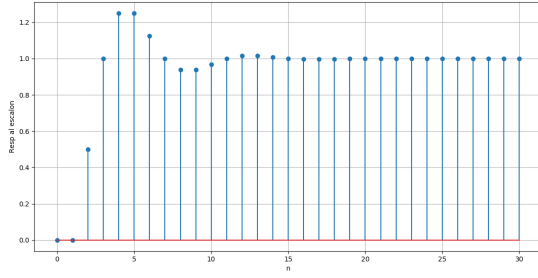
- $Z\{\delta(n-k)\} = z^k$
- $\delta(n-k) * x(n) = x(n-k)$

La antitransformada de $Y(z)$ es:

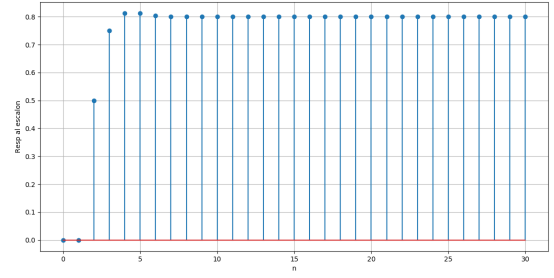
$$y(n) = A.u(n-1) + 2C.h(n) + 2B.h(n-1)$$

$$y(nT) = \frac{1}{2(1-\alpha-\beta)}u(nT-T) - \frac{\beta}{1-\alpha-\beta}h(nT) - \frac{1}{1-\alpha-\beta}h(nT+T) \quad (4)$$

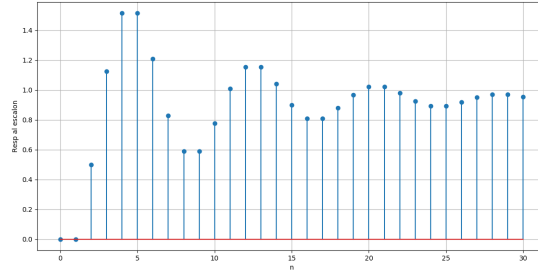
Al igual que para la respuesta impulsiva se realizó un script (“Ej9-escalón”) para graficar la respuesta al escalón de cada ítem.



(a) Item A($\alpha = 1$, $\beta = -\frac{1}{2}$)



(b) Item b($\alpha = \frac{1}{2}$, $\beta = -\frac{1}{8}$)



(c) Item c

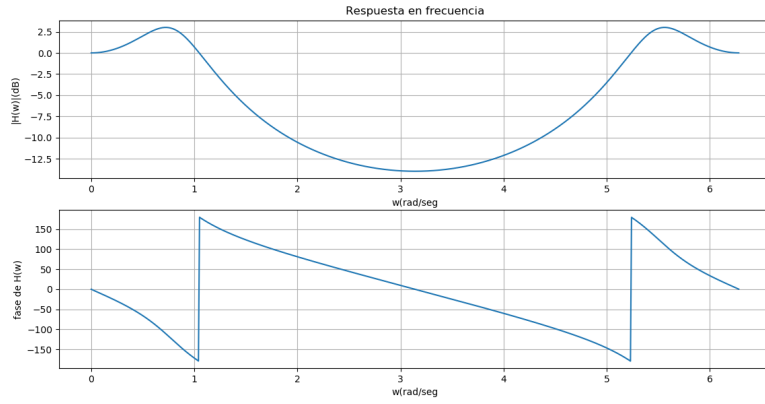
Figura 5: Gráficas de la respuesta al escalon

1.2.2. Respuesta en frecuencia

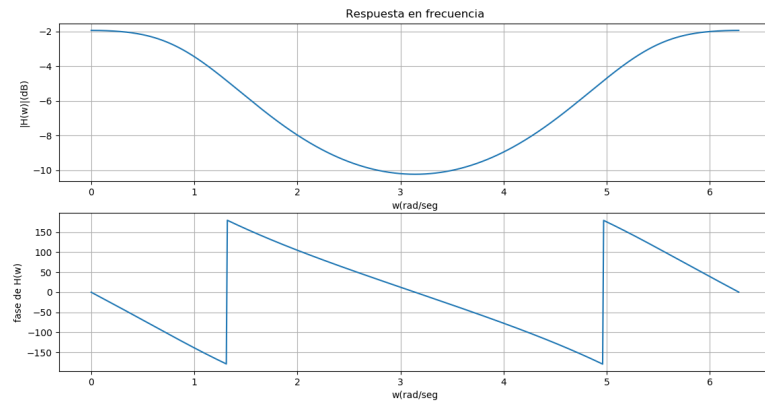
Se puede obtener la respuesta en frecuencia del sistema mediante la $H(z)$ obtenida evaluando la misma en el círculo unitario.

$$H(\omega) = H(z)|_{z=e^{j\omega}} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{e^{j2\omega} - \alpha e^{j\omega} - \beta}$$

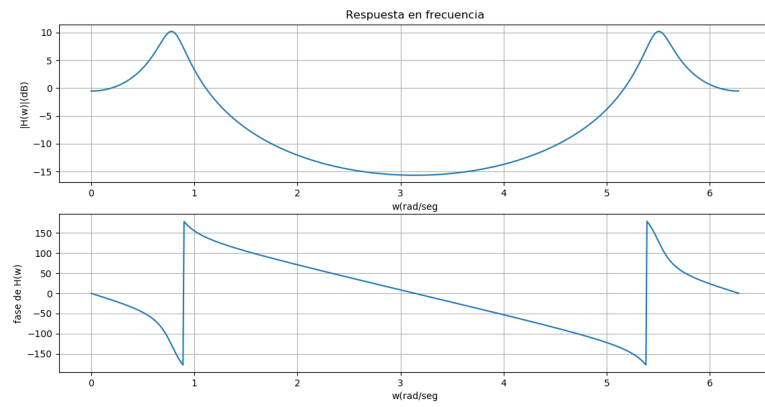
Dicha función transferencial fue simulada y graficada. A continuación se presentan las gráficas obtenidas del script de python ‘RespFrecuencia’:



(a) Item a($\alpha = 1, \beta = -\frac{1}{2}$)



(b) Item b($\alpha = \frac{1}{2}, \beta = -\frac{1}{8}$)



(c) Item c($\alpha = \frac{5}{4}, \beta = -\frac{25}{32}$)

Figura 6: Gráficas de la repuesta en frecuencia

2. Ejercicio 3.a

Se pide verificar la estabilidad del siguiente filtro recursivo:

$$H(z) = \frac{z^6}{6z^6 + 5z^5 + 4z^4 + 3z^3 + 2z^2 + z + 1} \quad (5)$$

Assumiendo que el sistema es causal se tiene que el sistema es estable si se tiene que todas sus singularidades están dentro del círculo unitario ($|z| < 1$).

Se define como función característica del sistema a:

$$f(z) = 6z^6 + 5z^5 + 4z^4 + 3z^3 + 2z^2 + z + 1 = 0$$

$$f(z) = z^6 + \frac{5}{6}z^5 + \frac{2}{3}z^4 + \frac{1}{2}z^3 + \frac{1}{3}z^2 + \frac{1}{6}z + \frac{1}{6} = 0 \quad (6)$$

Para que el sistema sea estable debe cumplir:

1. Todos los coeficientes de (6) deben ser menor al orden de la misma
2. $|\frac{a_0}{a_n}| < 1$, donde a_0 es el coeficiente que acompaña al termino independiente y a_n el que acompaña a z^n

Una simple inspección de la $f(z)$ muestra que se cumple la condición 1, en cuanto a la condición 2 $|\frac{a_0}{a_n}| = \frac{1}{6} < 1$. Esto significa que en primera instancia la función característica cumple con las condiciones necesarias.

Como siguiente paso se arman las matrices triangulares correspondientes:

$$H_1 = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 4 & 3 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 6 & 5 & 4 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 5 & 4 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 5 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 6 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 6 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}, H_2 = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 4 & 3 & 2 & 1 & 1 \\ 5 & 4 & 3 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

De la suma de ambas matrices se obtiene:

$$H_7 = H_1 + H_2 = \begin{pmatrix} 12 & 10 & 8 & 6 & 4 & 2 & 2 \\ 5 & 10 & 8 & 6 & 4 & 3 & 1 \\ 4 & 3 & 8 & 6 & 5 & 3 & 2 \\ 3 & 2 & 1 & 7 & 5 & 4 & 3 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 6 & 5 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 6 & 5 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

Definiendo los determinantes internos de la matriz como:

$$\blacksquare \nabla_1 = 7 > 0$$

$$\blacksquare \nabla_3 = \begin{vmatrix} 8 & 6 & 5 \\ 1 & 7 & 5 \\ 1 & 0 & 6 \end{vmatrix} = 295 > 0$$

$$\blacksquare \nabla_5 = \begin{vmatrix} 10 & 8 & 6 & 4 & 3 \\ 3 & 8 & 6 & 5 & 3 \\ 2 & 1 & 7 & 5 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 6 & 5 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 6 \end{vmatrix} = 12383 > 0$$

$$\blacksquare \nabla_7 = \begin{vmatrix} 12 & 10 & 8 & 6 & 4 & 2 & 2 \\ 5 & 10 & 8 & 6 & 4 & 3 & 1 \\ 4 & 3 & 8 & 6 & 5 & 3 & 2 \\ 3 & 2 & 1 & 7 & 5 & 4 & 3 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 6 & 5 & 4 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 6 & 5 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 6 \end{vmatrix} = 507408 > 0$$

El calculo de los determinantes internos de la matriz se realizo con el script de python titulado “Determinantes”.

Como la función característica del sistema cumple las condiciones necesarias mencionadas previamente y todos sus determinantes internos son positivos, se concluye que el sistema es estable.

3. Ejercicio 6

3.1. Ítem a

Se pide demostrar la siguiente igualdad:

$$|H(e^{j\omega})|^2 = H(z).H(z^{-1})|_{z=e^{j\omega}}$$

demostración:

$$\begin{aligned} H(z).H(z^{-1}) &\stackrel{\text{definicion}}{=} \left(\sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} h(k).z^{-k} \right) \cdot \left(\sum_{n=-\infty}^{n=+\infty} h(n).z^n \right) \\ &\stackrel{\text{distributiva}}{=} \sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} \left(\sum_{n=-\infty}^{n=+\infty} h(n).z^n \right) h(k).z^{-k} \stackrel{z=e^{j\omega}}{=} \sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} \left(\sum_{n=-\infty}^{n=+\infty} h(n).e^{jn\omega} \right) h(k).e^{-jk\omega} \\ &\stackrel{\text{Conjugado}}{=} \sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} \overline{\left(\sum_{n=-\infty}^{n=+\infty} \overline{h(n).e^{-jn\omega}} \right) h(k).e^{-jk\omega}} \stackrel{h \in \mathbb{R}}{=} \sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} \overline{\left(\sum_{n=-\infty}^{n=+\infty} h(n).e^{-jn\omega} \right) h(k).e^{-jk\omega}} \\ &\stackrel{\text{definicion}}{=} \sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} \overline{H(\omega)h(k).e^{-jk\omega}} = \overline{H(\omega)} \cdot \sum_{k=-\infty}^{k=+\infty} h(k).e^{-jk\omega} \stackrel{\text{definicion}}{=} \overline{H(\omega)}.H(\omega) = |H(\omega)|^2 \end{aligned}$$

3.2. Ítem b

Se pide demostrar que el siguiente sistema es un filtro pasa todo (ganancia unitaria para toda frecuencia):

$$H(z) = \frac{1-az+bz^2}{b-az+z^2}$$

demostración:

$$\begin{aligned} |H(e^{j\omega})|^2 &= H(z).H(z^{-1}) = \frac{(1-az+bz^2)}{b-az+z^2} \cdot \frac{(1-az^{-1}+bz^{-2})}{b-az^{-1}+z^{-2}} \\ &= \frac{bz^2-(ab+a)z+1+a^2+b^2-(ab+a)z^{-1}+bz^{-2}}{bz^2-(ab+a)z+1+a^2+b^2-(ab+a)z^{-1}+bz^{-2}}, 1 = 1 \end{aligned}$$

3.3. Ítem c

Se pide demostrar que los pares de polos y ceros ocurren en pares recíprocos y conjugados.

demostración:

Se tiene que función transferencia genérica de un sistema puede escribirse como:

$$H(z) = \frac{a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_0}{b_m z^m + b_{m-1} z^{m-1} + \dots + b_0}, \text{ Donde los } b_i \text{ y los } a_i \text{ son reales } (\forall i \in \mathbb{N})$$

Si se define el denominador de la transferencia como $f(z)$ se tiene que los polos del sistema están dados por:

$$f(z) = \sum_{i=0}^m b_i z^i = 0$$

Asumiendo que z_j es una raíz compleja de $f(z)$, si evaluamos $f(\bar{z}_j)$ se llega a que:

$$\begin{aligned} f(\bar{z}_j) &= \sum_{i=0}^m b_i \bar{z}_j^i = \sum_{i=0}^m b_i \overline{z_j^i} \stackrel{b_i \in \mathbb{R}}{=} \sum_{i=0}^m \overline{b_i z_j^i} = \sum_{i=0}^m \overline{b_i z_j^i} \\ &= \overline{\sum_{i=0}^m b_i z_j^i} \stackrel{z_j \text{ raíz}}{=} \overline{0} = 0 \rightarrow \bar{z}_j \text{ también es raíz.} \end{aligned}$$

Ya que el numerador también es un polinomio con coeficientes reales aplica la misma deducción.