

## 1 目的

H8 マイコンの A/D、D/A 変換器について理解を深め、それらを用いて割り込みによるデータ入出力プログラムを作成する。

## 2 原理

D/A、A/D 変換の原理については前期実験の実験 4「H8 マイコンの A/D、D/A 変換を用いた音声録音再生実験」を参照のこと。

## 3 使用機器

1. H8 マイコン (メーカー:Beyond The River, 型番:H8-3052)
2. USB ケーブル
3. パーソナルコンピュータ (メーカー:Dell, 型番:H8-3052)

## 4 実験方法

D/A、A/D に関わるファイル及び関数定義などは、前期実験の実験 4「H8 マイコンの A/D、D/A 変換を用いた音声録音再生実験」を参照のこと。

実験準備として、「/home/class/j3/jikken/kouki/no3」以下のファイルを各自コピーした上で、以下の課題についてプログラム (rec.c) を作成し動作確認を行う。

### 4.1 音声の記録再生 1

H8 マイコンボード上の「\*」キーを押すと録音モードとなり、「#」キーを押すと再生モードとなるプログラム (ad-da.c) を作成しなさい。スピーカーは録音モード時にマイクとして機能し、再生モード時にはスピーカとして機能するようにしなさい。マイクに向かって音声を入力すると音声データが保存され、その後、スピーカにより再生が可能になる。

### 4.2 音声の記録再生 2

H8 マイコンボード上の録音モード「\*」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \* or # key」、下段の LCD 表示が「1」、「12」、…、「12345」になるようにする。また、再生モード「#」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \*

or # key」、下段の LCD 表示が「1」、「12」、…、「12345」、「Push \* or # key」になるように作成しなさい。なお、「Now Playing…」、「Now Sampling…」は表示しない。また、1、2、3、4、5 の表示は、定義された TIME を均等時間になるようにする。

### 4.3 音声の録音再生 3

H8 マイコンボード上の録音モード「1」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push 1 or 2 key」、下段の LCD 表示が「Now Sampling…」となるようにする。再生モード「2」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push 1 or 2 key」、下段の LCD 表示が「Now Playing…」になるように作成しなさい。つまり、前節での録音モード「\*」キーを「1」キーに、再生モード「#」キーを「2」に切り替えなさい。なお、駆動時間は TIME とする。

### 4.4 音声の記録再生・逆再生

H8 マイコンボード上の録音モード「\*」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \* or 5 key」、下段の LCD 表示が「Now Sampling…」を表示して TIME 時間に録音する。逆再生モード「5」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \* or 5 key」、下段の LCD 表示が「Now Inverse…」になるようにして、逆再生モードが TIME=12000~ 0 に設定して逆再生するプログラムを作成しなさい。

### 4.5 音声の記録再生・統合

H8 マイコンボード上の録音モード「\*」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \*, # or 5」、下段の LCD 表示が「Now Sampling…」を表示して TIME 時間に録音する。再生モード「#」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \*, # or 5」、下段の LCD 表示が「Now Playing…」を表示して TIME 時間に再生する。逆再生モード「5」キーを押すと、上段の LCD 表示が「Push \*, # or 5」、下段の LCD 表示が「Now Inverse…」を表示して TIME 時間に逆再生するプログラムを作成しなさい。

## 5 実験結果

### 5.1 音声の記録再生 1

要件を満たす動作をするプログラムを作成した。ソースファイルをリスト 1 に、Makefile をリスト 2 に示す。

## 5.2 音声の記録再生 2

要件を満たす動作をするプログラムを作成した。ソースファイルをリスト 3 に示す。Makefile はリスト 2 中の「ad-da」を「no2」に置換したものである。

## 5.3 音声の録音再生 3

要件を満たす動作をするプログラムを作成した。ソースファイルをリスト 4 に示す。Makefile はリスト 2 中の「ad-da」を「no3」に置換したものである。

## 5.4 音声の記録再生・逆再生

要件を満たす動作をするプログラムを作成した。ソースファイルをリスト 5 に示す。Makefile はリスト 2 中の「ad-da」を「no4」に置換したものである。

## 5.5 音声の記録再生・統合

要件を満たす動作をするプログラムを作成した。ソースファイルをリスト 6 に示す。Makefile はリスト 2 中の「ad-da」を「no5」に置換したものである。

# 6 検討課題

### ・検討課題 1

割り込みのサンプリング間隔を変更すると、録音・再生する音の情報にどのような影響を与えるか、考察せよ。音情報の変化と再現性などをふまえて考察すること。

サンプリング間隔を短くすると、音質は上がるがある容量で録音できる時間が短くなる。長くした場合は音質は下がるが、録音できる時間は長くなる。音源の周波数が高いほど、短いサンプリング間隔が要求される。

### ・検討課題 2

A/D のサンプリング間隔と D/A の再生間隔を一致させなかった場合、出力の音情報はどのような変化をするのか、A/D に対して D/A を短くする/長くするの 2 つの観点から検討しなさい。

短くした場合は周波数が高くなるために音が高く聞こえる。長くしたその逆で低く聞こえる。

リスト 1: ad-da.c

```

1  #include "h8-3052-iodef.h"
2
3  int main(void)
4  {
5      unsigned char cf, key_data;
6
7      P9DDR = 0x30; /* ポートの初期化9(P95-を出力に設定P94) */
8      P9DR = 0x30;
9
10     P6DDR &= ~0x07; /* P60,1,2 入力 */
11     PADDR |= 0x0f; /* PA0,1,2,3 出力 */
12
13     while(1) {
14         key_data = 0;
15
16         //key 1,2,3
17         PADR = 0x07; // PA3 = L
18         cf = P6DR; // データ入力
19         cf = ~cf; // の反転cf
20         cf &= 0x07; // P60のみ見る,1,2
21         switch(cf) {
22             case 1 : key_data = '1'; break;
23             case 2 : key_data = '2'; break;
24             case 4 : key_data = '3'; break;
25         }
26
27         //key 4,5,6
28         PADR = 0x0b;
29         cf = P6DR;
30         cf = ~cf;
31         cf &= 0x07;
32         switch(cf) {
33             case 1 : key_data = '4'; break;
34             case 2 : key_data = '5'; break;
35             case 4 : key_data = '6'; break;
36         }
37
38         //key 7,8,9
39         PADR = 0x0b; /* This is a mistake code. */
40         cf = P6DR;
41         cf = ~cf;
42         cf &= 0x07;
43         switch(cf) {
44             case 1 : key_data = '7'; break;
45             case 2 : key_data = '8'; break;
46             case 4 : key_data = '9'; break;
47         }
48
49         //key *,0,#
50         PADR = 0x0e;
51         cf = P6DR;
52         cf = ~cf;
53         cf &= 0x07;
54         switch(cf) {
55             case 1 : key_data = '*'; break;
56             case 2 : key_data = '0'; break;
57             case 4 : key_data = '#'; break;
58         }
59
60         if(key_data == '1' ) {
61             P9DR = 0x20; /* D1赤点灯(), D2緑消灯() */
62         }
63         if(key_data == '0'){
64             P9DR = 0x30; /* D1赤消灯(), D2緑消灯() */
65         }
66     }
67 }
68
69 }
```

## リスト 2: Makefile

```

1 # H8/3052 の雛型 Makefile
2 # 手順 1. 必要な設定を変更して、違うファイル名で保存する例: (make-test)
3 #   TARGET = , SOURCE_C = , SOURCE_ASM = を指定する
4 # リモートデバッキングのときは、 GDBREMOTE_DBG = true とする
5 # その他は通常、変更の必要はない
6 # 手順 2. make -f 名makefile で make する例: (make -f make-test)
7
8 # 生成するファイルとソースファイルの指定
9 # 1. 生成するオブジェクトのファイル名を指定
10 TARGET = no1.mot
11 # 2. 生成に必要なのファイル名を空白で区切って並べるC
12 SOURCE_C = no1.c
13 # 3. 生成に必要なアセンブラのファイル名を空白で区切って並べる
14 # スタートアップルーチンは除く()
15 SOURCE_ASM =
16
17 # 生成するオブジェクトの種類を指定
18 # ※の項目は通常変更する必要がない()
19 #
20 # 1. によるリモートデバッキング指定GDB
21 # true : 指定する   その他: 指定しない
22 REMOTE_DBG =
23
24 # 2. 上デバッグまたは化指定RAMROM ※
25 # ram : 上で実行RAM rom : 化ROM
26 ON_RAM = ram
27
28 # 3. 使用領域の指定RAM ※
29 # : 化→プログラムとスタックは外部を使用extRAMRAM
30 # 化→スタックは外部 ROMRAM
31 # : 化→プログラムとスタックは内部を使用intRAMRAM
32 # 化→スタックは内部 ROMRAM
33 # 指定なし: 化→プログラムは外部、スタック変更なしRAMRAM
34 # 化→スタックは外部 ROMRAM
35 RAM_CAP = ext
36
37 # 4. によるデバッグを行うかどうかの指定GDB ※
38 USE_GDB = true
39
40 #
41 # パスの設定
42 #
43 CMD_PATH = /usr/local/bin
44 LIB_PATH = /home/class/common/H8/lib
45
46 #
47 # クロスコンパイラ関係
48 #
49 CC = $(CMD_PATH)/h8300-hms-gcc
50 LD = $(CMD_PATH)/h8300-hms-ld
51 OBJCOPY = $(CMD_PATH)/h8300-hms-objcopy
52 SIZE = $(CMD_PATH)/h8300-hms-size
53
54 #
55 # ターゲット指定
56 #
57 TARGET_COFF = $(TARGET:.mot=.coff)
58 MAP_FILE = $(TARGET:.mot=.map)
59
60 #
61 # 出力フォーマット
62 # binary : binary, srec : Motorola S record, ihex : Intel Hex
63 #
64 OUTPUT_FORMAT = -O srec --srec-forceS3
65
66 #
67 # コンパイラオプション
68 #
69 # インクルードディレクトリの追加("*****.h"指定のみ有効)
70 INCLUDES = -I/home/class/common/H8/include
71 # コンパイラオプションの指定
72 # -: mhH8/300シリーズ指定H

```

```

73 # - : 条件分岐コードの最適化mrelax
74 # - : 型変数のビット数指定mint32int
75 # - : の最適化レベルの指定O2gcc
76 # - : コンパイル時の警告メッセージの選択Wall全て()
77 CFLAGS = -mh -mrelax -mint32 -O2 $(INCLUDES) -Wall
78
79 #
80 # 指定に合わせたスタートアップルーチンとリンカスクリプトの選択
81 #
82 ifeq ($(REMOTE_DBG), true)
83     USE_GDB = true
84     ON_RAM = ram
85     RAM_CAP =
86 endif
87
88 ifeq ($(USE_GDB), true)
89     CFLAGS := $(CFLAGS) -g
90 endif
91
92 ifeq ($(ON_RAM), ram)
93     LDSCRIPT = $(LIB_PATH)/h8-3052-ram.x
94     STARTUP = $(LIB_PATH)/ramcrt.s
95     ifeq ($(RAM_CAP), int)
96         LDSCRIPT = $(LIB_PATH)/h8-3052-ram8k.x
97         STARTUP = $(LIB_PATH)/ramcrt-8k.s
98     endif
99     ifeq ($(RAM_CAP), ext)
100         LDSCRIPT = $(LIB_PATH)/h8-3052-ram.x
101         STARTUP = $(LIB_PATH)/ramcrt-ext.s
102     endif
103     ifeq ($(REMOTE_DBG), true)
104         LDSCRIPT = $(LIB_PATH)/h8-3052-ram-dbg.x
105         STARTUP = $(LIB_PATH)/ramcrt-dbg.s
106     endif
107 else
108     ifeq ($(RAM_CAP), int)
109         LDSCRIPT = $(LIB_PATH)/h8-3052-rom8k.x
110         STARTUP = $(LIB_PATH)/romcrt-8k.s
111     else
112         LDSCRIPT = $(LIB_PATH)/h8-3052-rom.x
113         STARTUP = $(LIB_PATH)/romcrt-ext.s
114     endif
115 endif
116
117 #
118 # リンク時のコンパイラオプションの指定
119 # -T : リンカスクリプトファイルの指定filename
120 # - : 標準のスタートアップを使用しないnostartfiles
121 # -Wlパラメータ... : リンカに渡すパラメータ指定,,
122 # -Map : メモリマップをに出力mapfilenamemapfilename
123 LDFLAGS = -T $(LDSCRIPT) -nostartfiles -Wl,-Map,$(MAP_FILE)
124
125 #
126 # オブジェクトの指定
127 #
128 OBJ = $(STARTUP:.s=.o) $(SOURCE_C:.c=.o) $(SOURCE_ASM:.s=.o)
129
130 #
131 # サフィックスルール適用の拡張子指定
132 #
133 .SUFFIXES: .c .s .o
134
135 #
136 # ルール
137 #
138 $(TARGET) : $(TARGET_COFF)
139     $(OBJCOPY) -v $(OUTPUT_FORMAT) $(TARGET_COFF) $(TARGET)
140
141 $(TARGET_COFF) : $(OBJ)
142     $(CC) $(CFLAGS) $(LDFLAGS) $(OBJ) -o $(TARGET_COFF)
143     $(SIZE) -Ax $(TARGET_COFF)
144
145 clean :
146     rm -f *.o $(TARGET) $(TARGET_COFF) $(MAP_FILE)

```

```

147
148 #
149 # サフィックスルール
150 #
151 .c.o:
152 $(CC) -c $(CFLAGS) $<
153 .s.o:
154 $(CC) -c $(CFLAGS) $<

```

### リスト 3: 課題 2 のソース

```

1  #include "h8-3052-iodef.h"
2  #include "lcd.h"
3
4  int main(void)
5  {
6      unsigned char cf, key_data;
7      volatile char hyouzi_you = ' ';
8
9      P9DDR = 0x30; /* ポートの初期化9(P95-を出力に設定P94) */
10
11     P6DDR &= ~0x07; /* P60,1,2 入力 */
12     PADDR |= 0x0f; /* PA0,1,2,3 出力 */
13
14     lcd_init();
15     lcd_cursor( 0, 0 );
16
17     while(1) {
18         key_data = 0;
19
20         //key 1,2,3
21         PADDR = 0x07; // PA3 = L
22         cf = P6DR; // データ入力
23         cf = ~cf; // の反転cf
24         cf &= 0x07; // P60のみ見る,1,2
25         switch(cf) {
26             case 1 : key_data = '1'; break;
27             case 2 : key_data = '2'; break;
28             case 4 : key_data = '3'; break;
29         }
30
31         //key 4,5,6
32         PADDR = 0x0b;
33         cf = P6DR;
34         cf = ~cf;
35         cf &= 0x07;
36         switch(cf) {
37             case 1 : key_data = '4'; break;
38             case 2 : key_data = '5'; break;
39             case 4 : key_data = '6'; break;
40         }
41
42         //key 7,8,9
43         PADDR = 0x0d; /* This is a mistake code. */
44         cf = P6DR;
45         cf = ~cf;
46         cf &= 0x07;
47         switch(cf) {
48             case 1 : key_data = '7'; break;
49             case 2 : key_data = '8'; break;
50             case 4 : key_data = '9'; break;
51         }
52
53         //key *,0,#
54         PADDR = 0x0e;
55         cf = P6DR;
56         cf = ~cf;
57         cf &= 0x07;
58         switch(cf) {
59             case 1 : key_data = '*'; break;
60             case 2 : key_data = '0'; break;
61

```

```

62     case 4 : key_data = '#'; break;
63 }
64
65     if( key_data != 0 )
66         hyouzi_you = key_data;
67
68     lcd_cursor(0,0);
69     lcd_printch( hyouzi_you );
70
71 }
72
73 }

```

#### リスト 4: 課題3 のソース

```

1  #include "h8-3052-iodef.h"
2  #include "lcd.h"
3
4  #define LOOP (13200)
5
6  void delay( unsigned long int ms )
7  {
8      unsigned long int i, j;
9
10     for( i = 0; i < ms; i++ )
11         for( j = 0; j < LOOP; j++);
12 }
13
14 int main(void)
15 {
16     unsigned char cf, key_data;
17     char prev_pressed_key = 0;
18
19     P9DDR = 0x30; /* ポートの初期化9(P95-を出力に設定P94) */
20
21     P6DDR &= ~0x07; /* P60,1,2 入力 */
22     PADDR |= 0x0f; /* PA0,1,2,3 出力 */
23
24     int pos = 0;
25
26     lcd_init();
27     lcd_clear();
28
29     while(1) {
30         key_data = 0;
31
32         //key 1,2,3
33         PADR = 0x07; // PA3 = L
34         cf = P6DR; // データ入力
35         cf = ~cf; // の反転cf
36         cf &= 0x07; // P60のみ見る,1,2
37         switch(cf) {
38             case 1 : key_data = '1'; break;
39             case 2 : key_data = '2'; break;
40             case 4 : key_data = '3'; break;
41         }
42
43         //key 4,5,6
44         PADR = 0x0b;
45         cf = P6DR;
46         cf = ~cf;
47         cf &= 0x07;
48         switch(cf) {
49             case 1 : key_data = '4'; break;
50             case 2 : key_data = '5'; break;
51             case 4 : key_data = '6'; break;
52         }
53
54         //key 7,8,9
55         PADR = 0x0d; /* This is a mistake code. */
56         cf = P6DR;
57         cf = ~cf;

```



```

58     cf &= 0x07;
59     switch(cf) {
60     case 1 : key_data = '7'; break;
61     case 2 : key_data = '8'; break;
62     case 4 : key_data = '9'; break;
63     }
64
65     //key *,0,#
66     PADDR = 0x0e;
67     cf = P6DR;
68     cf = ~cf;
69     cf &= 0x07;
70     switch(cf) {
71     case 1 : key_data = '*'; break;
72     case 2 : key_data = '0'; break;
73     case 4 : key_data = '#'; break;
74     }
75
76     if( key_data != prev_pressed_key ){
77         delay( 15 );
78         if( key_data != 0 ){
79             lcd_cursor( pos % 16, pos / 16 );
80             lcd_printch( key_data );
81             pos++;
82         }
83     }
84     prev_pressed_key = key_data;
85 }
86
87 }

```

#### リスト 5: 課題 4 のソース

```

1  #include "h8-3052-iodef.h"
2  #include "lcd.h"
3
4  #define LOOP (13200)
5
6  void delay( unsigned long int ms )
7  {
8      unsigned long int i, j;
9
10     for( i = 0; i < ms; i++ )
11         for( j = 0; j < LOOP; j++ );
12 }
13
14 int main(void)
15 {
16     unsigned char cf, key_data;
17     char prev_pressed_key = 0;
18
19     P9DDR = 0x30; /* ポートの初期化9(P95-を出力に設定P94) */
20
21     P6DDR &= ~0x07; /* P60,1,2 入力 */
22     PADDR |= 0x0f; /* PA0,1,2,3 出力 */
23
24     int pos = 0;
25     int key_count = 10;
26     int alpha = 0;
27
28     lcd_init();
29     lcd_clear();
30
31     while(1) {
32         key_data = 0;
33
34         //key 1,2,3
35         PADDR = 0x07; // PA3 = L
36         cf = P6DR; // データ入力
37         cf = ~cf; // の反転cf
38         cf &= 0x07; // P60のみ見る,1,2
39         switch(cf) {

```

```

40     case 1 : key_data = '1'; break;
41     case 2 : key_data = '2'; break;
42     case 4 : key_data = '3'; break;
43     }
44
45     //key 4,5,6
46     PADR = 0x0b;
47     cf = P6DR;
48     cf = ~cf;
49     cf &= 0x07;
50     switch(cf) {
51     case 1 : key_data = '4'; break;
52     case 2 : key_data = '5'; break;
53     case 4 : key_data = '6'; break;
54     }
55
56     //key 7,8,9
57     PADR = 0x0d; /* This is a mistake code. */
58     cf = P6DR;
59     cf = ~cf;
60     cf &= 0x07;
61     switch(cf) {
62     case 1 : key_data = '7'; break;
63     case 2 : key_data = '8'; break;
64     case 4 : key_data = '9'; break;
65     }
66
67     //key *,0,#
68     PADR = 0x0e;
69     cf = P6DR;
70     cf = ~cf;
71     cf &= 0x07;
72     switch(cf) {
73     case 1 : key_data = '*'; break;
74     case 2 : key_data = '0'; break;
75     case 4 : key_data = '#'; break;
76     }
77
78
79     if( key_data != prev_pressed_key ){
80         delay( 15 );
81         if( key_data != 0 ){
82             alpha += key_count * (key_data - '0');
83             key_count/=10;
84             if( key_count == 0 ){
85                 lcd_cursor( pos % 16, pos / 16 );
86                 if( alpha >= 0 && alpha <= 25 ){
87                     lcd_printch( 'a' + alpha );
88                     key_count = 10;
89                     pos++;
90                     alpha = 0;
91                 }
92             }
93         }
94     }
95     prev_pressed_key = key_data;
96 }
97
98 }

```