

COMPLESSITÀ INTRINSECA: SCHEDULING

Problema di scheduling (min,max) su macchina singola. Sequenziamento di job su una macchina per controllare il max ritardo rispetto alle due date.

$$C_{\sigma(1)} = p_{\sigma(1)}, \quad C_{\sigma(k)} = C_{\sigma(k-1)} + p_{\sigma(k)}, \quad k = 2, \dots, n. \quad L_{\max} \doteq \max_{j \in [n]} L_j \quad L_j \doteq C_j - d_j.$$

Teorema (regola EDD - Earliest Due Date). Per il prob 1/rj/Lmax esiste una sol ottima in cui i job sono ordinati per due date crescenti.

$$d_{\sigma(k)} \leq d_{\sigma(k+1)}$$

→ algo polinomiale

→ prob computazionalmente trattabile

Realise Time. L'introduzione dei tempi di rilascio (1/rj/Lmax) vincola l'avvio dei job e rende non più ottima la regola EDD, aumentando la compl intrinseca del prob.

Non esistono algo di compl polinomiale che lo risolvono, solo **branch-and-bound**.

TEORIA DELLA NP-COMPLETEZZA

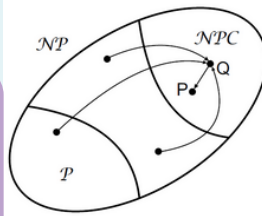
Esiste una vasta classe di prob di ottimizzazione per cui non sono noti algo polinomiali.

Idea centrale. La **teoria della NP-completezza** mostra che molti di questi prob sono equivalenti dal punto di vista computazionale.

→ se uno solo ammettesse un algo pol tutti i prob della classe lo ammetterebbero

Conseguenza fondamentale. Decenni di ricerca senza successo suggeriscono che

- tali algo probabilmente non esistono
- la difficoltà è intrinseca, non dovuta a modelli



CAP 2

ELEMENTI DI COMPLESSITÀ COMPUTAZIONALE

Classificazione dei prob di ottimizzazione in base alla **difficoltà intrinseca del prob**, indipendentemente dall'algo.

Obiettivi principali

- distinguere **complessità** del prob vs algo
- introdurre **prob di decisione vs ottimizzazione**
- definire le classi **P, NP, NPH, NPC**

CLASSI P – NP

Classe P. Prob di decisione per cui esiste un algo di compl polinomiale: il numero di passi è limitato superiormente da una funzione polinomiale. L'algo

- trova una soluzione
- ne verifica la correttezza

Classe NP. Prob di decisione le cui istanze che hanno risposta positiva sono verificabili in tempo polinomiale. Esiste un certificato polinomiale su un **calcolatore non deterministico**.

RIDUZIONE POLINOMIALE

Un prob P è **riducibile** a Q se ogni istanza di P può essere trasformata in tempo polinomiale in un'istanza di Q con la stessa risposta.

- se P è difficile e $P \leq Q \Rightarrow Q$ non può essere facile
- la compl di P non è maggiore della compl di trasformare P in Q e poi risolvere Q

$$\text{compl}(P) \leq \text{compl}(Q) + \text{compl}(P \rightarrow Q)$$

PROBLEMI DI DECISIONE VS OTTIMIZZAZIONE

- **prob di decisione (PD):** risposta binaria (sì / no) $\min_{x \in S} f(x)$
- **prob di ottimizzazione (PO):** ricerca migliore sol rispetto a una f obiettivo

Legame tra PO e PD. Dato un PO, si definisce un PD scegliendo un valore k e chiedendo se esiste x in S tc $f(x) < k$.

PD → PO. Se si ha a disposizione un algo efficiente per PO, è possibile risolvere in modo efficiente PD

→ se PD è difficile \Rightarrow PO non può essere facile

→ per dimostrare che un prob di ottimizzazione è difficile, è sufficiente dimostrare che è difficile il corrispondente prob di decisione

SCHEDULING CON RELEASE TIMES

La versione decisionale del prob di scheduling 1/rj/Lmax è **NP-completa**.

- mostra che l'intrattabilità nasce con l'introduzione dei tempi di rilascio
- PO è NP-difficile

CLASSI NPH – NPC

Classe NPH. Prob P tc ogni prob in NP è riduc a P.

→ $PO + PD$

Classe NPC. Prob P tc

- P è in NP e P è NPH

→ problemi più difficili in NP, tutti equivalenti

→ per dimostrare che un PD P è NPC, occorre dimostrare che P è in NP e un prob NP-completo Q può essere ridotto in tempo polinomiale a P

Teorema di Cook. Il prob della soddisfacibilità booleana è NP-completo.

$$(A \text{ or } B) \text{ and } (\text{not}(A) \text{ or } C)$$

IMPATTO CODIFICA (KNAPSACK)

Idea chiave. La compl dipende dalla codifica dell'input, non solo dal prob.

- B è **codificato in binario** \Rightarrow input di dimensione $\log B$
- $O(nB)$ è **esponenziale** nella dimensione dell'input

Pseudo-Polinomiale. L'algo, rispetto alla codifica binaria, ha compl esponenziale. Se si utilizzasse un **computer con una codifica unaria**, l'algo avrebbe compl polinomiale.

LIMITI ED EVOLUZIONE DEI SISTEMI MRP

Limiti degli approcci classici. I modelli tradizionali risultano inadeguati

- in ambienti non make-to-stock (make-to-order, assemble-to-order)
- presenza di vincoli di capacità produttiva
- distinte base multilivello

Effetto di amplificazione della variabilità. La **propagazione dei fabbisogni** lungo la distinta base può generare una forte amplificazione della variabilità, anche con domanda finale regolare.

Evoluzione dei modelli MRP. I sis MRP (Material Requirements Planning) nascono come **risposta operativa al prob del lot-sizing multilivello**

- ➔ assunzione di capacità infinita
- ➔ utilizzo di lead time fissati a priori

Evoluzione verso MRPII ed ERP.

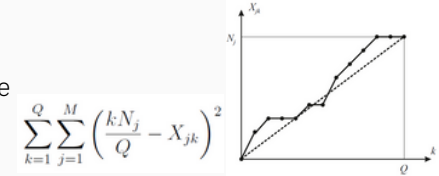
- **MRPII (Manufacturing):** introduce la verifica dei vincoli di capacità
- **RCCP (Rough Cut Capacity):** verifica aggregata e approssimata della capacità
- **CRP (Capacity Requirement):** verifica dettagliata capacità sulle singole risorse
- **ERP (Enterprise Resource):** integrazione pianific con f commerciali e finanziarie

APPROCCIO JUST-IN-TIME

Definizione e obiettivo. Il Just-In-Time (JIT) mira a ridurre la variabilità alla fonte tramite produzione livellata (production smoothing), lotti piccoli e frequenti e riduzione dei tempi di setup, con l'obiettivo di contenere WIP e lead time.

Logiche di controllo.

- **push:** rilascio ordini da previsione
- **pull:** produzione attivata da domanda reale
- **kanban:** controllo pull locale a segnali
- **CONWIP:** controllo pull con WIP globale



Goal chasing. Il Toyota Goal Chasing seleziona la **sequenza produttiva che rende regolare il consumo dei componenti**, minimizzando la distanza tra consumo ideale e consumo effettivo lungo il ciclo.

Rotazione ciclica dei prodotti. I prodotti si alternano su una linea con periodo di rotazione.

$$p_i T_i = d_i T_c \Rightarrow T_i = \frac{d_i}{p_i} T_c$$

$$T_c \geq \sum_{i=1}^N s_i + \sum_{i=1}^N T_i$$

Il **limite inferiore** dipende dai tempi di setup e dal rapporto tra tassi di domanda e produzione, evidenziando un legame con i fenomeni di congestione.

$$T_c \geq \frac{\sum_{i=1}^N s_i}{1 - \sum_{i=1}^N \frac{d_i}{p_i}}$$

LOGICA MRP

Assunzione di capacità infinita. Il vincolo di capacità non è modellato ed è surrogato da lead time fissati a priori.

Lead time offsetting. Gli ordini pianificati sono anticipati nel tempo rispetto ai fabbisogni.

Record MRP. Per ogni codice e periodo

- fabbisogni lordi
- magazzino disponibile (on-hand)
- ordini emessi (on-order)
- fabbisogni netti
- ordini pianificati

➔ la domanda dei prodotti finiti è definita dal **MPS (Master Production Schedule)**

➔ l'**MRP** procede ricorsivamente lungo la distinta base

Ordini pianificati. Non sono esecutivi; al rilascio diventano ordini operativi e allocano giacenze.

Lot-sizing. Regola base lot-for-lot: produci esattamente ciò di cui hai bisogno.

CAP 4

SISTEMI MRP - ERP - APPROCCIO JIT

Classificazione dei sis di pianif e controllo della produz multilivello e con variabilità.

Obiettivi principali

- distinguere **logiche push e pull**
- chiarire il ruolo di **variabilità, WIP e lead time**
- pianificazione **MRP** a capacità infinita
- approccio **Just-In-Time (Toyota)**

Idea chiave. Le prestazioni del sis produttivo dipendono dalla **variabilità** (propagata o controllata).

NERVOSISMO

Nervosismo. Piccole variazioni nel MPS producono grandi variazioni negli ordini pianificati dovute a

- **lot-sizing** a quantità variabile
- **effetto di bordo:** instabilità da rolling horizon

Effetti. Instabilità del piano e ordini urgenti.

Mitigazione.

- **time fencing:** congelamento temporale MPS
- **firm planned orders:** ordini non modificabili

LEGGE DI LITTLE

Prestazioni di shop floor. La **Factory Physics** descrive le prestazioni tramite throughput, flow time e WIP.

Legge di Little. Esprime il legame strutturale tra queste grandezze. $WIP = \text{throughput} \times \text{flow time}$ $L = \lambda(W_q + t_s)$

Modello a singola macchina e variabilità. In una singola macchina, l'attesa in coda cresce con l'utilizzazione e con la variabilità dei tempi di interarrivo e servizio. $u = \lambda/\mu$

$$W_q \approx \left(\frac{C_a^2 + C_s^2}{2} \right) \left(\frac{u}{1-u} \right) t_s$$

Buffering law. In presenza di variabilità, il sistema deve introdurre buffer sotto forma di WIP, capacità o tempo o lead time.

MPS e CRP

MPS. Il MPS è l'input primario dell'MRP, basato su ordini cliente e **forecasting**; può essere validato tramite **RCCP** e strutturato a due livelli in contesti ATO.

CRP. Il CRP verifica a posteriori la capacità; la correzione manuale è complessa e può generare lead time gonfiati e WIP, innescando un circolo vizioso.