Машинное обучение

Занятие 4. Логистическая регрессия Решающее дерево

Линейная регрессия

$$a(x) = w_0 + \sum_{j=1}^d w_j x_j$$

Вещественное число!

$$a(x) = \operatorname{sign}\left(w_0 + \sum_{j=1}^d w_j x_j\right)$$

$$a(x) = \operatorname{sign}\left(w_0 + \sum_{j=1}^d w_j x_j\right)$$

Свободный коэффициент

Признаки

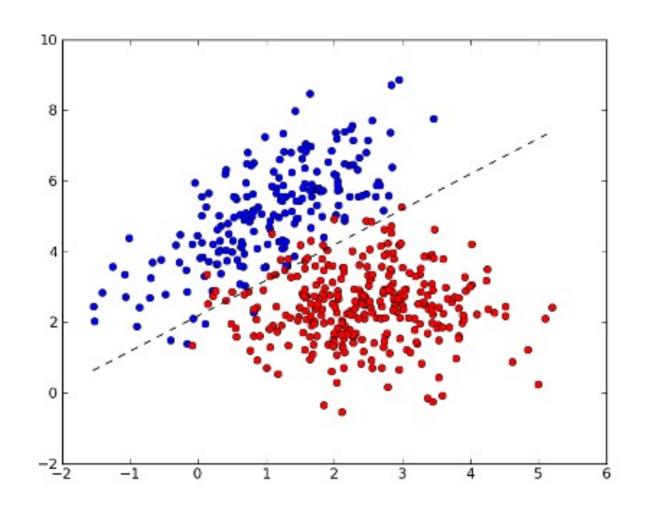
Beca

• Будем считать, что есть единичный признак

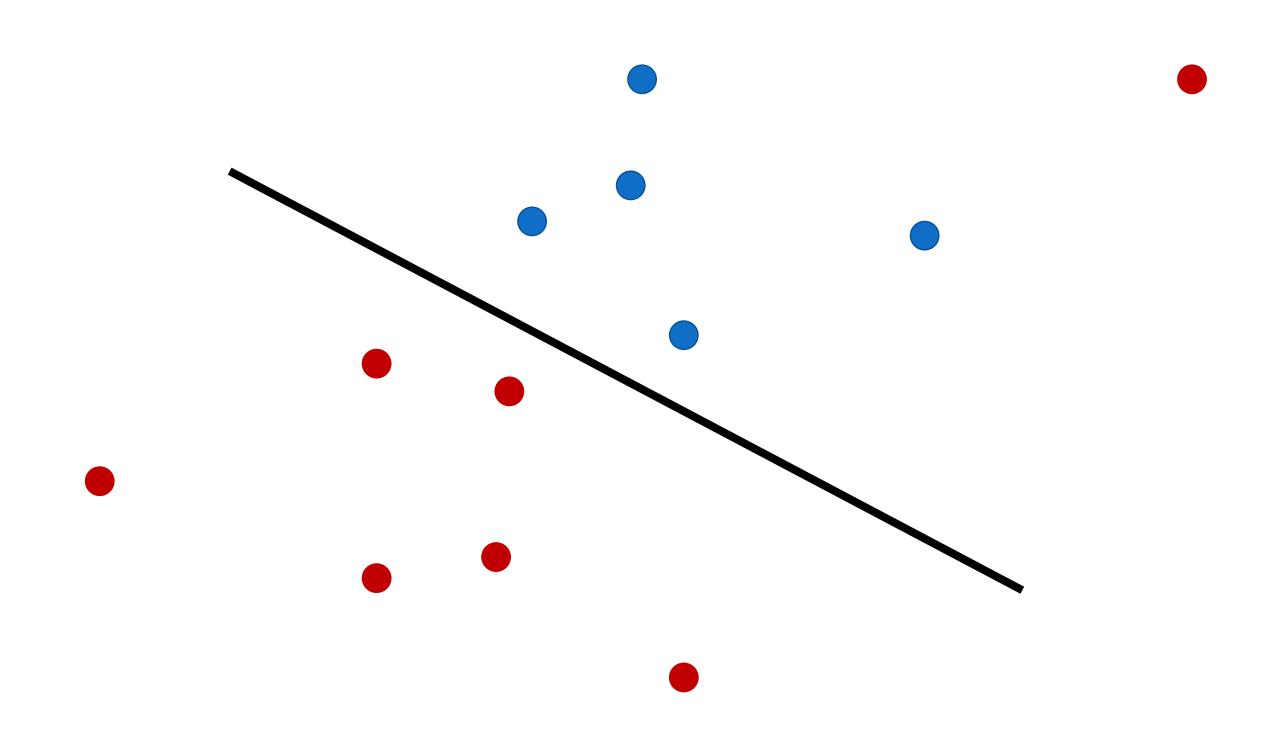
$$a(x) = \operatorname{sign} \sum_{j=0}^{a} w_j x_j = \operatorname{sign} \langle w, x \rangle$$

Геометрия линейного классификатора

- •Линейный классификатор проводит гиперплоскость
- • $\langle w, x \rangle < 0$ объект «слева» от неё
- • $\langle w, x \rangle > 0$ объект «справа» от неё

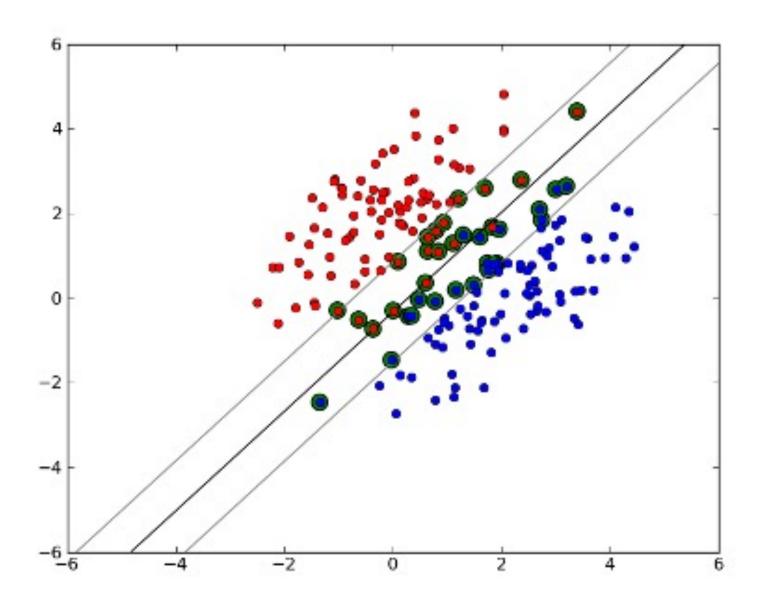


Геометрия линейного классификатора



Отступ

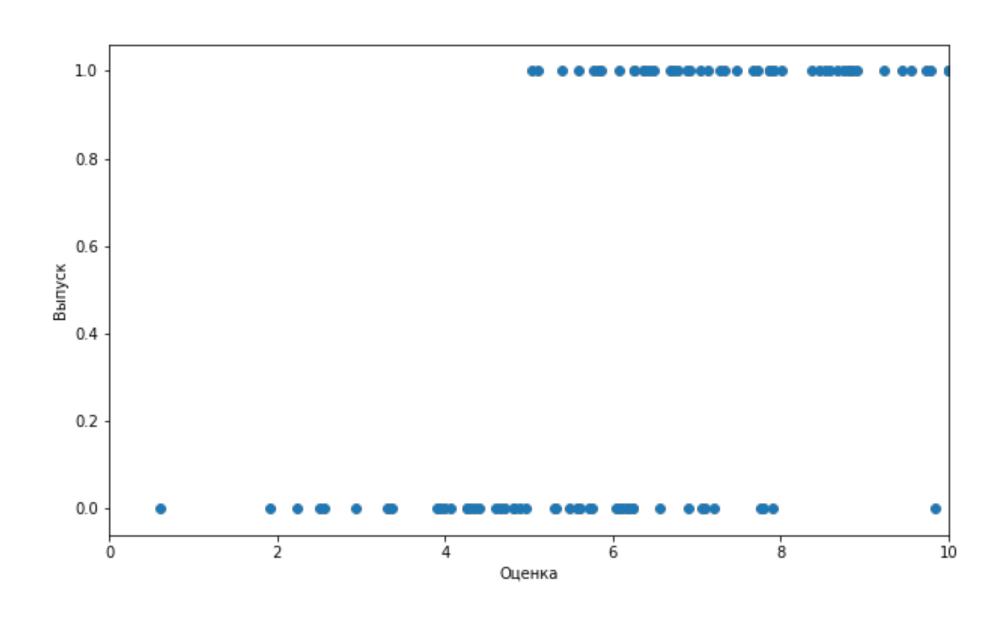
- $M_i = y_i \langle w, x_i \rangle$
- $M_i > 0$ классификатор дает верный ответ
- $M_i < 0$ классификатор ошибается
- Чем дальше отступ от нуля, тем больше уверенности

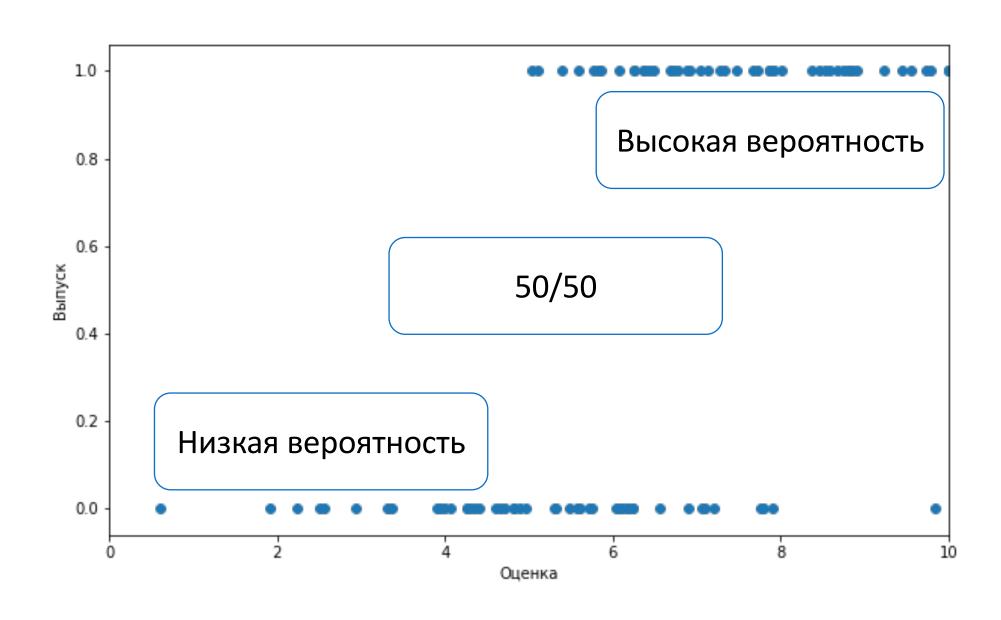


Логистическая регрессия: простое объяснение

Логистическая регрессия

• Решаем задачу бинарной классификации: $\mathbb{Y} = \{-1, +1\}$

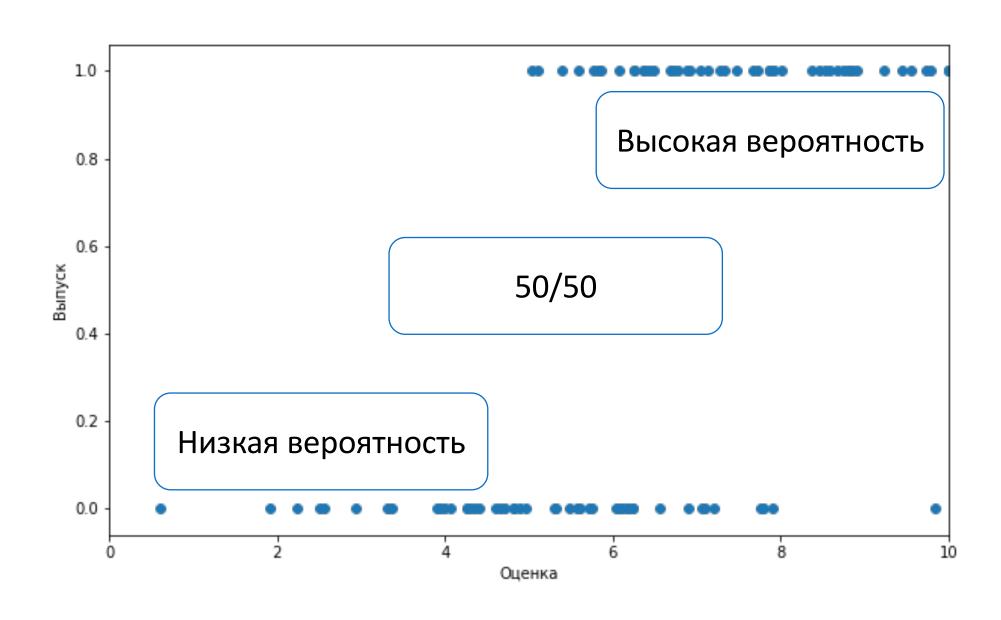


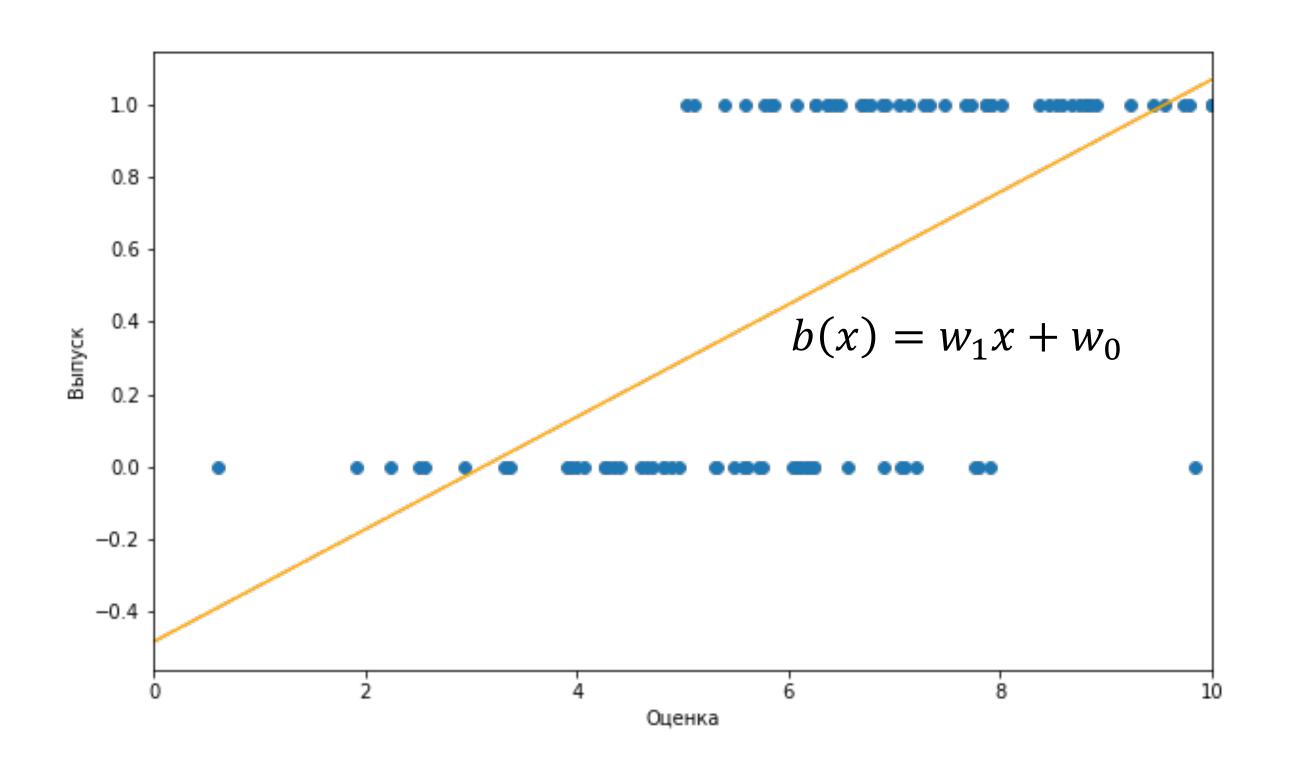


- Кредитный скоринг
- Стратегия: выдавать кредит только клиентам с b(x) > 0.9
- 10% невозвращённых кредитов нормально

- Прогнозирование оттока клиентов
- Медицинская диагностика
- Поисковое ранжирование (насколько веб-страница соответствует запросу?)

Будем говорить, что модель b(x) предсказывает вероятности, если среди объектов с b(x) = p доля положительных равна p.

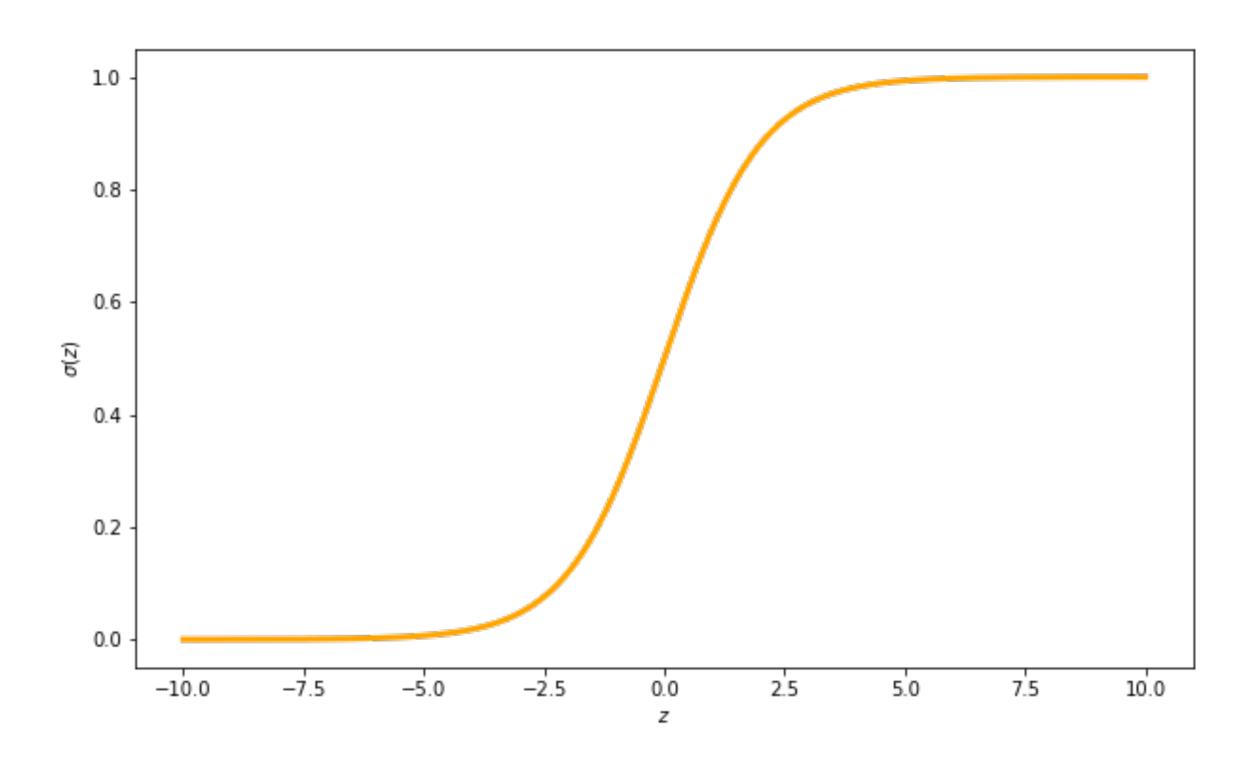


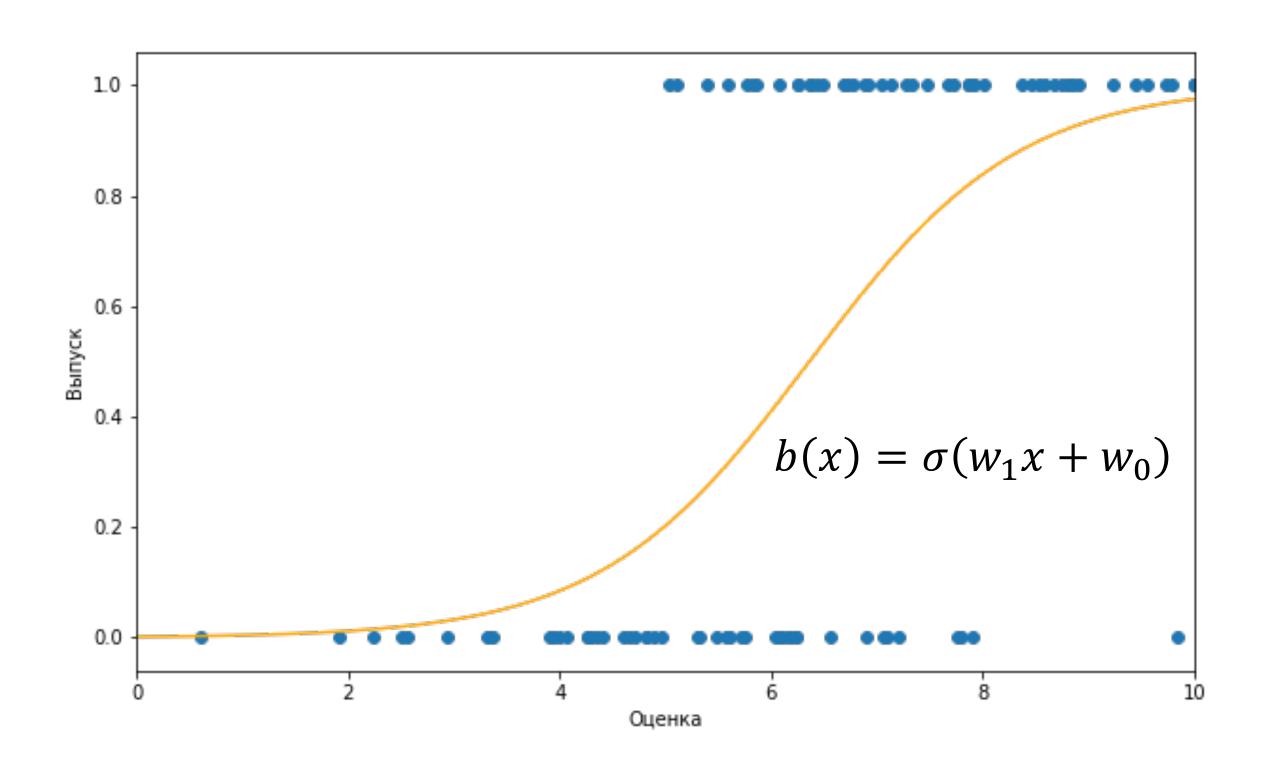


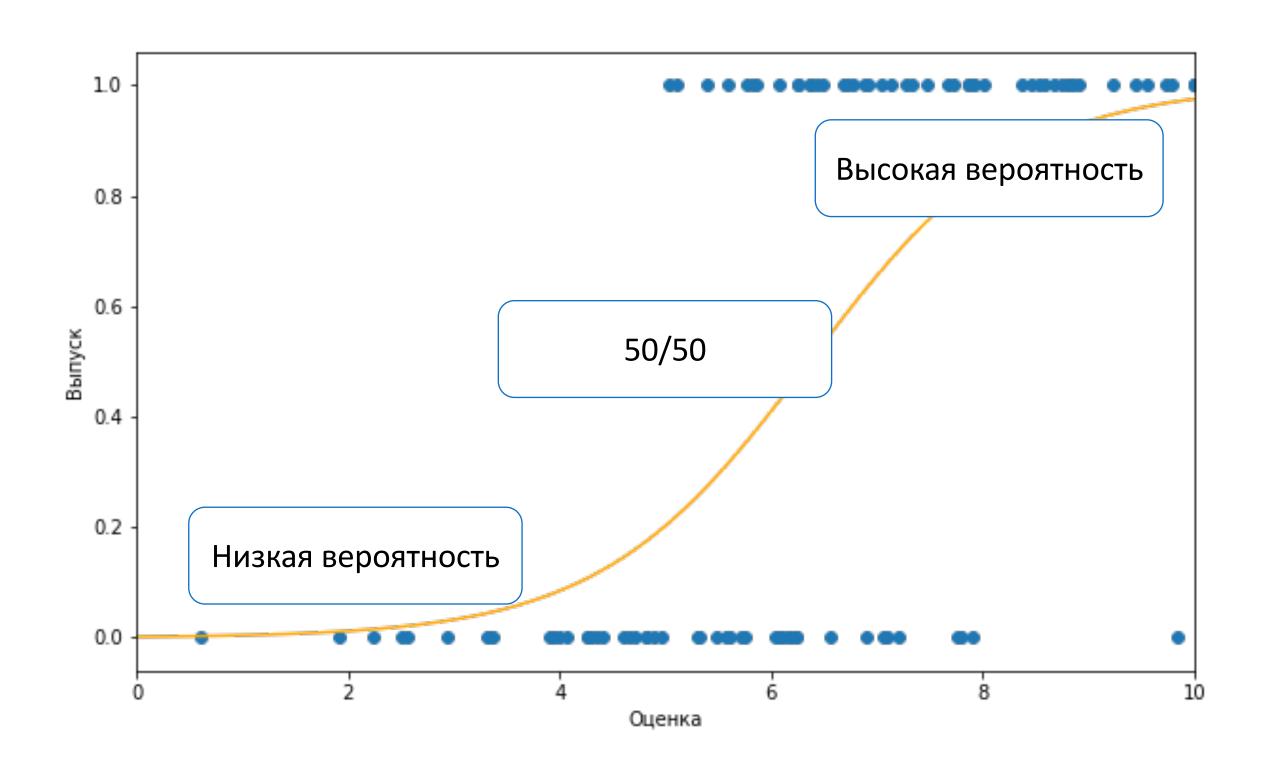
- Переведём выход модели на отрезок [0, 1]
- Например, с помощью сигмоиды:

$$\sigma(\langle w, x \rangle) = \frac{1}{1 + \exp(-\langle w, x \rangle)}$$

Сигмоида







• Модель для оценивания вероятностей:

$$b(x) = \sigma(\langle w, x \rangle)$$

• Как обучать?

• Модель для оценивания вероятностей:

$$b(x) = \sigma(\langle w, x \rangle)$$

- Как обучать?
- Если $y_i = +1$, то $\sigma(\langle w, x_i \rangle) \to 1$
- Если $y_i = -1$, то $\sigma(\langle w, x_i \rangle) \to 0$

• Модель для оценивания вероятностей:

$$b(x) = \sigma(\langle w, x \rangle)$$

• Как обучать?

$$\prod_{i=1}^{l} b(x_i)^{[y_i=+1]} \left(1 - b(x_i)^{[y_i=-1]}\right) \to \max$$

$$\prod_{i=1}^{l} b(x_i)^{[y_i=+1]} \left(1 - b(x_i)^{[y_i=-1]}\right) \to \max$$

$$-\sum_{i=1}^{l} ([y_i = +1]\log(b(x_i) + [y_i = -1]\log(1 - b(x_i)) \to \max$$

$$L(y,b) = [y = +1] \log b + [y_i = -1] \log(1-b) - \log \log s$$

Логистическая регрессия

$$-\sum_{i=1}^{\ell} \left\{ [y_i = 1] \log \sigma(\langle w, x_i \rangle) + [y_i = -1] \log \left(1 - \sigma(\langle w, x_i \rangle) \right) \right\} =$$

$$-\sum_{i=1}^{\ell} \left\{ [y_i = 1] \log \frac{1}{1 + \exp(-\langle w, x \rangle)} + [y_i = -1] \log \left(1 - \frac{1}{1 + \exp(-\langle w, x \rangle)} \right) \right\} =$$

$$-\sum_{i=1}^{\ell} \left\{ [y_i = 1] \log \frac{1}{1 + \exp(-\langle w, x \rangle)} + [y_i = -1] \log \left(\frac{1}{1 + \exp(\langle w, x \rangle)} \right) \right\} =$$

$$\sum_{i=1}^{\ell} \left\{ [y_i = 1] \log (1 + \exp(-\langle w, x \rangle)) + [y_i = -1] \log (1 + \exp(\langle w, x \rangle)) \right\} =$$

$$\sum_{i=1}^{\ell} \log (1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$$

Градиентный спуск

Градиент

• Градиентом функции $f \colon \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ называется вектор его частых производных

•
$$\nabla f(x_1, \dots, x_n) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_i}\right)_{i=1}^n$$

- Пример: $y = x^2 + z$
- $\nabla y(z) = \left(\frac{\partial y}{\partial x}, \frac{\partial y}{\partial z}\right) = (2x, 1)$

Градиент

- Градиент направление наискорейшего роста функции
- Антиградиент $(-\nabla f)$ направление наискорейшего убывания

Градиентный спуск на словах

- Выберем произвольную точку
- Будем шагами двигаться из нее по направлению антиградиента
- Пересчитаем антиградиент
- Улучшилось идем дальше
- Не улучшилось, останавливаем и считаем, что нашли точку минимума

Градиентный спуск формально

- $w^{(0)}$ стартовая точка
- $w^{(k)} = w^{(k-1)} \eta_k \nabla Q(w^{(k-1)})$
- Q(w) значение функционала ошибки
- η_k длина шага
- Критерий останова: $||w^{(k)} w^{(k-1)}|| < \varepsilon$

Область эвристик

- Как выбирать начальную точку
- Как выбрать размер шага
- Когда остановиться
- Как оценить градиент

Стохастический градиентный спуск

- $w^{(0)}$ стартовая точка
- $\nabla Q(w) = \frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \nabla q_i(w)$ полный градиент
 - трудоемко
 - не очень оправдано

Стохастический градиентный спуск

• $w^{(0)}$ - стартовая точка

•
$$w^{(k)} = w^{(k-1)} - \eta_k \nabla q_{i_k}(w^{(k-1)})$$

- менее трудоемко
- медленно сходится
- нужен один объект => можно учиться на больших

выборках

Примерчик

Девочка Маша измерила вес трех конфет, $y_1 = 6$, $y_2 = 6$, $y_3 = 10$. Маша прошла курс по машинному обучению и решила спрогнозировать вес следующей конфетки моделью $\hat{y} = \beta$.

Помогите Маше оценить β , сделав 3 шага градиентного спуска. Маша думает использовать MSE для обучения

$$L = MSE = \sum_{i=1}^{n} (y - \beta)^2$$

И думает шагать $\eta=0.1$

Примерчик

$$y_1 = 6, y_2 = 6, y_3 = 10$$

 $L = MSE = \sum_{i=1}^{n} (y - \beta)^2$

- 1) Выберем какую-то стартовую точку. $\beta_0 = 0$
- 2) Шаг градиентного спуска выглядит так: $w^{(k)} = w^{(k-1)} \eta_k$ $\nabla q_{i_k}(w^{(k-1)})$, в наших реалиях:

$$\beta_1 = \beta_0 - 0.1 * MSE'_{\beta}(y_1)$$

Примерчик

$$y_1 = 6, y_2 = 6, y_3 = 10$$

 $L = MSE = \sum_{i=1}^{n} (y - \beta)^2$

$$\beta_0 = 0$$

$$\beta_1 = \beta_0 - 0.1 MSE'_{\beta}(y_1, \beta_0)$$

$$MSE'_{\beta} = ((y - \beta)^2)' = -2 * (y - \beta)$$

$$\beta_1 = 0 - 0.1(-2 * (6 - 0)) = 1.2$$

Примерчик

$$y_1 = 6, y_2 = 6, y_3 = 10$$

 $L = MSE = \sum_{i=1}^{n} (y - \beta)^2$

$$eta_0 = 0$$
 $eta_1 = 1.2$
 $eta_2 = eta_1 - 0.1 MSE'_{eta}(y_{2}, eta_1)$

$$\beta_2 = 1.2 - 0.1(-2 * (6 - 1.2)) = 2.16$$

Примерчик

$$y_1 = 6, y_2 = 6, y_3 = 10$$

 $L = MSE = \sum_{i=1}^{n} (y - \beta)^2$

$$eta_0 = 0$$
 $eta_1 = 1.2$
 $eta_2 = 4.8$
 $eta_3 = eta_2 - 0.1 * MSE'_{eta}(y_{3}, eta_1)$

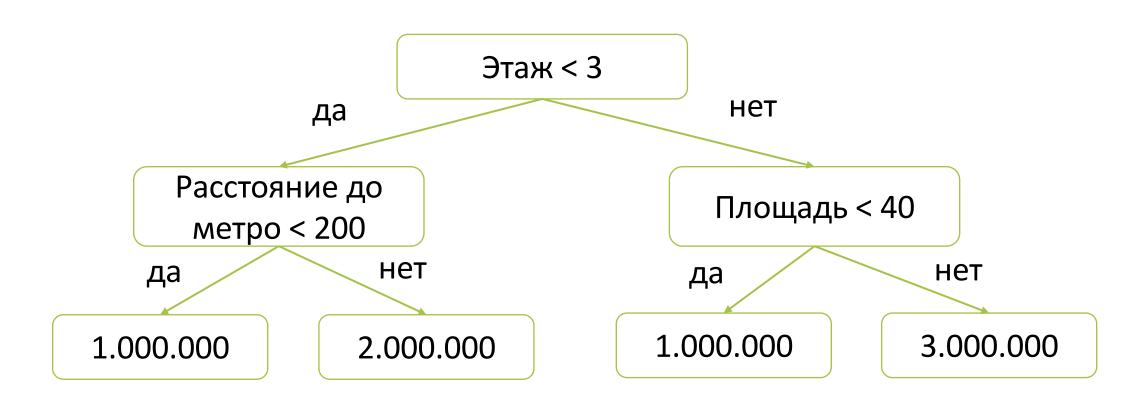
$$\beta_3 = 2.16 - (-2 * (10 - 2.16)) = 3.728$$

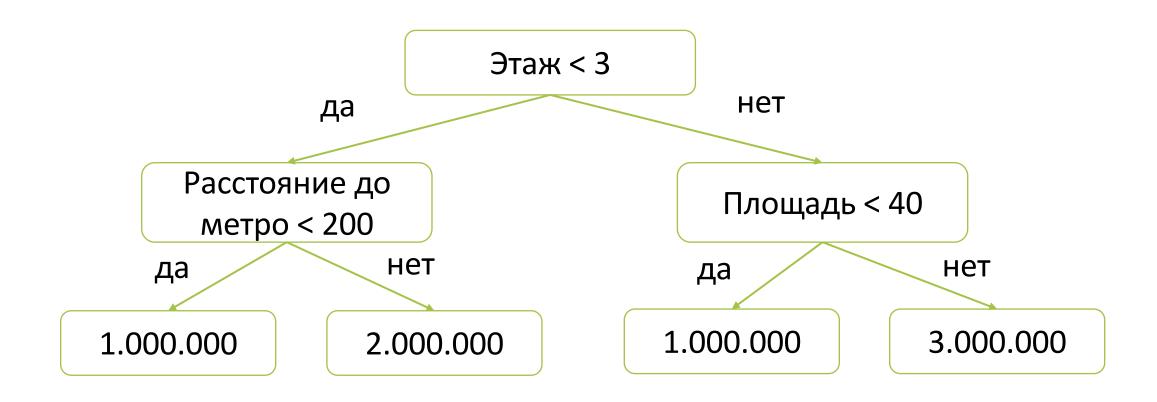
Решающие деревья

Логические правила

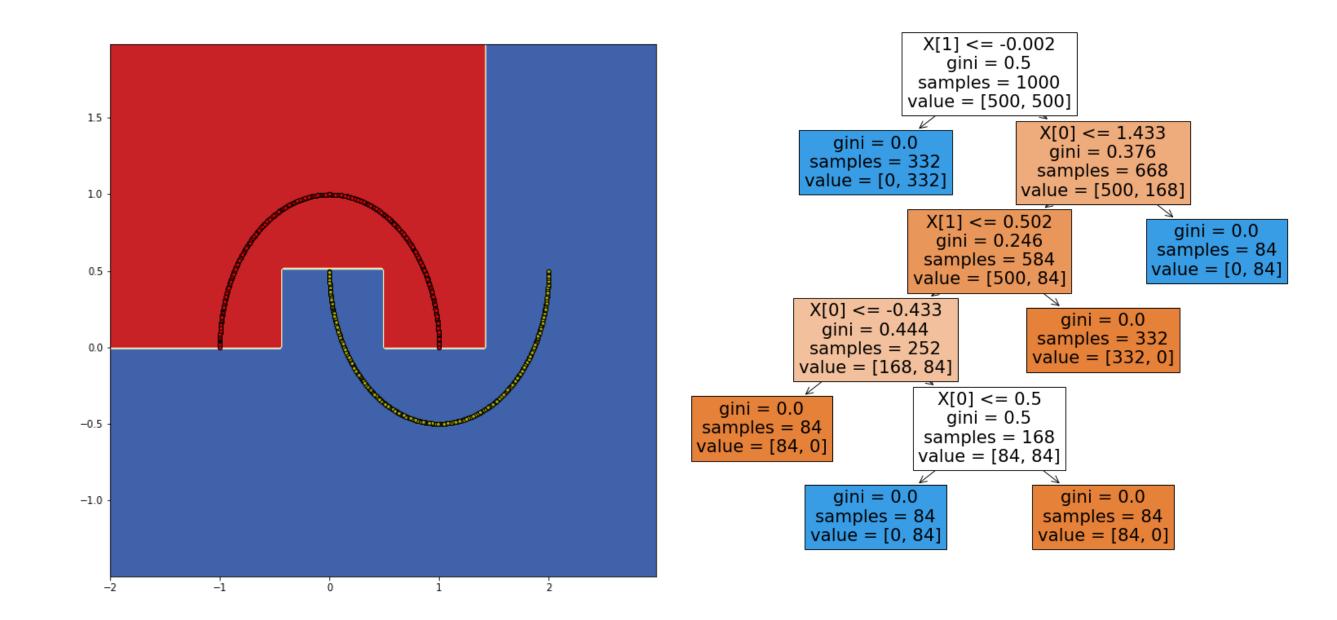
- [30 < площадь < 50][2 < этаж < 5][500 < расстояние до метро < 1000]
- Легко объяснить, как работают
- Находят нелинейные закономерности

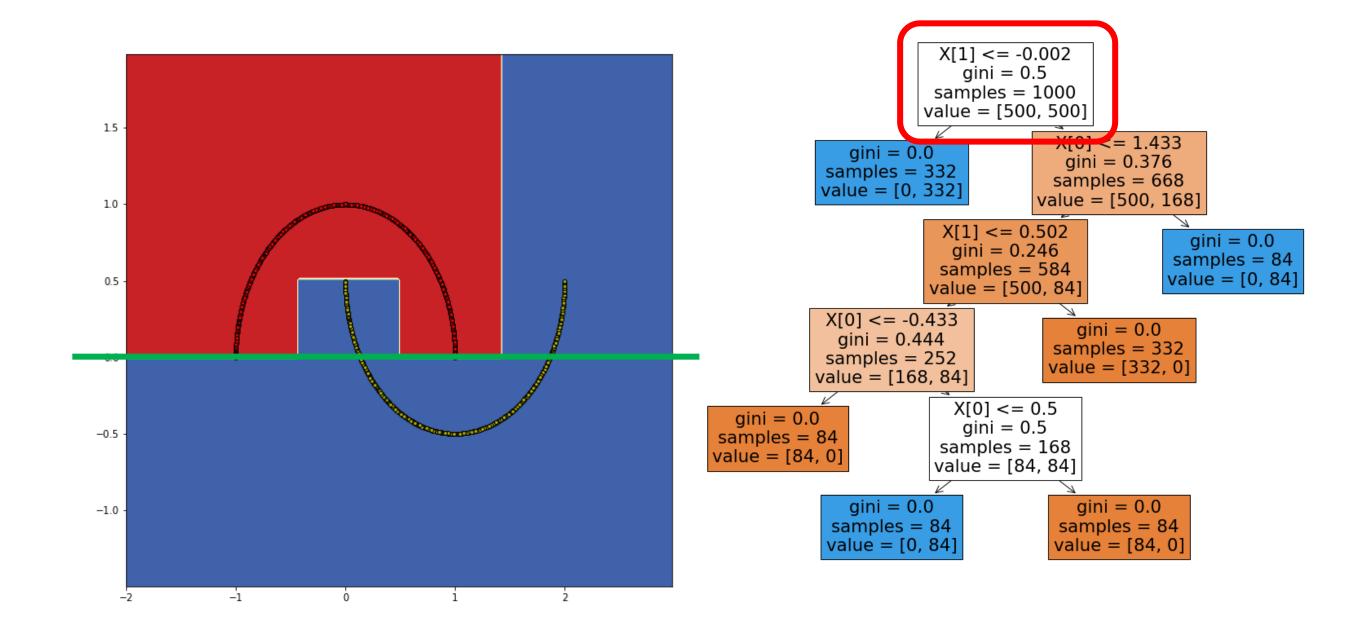
- Нужно как-то искать хорошие логические правила
- Нужно уметь составлять модели из логических правил

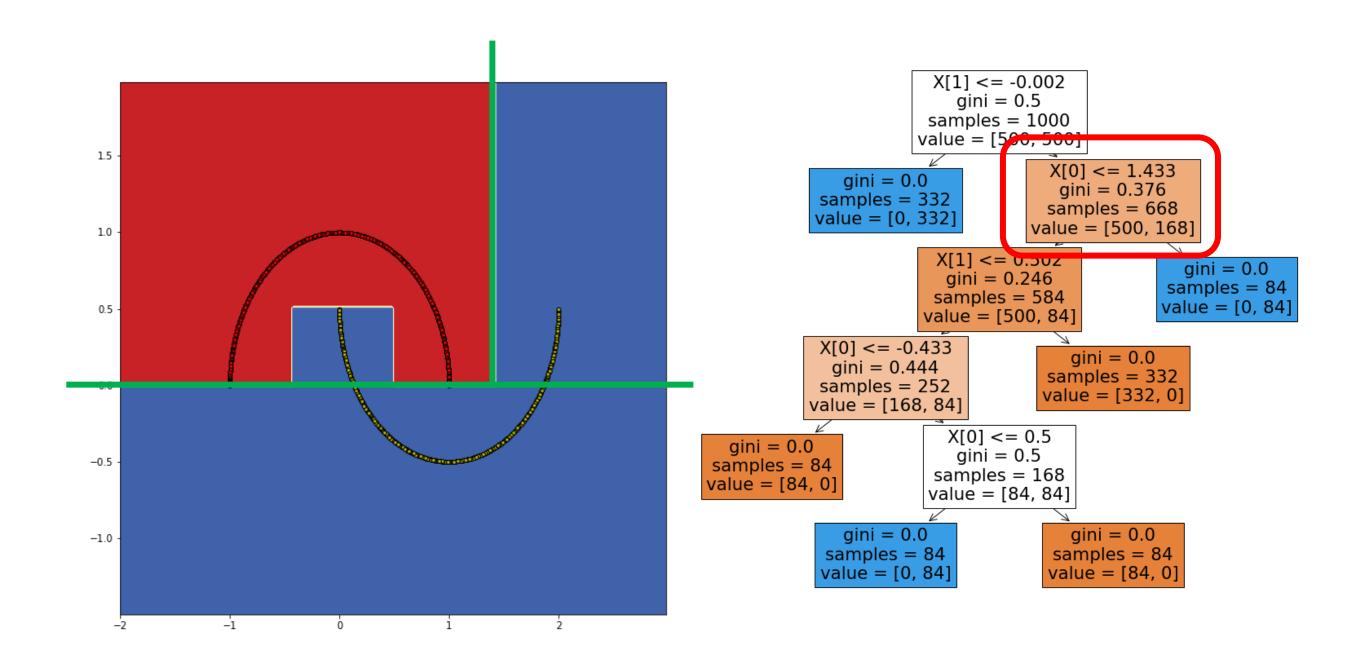


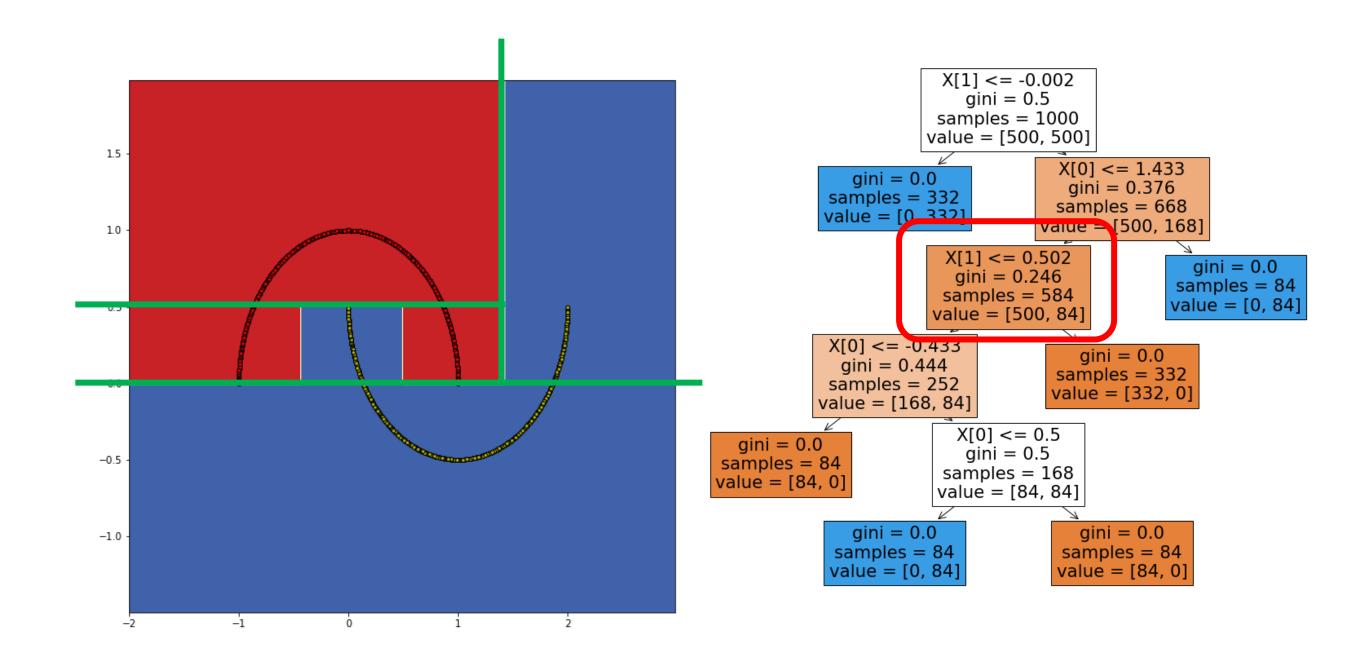


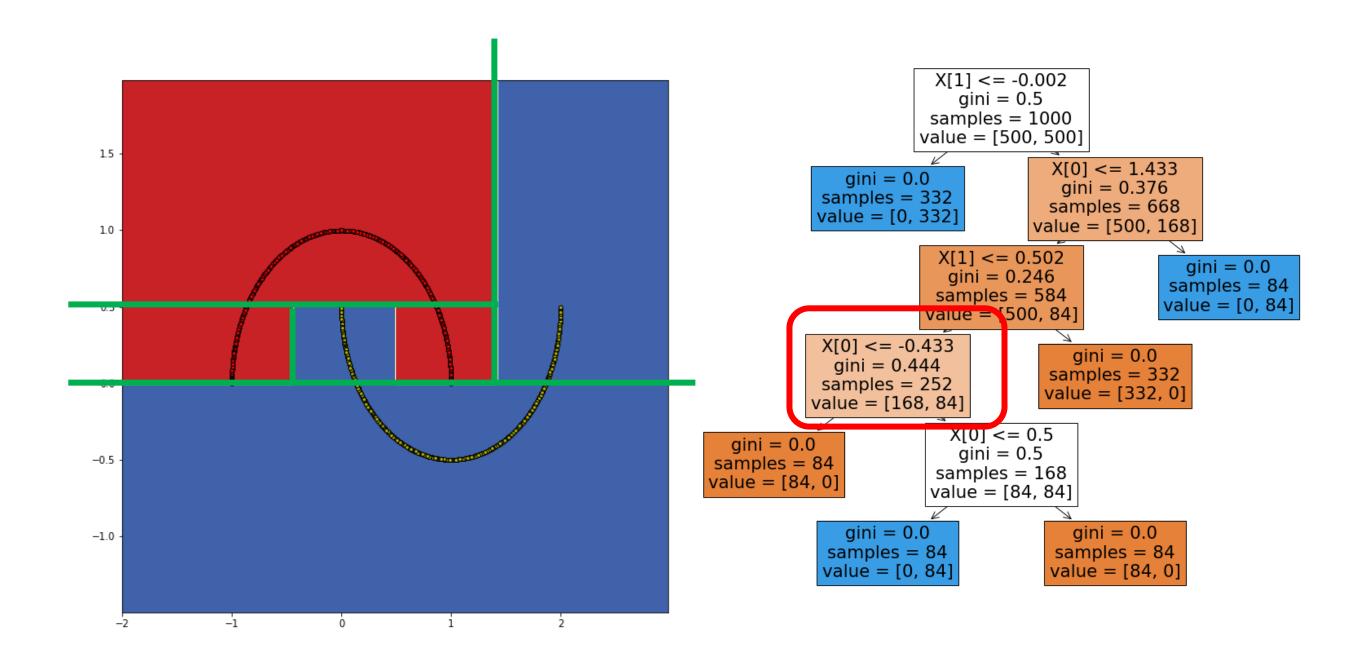
- Внутренние вершины: предикаты $[x_j < t]$
- Листья: прогнозы $c \in \mathbb{Y}$

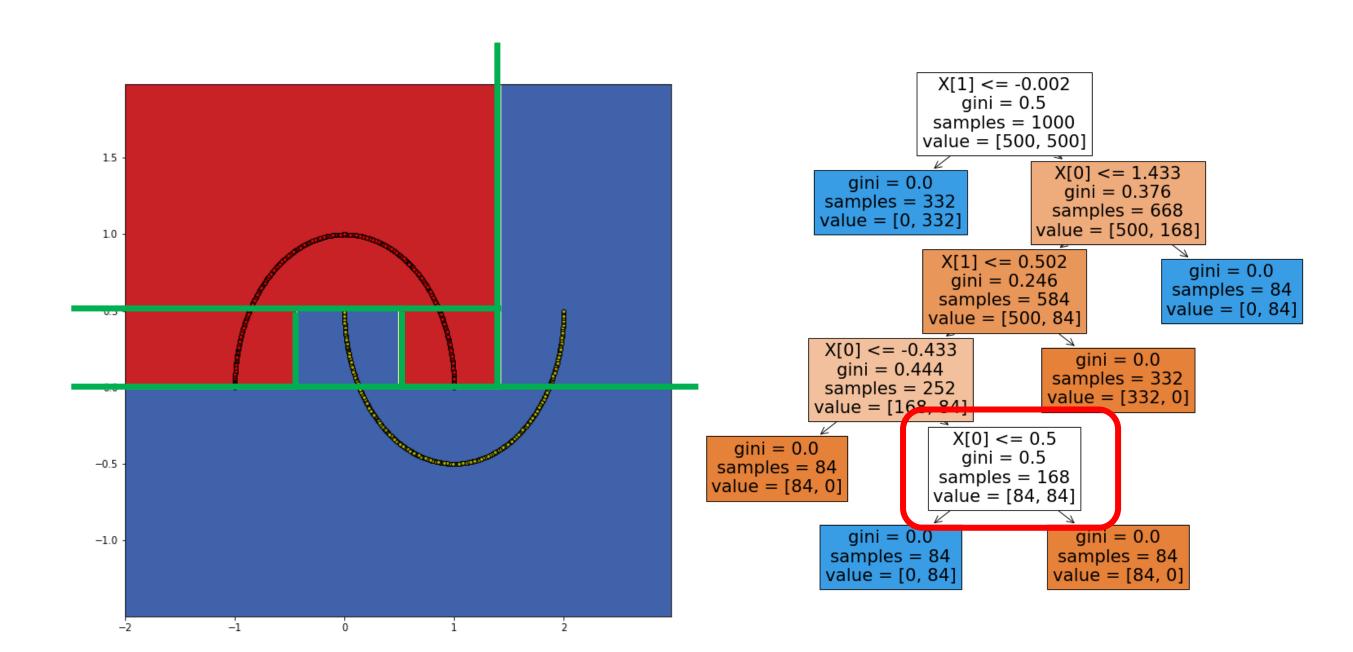


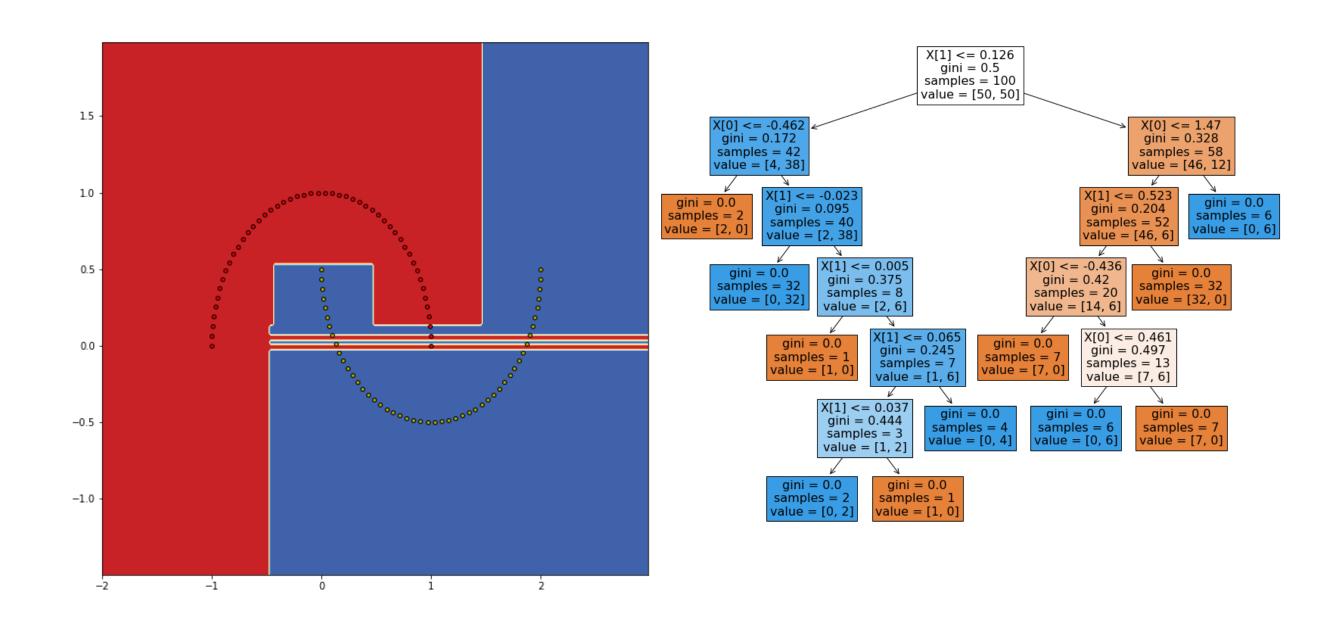






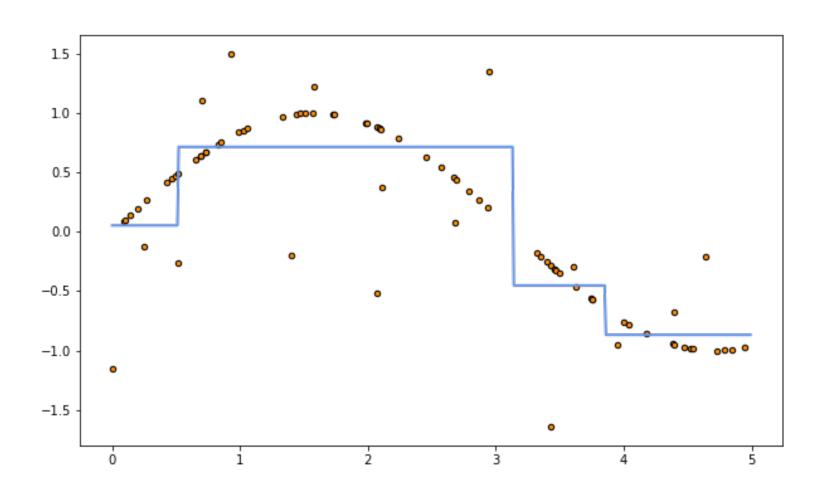


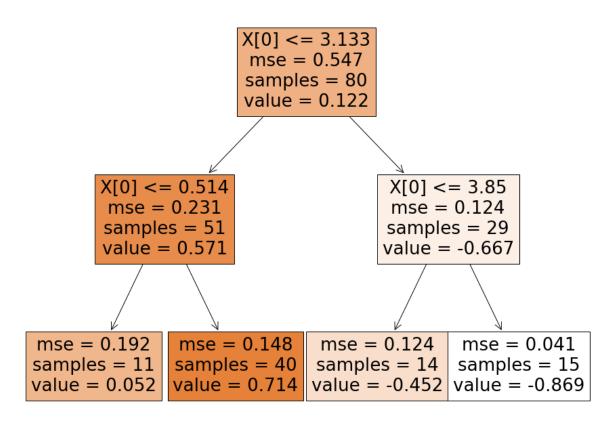


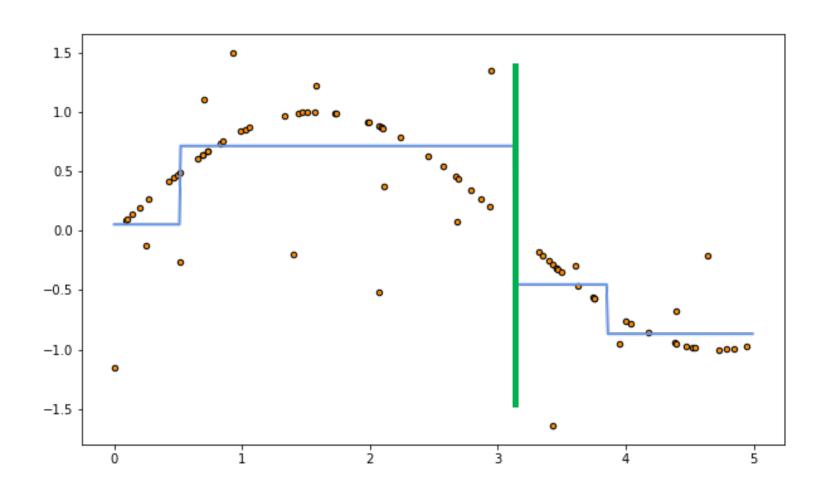


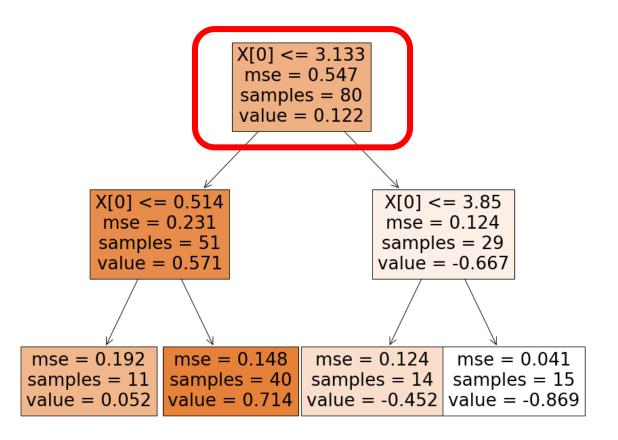
Сложность дерева

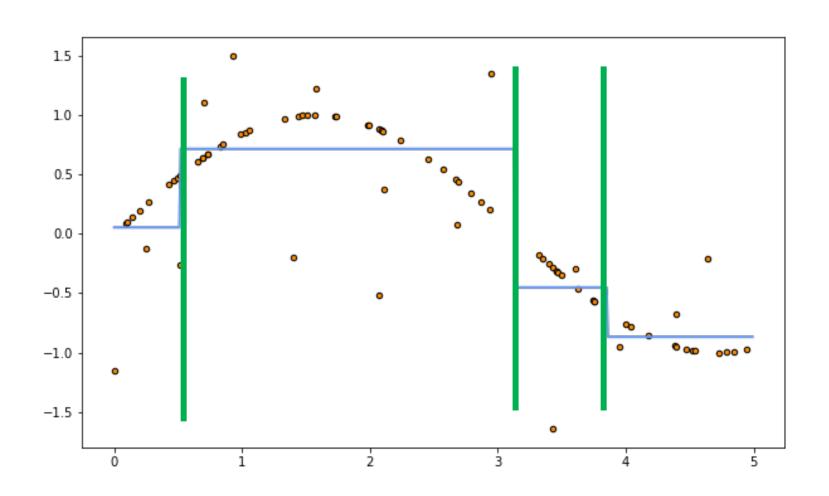
- Решающее дерево можно строить до тех пор, пока каждый лист не будет соответствовать ровно одному объекту
- Деревом можно идеально разделить любую выборку!
- Если только нет объектов с одинаковыми признаками, но разными ответами

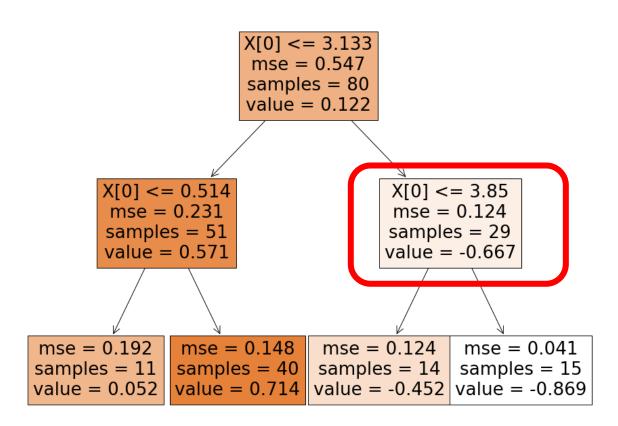


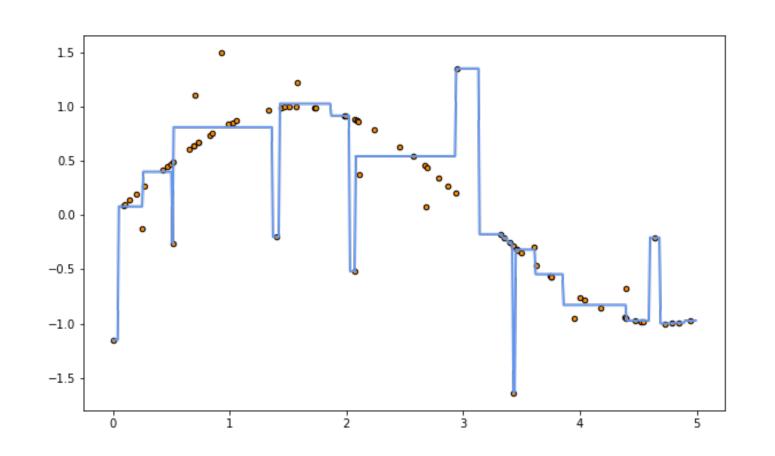


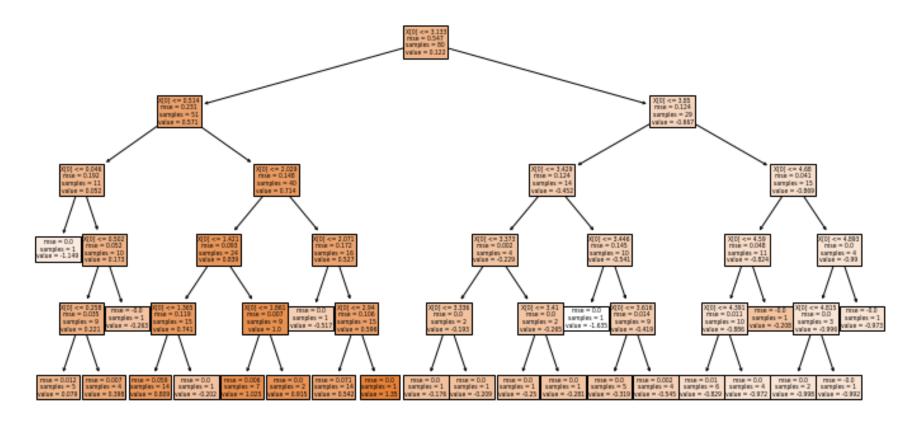


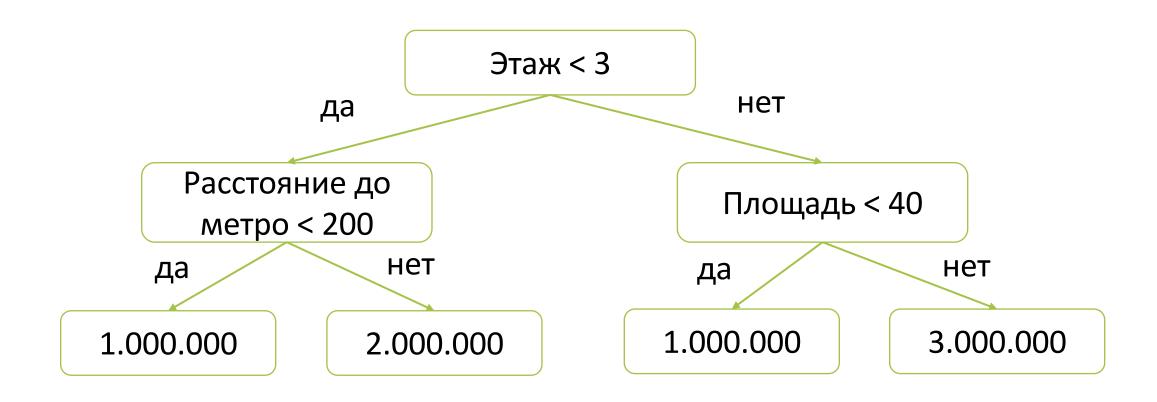












- Внутренние вершины: предикаты $[x_j < t]$
- Листья: прогнозы $c \in \mathbb{Y}$

Предикаты

- Порог на признак $[x_i < t]$ не единственный вариант
- Предикат с линейной моделью: $[\langle w, x \rangle < t]$
- Предикат с метрикой: $[\rho(x, x_0) < t]$
- И много других вариантов
- Но даже с простейшим предикатом можно строить очень сложные модели

Прогнозы в листьях

- Наш выбор: константные прогнозы $c_v \in \mathbb{Y}$
- Регрессия:

$$c_v = \frac{1}{|R_v|} \sum_{(x_i, y_i) \in R_v} y_i$$

• Классификация:

$$c_v = \arg\max_{k \in \mathbb{Y}} \sum_{(x_i, y_i) \in R_v} [y_i = k]$$

Прогнозы в листьях

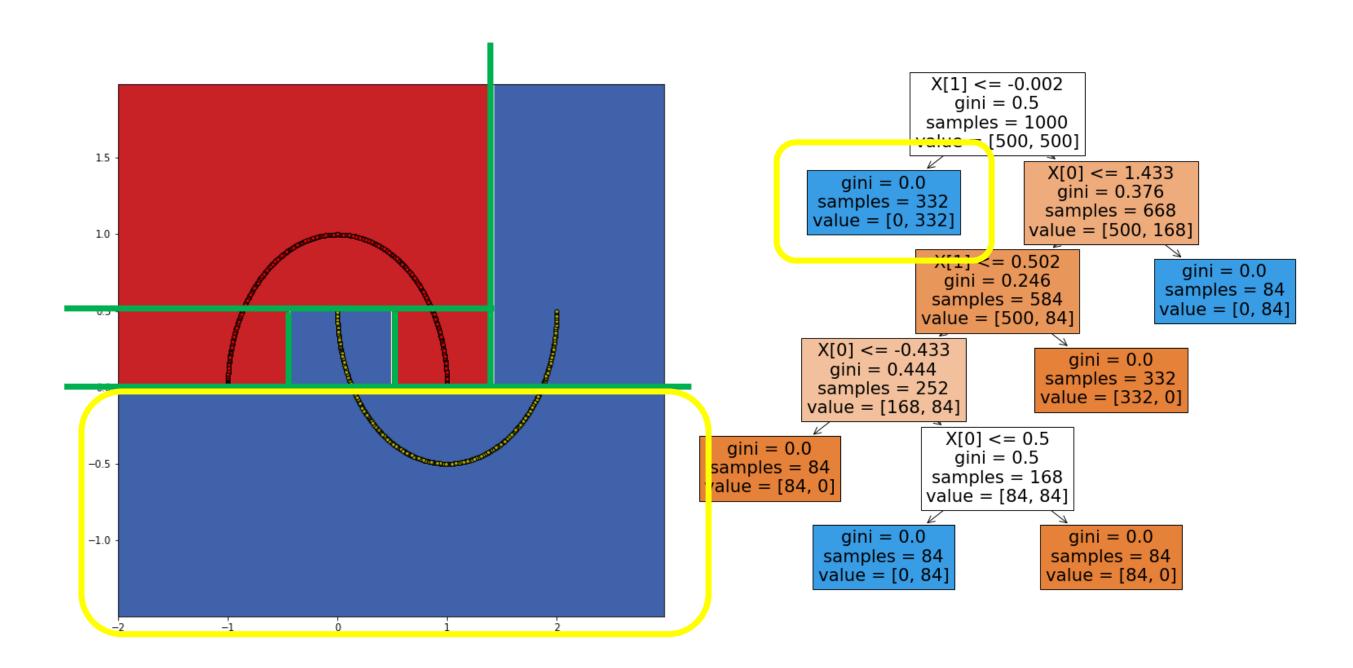
- Наш выбор: константные прогнозы $c_v \in \mathbb{Y}$
- Классификация и вероятности классов:

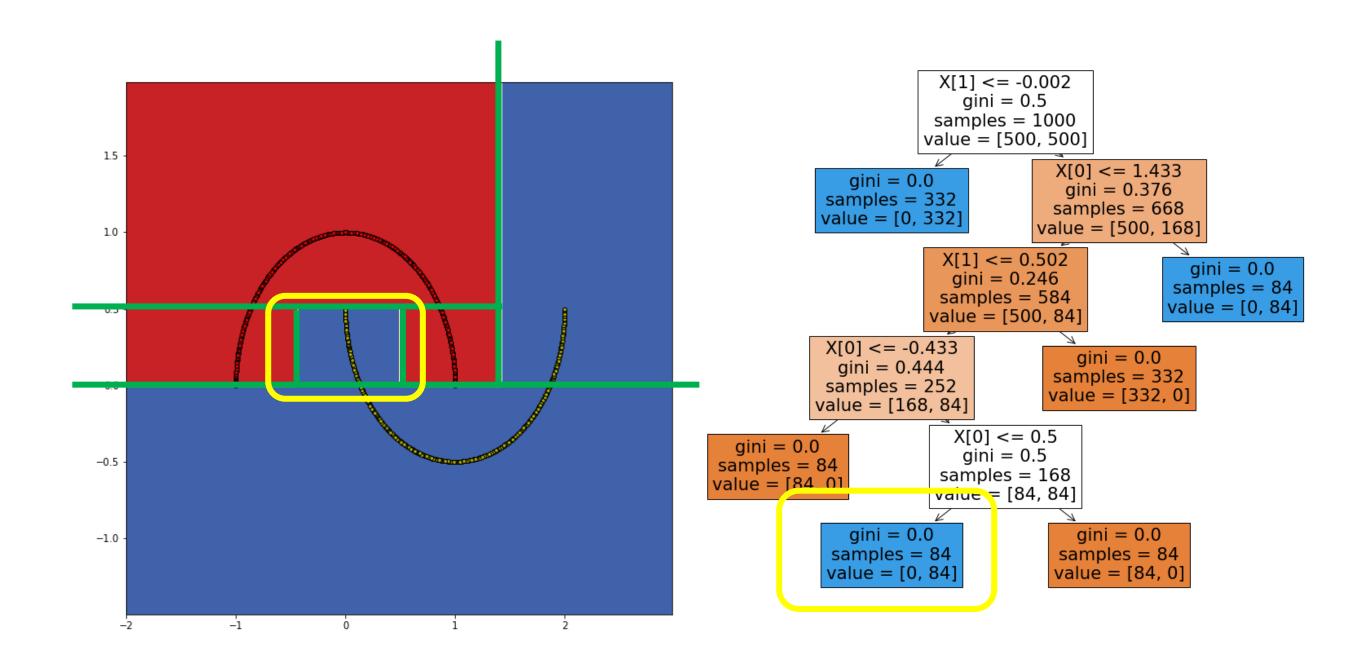
$$c_{vk} = \frac{1}{|R_v|} \sum_{(x_i, y_i) \in R_v} [y_i = k]$$

Прогнозы в листьях

- Можно усложнять листья
- Например:

$$c_v(x) = \langle w_v, x \rangle$$





Формула для дерева

- Дерево разбивает признаковое пространство на области R_1, \dots, R_J
- Каждая область R_i соответствует листу
- В области R_i прогноз c_i константный

$$a(x) = \sum_{j=1}^{J} c_j \left[x \in R_j \right]$$

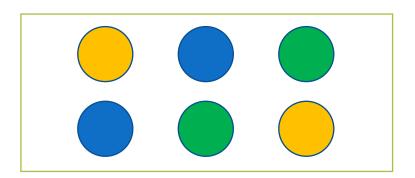
Формула для дерева

$$a(x) = \sum_{j=1}^{J} c_j \left[x \in R_j \right]$$

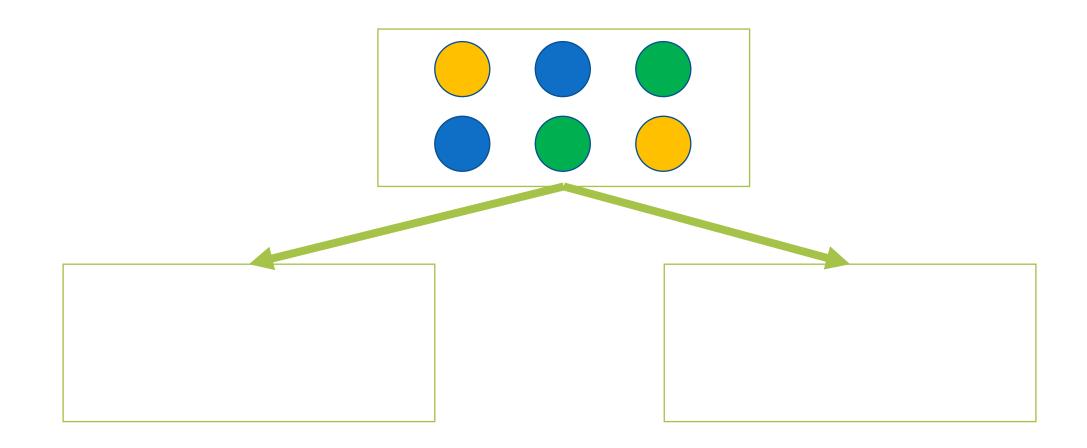
- Решающее дерево находит хорошие новые признаки
- Над этими признаками подбирает линейную модель

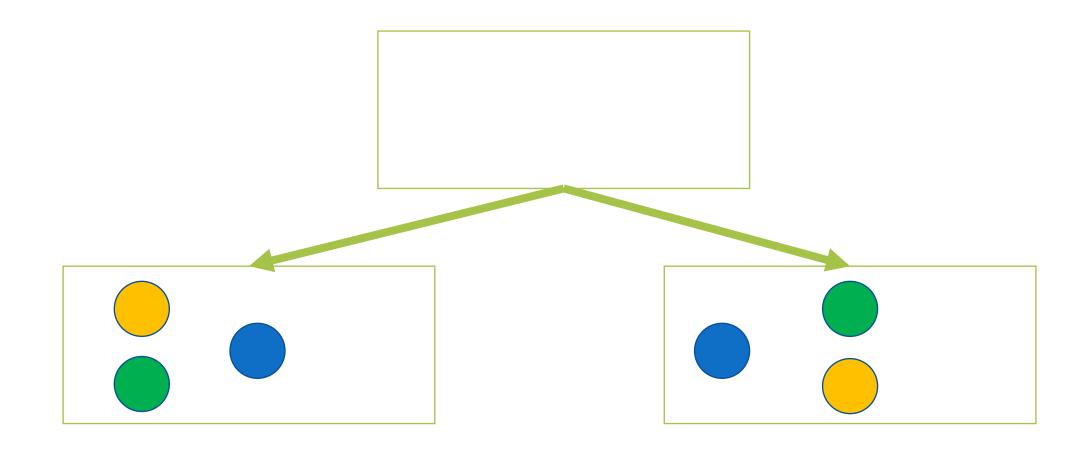
Как выбирать предикаты

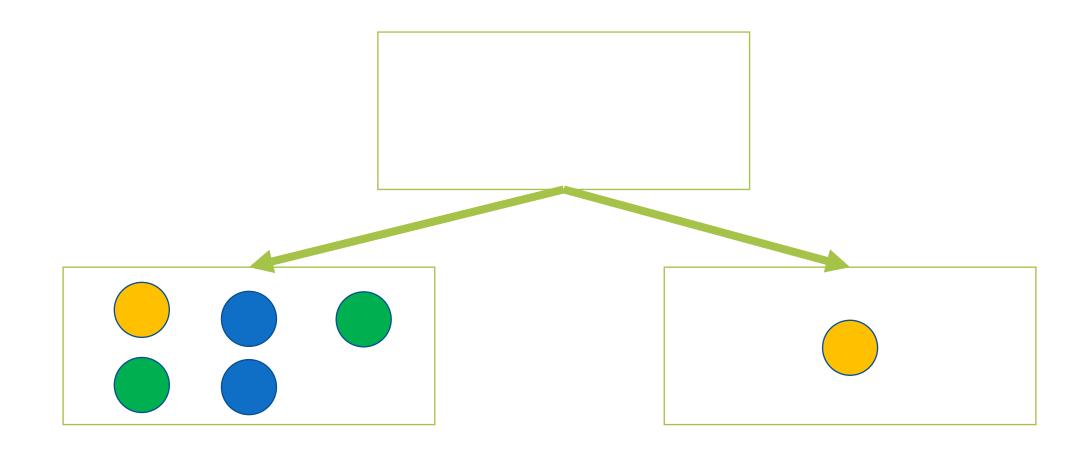
- Разберёмся на примере
- Начнём с задачи классификации

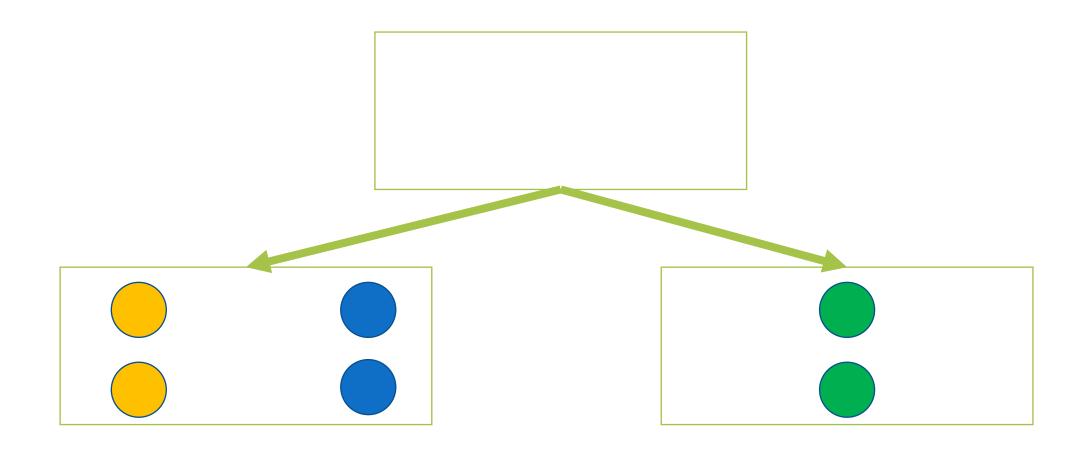


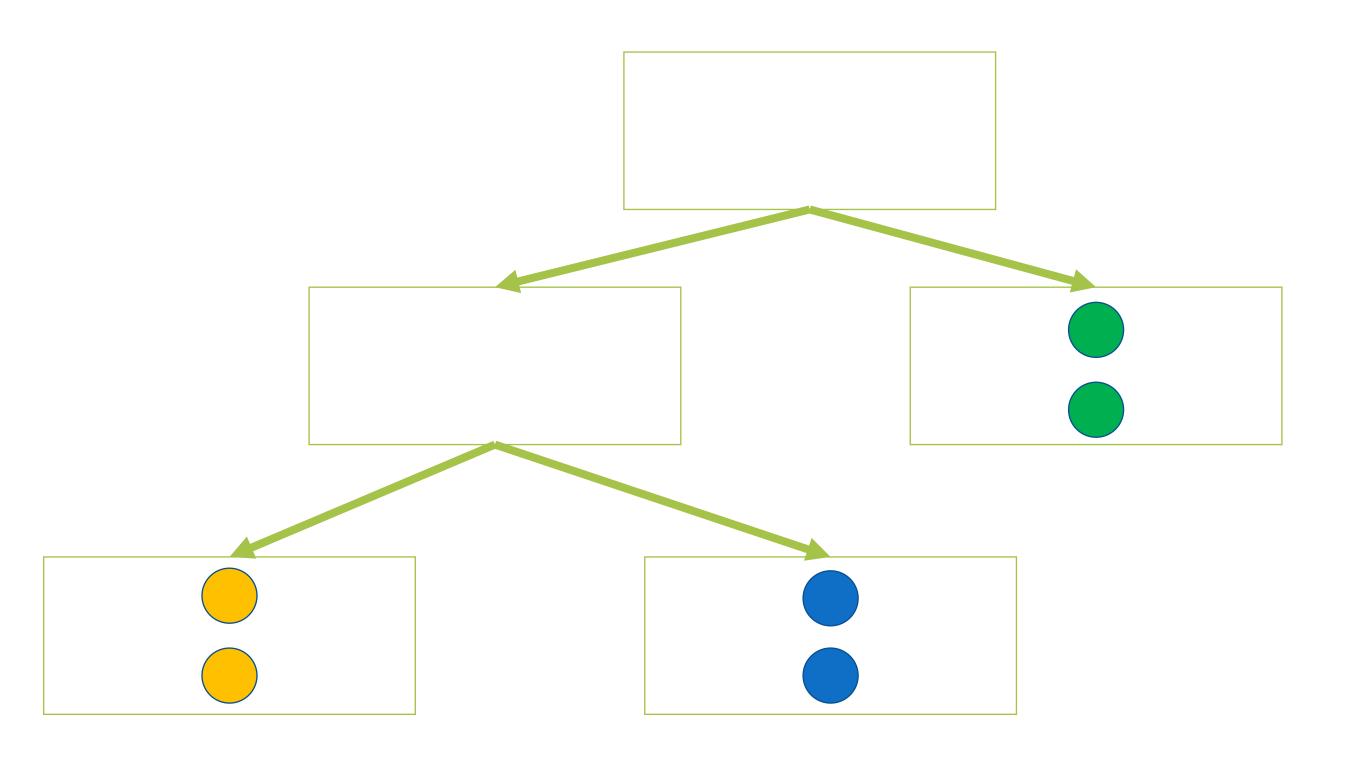
• Как разбить вершину?



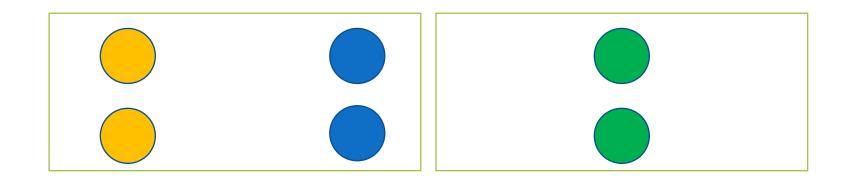




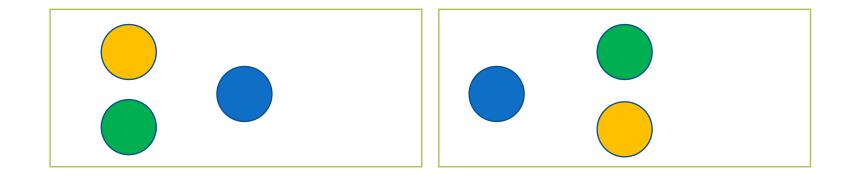




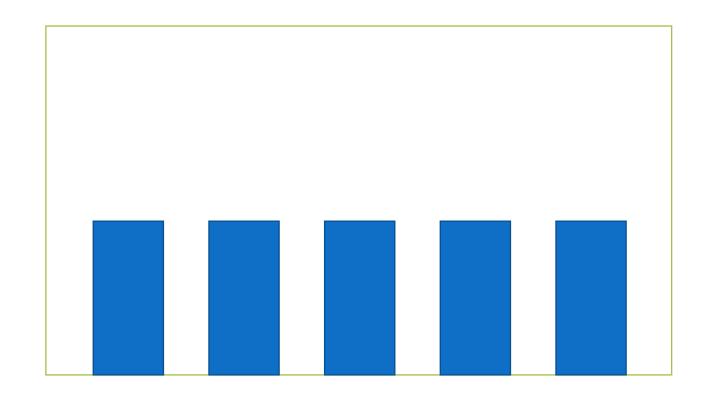
Как сравнить разбиения?

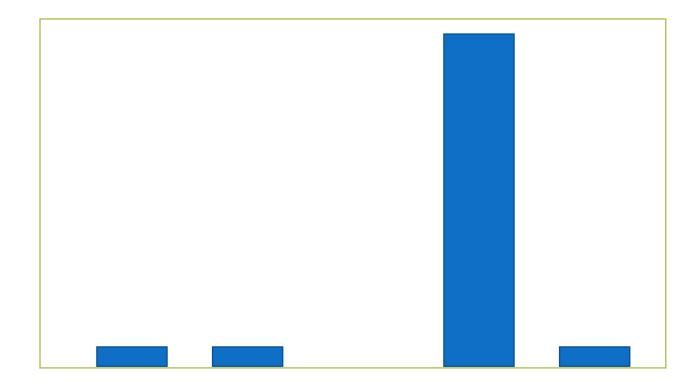


ИЛИ



• Мера неопределённости распределения





• Мера неопределённости распределения





- Дискретное распределение
- Принимает n значений с вероятностями p_1, \dots, p_n
- Энтропия:

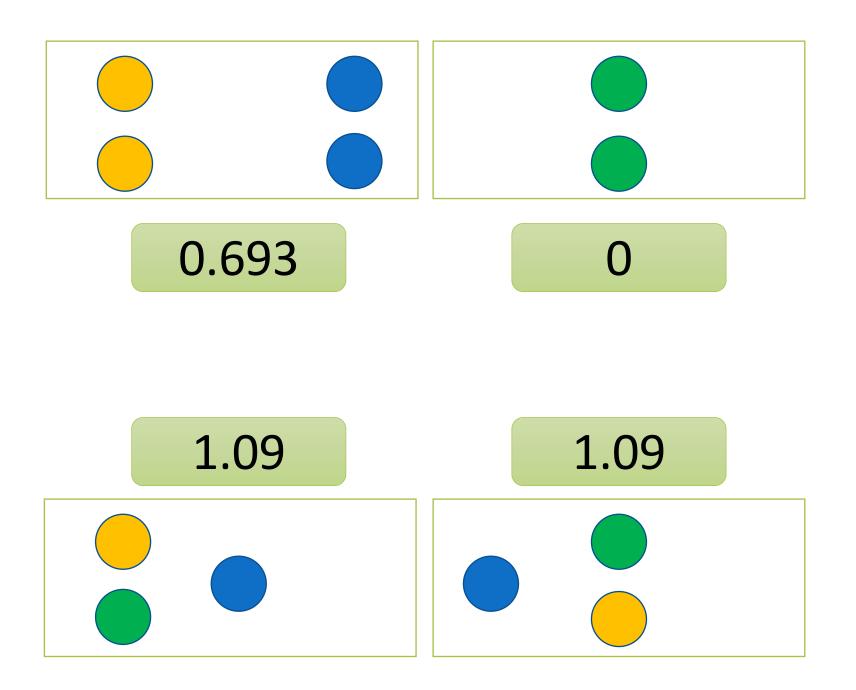
$$H(p_1, ..., p_n) = -\sum_{i=1}^{n} p_i \log p_i$$

- (0.2, 0.2, 0.2, 0.2, 0.2)
- H = 1.60944...

- \bullet (0.9, 0.05, 0.05, 0, 0)
- $\bullet H = 0.394398...$

- \bullet (0, 0, 0, 1, 0)
- H = 0

Как сравнить разбиения?



- (0.5, 0.5, 0) и (0, 0, 1)
- $\bullet H = 0.693 + 0 = 0.693$

•
$$H = 1.09 + 1.09 = 2.18$$

$$H(p_1, ..., p_K) = -\sum_{i=1}^K p_i \log_2 p_i$$

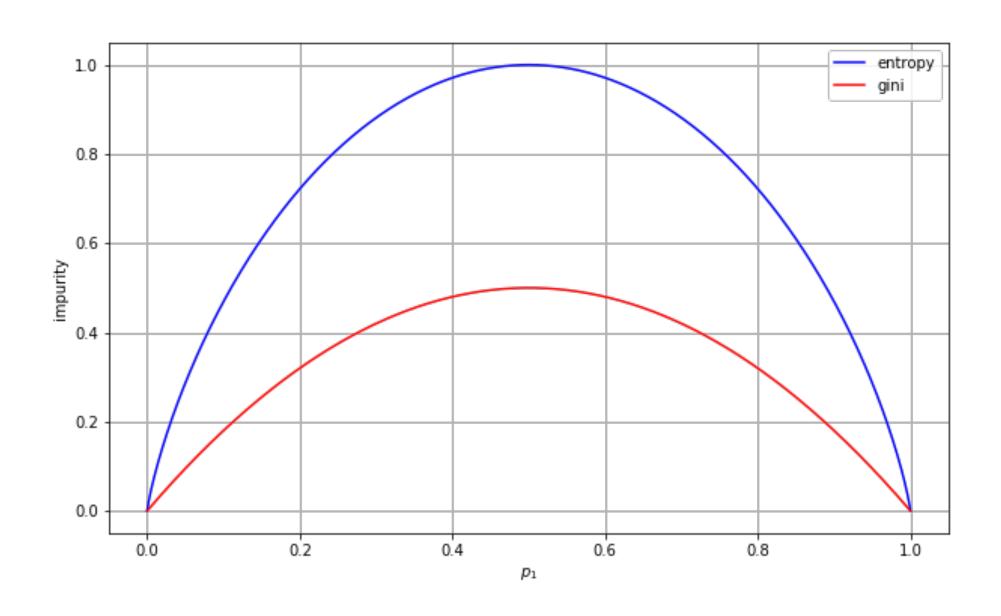
- Характеристика «хаотичности» вершины
- Impurity

Критерий Джини

$$H(p_1, ..., p_K) = \sum_{i=1}^K p_i (1 - p_i)$$

- Вероятность ошибки случайного классификатора, который выдаёт класс k с вероятностью p_k
- Примерно пропорционально количеству пар объектов, относящихся к разным классам

Критерии качества вершины



- Как понять, какой предикат лучше?
- Сравнить хаотичность в исходной вершине и в двух дочерних!



- Как понять, какой предикат лучше?
- Сравнить хаотичность в исходной вершине и в двух дочерних!



- Как понять, какой предикат лучше?
- Сравнить хаотичность в исходной вершине и в двух дочерних!

$$Q(R,j,t) = H(R) - H(R_{\ell}) - H(R_r) \rightarrow \max_{j,t}$$

- Как понять, какой предикат лучше?
- Сравнить хаотичность в исходной вершине и в двух дочерних!

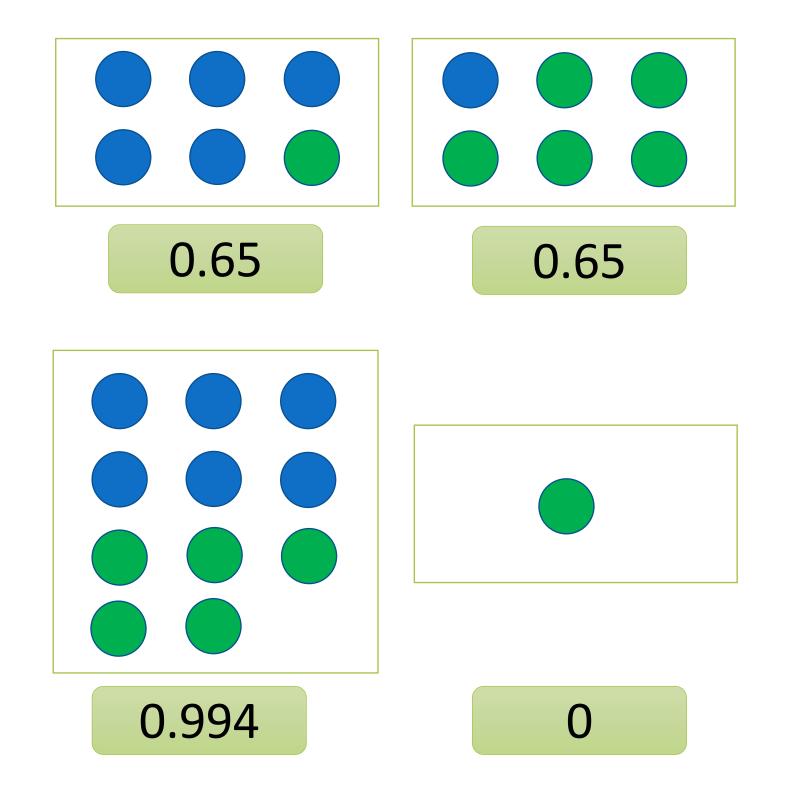
$$Q(R,j,t) = H(R) - H(R_{\ell}) - H(R_{r}) \rightarrow \max_{j,t}$$

Или так:

$$Q(R,j,t) = H(R_{\ell}) + H(R_r) \to \min_{j,t}$$

• (у этих формул есть проблемы!)

Как сравнить разбиения?



- (5/6, 1/6) и (1/6, 5/6)
- $\bullet 0.65 + 0.65 = 1.3$

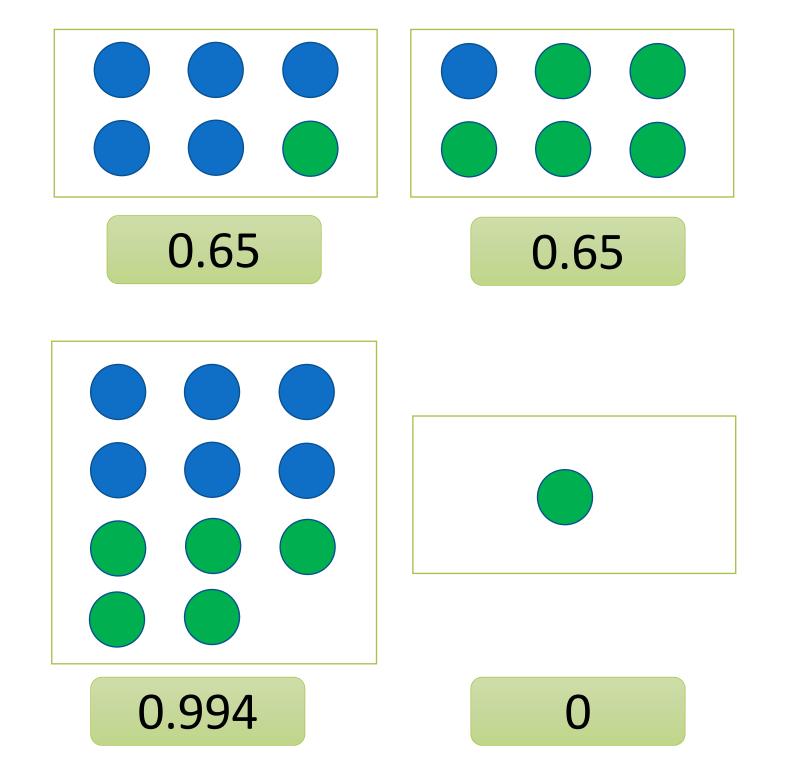
- (6/11, 5/11) и (0, 1)
- $\bullet 0.994 + 0 = 0.994$

$$Q(R, j, t) = H(R) - \frac{|R_{\ell}|}{|R|} H(R_{\ell}) - \frac{|R_{r}|}{|R|} H(R_{r}) \to \max_{j, t}$$

Или так:

$$Q(R, j, t) = \frac{|R_{\ell}|}{|R|} H(R_{\ell}) + \frac{|R_r|}{|R|} H(R_r) \to \min_{j, t}$$

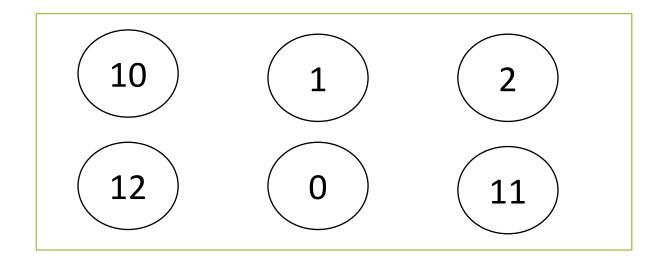
Как сравнить разбиения?



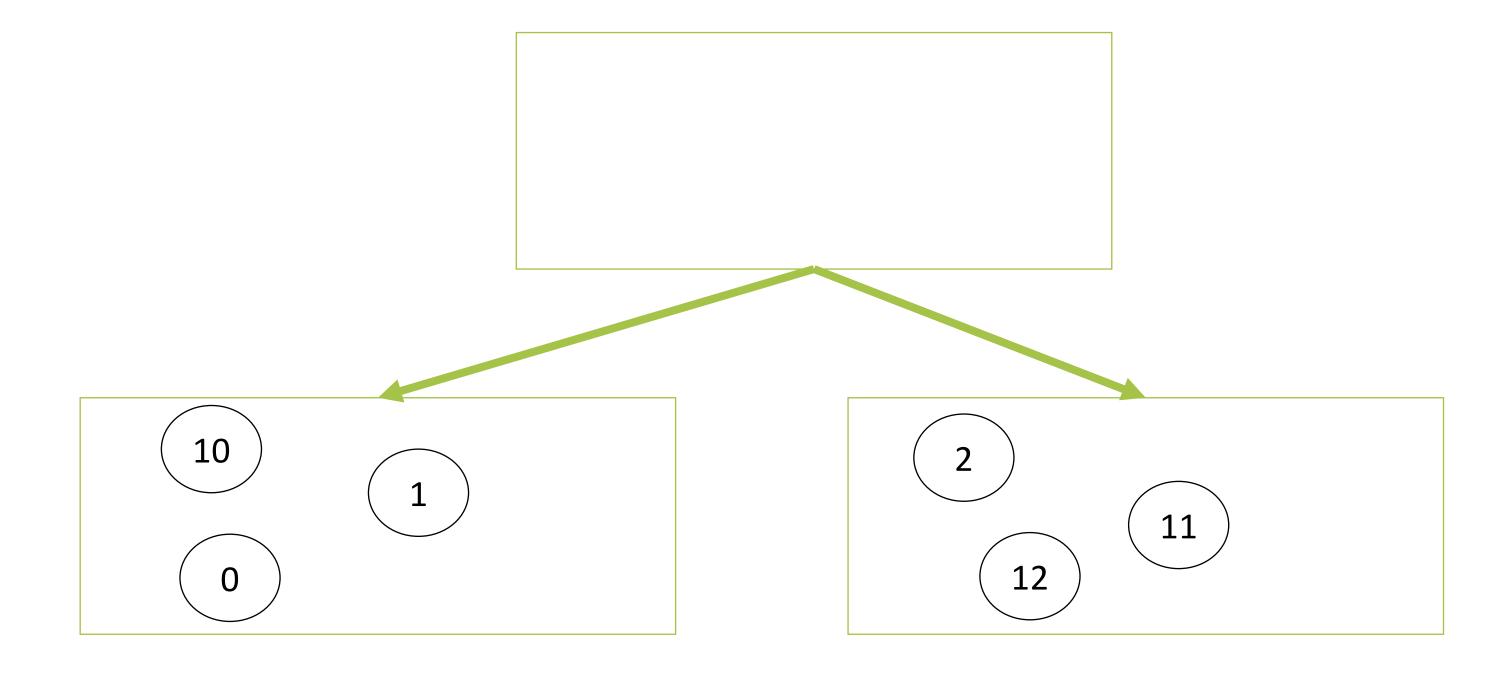
• 0.5 * 0.65 + 0.5 *0.65 = 0.65

• (6/11,5/11) и (0,1)

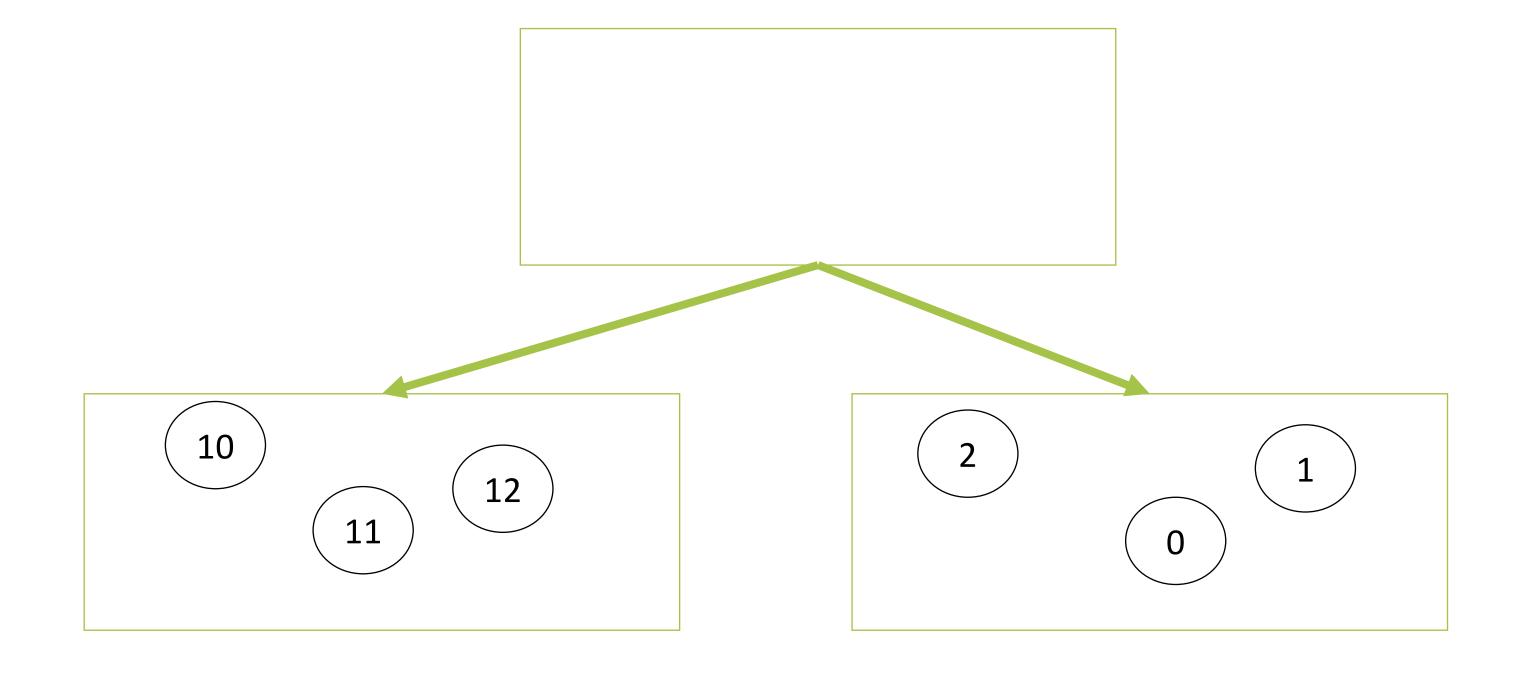
А для регрессии?



А для регрессии?



А для регрессии?



Задача регрессии

$$H(R) = \frac{1}{|R|} \sum_{(x_i, y_i) \in R} (y_i - y_R)^2$$

$$y_R = \frac{1}{|R|} \sum_{(x_i, y_i) \in R} y_i$$

• То есть «хаотичность» вершины можно измерять дисперсией ответов в ней

Жадное построение дерева

Как строить дерево?

- Оптимальный вариант: перебрать все возможные деревья, выбрать самое маленькое среди безошибочных
- Слишком долго

Как строить дерево?

- Мы уже умеем выбрать лучший предикат для разбиения вершины
- Будем строить жадно
- Начнём с корня дерева, будем разбивать последовательно, пока не выполнится некоторый критерий останова

Критерий останова

- Ограничить глубину
- Ограничить количество листьев
- Задать минимальное число объектов в вершине
- Задать минимальное уменьшение хаотичности при разбиении
- И так далее

Жадный алгоритм

- 1. Поместить в корень всю выбору: $R_1 = X$
- 2. Запустить построение из корня: SplitNode $(1, R_1)$

Жадный алгоритм

- SplitNode (m, R_m)
- 1. Если выполнен критерий останова, то выход
- 2. Ищем лучший предикат: $j, t = \arg\min_{j,t} Q(R_m, j, t)$
- 3. Разбиваем с его помощью объекты: $R_\ell = \left\{\{(x,y) \in R_m | \left[x_j < t\right]\right\}$, $R_r = \left\{\{(x,y) \in R_m | \left[x_j \geq t\right]\right\}$
- 4. Повторяем для дочерних вершин: SplitNode (ℓ, R_ℓ) и SplitNode (r, R_r)

Резюме

- Решающие деревья позволяют строить сложные модели, но есть риск переобучения
- Деревья строятся жадно, на каждом шаге вершина разбивается на две с помощью лучшего из предиктов
- Алгоритм довольно сложный и требует перебора всех предикатов на каждом шаге