11. DENEY RAPORU

Adı ve Soyadı: Elîf Nath Bubul

Öğrenci No: 2125 3080

Bölüm: Bilgisayar Mühadisliği Sube No: 2.7...

Deneyden Önce Yapılanlar: Kılavuzu okuyup deney Meosuru izledim. Deneyin adı Denove Hareketi

Deneyin amacı: Merkezindes geres eksen etnofinda dönes bir diskin

donne dihanifihi incelementit

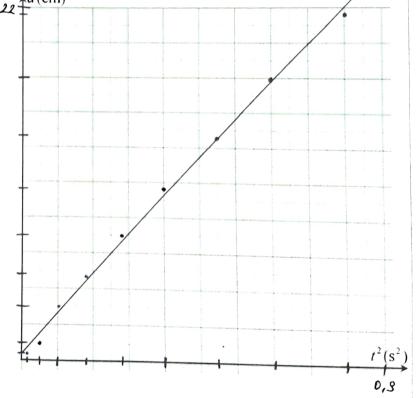
Arac-gerectlaua. Nousas, dilaenea, ner kajadı, cetvel hesop matinesi, kolem ve silgi.

Kılavuzda verilen deneyle ilgili teorik bilgi ve deneyin yapılışı bölümlerine çalışılmıştır.

Deney Saatinde Yapılanlar:

1- Deney kâğıdından konum ve zaman verilerini alarak aşağıdaki tabloyu doldurduk.

Numara	d (cm)	t (s)	t^2 (s ²)
l	0	0	0
2	0,6 cm	0.1 5	0,01 52
3	1,2 cm	0,2 5	0,04 32
4	3.4 cm	0,3 5	0,09 52
5	53 cm	0,4 9	0,16 52
6	7,7 cm	0,5 5	0,25 52
7	10,6 cm	0,6 5	0,36 52
8	13,9 cm	0,7 5	0,43 52
9	17,5 cm	0,8 5	0,64 52
10	21,5 cm	0,9 s	0,81 52



2- Tablodaki verileri kullanarak konum-(zaman)² grafiğini çizdik ve eğimi hesapladık.

$$e\check{g}im = \frac{a}{2} = 26.14 \text{ cm/s}^2$$

$$a_{\text{olgulen}} = 2(e\check{g}im) = 5.2.18 cm/c^2$$

3- Açıölçer ile düzlemin eğim açısını ayrıca cetvel ile L ve h uzunluklarını ölçtük.

$$\phi = 10^{\circ}$$

$$\phi = 10^{\circ} \qquad L = ...54 cm$$

$$h = ...9, 5...$$

4- Kütleleri ve makaranın yarıçapını (ipin sarıldığı kısmın yarıçapı) ölçtük.

$$M = 800$$
gr

$$m = 1.65 gc$$

$$M = 810 gr$$
 $R = 3.5 cm$

5- Diskin hareket ivmesini $a_{\text{hesaplanan}} = \frac{2m}{2m+M} g \sin \phi$ ile hesapladık ve $a_{\text{olçulen}}$ ile $a_{\text{hesaplanan}}$ ı karşılaştırdık.

hesaplanan = 48,3) adiquie = 52,8 degerler birbirine yakındır.
6- İpteki gerilim kuvvetini teorik ve deneysel olarak elde delilen çekim ivmelerini kullanarak ayrı ayrı

hesapladık ve karşılaştırdık.

$$T_{\text{olyalen}} = \frac{I\alpha}{R} = .21.37.5.3...$$

$$T_{\text{hesaplanan}} = m\left(g\frac{h}{L} - 2(e\check{g}im)\right) = .2.0.4410...$$

degere yakındır. Ölüller gerilme kuvvet dona büyüktür.

7- Makaranın açısal ivmesini deneysel olarak elde edlilen çizgisel ivme değerini kullanarak hesapladık.

$$\alpha = \frac{a_{\text{olçulen}}}{R} = ...1.5 \cdot ... \text{QS}...$$

8- Torku deneysel olarak elde delilen gerilim kuvvetini kullanarak hesapladık.

$$\Gamma = TR = ..6.8.402,.9...$$

9- Makaranın eylemsizlik momentini aşağıdaki şekilde hesapladık.

$$I = \frac{1}{2}MR^2 = .4.961,25...$$

10- Hareketin başlangıcından itibaren işleme koyduğunuz son noktaya kadar geçen zamanı ve alınan yolu ölçtük.

$$t = ...O_1.9.s.$$
 $d = ...11.5...co_3....$

11- İşleme koyduğunuz son noktadaki anlık çizgisel ve açısal hızları deneysel hesapladık.

$$v = at = 47.5$$

$$\omega = \alpha t = 13.6...$$

12- Son noktadaki kinetik enerjiyi deneysel olarak hesapladık.

$$K = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2 =638..957$$
180-140,6 + 458.816,4 = 638.957

13- Hareketin başlangıcı ile son nokta arsındaki yükseklik farkı dsin ϕ olduğundan potansiyel enerjiyi teorik olarak hesapladık ve enerjinin korunup korunmadığını gösterdik.

$$U = mgd \sin \phi = .591 .444.55$$

Sonuç ve Yorum:
Bu dereyar diskimizi ip yordiniyla makaraya sarip cismi serbest
bicakticatak donne hareketi yapmasini saplaidik one cisnin her sariye ne kacar
you aldipini. blottik., bu dicionder elde ettipinia venterle grafik Licm-snil giadik .
Ner very kullonomak genekli heseplanalari yeptik Bu hesaplanalarda cismin.
coepisinin. kommup. komin madipin. ve. eylensizlik. momenti,, Giapisel. hia Le livine pibl
decertest. digthir. Sonuq. olarak. bu dereyde bit. cismin dennin denne dinamigini inceledik
Bil cision doane have ketibalentes execçismis masil degisacepin ne men
gibi degerie hesophonyacagimin dorennis alaut.
.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,