Einführung in die Algorithmik

Inhalt

AVL-BÄUME	2
BAUMTRAVERSE	2
TIEFENSUCHE	
BREITENSUCHE	
LAUFZEIT	
SORTIEREN	
GREEDY-ALGORITHMEN	
SUCHBAUM KNOTEN LÖSCHEN	
HUFFMAN-CODE	
HUFFMAN-CODE	

AVL-Bäume

Balancefaktor	Rotation	Kind	
Positiv	Rechts	Links	
Negativ	Links	Rechts	

Aufpassen(!):

- Falls unter einem positiven Balancefaktor ein negativer steht oder andersherum:
 - □ Tauschen!!!

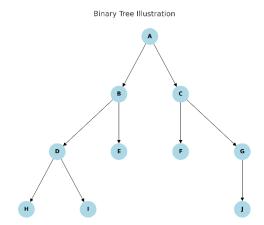
Balancefaktor:

- Höhe-links – Höhe-rechts

Laufzeiten:

- Suche, Einfügen, Löschen: O(log(n))

Baumtraverse



In-Order: HDIBEAFCJG

Pre-Order: ABDHIECFGJ

Post-Order: HIDEBFJGCA

Tiefensuche

	<i>visited</i>	Stack			
Stack	A	BG~		-	
(LiFo)	AB	COEA		A	
	ABCD	GG.		/ \	•
· A	BCOE	FG	B		G
1017 131 107.75	COFF	G	//\		1
	DEFA	4	COU	=	H
4B (D)	FFRH I	I		1	-
v.	K	J		F	I

Breitensuche

Start
A , "A "
Deite
0.5
F - Cy
1
T
2 E E
9

Laufzeit

Defintion: O(f)

Sei $f: \mathbb{N} \to \mathbb{R}$ eine Funktion.

Die **Klasse** $\mathcal{O}(f)$ **oder** O(f) ist die Menge aller Funktionen $g: \mathbb{N} \to \mathbb{R}$, für die eine reelle Konstante C>0 und eine natürliche Zahl n_0 existieren, so dass

$$|g(n)| \le C \cdot |f(n)|$$
 für alle $n \ge n_0$.

Etwas formaler

Für $f: \mathbb{N} \to \mathbb{R}$, definieren wir:

$$\mathcal{O}(f) := \left\{ g \colon \mathbb{N} \to \mathbb{R} \mid \exists C > 0 \, \exists n_0 \in \mathbb{N} \, \forall n \geq n_0 : |g(n)| \leq C \cdot |f(n)| \right\}$$

- Konstanten fallen weg
- Multiplikation/Division zweier n-bit langen Zahlen: O(n*n) = O(n)
- Addition: O(n)
- O(f) * O(g) = O(f*g)
- O(f+g) = O(f) -> Absorption

Definition: $\Theta(f)$

Sei $f: \mathbb{N} \to \mathbb{R}^+$ eine Funktion.

Die Klasse $\Theta(f)$ ist der Schnitt von $\mathcal{O}(f)$ und $\Omega(f)$, d.h.

$$\Theta(f) = \mathcal{O}(f) \cap \Omega(f)$$
.

Arten von Laufzeit:

Klasse	Sprechweise	Wachstum
$\mathcal{O}(1)$	f ist beschränkt	$f(2n) \approx f(n)$
$\mathcal{O}(\log(n))$	f wächst logarithmisch	$f(2n) \approx f(n) + C$
$\mathcal{O}(n)$	f wächst linear	$f(2n) \approx 2f(n)$
$\mathcal{O}(n\log(n))$	f wächst super-linear	$f(2n)\approx 2f(n)+n$
$\mathcal{O}(n^2)$	f wächst quadratisch	$f(2n) \approx 4f(n)$
$\mathcal{O}(n^3)$	f wächst kubisch	$f(2n) \approx 8f(n)$
$\mathcal{O}(n^k)$	f wächst polynomiell	$f(2n)\approx 2^k f(n)$
$\mathcal{O}(2^n)$	f wächst exponentiell	$f(n+1)\approx 2f(n)$
$\mathcal{O}(n!)$	f wächst faktoriell	$f(n+1)\approx (n+1)f(n)$

Laufzeit Hirachie:

$$\mathcal{O}(1) \subsetneq \mathcal{O}(\log n) \subsetneq \mathcal{O}(n) \subsetneq \mathcal{O}(n\log n) \subsetneq \mathcal{O}(n^2) \subsetneq \mathcal{O}(n^3) \subsetneq \mathcal{O}(n^k) \subsetneq \mathcal{O}(2^n)$$

Sortieren

Algorithmus	Worst-Case	Best-Case	Average-Case	Bemerkungen	
SelectionSort		$\mathcal{O}(n^2)$			
BubbleSort	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(n)$			
InsertionSort			$\mathcal{O}(n^2)$		
ShakerSort					
GnomeSort					
HeapSort	$O(n\log(n))$				
MergeSort	$\mathcal{O}(n\log(n))$	$\mathcal{O}(n\log(n))$	$\mathcal{O}(n\log(n))$ \mathcal{O}	$\mathcal{O}(n\log(n))$	rekursiv, $\mathcal{O}(n)$ zus. Platz
QuickSort	$\mathcal{O}(n^2)$			rekursiv	

Greedy-Algorithmen

- ⇒ Liefern nicht immer die optimale Lösung
- ⇒ Beispiele: Dijkstra, Kruskal, Prim
- ⇒ Voraussetzungen:
 - o Teillösungen
 - Grad der Teillösung (höchster Grad = Gesamtlösung)
- ⇒ Kostenfunktion auf der Teillösung

Allgemeiner Greedy-Algorithmus Beginne mit einer initialien Lösung L Wiederhole bis die Lösung L vollständig ist Wähle den nach dem lokalen Optimalitätskriterium besten Konstruktionsschritt Gebe L aus

Kruskal-Algorithmus:

<u>Ziel:</u> Ermittlung des minimalen Spannbaums (alle Knoten kostengünstig verbinden) eines zusammenhängenden gewichteten Graphen

Ablauf:

- 1. Sortierung aufsteigend nach Kantengewicht
- 2. Auswählen der günstigsten Kante
- 3. Hinzufügen nächst-günstiger Kanten die keine Kreise bilden
- 4. Sobald alle Knoten zusammenhängen, ist man fertig

Prim-Algorithmus:

Ziel: Ermittlung des minimalen Spannbaums (alle Knoten kostengünstig verbinden) eines zusammenhängenden gewichteten Graphen

Ablauf:

- 1. Startknoten auswählen
- 2. Auswählen der günstigsten Kante der einen neuen Knoten verbindet

Bellman-Ford-Algortihmus:

<u>Ziel</u>: Weg von Knoten A nach Knoten B in einem Graph (kann auch mit negativen Kanten umgehen)

Ablauf:

- 1. Am Anfang Kosten auf unendlich
- 2. Tabelle von kürzesten Wegen ZU einem Knoten
- 3. Check am Ende auf negative Kreise

Dijkstra-Algorithmus:

<u>Ziel:</u> Kürzester Weg bzw. günstigster Weg von Knoten A nach Knoten B in einem zusammenhängenden gewichteten (+) Graphen

Ablauf:

1. Tabelle

Knoten	Α	В	С
Kosten	0	Undl.	Undl.
Vorgänger			

- 2. Warteschlange
 - ⇒ Startknoten, N(A), ...
- 3. Erledigt
 - ⇒ Nach betrachten von seinen Nachbarn kommt Knoten auf Erledigt
- 4. Wenn günstigerer Weg gefunden wurde, werden Kosten für jew. Knoten geändert
- 5. Wenn Warteschlange leer ist, sind wir fertig

Suchbaum Knoten löschen

- 1. Knoten ist ein Blatt?
- 2. Knoten besitzt genau ein Kind?
 - ⇒ Knoten löschen und Kind nachrutschen lassen
- 3. Knoten besitzt 2 Kinder?

Huffman-Code

- 1. Zählen, wie oft die einzelnen Zeichen im Wort vorkommen
- 2. Verknüpfe die beiden Zeichen, die am <u>seltensten</u> im Wort vorkommen und schreibe an ihre Wurzel die Summe ihrer Vorkommen
- 3. Wiederhole 2. So lange, bis alle Zeichen als Knoten im Huffman-Baum vorhanden sind
- 4. Schreibe an jede linke Kante eine 0 und an jede rechte Kante eine 1. Lies für jedes Blatt den Pfad von der Wurzel bis zu dem jeweiligen Blatt ab und notiere so den Binärcode der einzelnen Zeichen
- 5. Ersetze alle Zeichen im Wort durch den jeweiligen Binärcode an den Blättern