Inteligencia Artificial Estado del Arte: Vehicle Routing Problem (VRP)

Elian Vallejos

13 de mayo de 2014

Evaluación

Resumen (5%) :	
Introducción (5 %):	
Definición del Problema (10 %):	
Estado del Arte (35 %):	
Modelo Matemático (20%):	
Conclusiones (20%) :	
Bibliografía (5 %):	
Nota Final (100%):	

Resumen

Lo que se pretende presenta en el siguiente documento, es el problema Vehicle Routing Problem.

Este problema es una variante del conocido Traveling Salesmen Problem (TSP), lo que aquí se quiere realizar, es satisfacer la demanda de los clientes, entregando se mercadería, minimizando los costos asociados a las rutas de entrega. Para esto se cuenta con una flota de vehículos, los que son todos homogéneos. Además de realizar la entrega, los vehículos deben volver al punto de origen, o sea a su depósito. Lo más importante en esta problemática es poder satisfacer la necesidad de los clientes, teniendo en cuenta los recursos con los cuales se cuenta, dado que no hay muchas variables en el problema, no es necesario ahondar más en esto. A continuación se procederá a definir el problema y buscar un método que logre obtener una solución mas cercana al óptimo. Para esto, se presentara un planteamiento formal, estado del arte del problema, posibles métodos de solución y descripción del modelo matemático elegido.

1. Introducción

Vehicle Routing Problem (VRP), es un problema actual que comprenden todas aquellas empresas de reparto, La tarea de organizar las flotas de vehículos. La tarea de minimizar los costos asociados a las entregas, sin desmerecer los tiempos y satisfacción de los clientes, es un desafío complejo para la logística y una problemática difícilmente de resolver.

Antes de ir más alla, cabe destacar de que este es un problema que nace del TSP (*Traveling Salesman Problem*), dado que este es el problema más simple de abordar lo que se presentara aquí es una variable de este, pero en sus principios y bases son iguales [6].

Actualmente el mejoramiento y la optimización en los procesos de distribución trae consigo grandes ahorros, dado que antiguamente no era una problemática tan compleja como es en los días de hoy. El problema ha ido evolucionando hasta encontrar las distintas variantes, inclusive la mezcla de cada una de ellas conlleva una aproximación a lo que es el mundo real de hoy en día. Para comprender el significado de esto, es que a través de los distintos temas abarcados en este Paper, se conocerán las variables que existen, junto con su explicación y que diferencia tienen entre ellos. Se entregara una visión actual del problema, cuales son los algoritmos que se utilizan actualmente [5], no se explican técnicas completas, dado que estas no son utilizadas en plenitud en la actualidad debido al tiempo de computo necesario para resolver, es por esto que se usan técnicas incompletas de resolución, para así tener en un tiempo aceptable, soluciones de buena calidad. Como se trata de un problema matemático, se dará a conocer su modelo, además de las restricción que este implica, su función de evaluación, y las constantes o parámetros que se tienen que considerar.

Algo para tener en cuenta, es que la motivación que persigue esto, es la necesidad de comprender mas en profundidad y con problemas reales, la problemática que se enfrenta al implementar soluciones para esta clase de problemas y tener un contraste entre lo que se aprende en un aula, junto con lo que se aprende en la investigación.

2. Definición del Problema

El problema *Vehicle Routing Problem* nace de la necesidad de tener el manejo efectivo de la provisión de bienes o servicios, ya sea en la o retiro de estos en distintos puntos geográficos, dada el inmenso crecimiento de las ciudades y de la población se hacia imposible generar rutas óptimas en tiempos lo suficientemente acotados, como para tener un mejor manejo de los recursos disponibles. Se ha demostrado que de acuerdo aplicaciones del mundo real que una buena planeación de los procesos de distribución genera ahorros del 5 % al 20 % en los costos de transporte global.

El problema VRP es un problema clásico de optimización combinatoria con múltiples aplicaciones. Este consiste en general en lo siguiente:

- Un depósito central
- Clientes que requieren que se les entregue productos, los cuales tienen cierta demanda.
- Una flota de vehículos disponibles para realizar las entregas.
- Se requiere la planeación para la entrega de productos a los consumidores.
- Se necesita mínimizar los costos de transporte para la entrega de los productos, sean los costos: distancia de cada circuito, número de vehículos utilizados, tiempo de transporte, etc. ítem Generar las rutas necesarias para la entrega de todos los productos a los clientes.

Para describir los tour que se generan para cada vehículo, se describen mediante grafos, cada nodo es un cliente y los arcos son el camino que tiene asociado cada tramo. Además cada arco tiene asociado un costo.

Existen múltiples variables a este problema, a continuación se describen, cabe destacar que este problema dada su complejidad es mas díficil que el TSP que es muy parecido

2.1. Traveling Salesman Problem (TSP)

El problema del vendedor viajero es uno de los problemas más estudiados, este problema responde a la pregunta, que dada una lista de ciudades junto con las distancias de esta, ξ Cual es la ruta mas corta posible para visitar cada ciudad exacedemos con elogios solamente! es hora de dar el gran salttamente una vez, y regresar a la ciudad de origen?. Este es un problema NP-duro [6] además de ser netamente combinatorio. Porque mencionar este problema, dado que se puede decir que es el problema madre para VRP, prácticamente es el mismo salvo que para el TSP solo es un vehículo, por ende se puede encontrar mucha más literatura para la resolución de este problema, no se ha ahondara más dado que abarca demasiado y solo es útil su mención y en que consiste.

Del TSP se desprenden además variantes a este problema, que en este caso conviene mencionarlos igualmente dada su similitud con el VRP [6]

- Traveling Salesman Problem with Backhauls (TSPB)
- Traveling Salesman Problem with Time Windows (TSPTW)
- Multiple Traveling Salesman Problem (MTSP)

En general todas variaciones anteriores se aplican de una manera al VRP, dado que el TSP no es lo que se quiere explicar, no hay necesidad de detallar mas las variantes, de este.

2.2. Capacitated Vehicle Routing Problem (CVRP)

Esta variación al igual que el problema estudiado es una flota de vehículos de reparto con una capacidad uniforme, los cuales tienen que atender la demanda conocida de cliente, en distintos puntos geográficos, satisfaciendo la restricción de que las rutas descritas tienen que ser a un mínimo costo tal cual lo haría el VRP, con la salvedad de que la capacidad de cada vehículo es uniforme de una sola mercadería [3].

El objetivo de esta variación del problema es que se quiere reducir al mínimo posible la flota de los vehículos de reparto, además de la suma de los tiempos de viaje, considerando también de que la capacidad de cada vehículo no puede ser excedida por la ruta a tomar. Su formulación es la misma que para el VRP agregando la restricción de que la demanda total de los clientes en una misma ruta no debe sobrepasar la capacidad del vehículo asignado a la misma.

2.3. Distance Constrained Vehicle Routing Problem (DCVRP)

Esta variante del problema radica en que a diferencia del Capacitated Vehicle Routing Problem (CVRP) aquí la restricción de la capacidad del vehículo es cambiada por la distancia [6] en que se tiene que hacer el recorrido, dado que existe un limite máximo el cual tiene que tener la ruta. Sigue teniendo múltiples vehículos, punto de salida y final el mismo, etc. Aquí usualmente el costo se relaciona directamente con el viaje realizado o con el tiempo de este.

2.4. Vehicle Routing Problem with Backhauls (VRPB)

La variante *VRPB* también conocida como linehault-backhault problem, tiene la particularidad que un cliente, puede estar satisfecho o no con el producto que se le entrega, dada esta premisa, este podrá devolver o no el producto al vehículo repartidor [5], dada esta problemática es que se incorporan como restricciones el contenedor del vehículo como algo dimensional, ya que es necesario saber la capacidad de este además de si es necesario reordenar la carga, para así poder llevar todo nuevamente al depósito [5], sin que el vehículo se quede sin capacidad en algún momento.

2.5. Vehicle Routing Problem with Time Windows (VRPTW)

El VRPTW se diferencia con los antecesores en que aquí existe un periodo de tiempo en el cual el vehículo debe iniciar el recorrido para cada cliente, para así llegar sin problemas en el tiempo esperado por el cliente [1]. Esta variante además toma en consideración, de que si el vehículo llega antes del tiempo estimado, debe esperar un tiempo t para que empiece nuevamente el servicio, de manera que los plazos se cumplan cabalmente. Unas de sus aplicaciones son para el encaminamiento del autobús escolar y la programación de lineas aéreas.

2.6. Vehicle Routing Problem with Pickup and Delivery (VRPPD)

Aquí lo que se modela es que cada cliente pide una cierta cantidad de productos, los cuales tienen que ser recogidos en el almacén, para luego ser llevados por el vehículo hasta el cliente. Cada vehículo tiene una capacidad de carga, por lo que los productos deben caber dentro del vehículo para así poder ser entregados al cliente, aquí el problema es mucho mas realista en algunos puntos, al igual que sus antecesores se debe considerar la ruta, los clientes, y además poder minimizar los costos, ya sea ruta mas corta, cantidad de vehículos empleados, para así poder satisfacer la demanda de los clientes. [8].

3. Estado del Arte

EL problema VRP en un problema NP-difícil , esto quiere decir que es un problema que intuitivamente es al menos tan difícil como cualquier problema NP.el VRP, es una variante mas compleja del TSP.

Actualmente la literatura se encuentra mucha información de este problema, siendo las variantes expuestas en la *Definición del Problema*, las mas ocurrentes, dado que se centran en la problemática de hoy en día, en cuanto a la entrega de productos mediante la vía de medios de transporte. A continuación se presentan algoritmos mas actuales los cuales tratan de encontrar solución a estas problemáticas:

3.1. Algoritmo Genético

Los Algoritmos genéticos, son métodos adaptativos que se basan en el proceso genéntico de los organismos vivos, que se usan para resolver problemas de búsqueda y optimización. Estos tratan de emular la evolución natural, actuando con el principio de sobre vivencia del mas apto, mejorando así el desempeño de individuos que sean mejores que sus antepasados. La aptitud de los individuos se mide a través de una función de evaluación o función de aptitud, para que ver que tan aptos son. Se genera una población inicial, los cuales compiten por la oportunidad de reproducirse, pasando sus aptitudes a la siguiente generación. Para la reproducción el algoritmo utiliza ciertos operadores, los cuales entregan una mejor opción para evolucionar en una buena solución.

- Selección: Se busca dentro de la población o se seleccionan X cantidad de individuos, y se ve cuales son los mas aptos para ir al siguiente paso del algoritmo, el valor que dice si son aptos o no, es la función de aptitud el cual es la métrica para saber si son seleccionados o no.
- Crossover: Aquí mediante una probabilidad, se ve si los individuos previamente seleccionados son cruzados entre si, para dar origen a sus, hijos existen varios operadores de cruce,

los cuales pueden ser, cruzamiento en un punto, dos puntos, etc, esto dependerá del tipo de implementación utilizada. Dando así mejores individuos, que heredaran las características de sus padres.

• Mutación: Este operador introduce un cambio aleatorio en los individuos, la gracia de este operador, es que entrega nueva información a la población, por ende permite mejorar y dar saltos de un lugar de búsqueda a otro. Para la utilización de este operador, se usa un probabilidad la cual dirá si el operador se usara en el individuo o no.

3.2. Hill Climbing

El algoritmo Hill Climbing se basa en la búsqueda de profundidad, lo que se hace es que en cada paso se mejora la solución encontrada, de manera de incrementar la posibilidad de encontrar la cima. El algoritmo se basa los siguientes pasos[7]:

- Construir una solución inicial, que cumpla con las restricciones del problema
- Tomar la solución inicial o actual y construir un vecindario a partir de un movimiento.
- Evaluar el vecindario generado a partir de la solución actual y el movimiento, para luego tomar el mejor de estos
- Repetir el proceso hasta no tener mejores soluciones.

Para evaluar la calidad de las soluciones generadas se utiliza una función de evaluación. Existen varias variaciones del algoritmo, pero en general esta es la mas sencilla y es la base para los otros.

3.3. Tabu Search

El Tabu Search es muy parecido al método anterior, con la salvedad de que continue una lista tabú, la cual impide que el movimiento que genero el vecino de mejor calidad sea utilizado en la siguiente iteración, asi impide que se generen ciclos, los cuales dejarían estancado al algoritmo. El largo de la lista permite la intensificación y la diversificación.

3.4. Simulated Annealing

Al igual que el algoritmo Genético, este método mejora las soluciones con el tiempo. Su nombre proviene del proceso por el cual se enfrían los metales, lentamente, para obtener una estructura molecular cohesionada y resistente, dado que mediante imitando este proceso se desea encontrar soluciones.

Se determina una solución inicial y se permite un grado alto de movimiento por el espacio de las soluciones, buscando por todo el espacio de búsqueda. A medida que avanza el proceso, se van permitiendo movimientos cada vez más pequeños, hasta que se converge a una solución final. Esto es, que los movimientos iniciales son grandes y dirigidos a zonas donde la función objetivo es alta, y a medida que se converge, dichos movimientos son más acotados. Para esto se necesita [4]:

- Una descripción de las soluciones posibles.
- Un generador de cambios aleatorios entre las soluciones.
- Una función objetivo para las soluciones.
- Un parámetro de control T y una asignación de enfriamiento que describe como varían los parámetros con el tiempo.

En primer lugar, se debe contar con una solución inicial, sobre la cual se aplicarán ciertos movimientos que generarán un vecindario de soluciones, las cuales serán comparadas con la solución inicial, y si alguna presenta una mejora y en base a una probabilidad, reemplazará la solución inicial y el proceso se repite. Esto tantas veces como el hardware logre en un tiempo determinado.

4. Modelo Matemático

La formulación aquí presentada se centra en programación binaria. [2]

4.1. Parámetros

- G = (V,A), grafo completo no dirigido.
- $V = \{v_0, v_1, v_2, ..., v_n\}$ Conjunto de nodos, v_0 es el depósito
- $A = \{(i, j) : i, j \in V, i \neq j\}$ Conjunto de Aristas.
- $d_i = \text{demanda del nodo i.}$
- \bullet k Número de vehículos disponibles.
- Q capacidad de los vehículos

4.2. Variables

Se usara una variable binaria para las decisiones

$$X_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{si la solución utiliza el } \operatorname{arco}(i,j) \\ 0 & \text{si no} \end{cases}$$

4.3. Restricciones

$$\sum_{i \in V} X_{ij} = 1, \forall j \in V_0 \tag{1}$$

$$\sum_{i \in V} X_{ij} = 1, \forall i \in V_0 \tag{2}$$

$$\sum_{i \in V} X_{i0} = k \tag{3}$$

$$\sum_{i \in V} X_{0j} = k \tag{4}$$

$$\sum_{i \notin S} \sum_{j \in S} X_{xi} \ge r(S), \forall S \subset V_0, S \ne \Phi$$
 (5)

$$X_{ij} \in 0, 1, \forall i, j \in V \tag{6}$$

- 1. Las restricciones (1) y (2) son para que no se repitan los arcos en las soluciones.
- 2. Las restricciones (3) y (4) son para que entren y salgan la misma cantidad de vehículos al deposito.
- 3. La restricción (5) no permite la existencia de substour
- 4. r(S) es el número mínimo de vehículos necesarios para satisfacer la demanda de S

4.4. Función objetivo

$$Min \sum_{i \in V} \sum_{j \in V} C_{j,i} * X_{j,i}$$

Lo que se quiere es minimizar los costos asociados a los caminos hechos.

5. Representación

Representación matemática y estructura de datos que se usa (arreglos, matrices, etc.), por qué se usa, la relación entre la representación matemática y la estructura.

6. Descripción del algoritmo

Cómo fue implementada la solución. Interesa la implementación más que el algoritmo genérico, es decir, si se tiene que implementar SA, lo que se espera es que se explique en pseudocódigo la estructura general y en párrafo explicativo cómo fue implementada cada parte para su problema particular. Si se utilizan operadores se dede justificar por qué se utilizaron dichos operadores. Si fuera el caso de una técnica completa, describir detalles relevantes del proceso, si se utiliza recursión o no, etc. En este punto no se espera que se incluya código, eso va aparte.

7. Experimentos

Se necesita saber cómo experimentaron, cómo definieron parámetros, cómo los fueron modificando, cuáles problemas/instancias se trataron y por qué, etc.

8. Resultados

Qué fue lo que se logró con la experimentación, incluir tablas y gráficos (lo más explicativo posible). Los resultados deben ser comentados en esta sección.

9. Conclusiones

- El problema de *Vehicle Routing Problem*, es una problemática actual de la industria, por lo que encontrar soluciones acorde a las necesidades de los clientes y proveedores, no es una tarea fácil, inclusive dada la complejidad que este tipo de problemas puede tener,
- Dada su similitud con el TSP, el modelo matemático que se presenta es muy parecido, con lo que no hay problema entre la relación establecida con anterioridad, es por esta razón que el modelo descrito es acorde al problema y relaciona ambos problemas.
- Dada la complejidad del problema, se puede encontrar amplia literatura acerca de este, sobre todo algoritmos relativamente nuevos, dado que es un problema muy complejo de resolver, no se utilizan técnicas completas en la actualidad, dado que se necesitan buenas soluciones en tiempos acotados.

10. Bibliografía

Referencias

- [1] Nabila Azi, Michel Gendreau, and Jean-Yves Potvin. An exact algorithm for a single-vehicle routing problem with time windows and multiple routes. *European Journal of Operational Research*, 178(3):755–766, 2007.
- [2] Irma Delia Garcia Calvillo. El problema de ruteo de vehiculos. http://lya.fciencias.unam.mx/computocientifico/archivos/RuteoVehiculos.pdf, 2010.
- [3] Bala Chandran and S. Raghavan. Modeling and solving the capacitated vehicle routing problem on trees. *Springer*, 43:239–261, 2008.
- [4] INC. ILOG. Optimization technology white paper. a comparative study of optimization techniques, 1997.
- [5] C. Jacobs-Blecha and M. Goetschalckx. The vehicle routing problem with backhauls: properties and solution algorithms. *Georgia Institute of Technology*, 1992.
- [6] Massimo Paolucci. Vehicle routing problems. http://www.discovery.dist.unige.it/didattica/LS/VRP.pdf.
- [7] porapi 3705912. Local search algorithms and optimization problems. hill climbing. http://es.scribd.com/doc/7290255/Hill-Climbing-Methods, 2012.
- [8] Tali Eilam Tzoreff, Daniel Granot, Frieda Granot, and Greys Sosic. The vehicle routing problem with pickups and deliveries on some special graphs. *Discrete Applied Mathematics*, 116(3):193 229, 2002.