

FEUILLE D'EXERCICES N°3

Fonctions régulières

Méthodes de gradient explicite

Exercice 1 – Exemples de fonctions régulières Soit $a > 0$. Montrer que les deux fonctions suivantes sont régulières. Donner une estimation de la constante de LIPSCHITZ de la dérivée.

$$(a) \quad f : \begin{cases} \mathbb{R} & \rightarrow \mathbb{R} \\ t & \mapsto \begin{cases} t^2/2 & \text{si } |t| \leq a \\ a|t| - a^2/2 & \text{sinon} \end{cases} \end{cases} \quad (b) \quad g : \begin{cases} \mathbb{R} & \rightarrow \mathbb{R} \\ t & \mapsto |t| - a \ln \left(1 + \frac{|t|}{a} \right) \end{cases}$$

Exercice 2 – Fonctions composites

Module A4, proposition 3

Soit $f : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction L -régulière. Soit $A : \mathcal{Y} \rightarrow \mathcal{X}$ un opérateur linéaire borné et $b \in \mathcal{X}$. Montrer que $x \mapsto f(Ax + b)$ est une fonction régulière et donner une estimation de la constante de LIPSCHITZ du gradient de cette fonction.

Exercice 3 – Lemme de descente

Module A4, proposition 4

Soit $J : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction L -régulière. Soit $(x, z) \in \mathcal{X}^2$. On pose

$$f : \begin{cases} [0; 1] & \rightarrow \mathbb{R} \\ t & \mapsto J(x + t(z - x)) - \langle \nabla J(x), x + t(z - x) \rangle \end{cases}$$

$$(a) \quad \text{Vérifier que} \quad J(z) - J(x) - \langle \nabla J(x), z - x \rangle = [f(t)]_1^0$$

$$(b) \quad \text{Montrer que} \quad [f(t)]_1^0 \leq \left| [f(t)]_1^0 \right| \leq L \int_0^1 t \|z - x\|^2$$

$$(c) \quad \text{En déduire que} \quad J(z) \leq J(x) + \langle \nabla J(x), z - x \rangle + \frac{L}{2} \|x - z\|^2$$

Exercice 4 – Monotonie de la méthode du gradient à pas fixe dans le cas régulier

Module B2, proposition 4

Soit $J : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction L -régulière. On suppose que J est minorée. Soit $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ une suite générée par la méthode du gradient à pas fixe $\tau \in]0; 2/L[$.

(a) Soit $k \in \mathbb{N}$. Montrer que

$$J(x_{k+1}) - J(x_k) = \left[J(x_k - t \nabla J(x_k)) \right]_0^\tau = - \int_0^\tau \langle \nabla J(x_k), \nabla J(x_k - t \nabla J(x_k)) \rangle dt$$

En déduire que

$$J(x_{k+1}) - J(x_k) = -\tau \|\nabla J(x_k)\|^2 + \int_0^\tau \langle \nabla J(x_k), \nabla J(x_k) - \nabla J(x_k - t \nabla J(x_k)) \rangle dt$$

$$(b) \quad \text{Montrer que} \quad J(x_{k+1}) - J(x_k) \leq -\left(\tau - \frac{\tau^2}{2} L\right) \|\nabla J(x_k)\|^2$$

(c) En déduire que la suite $(J(x_k))_{k \in \mathbb{N}}$ est décroissante et convergente.

Exercice 5 – Convergence de la méthode du gradient à pas fixe dans le cas convexe

Module B2, lemme 1, propositions 5 et 7

Soit $J : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction **convexe** L -régulière. On suppose que J admet un minimiseur x^* . Soit $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ une suite générée par la méthode du gradient à pas fixe $\tau \in]0; 2/L[$.

(a) Montrer que l'ensemble des points fixes de la méthode du gradient est l'ensemble des minimiseurs de J .

(b) Soit $k \in \mathbb{N}$. Justifier que

$$\|x_{k+1} - x^*\|^2 = \|x_k - x^*\|^2 - 2\tau \langle \nabla J(x_k) - \nabla J(x^*), x_k - x^* \rangle + \tau^2 \|\nabla J(x_k) - \nabla J(x^*)\|^2$$

$$\text{En déduire que } \|x_{k+1} - x^*\|^2 \leq \|x_k - x^*\|^2 - \frac{2}{L} \left(\tau - \frac{\tau^2}{2} L \right) \|\nabla J(x_k) - \nabla J(x^*)\|^2$$

puis que la suite $(\|x_k - x^*\|)_{k \in \mathbb{N}}$ est décroissante convergente.

(c) Justifier que la suite $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ est bornée.

(d) Montrer que $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|\nabla J(x_k)\| = 0$

(e) Justifier que la suite $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ est convergente. Montrer que sa limite est minimiseur de J .

Exercice 6 – Convergence de la méthode du gradient à pas fixe dans le cas coercif et KL

Module B2, corollaire 2, lemme 2 & proposition 9

Soit $J : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction coercive et L -régulière. Soit $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ une suite générée par la méthode du gradient à pas fixe $\tau \in]0; 2/L[$.

(a) Montrer que $\forall k \in \mathbb{N}, \quad x_k \in \text{niv}_{\leq J(x_0)} J$

En déduire que la suite $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ est bornée.

(b) Justifier que toute valeur d'adhérence de $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ est point critique de J .

On suppose à présent que J est également une fonction KL.

(c) Montrer que la suite $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$ converge vers un point critique de J .

★ Exercice 7 – Lemme de BAILLON–HADDAD

Module A4, lemme 1

Soit $J : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction différentiable telle que

$$\exists L > 0, \quad \forall (x, z) \in \mathcal{X}^2, \quad \langle \nabla J(x) - \nabla J(z), x - z \rangle \geq \frac{1}{L} \|\nabla J(x) - \nabla J(z)\|^2$$

(a) Montrer que J est L -régulière.

(b) Montrer que J est convexe.

Soit $J : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction **convexe** et L -régulière. Soit $(x, z) \in \mathcal{X}^2$.

(c) Vérifier que, pour tout $p \in \mathcal{X}$,

$$\langle \nabla J(z) - \nabla J(x), p - x \rangle - \frac{L}{2} \|p - x\|^2 = \frac{1}{2L} \|\nabla J(z) - \nabla J(x)\|^2 - \frac{L}{2} \left\| \frac{\nabla J(z) - \nabla J(x)}{L} - (p - x) \right\|^2$$

$$\text{En déduire que } \sup_{p \in \mathcal{X}} \left\{ \langle \nabla J(z) - \nabla J(x), p - x \rangle - \frac{L}{2} \|p - x\|^2 \right\} = \frac{1}{2L} \|\nabla J(z) - \nabla J(x)\|^2$$

$$\text{et } \sup_{p \in \mathcal{X}} \left\{ \langle \nabla J(z) - \nabla J(x), p \rangle - \frac{L}{2} \|p - x\|^2 \right\} = \langle \nabla J(z) - \nabla J(x), x \rangle + \frac{1}{2L} \|\nabla J(z) - \nabla J(x)\|^2$$

(d) Soit $p \in \mathcal{X}$. Montrer que

$$\langle \nabla J(z) - \nabla J(x), p \rangle - \frac{L}{2} \|p - x\|^2 \leq J(x) - J(p) + \langle \nabla J(z), p \rangle - \langle \nabla J(x), x \rangle$$

En déduire que

$$\langle \nabla J(z) - \nabla J(x), x \rangle + \frac{1}{2L} \|\nabla J(z) - \nabla J(x)\|^2 \leq -\langle \nabla J(x), x \rangle + J(x) + \sup_{p \in \mathcal{X}} \left\{ \langle \nabla J(z), p \rangle - J(p) \right\}$$

(e) Vérifier que $\langle \nabla J(z), z \rangle - J(z) = \sup_{p \in \mathcal{X}} \left\{ \langle \nabla J(z), p \rangle - J(p) \right\}$

(f) Conclure.