

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <math.h>
4  #include "vetor_produtos.h"
5
6
7  Item *ptr_item;
8  int k=0;
9
10 /**Função de criação de repositório para inserção de itens!
11 Apresenta complexidade também constante,  $O(1)$ , pois se destina a, somente,
12 reservar espaço de alocação no ponteiro ptr_item, o qual estará sendo
13 utilizado como um vetor de índice n, pois a cada nova inserção este será
14 realocado.
15 */
16 void create_repositorio (){
17     ptr_item = (Item*) realloc(ptr_item, sizeof(Item));
18 }
19
20 /**Função de retorno de status de repositorio, retorna o tamanho do mesmo!
21 Apresenta complexidade constante,  $O(1)$ , deverá unicamente retornar ao usuário
22 o tamanho do vetor, ou seja, o número de itens presente no repositório que
23 o usuário está preenchendo.
24 */
25 int tamanho(){
26     return k++;
27 }
28
29 /**Função que organiza os dados dentro do vetor!
30 O algoritmo "insertion_sort" trabalha percorrendo o vetor, no qual ele verifica
31 cada índice
32 analisando se o seu valor está na posição correta. Inicia a verificação pelo
33 primeiro valor
34 e compara este com todos os outros. Caso o valor de 'i' recaia no caso de ser
35 maior, o algoritmo
36 entrará na condição dentro do for, onde, com a ajuda de uma variável temporária
37 realizará a permuta
38 dos valores mal posicionados. A eficiência deste algoritmo varia conforme o estado
39 inicial do vetor, pois
40 percorrerá todo o vetor para fazer as comparações, caso esteja ordenado fará uma
41 única vez. Possui algumas
42 vantagens, pois pode ordenar os elemtnso a medida que se façam as inserções e não
43 precisa ter todo o conjunto
44 de dados para colocar em ordem.
45 Apresenta complexidade quadrática,  $O(n^2)$ . Analisando pelo melhor caso, este
46 algoritmo executa n
47 operações, onde n representa apenas o número de elementos do vetor. Já, se
48 analisarmos o pior caso,
49 serão feitas  $n^2$  operações. Dessa forma, a função não seria recomendada para
```

programas que necessitem

de muita velocidade e que operem com um número considerável de dados. Ao analisar o algoritmo

implementado neste trabalho, fiz uma mudança em relação ao que apresentei na prova passada.

Pois, percebo que o primeiro for iniciava em 0 o que levava a comparar o índice 0 com o próprio

índice quando da entrada do segundo laço, o que acaba consumido um ciclo desnecessário. A partir

do material postado pelo professor pude fazer essa correção e apresentar um algoritmo mais puro,

ou mais adequado.

*/

```
void insertion_sort(){
```

```
    int i, j;
```

```
    Item temp;
```

```
    for (i=1;i<=k;i++){
```

```
        temp = ptr_item[i];
```

```
        for (j=i;(j>0) && (temp.valor<ptr_item[j-1].valor);j--){
```

```
            ptr_item[j] = ptr_item[j-1];
```

```
        }
```

```
        ptr_item[j] = temp;
```

```
    }
```

```
    /* Algoritmo utilizado na última prova.
```

```
    for (int i=0;i<=k;i++){
```

```
        for (int j=i;j<=k;j++){
```

```
            if (ptr_item[i].valor > ptr_item[j].valor){
```

```
                temp = ptr_item[i];
```

```
                ptr_item[i] = ptr_item[j];
```

```
                ptr_item[j] = temp;
```

```
            }
```

```
        }
```

```
    }*/
```

```
}
```

/**Função que organiza os dados dentro do vetor!

Neste algoritmo, ao passo que os laços vão acontecendo, ele vai escolhendo o melhor elemento para

ocupar determinada posição do array, que pode ser por maior ou menor elemento a depender da aplicação

da ordenação. Possui um desempenho, na prática, ligeiramente superior ao "bubble sort". Divide o array

em duas sessões: a primeira, ordenada, ficará a esquerda do elemento analisado, e o restante dos elementos

que ainda não foram organizados ficarão à direita do elemento analisado. Tem algumas vantagens a depender

da aplicação a que se destina, por exemplo nos trabalhos com memórias que se

```
desgastam no processador de
79 escrita e leitura, mas uma vantagem em particular se destaca que é a estabilidade,
pois não altera a ordem
80 dos dados que são iguais. Como esse algoritmo tem sua eficiência comprometida à
medida em que se aumenta
81 o número de elementos, pois se torna muito custoso, ele não é indicado para
aplicações com grandes quantidade de
82 dados. A complexidade deste algoritmo também é quadrática,  $O(n^2)$ , pois ele precisa
realizar dois laços
83 em torno do vetor para conseguir finalizar o seu trabalho, isso no pior caso, é
claro.
84 */
85 void selection_sort(){
86     int i,j,menor;
87     Item temp;
88
89     for(i=0;i<k;i++){
90         menor = i;
91         for (j=i+1;j<=k;j++){
92             if (ptr_item[j].valor < ptr_item[i].valor)
93                 menor = j;
94         }
95         if (menor != i){
96             temp = ptr_item[i];
97             ptr_item[i]=ptr_item[menor];
98             ptr_item[menor]=temp;
99         }
100     }
101 }
102
103 /**Função que organiza os dados dentro do vetor!
104 Esse algoritmo é o, também conhecido, bolha. Ele é bastante sugerido na internet
em sites como "stackoverflow"
105 pela facilidade de implementação, talvez. Possui esse nome em uma analogia a
bolhas flutuando em um tanque de água
106 em direção a superfície até encontrar o seu próprio nível - por isso ordenação
crescente. Compara pares de
107 valores vizinhos e os troca caso estejam na ordem errada. Ele atua de forma a
mover, uma posição por vez,
108 o maior valor existente na posição não ordenada de um array para a sua respectiva
posição no array ordenado. Toda a
109 atividade é repetida até que sejam sanadas as incorreções. Na primeira etapa, o
do-while: encontra o maior valor e o
110 movimenta até a última posição. Na segunda o do-while encontra o segundo maior
valor e o movimenta para a penúltima
111 posição do vetor. Isso continua até que não haja mais necessidade. Tem uma
vantagem de ser de fácil entendimento e
112 construção, o que provavelmente contribua para ser um dos métodos mais difundidos
de ordenação. Não é eficiente para
```

```
113 trabalhos com numero de dados elevado. Apresenta complexidade quadrática tanto no  ↗
114 médio quando no pior caso,  $O(N^2)$ ,  ↗
115 pois ainda que esteja parcialmente ordenado, este ainda passará pelo vetor  ↗
116 realizando a leitura dos valores.
117 */
118 void bubble_sort(){
119     int i, passo = k, bolha;
120
121     Item temp;
122
123     do {
124         bolha = 0;
125         for(i=0; i<k; i++){
126             if (ptr_item[i].valor > ptr_item[i+1].valor){
127                 temp = ptr_item[i];
128                 ptr_item[i]=ptr_item[i+1];
129                 ptr_item[i+1]= temp;
130                 bolha=i;
131             }
132         }
133         passo--;
134     }while(bolha != 0);
135 }
136
137 /**Função que organiza os dados dentro do vetor!
138 Esse algoritmo foi o que eu mais demorei a entender, pois ele é muito extenso e  ↗
139 possui muitas condicionais o que acaba  ↗
140 confundido a análise além da recursividade que é outro processo ainda complexo  ↗
141 para um novato na programação. Ele trabalha  ↗
142 com intercalação e com a filosofia "dividir para conquistar", em que faz bom  ↗
143 proveito dessa ideia à medida que reduz o  ↗
144 tamanho de sua tarefa para ser mais eficiente. O algoritmo divide os dados em  ↗
145 conjuntos cada vez menores para depois  ↗
146 ordená-los e combiná-los por meio da intercalação, daí o seu nome: merge. Para que  ↗
147 eu conseguisse compreender e ajustar  ↗
148 o funcionamento do algoritmo ao meu código que até havia usado na prova de  ↗
149 ED-MODII. Dividi em 3 etapas, a primeira da  ↗
150 chamada, a segunda a que realiza a divisão recursivamente e a terceira a que  ↗
151 coloca os dados em ordem. Como é possível perceber,  ↗
152 ele vai dividindo o vetor até restar apenas um elemento, em seguida cria dois  ↗
153 vetores combinando estes em um maior e ordenado.  ↗
154 Apresenta complexidade  $O(N \log N)$  para quaisquer que sejam os casos, o que o torna  ↗
155 extremamente estável, ainda, sua eficiência  ↗
156 não depende do estado inicial dos casos. No pior caso, realiza cerca de 39% menos  ↗
157 comparações do que o quick sort no seu caso  ↗
158 médio. Tem uma desvantagem que é o fato de precisar de mais espaço de memória para  ↗
159 a criação dos outros vetores.
160 */
161 void mergeSort(Item *v, int n) {
```

```
149     mergeSort_ordena(v, 0, n);
150 }
151 /* ordena o vetor v[esq..dir] */
152 void mergeSort_ordena(Item *v, int esq, int dir) {
153     if (esq == dir)
154         return;
155     int meio = (esq + dir) / 2;
156     mergeSort_ordena(v, esq, meio);
157     mergeSort_ordena(v, meio+1, dir);
158     mergeSort_intercala(v, esq, meio, dir);
159     return;
160 }
161
162 /* intercala os vetores v[esq..meio] e v[meio+1..dir] */
163 void mergeSort_intercala(Item *v, int esq, int meio, int dir) {
164     int i, j, l, a_tam = meio-esq+1, b_tam = dir-meio;
165
166     Item *a = (Item*) malloc(sizeof(Item) * a_tam);
167
168     Item *b = (Item*) malloc(sizeof(Item) * b_tam);
169
170     for (i = 0; i < a_tam; i++){
171         a[i] = v[i+esq];
172     }
173
174     for (i = 0; i < b_tam; i++){
175         b[i] = v[i+meio+1];
176     }
177
178     for (i = 0, j = 0, l = esq; l <= dir; l++) {
179         if (i == a_tam)
180             v[l] = b[j++];
181         else if (j == b_tam)
182             v[l] = a[i++];
183         else if (a[i].valor < b[j].valor)
184             v[l] = a[i++];
185         else
186             v[l] = b[j++];
187     }
188
189     free(a); free(b);
190 }
191
192
193 /**Função que organiza os dados dentro do vetor!
194 Este algoritmo também é chamado de algoritmo de ordenação por partição. Assim como ↗
195 o MergeSort, este algoritmo também é
196 recursivo e também faz uso da filosofia "dividir para conquistar". Funciona ↗
197 dividindo o vetor a partir de um pivô, ficando,
```

```
196 por exemplo, os valores menores à esquerda do pivô e os maiores à direita. Então,
197 um elemento é escolhido como pivô e,
198 recursivamente, assim como o merge, divide o vetor em partes até que se chegue a
199 um único elemento. A função auxiliar chamada
200 de "particiona", ficará responsável por rearranjar os dados e calcular o pivô. Não
201 é considerado um algoritmo estável por alguns
202 especialistas, pois ficam algumas incertezas em relação ao pivô: Como que se
203 escolhe o pivô?
204 Perceba que um pivô, no pior caso, pode dividir o vetor em dois de forma que
205 fiquem N-1 elementos em um lado e 0 no outro.
206 0 que leva a uma outra percepção, o caso de o particionamento não ser balanceado,
207 nesses casos o tempo de execução pode
208 chegar a  $O(N^2)$ . Sendo assim, essa é uma desvantagem do QuickSort, no caso de um
209 particionamento não balanceado, o insertionsort
210 acaba se tornando tão eficiente quanto o QuickSort. Apesar de seu pior caso ser de
211 ordem quadrática, este algoritmo costuma
212 ser a melhor opção prática para ordenação de grande números de dados. Isto pois,
213 no melhor caso, quando o vetor não estar ordenado
214 em nenhum sentido, ou quando os valores não são iguais, o quicksort tem
215 complexidade  $n \log n$ ,  $O(n (\log n))$ .
216 */
217 void quick_sort(Item *v, int inicio, int fim){
218     int pivo;
219     if (fim > inicio){
220         pivo = particiona(v, inicio, fim);
221         quick_sort(v, inicio, pivo-1);
222         quick_sort(v, pivo+1, fim);
223     }
224 }
225
226 int particiona(Item *v, int inicio, int final){
227     int esq, dir;
228     Item temp, pivo;
229     esq = inicio;
230     dir = final;
231     pivo = v[inicio];
232     while (esq < dir){
233         while(esq <= final && v[esq].valor <= pivo.valor)
234             esq++;
235         while (dir >= 0 && v[dir].valor > pivo.valor)
236             dir--;
237
238         if(esq < dir){
239             temp = v[esq];
240             v[esq]=v[dir];
241             v[dir]=temp;
242         }
243     }
244     v[inicio] = v[dir];
```

```
235     v[dir]= pivo;
236     return dir;
237 }
238
239 /**Função responsável por adicionar valores no vetor!
240 Apresenta complexidade também quadrática,  $O(n^2)$ , pois para finalização do algoritmo
241 desta função, será necessário passar pela função "organizador", a qual tem este nível
242 de complexidade. Se analisado a função, desprezando o acesso a outra função, esta
243 teria complexidade constante, pois se obrigaria apenas de adicionar novos valores em um
244 vetor.
245 */
246 void add(int codigo, float valor, int escolha){
247     ptr_item = (Item*) realloc(ptr_item, (k+1)*sizeof(Item));
248
249     if (ptr_item != NULL){
250         ptr_item[k].codigo = codigo;
251         ptr_item[k].valor = valor;
252
253         switch(escolha){
254
255             case 1:
256                 insertion_sort();
257                 break;
258             case 2:
259                 selection_sort();
260                 break;
261             case 3:
262                 bubble_sort();
263                 break;
264             case 4:
265                 mergeSort(ptr_item, k);
266                 break;
267             case 5:
268                 quick_sort(ptr_item, 0, k);
269                 break;
270             default:
271                 printf("\nEscolha inválida!\n");
272         }
273
274         tamanho();
275     }else {
276         printf("Erro de memória!");
277         return;
278     }
279 }
280
281 /**Função de busca de valores dentro do vetor e retorna a posição!
```

```
282 Apresenta complexidade logarítmica,  $O(\log n(\text{base binária}))$ , ou seja, esta função
283 realiza sua tarefa quebrando-a pela metade, o que reduz bastante o tempo de realiza
284 ção da mesma. A depender da constante a se comparar, uma função logarítmica pode até
285 ser mais eficiente. Como os testes que realizei são com pequenas quantidade de dados,
286 a diferença não pôde ser notada.
287 */
288 int find_valor(float valor){
289     int esq = 0, dir=k;
290
291     while (esq <= dir){
292         int meio = (esq+dir) / 2;
293
294         if (ptr_item[meio].valor == valor){
295             return meio;
296         } else if (ptr_item[meio].valor > valor){
297             dir = meio -1;
298         } else {
299             esq = meio + 1;
300         }
301     }
302     return -1;
303 }
304
305 /**Função de busca de códigos dentro do vetor e que retorna a posição!
306 Apresenta complexidade logarítmica,  $O(\log n(\text{base binária}))$ , ou seja, esta função
307 realiza sua tarefa quebrando-a pela metade, da mesma forma como a anterior. A única
308 diferença entre as duas é o tipo de parâmetro repassado na chamada.
309 */
310 int find_codigo(int cod){
311     int esq = 0, dir=k;
312
313     while (esq <= dir){
314         int meio = (esq+dir) / 2;
315
316         if (ptr_item[meio].codigo == cod){
317             return meio;
318         } else if (ptr_item[meio].codigo > cod){
319             dir = meio -1;
320         } else {
321             esq = meio + 1;
322         }
323     }
324     return -1;
325 }
326
327
328 /**Função responsável por imprimir os dados do vetor
329 Apresenta complexidade linear,  $O(n)$ , pois o tempo de execução da tarefa deverá
330 ter relação com o tamanho do vetor, ou seja o número de itens inseridos no mesmo.
```



```
331  Desta forma, ela percorrerá todo o vetor para finalizar sua tarefa.
332  */
333  void imprime_repositorio(){
334      if (k>0){
335          for (int i=0;i<k;i++){
336              printf("\nItem %d - Codigo %i / Valor %.2f\n", i, ptr_item[i].codigo,
337                  ptr_item[i].valor);
338          }
339      } else
340          printf("\nRepositorio vazio!\n");
341      printf("\n\n");
342  }
343
344  /**Função responsável por "zerar" o vetor!
345  Apresenta complexidade constante, O(1), pois destina-se unicamente a liberar os
346  espaços de memória reservados pelo ponteiro. É certo que esses dados continuaram,
347  de certa forma, na memória. Mas como reseta o 'K', então automaticamente, o vetor
348  pode ser reutilizado.
349  */
350  void limpar_repositorio(){
351      k=0;
352      free(ptr_item);
353  }
354
355  /**
356  6. Com base na complexidade computacional, qual você considerou como sendo o melhor
357  algoritmo de ordenação abordado? Justifique sua resposta em no mínimo 8 linhas.
358
359  Diante das análises feitas durante o processo de implementação, percebi que o
360  algoritmo MergeSort
361  tem uma lógica muito interessante, apesar de complexa de se analisar. Eu demorei
362  consideravelmente
363  a compreender o seu funcionamento e cheguei até a cogitar não fazer essa questão.
364  Porém recorri ao
365  velho Google e, através de algumas postagens em fóruns, entender a lógica deste
366  algoritmo. Se compararmos
367  ele a outros algoritmos com a lógica de divisão e conquista, como o Quicksort, o
368  Merge apresenta a mesma
369  complexidade no pior e médio caso, mas se destaca no melhor caso. Além do que,
370  existem implementações do
371  mergesort que permitem que ele seja melhorado em relação ao uso de memória, que é
372  O(N) para O(N log N).
373  Apenas um fator me incomoda em relação ao QuickSort e MergeSort que é o fator
374  recursividade. Pois acredito
375  que, a depender do compilador, a recursão acaba utilizando muita memória para
376  realizar as tarefas, visto que
377  a recursividade só irá liberar memória após a saída final da função. Mas como
378  temos memórias muito grandes
```

```
369  atualmente, acredito que isso acabe sendo minimizado, porém é válido resaltar. Por  ↵
370  isso considero o MergeSort
371  o melhor algoritmo de ordenação, sobretudo por conta de sua estabilidade.
372  */
373
374
```