

COMPLESSITÀ INTRINSECA: SCHEDULING

Problema di scheduling (min,max) su macchina singola. Sequenziamento di job su una macchina per controllare il max ritardo rispetto alle due date.

$$C_{\sigma(1)} = p_{\sigma(1)}, \\ C_{\sigma(k)} = C_{\sigma(k-1)} + p_{\sigma(k)}, \quad k = 2, \dots, n. \quad L_{\max} = \max_{j \in [n]} L_j \quad L_j = C_j - d_j.$$

Teorema (regola EDD – Earliest Due Date). Per il prob $1/rj/L_{\max}$ esiste una sol ottima in cui i job sono ordinati per due date crescenti.

- ▶ algo polinomiale
- ▶ prob computazionalmente trattabile

Realise Time. L'introduzione dei tempi di rilascio ($1/rj/L_{\max}$) vincola l'avvio dei job e rende non più ottima la regola EDD, aumentando la compl intrinseca del prob.
Non esistono algo di compl polinomiale che lo risolvono, solo **branch-and-bound**.

TEORIA DELLA NP-COMPLETEZZA

Esiste una vasta classe di prob di ottimizzazione per cui non sono noti algo polinomiali.

Idea centrale. La **teoria della NP-completezza** mostra che molti di questi prob sono equivalenti dal punto di vista computazionale.

- ▶ se uno solo ammettesse un algo pol tutti i prob della classe lo ammetterebbero

Conseguenza fondamentale. Decenni di ricerca senza successo suggeriscono che

- tali algo probabilmente non esistono
- la difficoltà è intrinseca, non dovuta a modelli

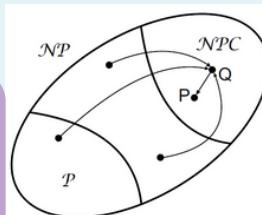
CLASSI P – NP

Classe P. Prob di decisione per cui esiste un algo di compl polinomiale: il numero di passi è limitato superiormente da una funzione polinomiale.

L'algo

- trova una soluzione
- ne verifica la correttezza

Classe NP. Prob di decisione le cui istanze che hanno risposta positiva sono verificabili in tempo polinomiale. Esiste un certificato polinomiale su un **calcolatore non deterministico**.



PROBLEMI DI DECISIONE VS OTTIMIZZAZIONE

- **prob di decisione (PD)**: risposta binaria (si / no)
- **prob di ottimizzazione (PO)**: ricerca migliore sol rispetto a una f obiettivo

$$\min_{x \in S} f(x)$$

Legame tra PO e PD. Dato un PO, si definisce un PD scegliendo un valore k e chiedendo se esiste x in S tc $f(x) < k$.

PD → PO. Se si ha a disposizione un algo efficiente per PO, è possibile risolvere in modo efficiente PD

- ▶ se PD è difficile \Rightarrow PO non può essere facile
- ▶ per dimostrare che un prob di ottimizzazione è difficile, è sufficiente dimostrare che è difficile il corrispondente prob di decisione

SCHEDULING CON RELEASE TIMES

La versione decisionale del prob di scheduling $1/rj/L_{\max}$ è **NP-completa**.

- mostra che l'intrattabilità nasce con l'introduzione dei tempi di rilascio
- PO è NP-difficile

CLASSI NPH – NPC

Classe NPH. Prob P tc ogni prob in NP è riduc a P.

- ▶ $PO + PD$

Classe NPC. Prob P tc

- P è in NP e P è NPH
- ▶ problemi più difficili in NP, tutti equivalenti
- ▶ per dimostrare che un PD P è NPC, occorre dimostrare che P è in NP e un prob NP-completo Q può essere ridotto in tempo polinomiale a P

Teorema di Cook. Il prob della soddisfacibilità booleana è NP-completo.

$$(A \text{ or } B) \text{ and } (\text{not}(A) \text{ or } C)$$

CAP 2

ELEMENTI DI COMPLESSITÀ COMPUTAZIONALE

Classificazione dei prob di ottimizzazione in base alla **difficoltà intrinseca del prob**, indipendentemente dall'algo.

Obiettivi principali

- distinguere **complessità** del prob vs algo
- introdurre **prob di decisione vs ottimizzazione**
- definire le classi **P, NP, NPH, NPC**

RIDUZIONE POLINOMIALE

Un prob P è **riducibile** a Q se ogni istanza di P può essere trasformata in tempo polinomiale in un'istanza di Q con la stessa risposta.

- se P è difficile e $P \leq Q \Rightarrow Q$ non può essere facile
- la compl di P non è maggiore della compl di trasformare P in Q e poi risolvere Q

$$\text{compl}(P) \leq \text{compl}(Q) + \text{compl}(P \rightarrow Q)$$

IMPATTO CODIFICA (KNAPSACK)

Idea chiave. La compl dipende dalla codifica dell'input, non solo dal prob.

- B è **codificato in binario** \Rightarrow input di dimensione $\log B$
- $O(nB)$ è **esponenziale** nella dimensione dell'input

Pseudo-Polinomiale. L'algo, rispetto alla codifica binaria, ha compl esponenziale. Se si utilizzasse un **computer con una codifica unaria**, l'algo avrebbe compl polinomiale.

LIMITI ED EVOLUZIONE DEI SISTEMI MRP

Limiti degli approcci classici. I modelli tradizionali risultano inadeguati

- in ambienti non make-to-stock (make-to-order, assemble-to-order)
- presenza di vincoli di capacità produttiva
- distinte base multilivello

Effetto di amplificazione della variabilità. La propagazione dei fabbisogni lungo la distinta base può generare una forte amplificazione della variabilità, anche con domanda finale regolare.

Evoluzione dei modelli MRP. I sis MRP (Material Requirements Planning) nascono come risposta operativa al prob del lot-sizing multilivello

- ➡ assunzione di capacità infinita
- ➡ utilizzo di lead time fissati a priori

Evoluzione verso MRPII ed ERP.

- **MRPII (Manufacturing):** introduce la verifica dei vincoli di capacità
- **RCCP (Rough Cut Capacity):** verifica aggregata e approssimata della capacità
- **CRP (Capacity Requirement):** verifica dettagliata capacità sulle singole risorse
- **ERP (Enterprise Resource):** integrazione pianific con f commerciali e finanziarie

LOGICA MRP

Assunzione di capacità infinita. Il vincolo di capacità non è modellato ed è surrogato da lead time fissati a priori.

Lead time offsetting. Gli ordini pianificati sono anticipati nel tempo rispetto ai fabbisogni.

Record MRP. Per ogni codice e periodo

- fabbisogni lordi
- magazzino disponibile (on-hand)
- ordini emessi (on-order)
- fabbisogni netti
- ordini pianificati

➡ la domanda dei prodotti finiti è definita dal

MPS (Master Production Schedule)

➡ l'MRP procede ricorsivamente lungo la distinta base

Ordini pianificati. Non sono esecutivi; al rilascio diventano ordini operativi e allocano giacenze.

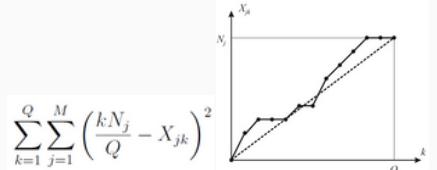
Lot-sizing. Regola base lot-for-lot: produci esattamente ciò di cui hai bisogno.

APPROCCIO JUST-IN-TIME

Definizione e obiettivo. Il Just-In-Time (JIT) mira a ridurre la variabilità alla fonte tramite produzione livellata (**production smoothing**), lotti piccoli e frequenti e **riduzione dei tempi di setup**, con l'obiettivo di contenere WIP e lead time.

Logiche di controllo.

- **push:** rilascio ordini da previsione
- **pull:** produzione attivata da domanda reale
- **kanban:** controllo pull locale a segnali
- **CONWIP:** controllo pull con WIP globale



Goal chasing. Il Toyota Goal Chasing seleziona la sequenza produttiva che rende regolare il consumo dei componenti, minimizzando la distanza tra consumo ideale e consumo effettivo lungo il ciclo.

Rotazione ciclica dei prodotti. I prodotti si alternano su una linea con periodo di rotazione.

$$p_i T_i = d_i T_c \Rightarrow T_i = \frac{d_i}{p_i} T_c$$

Il limite inferiore dipende dai tempi di setup e dal rapporto tra tassi di domanda e produzione, evidenziando un legame con i fenomeni di congestione.

$$T_c \geq \sum_{i=1}^N s_i + \sum_{i=1}^N T_i$$

$$T_c \geq \frac{\sum_{i=1}^N s_i}{1 - \sum_{i=1}^N \frac{d_i}{p_i}}$$

CAP 4

SISTEMI MRP – ERP – APPROCCIO JIT

Classificazione dei sis di pianif e controllo della produz multilivello e con variabilità.

Obiettivi principali

- distinguere logiche push e pull
- chiarire il ruolo di variabilità, WIP e lead time
- pianificazione MRP a capacità infinita
- approccio Just-In-Time (Toyota)

Idea chiave. Le prestazioni del sis produttivo dipendono dalla **variabilità** (propagata o controllata).

NERVOSISMO

Nervosismo. Piccole variazioni nel MPS producono grandi variazioni negli ordini pianificati dovute a

- **lot-sizing** a quantità variabile
- **effetto di bordo:** instabilità da rolling horizon

Effetti. Instabilità del piano e ordini urgenti.

Mitigazione.

- **time fencing:** congelamento temporale MPS
- **firm planned orders:** ordini non modificabili

LEGGE DI LITTLE

Prestazioni di shop floor. La Factory Physics descrive le prestazioni tramite throughput, flow time e WIP.

Legge di Little. Esprime il legame strutturale tra queste grandezze. $WIP = \text{throughput} \times \text{flow time}$ $L = \lambda(W_q + t_s)$

Modello a singola macchina e variabilità. In una singola macchina, l'attesa in coda cresce con l'utilizzazione e con la variabilità dei tempi di interarrivo e servizio. $u = \lambda/\mu$

$$W_q \approx \left(\frac{C_a^2 + C_s^2}{2} \right) \left(\frac{u}{1-u} \right) t_s$$

Buffering law. In presenza di variabilità, il sistema deve introdurre buffer sotto forma di WIP, capacità o tempo o lead time.

MPS e CRP

MPS. Il MPS è l'input primario dell'MRP, basato su ordini cliente e **forecasting**; può essere validato tramite RCCP e strutturato a due livelli in contesti ATO.

CRP. Il CRP verifica a posteriori la capacità; la correzione manuale è complessa e può generare lead time gonfiati e WIP, innescando un circolo vizioso.