KOCAELİ ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK FAKÜLTESİ

BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ

LİSANS TEZİ

PROJE ADI

ALİ EKEN

KOCAELİ 2018

KOCAELİ ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK FAKÜLTESİ

BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ

ARAŞTIRMA PROBLEMLERİ

PROJE BAŞLIĞI

ALİ EKEN

Prof.Dr. Nevcihan Duru Danışman, Kocaeli Üniv.	
Doç.Dr. Sevinç İLHAN OMURCA Jüri Üyesi, Kocaeli Üniv.	
Dr. Öğr. Üyesi Orhan AKBULUT Jüri Üvesi, Kocaeli Üniv.	

Tezin Savunulduğu Tarih: 01.06.2018

ÖNSÖZ VE TEŞEKKÜR

Bu tez çalışması,amacıyla gerçekleştirilmiştir.
Tez çalışmamda desteğini esirgemeyen, çalışmalarıma yön veren, bana güvenen ve yüreklendiren danışmanım sonsuz teşekkürlerimi sunarım.
Tez çalışmamın tüm aşamalarında bilgi ve destekleriyle katkıda bulunan hocam teşekkür ediyorum.
Tez çalışmamda gösterdiği anlayış ve destek için sayınteşekkürlerimi sunarım.
Hayatım boyunca bana güç veren en büyük destekçilerim, her aşamada sıkıntılarımı ve mutluluklarımı paylaşan sevgili aileme teşekkürlerimi sunarım.
Mayıs – 2018 Ali EKEN

Bu dokümandaki tüm bilgiler, etik ve akademik kurallar çerçevesinde elde edilip sunulmuştur. Ayrıca yine bu kurallar çerçevesinde kendime ait olmayan ve kendimin üretmediği ve başka kaynaklardan elde edilen bilgiler ve materyaller (text, resim, şekil, tablo vb.) gerekli şekilde referans edilmiş ve dokümanda belirtilmiştir.

Oğrenci No:
Adı Soyadı:
İmza:
Öğrenci No:
Adı Soyadı:
İmza:

İÇİNDEKİLER

ÔNSÔZ VE TEŞEKKÜR	j
İÇİNDEKİLER	ii
ŞÉKİLLER DİZİNİ	
, TABLOLAR DİZİNİ	iv
SİMGELER VE KISALTMALAR DİZİNİ	v
ÖZET	vii
ABSTRACT	
GİRİŞ	1
1. SÁYISAL KORUMADA TEMEL KAVRAMLAR	3
1.1. Ayrık İşaretlerin Fazörel Gösterimi	3
1.2. Arıza Tipinin Belirlenmesi	
2. İLETİM HATLARINDA EMPEDANSA DAYALI ARIZA YERİ BULN	ЛA
ALGORİTMALARI	12
2.1. Tek Bara Ölçümlerini Kullanan Arıza Yeri Bulma Algoritmaları	13
2.1.1. Basit reaktans algoritması	13
2.1.2. Takagi algoritması	13
2.1.3. Geliştirilmiş Takagi algoritması	14
2.2. İki Bara Ölçümlerini Kullanan Arıza Yeri Bulma Algoritmaları	14
2.1.1. Basit arıza gerilimi eşitliği algoritması	14
2.1.2. Asimetrik arıza yeri bulma algoritması	15
2.1.3. Negatif bileşenler ile arıza yeri bulma algoritması	16
2.1.4. Simetrik arıza yeri bulma algoritması	
3. EMPEDANSA DAYALI ARIZA YERİ BULMA ALGORİTMALARIN	
FARKLI TEST SİSTEMLERİNDE UYGULANMASI	20
3.1. Homojen Test Sistemi	20
3.2. Homojen Olmayan Test Sistemi	
3.3. Homojen Olmayan Test Sistemi (Orta Uzun Hat Modeli - Pi Eşdeğ	
Devresi)	28
4. SERİ KAPASİTÖRLÜ İLETİM HATLARINDA ARIZA YERİ TESPİT	İ 33
5. SERİ KAPASİTÖRLÜ İLETİM HATLARI İÇİN PERFORMANSA	
DAYALI ARIZA YERİ BULMA ALGORİTMASI	37
5.1. Algoritmanın Temel Arıza Yeri Bulma Algoritmaları İle	
Karşılaştırması	41
5.2. Seri Kapasitörlü İletim Hatlarını Baz Alan Arıza Yeri Bulma	
Algoritmalarının Karşılaştırılması	
6. SONUÇLAR VE ÖNERİLER	
KAYNAKLAR	
EKLER	
KİŞİSEL YAYIN VE ESERLER	
ÖZGECMİS	69

ŞEKİLLER DİZİNİ

Şekil 1.1.	Yinelenen Fourier ifadesi	5
Şekil 1.2.	Simetrili bileşenlerin gösterimi a) pozitif bileşenler b) negatif	
	bileşenler c) sıfır bileşenler	7
Şekil 1.3.	Şebekenin a) pozitif bileşen devresi b) negatif bileşen devresi c) sıfır	
	bileşen devresi	8
Şekil 1.4.	Arıza öncesi, arıza anı ve arıza sonrası durum	
Şekil 2.1.	İletim hattında arıza eşdeğer devresi	. 12
Şekil 3.1.	Homojen test sistemi	. 20
Şekil 3.2.	Homojen olmayan test sistemi	. 24
Şekil 3.3.	Homojen olmayan test sistemi(pi modeli)	. 28
Şekil 5.1.	Seri kapasitörlü iletim hattı	
Şekil 5.2.	Arıza yerinin S barası ve seri kapasitör arasında olma durumu	. 38
Şekil 5.3.	Performansa dayalı alınan algoritmanın akış diyagramı	
Şekil 5.4.	, , , ,	
Şekil 5.5.	MOV ve seri kapasitörde ki akım değişimi	. 43

TABLOLAR DİZİNİ

Tablo 1.1.	Arıza tiplerine göre pozitif bileşen empedans eşitlikleri	10
Tablo 3.1.	Homojen test sisteminde farklı uzaklıklardaki çeşitli arıza tipleri	
	için yüzde hata oranları	21
Tablo 3.2.	Homojen test sisteminde farklı arıza dirençlerindeki çeşitli arıza	
	tipleri için yüzde hata oranları	23
Tablo 3.3.	Homojen olmayan test sisteminde farklı uzaklıklardaki çeşitli arıza	
	tipleri için yüzde hata oranları	25
Tablo 3.4.	Homojen olmayan test sisteminde farklı arıza dirençlerindeki çeşitli	
	arıza tipleri için yüzde hata oranları	26
Tablo 3.5.	Homojen olmayan test sisteminde (orta uzun hat modeli - pi	
	eşdeğer devresi) farklı uzaklıklardaki farklı arıza tipleri için yüzde	
	hata oranları	29
Tablo 3.6.	Homojen olmayan pi eşdeğer devreli test sisteminde farklı arıza	
	dirençlerindeki çeşitli arıza tipleri için yüzde hata oranları	30
Tablo 4.1.	Seri kompanzasyonun etkileri ve sonuçları	33
Tablo 4.2.	Seri kompanze edilmiş iletim sistemleri için kullanılan bazı	
	algoritmalar ve özellikleri	34
Tablo 5.1.	Test sistemi parametreleri	42
Tablo 5.2.	Test sisteminin simülasyon parametreleri	42
Tablo 5.3.	Test sisteminin farklı uzaklıklardaki çeşitli arıza tipleri için yüzde	
	hata oranları	44
Tablo 5.4.	Test sisteminin farklı arıza dirençlerindeki faz-faz-toprak arıza tipi	
	için yüzde hata oranları	45
Tablo 5.5.	Seri kapasitörü dikkate alan algoritmaların karşılaştırılması	
	Seri kapasitörü dikkate alan algoritmaların genel özellikleri	

SİMGELER VE KISALTMALAR DİZİNİ

d_{capR}
Seri kapasitörün R barasına uzaklığı, (%)
d_S
Arıza noktasının S barasına uzaklığı, (%)
d_R
Arıza noktasının R barasına uzaklığı, (%)

 $\begin{array}{lll} f_0 & : & \text{İşaretin frekansı, (Hz)} \\ f_S & : & \text{Örnekleme frekansı, (Hz)} \\ I^0 & : & \text{Sıfır bileşen akımı, (A)} \\ I^1 & : & \text{Pozitif bileşen akımı, (A)} \\ I^2 & : & \text{Negatif bileşen akımı, (A)} \\ \end{array}$

I_a : a fazı akımı, (A)

I_{ab} : a fazı ve b fazı akımları farkı, (A)

I_b : b fazı akımı, (A)

I_{bc} : b fazı ve c fazı akımları farkı, (A) V_{ref} : Alınan referans gerilimi, (V)

V_S : S barası (yakın/referans bara) gerilimi, (V)

V_F : Arıza noktası gerilimi, (V)

 Z_{Cap-F} : Seri kapasitör ile arıza noktası arasındaki empedans, (Ω)

 Z_L : Hat empedans, (Ω)

 Z_R : R barasından görülen thevenin empedansı, (Ω) Z_S : S barasından görülen thevenin empedansı, (Ω)

Kısaltmalar

AC : AlternativeCurrent (Alternatif Akım)

ANN : ArtificialNeural Networks (Yapay Sinir Ağları)

DDA : DeterministicDifferentialApproach (Deterministik Diferansiyel

Yaklaşım)

FACTS: FlexibleAlternativeCurrentTransmissionSystem (Esnek Alternatif

Akım İletim Sistemi)

IEEE : TheInstitute of ElectricalandElectronicsEngineers (Elektrik ve

Elektronik Mühendisleri Enstitüsü)

İLETİM HATLARINDA EMPEDANS TABANLI ARIZA YERİ TESPİTİ İÇİN YENİ BİR YAKLAŞIM

ÖZET

Bu çalışmanın amacı, iletim hatlarında arıza yeri tespiti için empedansa dayalı algoritmaları incelemek ve seri kompanze edilmiş hatlar için yeni bir algoritma geliştirmektir.

Öncelikle, tek yada iki baradan alınan ölçümleri kullanarak arıza yerini belirleyen temel algoritmalar tanımlanmıştır. Örnek test sistemleri üzerinde sistem ve arızaya ilişkin parametreler değiştirilerek, temel arıza yeri algoritmalarından elde edilen sonuçlar karşılaştırılmıştır. Sistem parametreleri hat modeli ve sistemin homojen olup olmama durumlarını kapsarken, arızaya ilişkin parametreler arıza tipi, konumu ve direnci olarak alınmıştır.

Seri kompanze edilmiş iletim hatlarında empedansa dayalı geliştirilmiş temel algoritmaların yeterli olmadığı, bu duruma özel algoritmaların gerekliliği bir uygulama ile gösterilmiştir. Bu özel algoritmalar incelenerek kısaca özetlenmiştir. Buradan hareketle, iletim hatlarında seri kompanzasyon durumunu dikkate alan performansa dayalı yeni bir arıza yeri tespiti algoritması bu tez kapsamında geliştirilmiştir.

Geliştirilen bu algoritma, hat bilgileri ve iki baradan alınan ölçümleri kullanarak iteratif olarak arıza yerini hesaplayan, bütün örneklerdeki sonuçları karşılaştırarak minimum hata ile bir sonuca ulaşan bir algoritmadır. Önerilen algoritma, hem temel algoritmalar hem de seri kompanze edilmiş iletim hatları için tasarlanmış, iki farklı algoritma türü ile çeşitli test sistemleri üzerinde denenmiş, alınan sonuçlar karşılaştırılmıştır. Test sistemleri DigSILENT üzerinde modellenmiş ve kısadevre analizleri yapılmış olup, bu sistemden alınan akım ve gerilim bilgileri MATLAB ortamında kodlanan algoritmalar için kullanılmıştır.

Anahtar kelimeler: Arıza Yeri Bulma Algoritmaları, İletim Hatları, MOV, PMU, Seri Kapasitör.