LISTA DE EXERCÍCIOS 6

LUCAS BRAUNE

Os exercícios abaixo foram tirados do livro Álgebra Linear e suas Aplicações de Gilbert Strang (tradução da quarta edição americana).

- (1) (Seção 5.2, exercício 1) Se uma matriz triangular superior 3 por 3 possui elementos diagonais 1, 2 e 7, como é possível saber se ela pode ser diagonalizada? Qual é Λ ?
- (2) (Seção 5.2, exercício 6) Encontre todos os autovalores e autovetores de

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

e apresente duas matrizes de diagonalização S diferentes.

(3) (Seção 5.3, exercício 5) Suponha que cada número de "Gibonacci" G_{k+2} seja a m'edia dos dois números anteriores G_{k+1} e G_k . Então $G_{k+2} = \frac{1}{2}(G_{k+1} + G_k)$, ou seja

$$G_{k+2} = \frac{1}{2}G_{k+1} + \frac{1}{2}G_k$$

$$G_{k+1} = G_{k+1},$$

de forma que

$$\begin{bmatrix} G_{k+2} \\ G_{k+1} \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} G_{k+1} \\ G_k \end{bmatrix}.$$

- (a) Quem é a matriz A? Encontre seus autovalores e autovetores.
- (b) Encontre o limite conforme $n \to \infty$ dsa matrizes $A^n = S\Lambda^n S^{-1}$.
- (c) Se $G_0 = 0$ e $G_1 = 1$, mostre que os números de Gibonacci tendem a $\frac{2}{3}$.
- (4) (Seção 5.3, exercício 11) Empresas multinacionais nos EUA, Ásia e Europa possuem bens de US\$ 4 trilhões. Inicialmente US\$ estão nos EUA e US\$ 2 trilhões estão na Europa. A cada ano, $\frac{1}{2}$ dinheiro nos EUA fica lá e $\frac{1}{4}$ vai para a Ásia e para a Europa. Do dinheiro na Ásia e na Europa, $\frac{1}{2}$ é mantido e $\frac{1}{2}$ é mandado para os EUA.
 - (a) Encontre a matriz A tal que

$$\begin{bmatrix} \text{EUA} \\ \text{Ásia} \\ \text{Europa} \end{bmatrix}_{\text{ano } k+1} = A \begin{bmatrix} \text{EUA} \\ \text{Ásia} \\ \text{Europa} \end{bmatrix}_{\text{ano } k}$$

- (b) Encontre os autovetores e autovalores de A.
- (c) Encontre a distribuição limite dos US\$ 4 trilhões quando o mundo acabar.
- (d) Encontre a distribuição dos US\$ 4 trilhões no ano k.

(5) (Seção 5.4, exercício 16) Por retrosubstituição ou cálculo de autovalores, resolva

$$\frac{du}{dt} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 6 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} u \quad \text{com} \quad u(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

(6) (Seção 5.4, exercício 39) Suponha que $A^2 = A$, o que acontece por exemplo quando A é uma matriz de projeção. Mostre diretamente da série infinita que

$$e^{tA} = I + (e^t - 1)A$$

 $e^{tA}=I+(e^t-1)A.$ Por exemlplo, se $A=\left[\begin{smallmatrix}1&1\\0&0\end{smallmatrix}\right]$, o que é e^{tA} ?