

Implizite Funktionen

Einführung in die Computergrafik

Wiederholung

- Einführung
- Lokale Beleuchtungsmodelle
- Shading
- Texturen

Ausblick



Oberflächenrepräsentationen

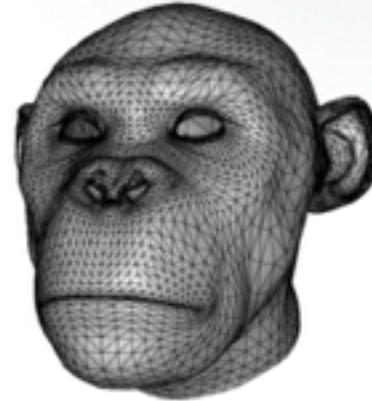
- Es gibt viele Möglichkeiten, Oberflächen zu repräsentieren



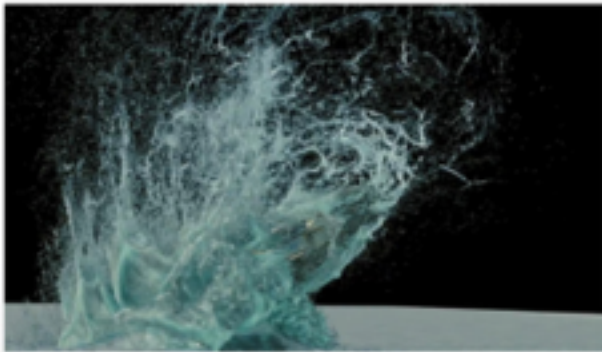
point based



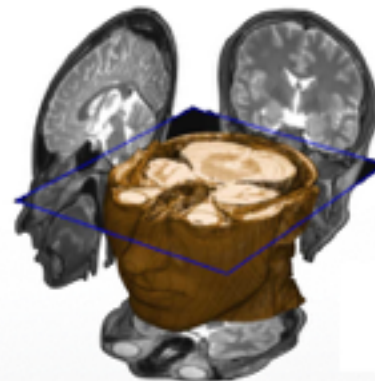
quad mesh



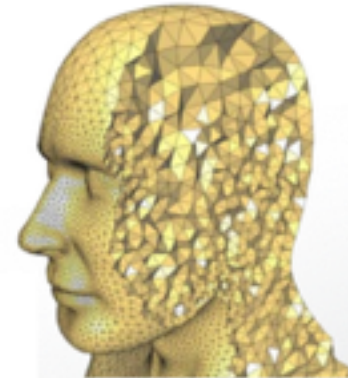
triangle mesh



implicit surfaces / particles



volumetric



tetrahedrons

Agenda

- Implizite Funktionen
- Interpolation
- Oberflächen-Extraktion
 - Marching Squares (2D)
 - Marching Cubes (3D)



Implizite Funktionen

Implizite Darstellung

- Idee
 - Repräsentation der Oberfläche mit Funktionen

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \rightarrow f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) \in \mathbb{R}$$

- Oberfläche: Menge aller Punkte mit gleichem Funktionswert
- dieser Wert heisst Isowert (τ)

$$\{\vec{v} \in \mathbb{R}^3 \mid f(\vec{v}) = \tau\}$$

Beispiele

- Kugel mit Mittelpunkt m und Radius r

$$f_{Kugel}(v) = (v - m)^2 - r^2$$

- oder

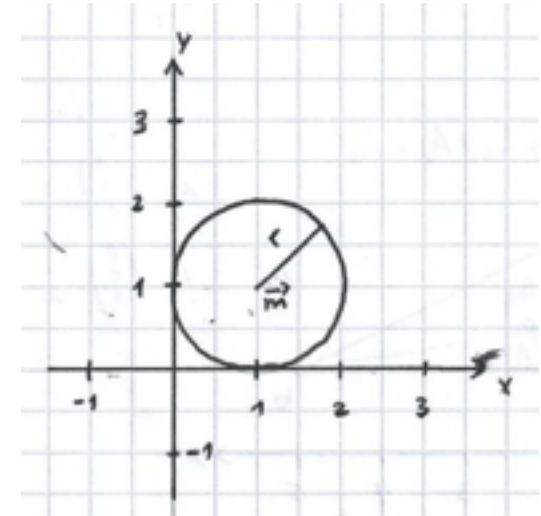
$$f_{Kugel}(v) = (v_x - m_x)^2 + (v_y - m_y)^2 + (v_z - m_z)^2 - r^2$$

- Oberfläche der Kugel für Isowert 0:

$$\{v \in \mathbb{R} \mid f_{Kugel}(v) = 0\}$$

- 2D-Beispiel: Kreis mit Mittelpunkt $(1,1)$ und Radius 1

$$f_{Kreis}(v) = (v_x - 1)^2 + (v_y - 1)^2 - 1$$



Implizite Darstellung

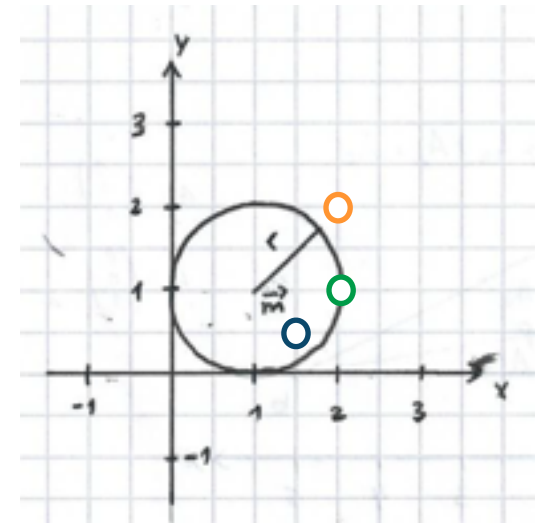
- 2D-Beispiel: Kreis mit Mittelpunkt (1,1) und Radius 1

$$f_{Kreis}(\vec{v}) = (v_x - 1)^2 + (v_y - 1)^2 - 1$$

$$f_{Kreis}\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = (2 - 1)^2 + (1 - 1)^2 - 1 = 1 + 0 - 1 = 0$$

$$f_{Kreis}\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = (2 - 1)^2 + (2 - 1)^2 - 1 = 1 + 1 - 1 = 1$$

$$f_{Kreis}\left(\begin{pmatrix} 1.5 \\ 0.5 \end{pmatrix}\right) = (1.5 - 1)^2 + (0.5 - 1)^2 - 1 = 0.25 + 0.25 - 1 = -0.5$$



- auf Oberfläche
- außen
- innen

Implizite Darstellung

- Unterscheidung
 - Oberfläche
 - Funktionswert = Isowert

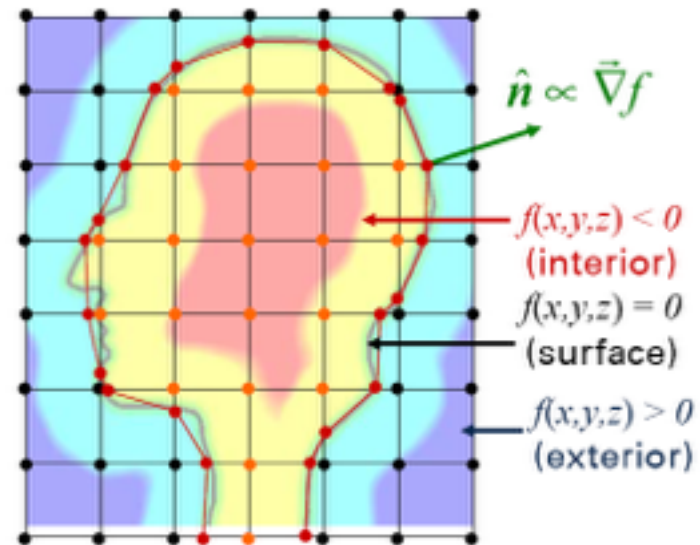
$$f(\vec{v}) = \tau$$

- Inneres
 - Funktionswert kleiner Isowert

$$f(\vec{v}) < \tau$$

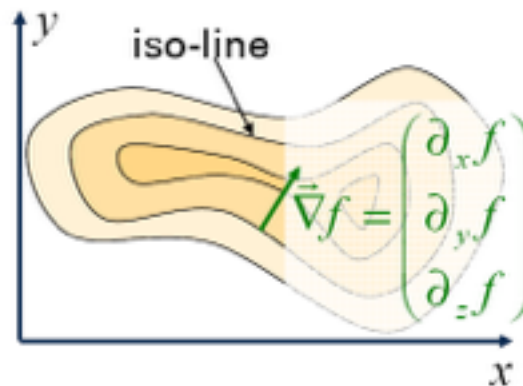
- Äußeres
 - Funktionswert größer Isowert

$$f(\vec{v}) > \tau$$



Ausflug: Gradient

- Gradient
- zeigt in die Richtung des maximalen Anstiegs
- korrespondiert zur Normalen der impliziten Oberfläche
 - Normierung notwendig



- Berechnung über partielle Ableitungen

$$\vec{\nabla} f = \begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \\ \partial_z f \end{pmatrix}$$

Ausflug: Gradient

- Beispiel: Berechnung des Gradienten für einen Kreis

$$\vec{\nabla} f = \begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \\ \partial_z f \end{pmatrix}$$

$$f_{Kugel}(v) = (v_x - m_x)^2 + (v_y - m_y)^2 + (v_z - m_z)^2 - r^2$$

$$\frac{\partial f_{Kugel}}{\partial x} = 2(v_x - m_x)$$

$$\frac{\partial f_{Kugel}}{\partial y} = 2(v_y - m_y)$$

$$\frac{\partial f_{Kugel}}{\partial z} = 2(v_z - m_z)$$

$$\vec{\nabla} f = 2 \begin{pmatrix} v_x - m_x \\ v_y - m_y \\ v_z - m_z \end{pmatrix}$$

Implizite Darstellung

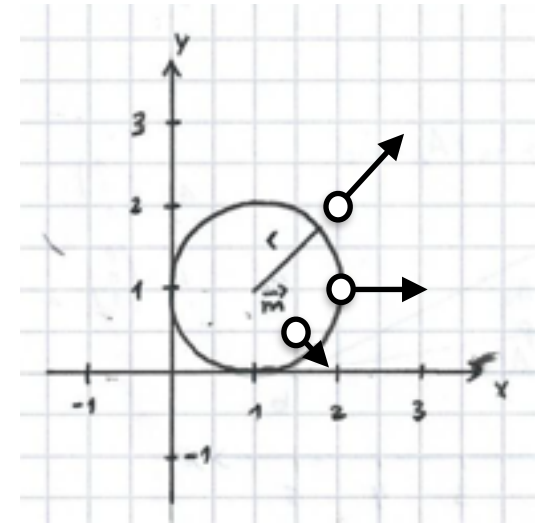
- 2D-Beispiel: Kreis mit Mittelpunkt (1,1) und Radius 1

$$f_{Kreis}(\vec{v}) = (v_x - 1)^2 + (v_y - 1)^2 - 1$$

$$\vec{\nabla} f = 2 \begin{pmatrix} v_x - m_x \\ v_y - m_y \\ v_z - m_z \end{pmatrix}$$

$$\vec{\nabla} f = \begin{pmatrix} v_x - 1 \\ v_y - 1 \end{pmatrix}$$

↑
Faktor 2 vernachlässigt,
weil hier nur Richtung
entscheidend



$$\vec{\nabla} f\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 - 1 \\ 1 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{\nabla} f\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 - 1 \\ 2 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{\nabla} f\left(\begin{pmatrix} 1.5 \\ 0.5 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1.5 - 1 \\ 0.5 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.5 \\ -0.5 \end{pmatrix}$$

Übung: Ellipse

- Gegeben ist folgende implizite Funktion und deren Isowert 0.

$$f(\vec{v}) = \frac{(v_x - 2)^2}{1} + \frac{(v_y - 2)^2}{4} - 1$$

- Prüfen Sie, ob die folgenden zwei Punkte im Inneren, im Äußeren oder auf der Oberfläche liegen.
- Berechnen Sie außerdem jeweils den Gradienten.

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1.5 \\ 2.5 \end{pmatrix}$$

Implizite Darstellung

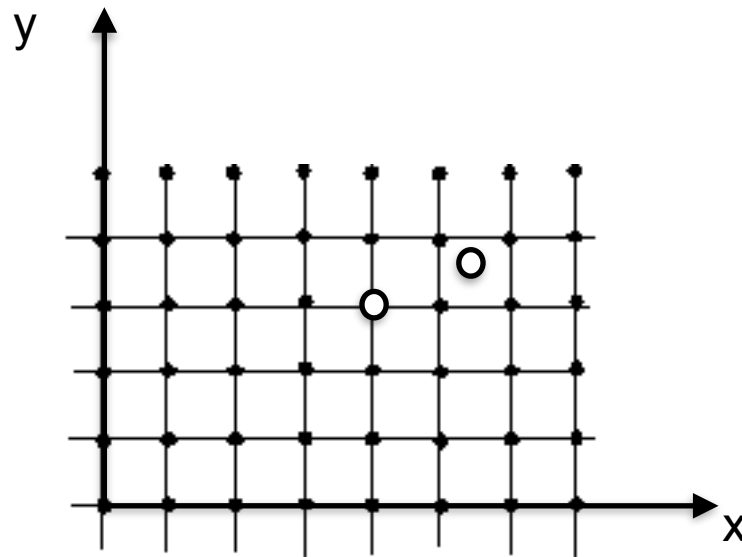
- verschiedene Formen von Funktionen
 - Formeln
 - Diskrete Werte (z.B. Gitter)



Interpolation

Diskrete Werte

- Funktionswerte an einzelnen Punkten im Definitionsraum gegeben
- Werte dazwischen: unbekannt
 - Lösung: Interpolation der Werte

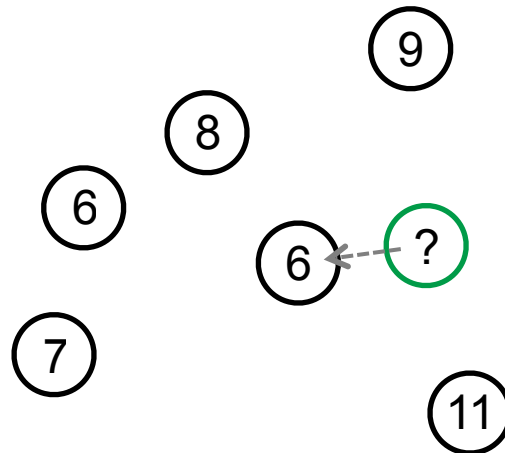


Interpolation

- generelles Problem:
 - gegeben: Datenpunkte a_i mit jeweils
 - Wert: $v(a_i)$
 - Position: $p(a_i)$
 - gesucht:
 - entweder: Wert $v(x)$ für bekannte Position $p(x)$
 - oder: Position $p(x)$ für bekannten Wert $v(x)$

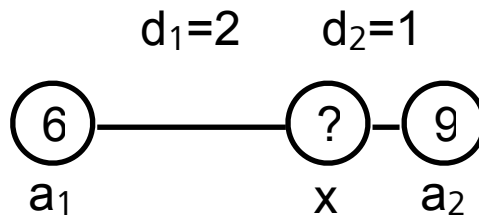
Nächste-Nachbar-Interpolation

- verwende den Wert des Datenpunktes, der am nächsten liegt
 - hier: Datenpunkte in orange mit Werte im Kreisininneren
 - gesuchter Wert ? für Position in grün



Lineare Interpolation

- Interpolation auf Linie zwischen zwei Datenpunkten
 - hier: Datenpunkte a_1 und a_2
 - gesucht: Wert $v(x)$ an Position $p(x)$
 - Abstand zwischen a_1 und x : d_1
 - Abstand zwischen a_2 und x : d_2



*Hinweis: gleiches Vorgehen bei
Suche nach Position für Wert
Suche nach Wert für Position*

- Interpolation

hier:

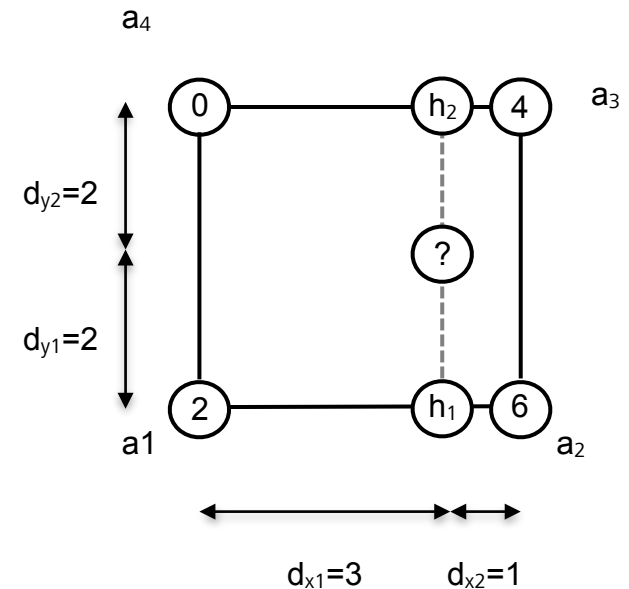
- $v(x) = (1-\alpha)v(a_1) + \alpha v(a_2)$
- $\alpha = d_1 / (d_1 + d_2)$

$$\alpha = 2 / (2+1) = 2/3$$

$$v(x) = (1-2/3)*6 + (2/3)*9 = 2+6 = 8$$

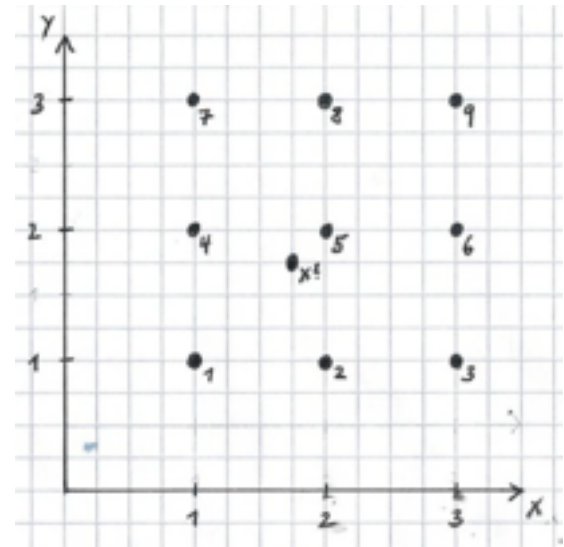
Bilineare Interpolation

- Interpolation in Gitterzelle (zwischen 4 Datenpunkten)
 - hier: Datenpunkte a_1, a_2, a_3, a_4
 - gesucht: Wert $v(x)$ an Position $p(x)$
- Idee:
 - zwei Hilfsinterpolation (linear): x-Achse
 - dann (lineare) Interpolation dazwischen
- hier
 - $\alpha = 3 / (3+1) = 0.75$ (lin. Interp. x-Achse)
 - $h_1 = 0.75 \cdot 6 + 0.25 \cdot 2 = 5$
 - $h_2 = 0.75 \cdot 4 + 0.25 \cdot 0 = 3$
 - $\beta = 2 / (2+2) = 0.5$ (lin. Interp. y-Achse)
 - $v(y) = 0.5 \cdot 5 + 0.5 \cdot 3 = 4$



Übung: Interpolation

- Gegeben ist folgende Funktion mit diskreten Werten. An den Koordinaten (2; 3) hat die Funktion z.B. den Wert 8.
- Berechnen Sie den interpolierten Funktionswert an der Stelle $x = (1.75; 1.75)$
 - mit Nächster-Nachbar-Interpolation
 - mit bilinearer Interpolation





Extraktion von Oberflächen

Extraktion von Oberflächen

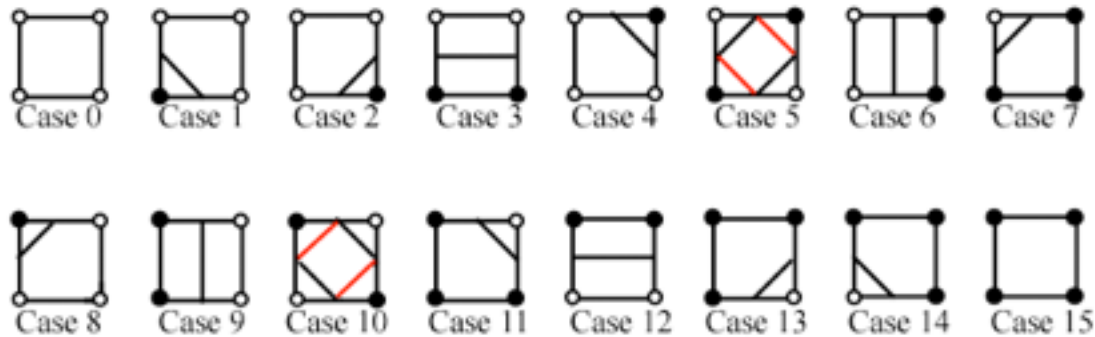
- Gegeben:
 - Implizite Funktion (z.B. Distanzfunktion, CT-Scan, ...)
 - 2D: $f(x,y)$, 3D: $f(x,y,z)$
 - Isowert τ
- gesucht
 - geschlossene Oberfläche = Menge aller Punkte, an denen die Funktion den Isowert annimmt
 - 2D: $f(x,y) = \tau$ (Polygonzug, Isokontur)
 - 3D: $f(x,y,z) = \tau$ (geschlossenes Dreiecksnetz, Isofläche)

Beispiel:
Distanzfunktion für
einen Kreis

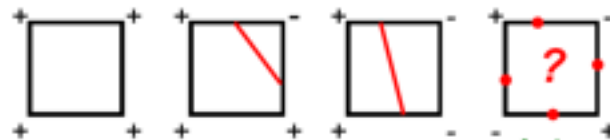


Lösungsidee im 2D: Marching Squares

- basiert auf Vertex-Klassifizierung: $2^4 = 16$ Fälle

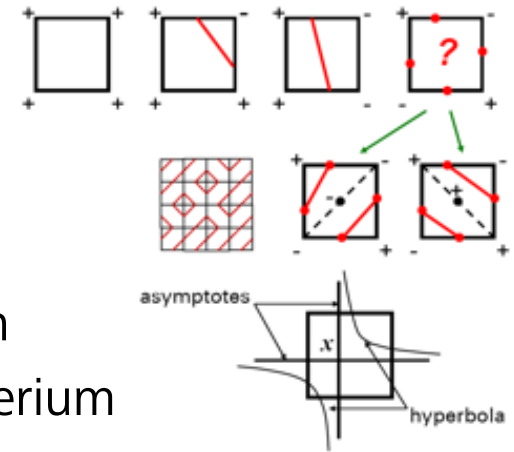


- Reduktion auf 4 Fälle durch Symmetrie, Rotation, Spiegelung



Lösungsidee im 2D: Marching Squares

- in manchen Fällen
 - zwei Möglichkeiten, die Polygonlinie zu ziehen
- bei falscher Wahl
 - Topologie kann sich ändern
- kann durch bilineare Interpolation aufgelöst werden
 - Schnitt der Asymptoten als Entscheidungskriterium
- einfacher: konsequent das gleiche Vorgehen verwenden

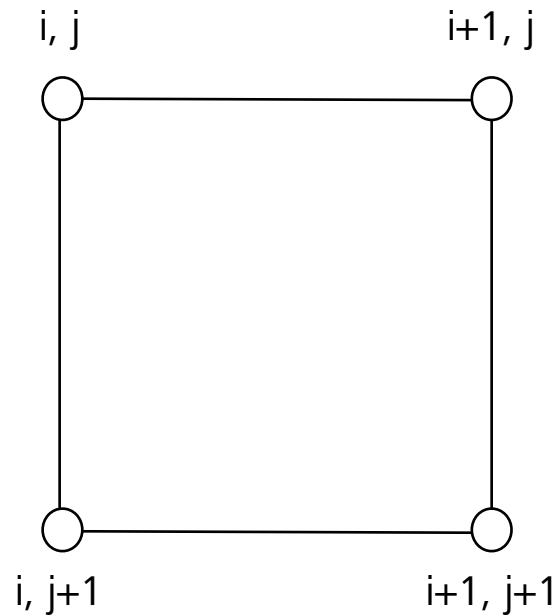


Algorithmus (2D: Marching Squares, 3D: Marching Cubes)

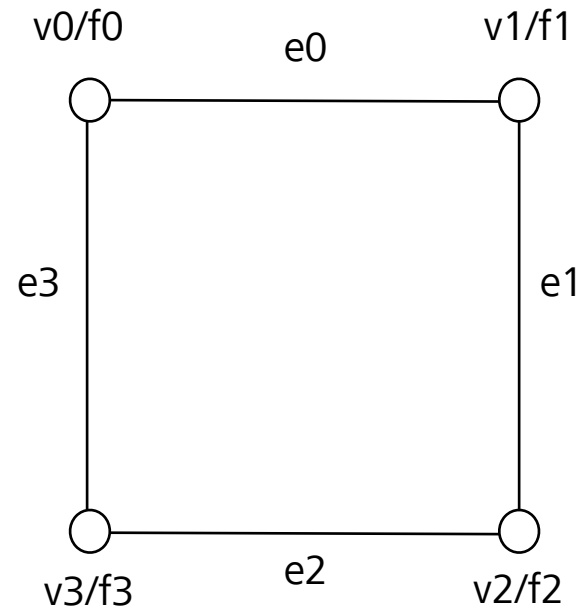
- Unterteile gesamte Szene mit regulärem Gitter
- Iteriere über alle Zellen des Gitters
 - Betrachte jede Zelle
 - Klassifiziere die 4 Vertices als innen/außen (3D: 8 Vertices)
 - Berechne 4-bit Index (3D: 8-bit Index)
 - Schlage Schnittkanten nach
 - Bestimme Schnittpunkte
 - Erstelle Segmente (3D: Dreiecke)

Betrachte jede Zelle

Zelle im Gitter:

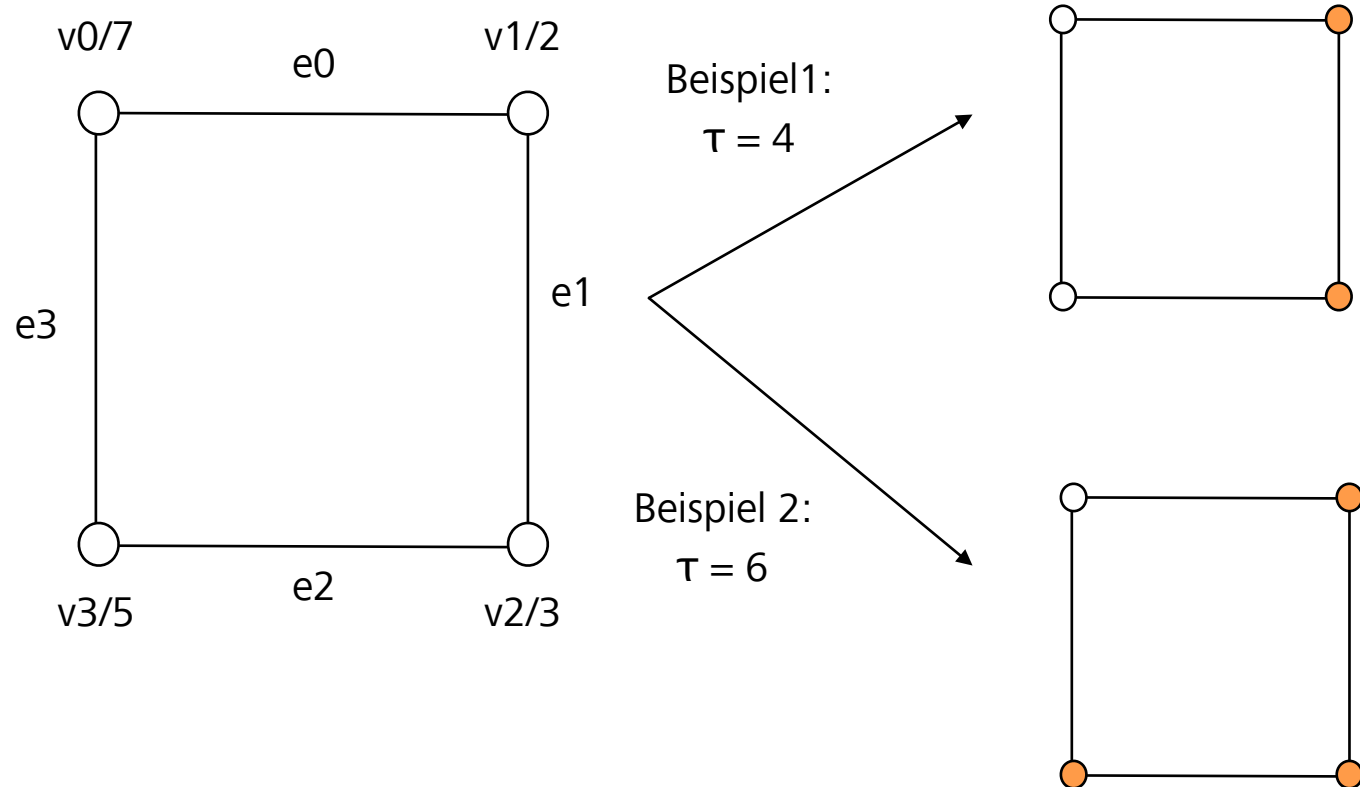


Zelle einzeln betrachtet:



f ist der Funktionswert der impliziten Funktion am Eckpunkt (Vertex)

Klassifiziere die 4 Vertices als innen/außen

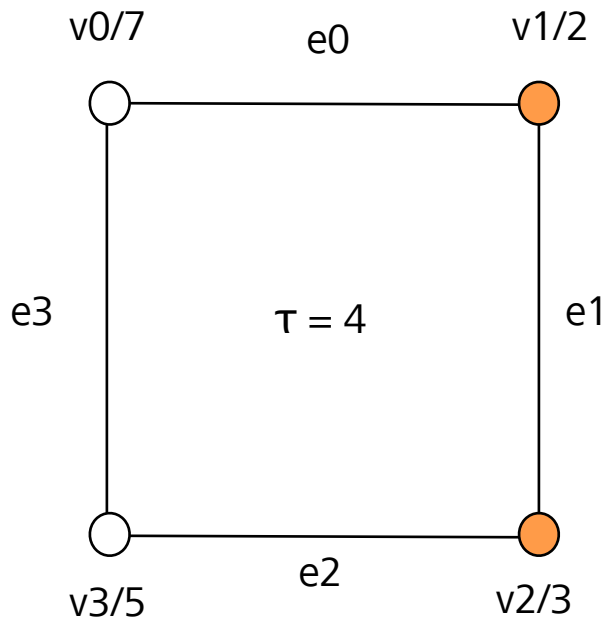


Berechne 4-bit Index

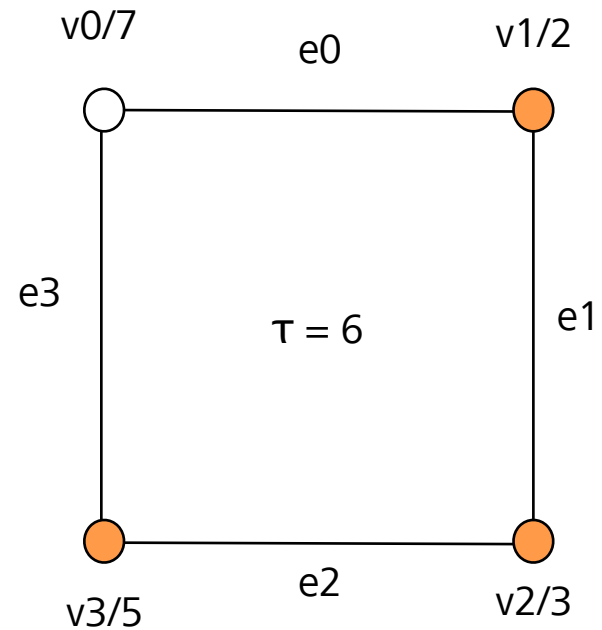
außen: 0
innen: 1

	v_3/f_3	v_2/f_2	v_1/f_1	v_0/f_0
Faktor	8	4	2	1

Beispiel 1: 0110 = 6

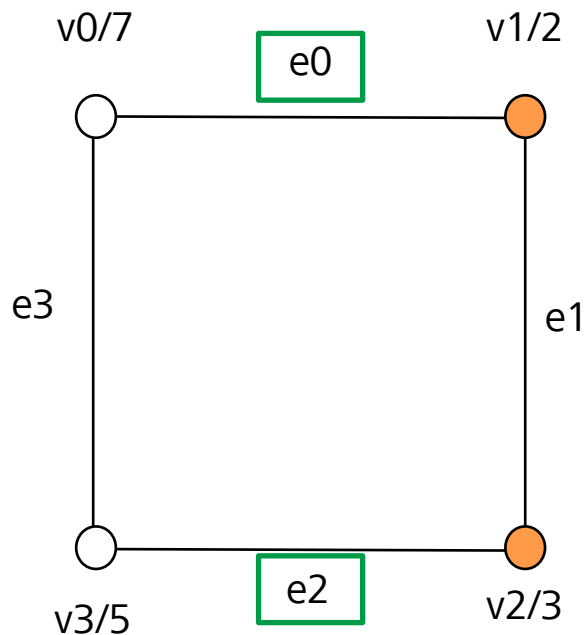


Beispiel 2: 1110 = 14



Schlage Schnittkanten in Lookup-Tabelle nach

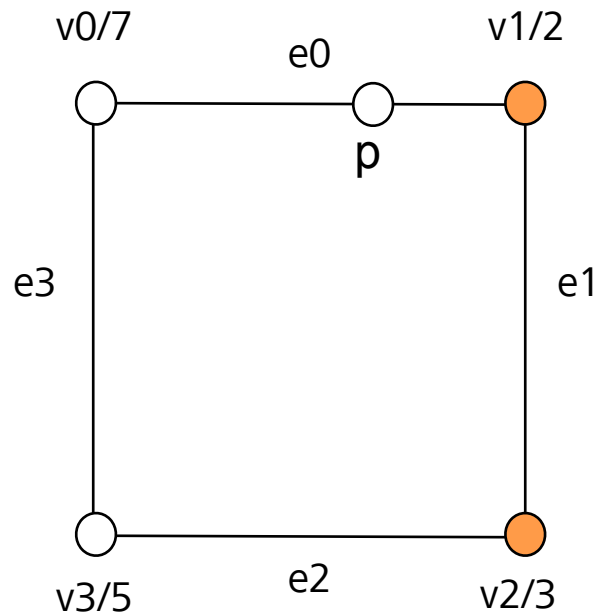
Beispiel 1: 0110 = 6



Schnitte immer an Kanten mit einem Innen-Knoten und einem Außen-Knoten

Fall	Binär-code	Kanten
0	0000	
1	0001	e0,e3
2	0010	e0,e1
3	0011	e1,e3
4	0100	e1,e2
5	0101	e0,e1,e2,e3
6	0110	e0,e2
7	0111	e2,e3
8	1000	e2,e3
9	1001	e0,e2
10	1010	e0,e3,e1,e2
11	1011	e1,e2
12	1100	e1,e3
13	1101	e0,e1
14	1110	e0,e3
15	1111	

Bestimme Schnittpunkte



Kante mit Eckpunkten v_x/f_x und v_y/f_y :

$$p = (1 - \alpha)v_x + \alpha v_y$$

$$\alpha = \frac{\tau - f_x}{f_y - f_x}$$

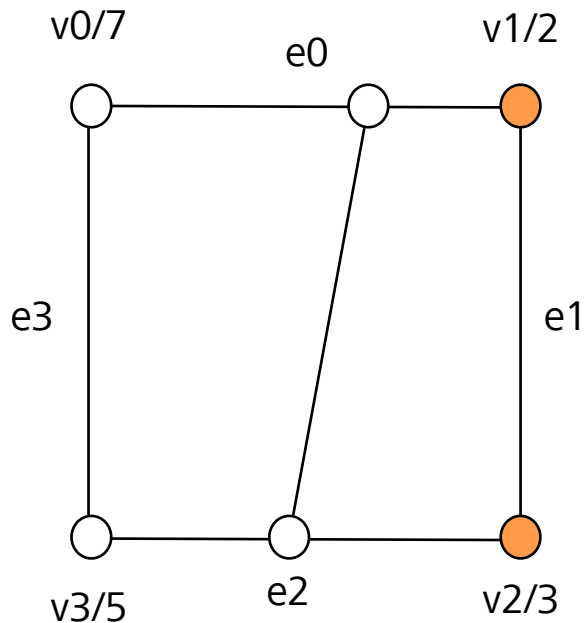
Beispiel (Kante e_0):

$$\alpha = \frac{4 - 7}{2 - 7} = \frac{-3}{-5} = 0.6$$

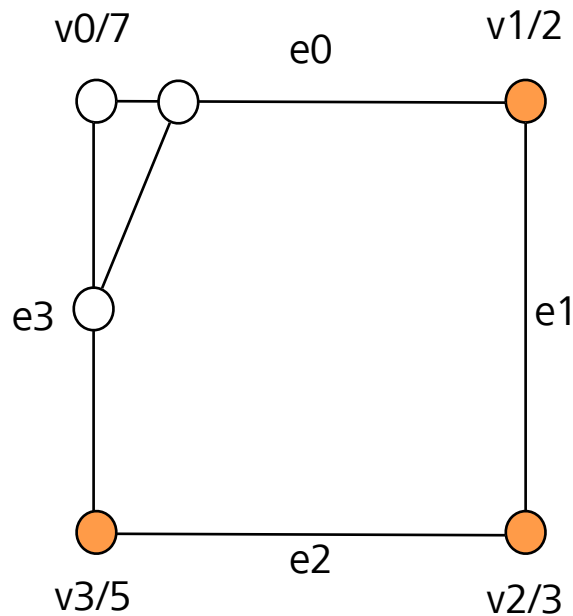
$$p = 0.4v_1 + 0.6v_2$$

Erstelle Segmente

Beispiel 1:
 $\tau=4$
 Fall 0110 = 6



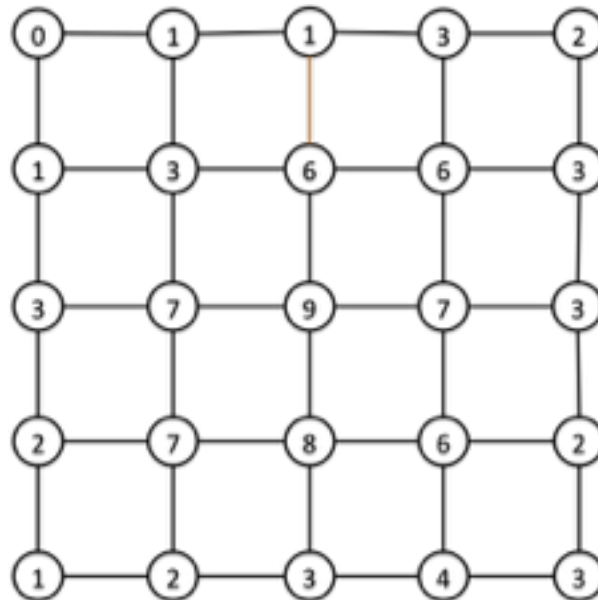
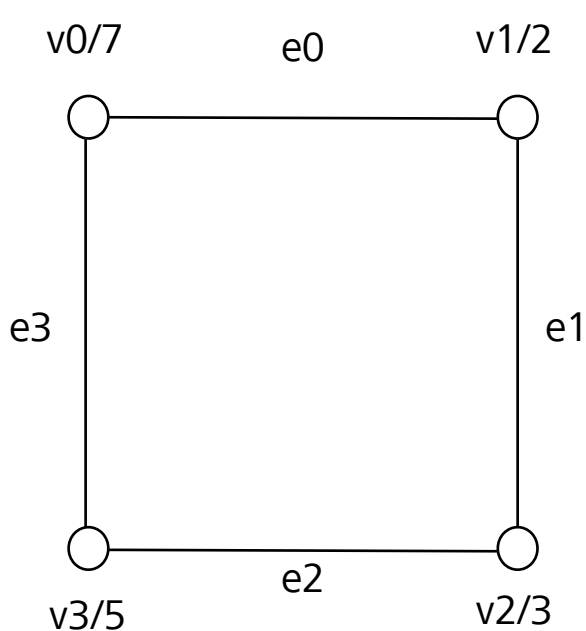
Beispiel 2:
 $\tau=6$
 1110 = 14



Fall	Binär-code	Kanten
0	0000	
1	0001	e0,e3
2	0010	e0,e1
3	0011	e1,e3
4	0100	e1,e2
5	0101	e0,e1,e2,e3
6	0110	e0,e2
7	0111	e2,e3
8	1000	e2,e3
9	1001	e0,e2
10	1010	e0,e3,e1,e2
11	1011	e1,e2
12	1100	e1,e3
13	1101	e0,e1
14	1110	e0,e3
15	1111	

Übung: Marching Squares

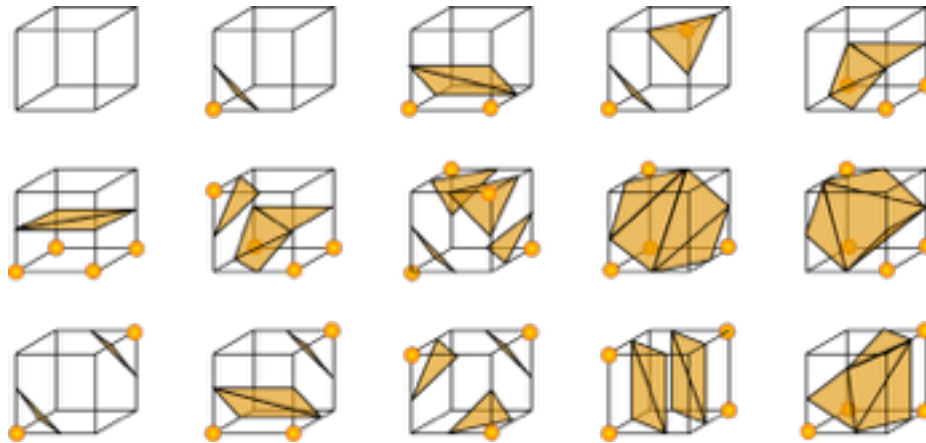
- Bilden Sie für die dargestellte Funktion die Isokontur für den Isowert 5 mit Hilfe des Marching Squares-Algorithmus.
- Berechnen Sie mindestens an der orangenen Kante den exakten interpolierten Schnittpunkt



Fall	Binär-code	Kanten
0	0000	
1	0001	e0,e3
2	0010	e0,e1
3	0011	e1,e3
4	0100	e1,e2
5	0101	e0,e1,e2,e3
6	0110	e0,e2
7	0111	e2,e3
8	1000	e2,e3
9	1001	e0,e2
10	1010	e0,e3,e1,e2
11	1011	e1,e2
12	1100	e1,e3
13	1101	e0,e1
14	1110	e0,e3
15	1111	

Marching Cubes

- Variante im 3D
 - 8 Eckpunkte -> 8-bit-Index -> 256 Fälle
 - durch Symmetrie, Rotation, Spiegelung: Reduktion auf 15 Fälle:



- Dreiecke statt Segmenten
 - also Triple statt Tupel in der Lookup-Tabelle

Zusammenfassung

- Implizite Funktionen
- Interpolation
- Oberflächen-Extraktion
 - Marching Squares (2D)
 - Marching Cubes (3D)

Quellen

- [1] Vorlesungsfolien Prof. Hao Li, CSCI 599: Digital Geometry Processing SS 2014, USC University of Southern California