

П6 Уравнения

ОПР Площадь яз-са

a) эллиптический уравнение

b) параболический уравнение

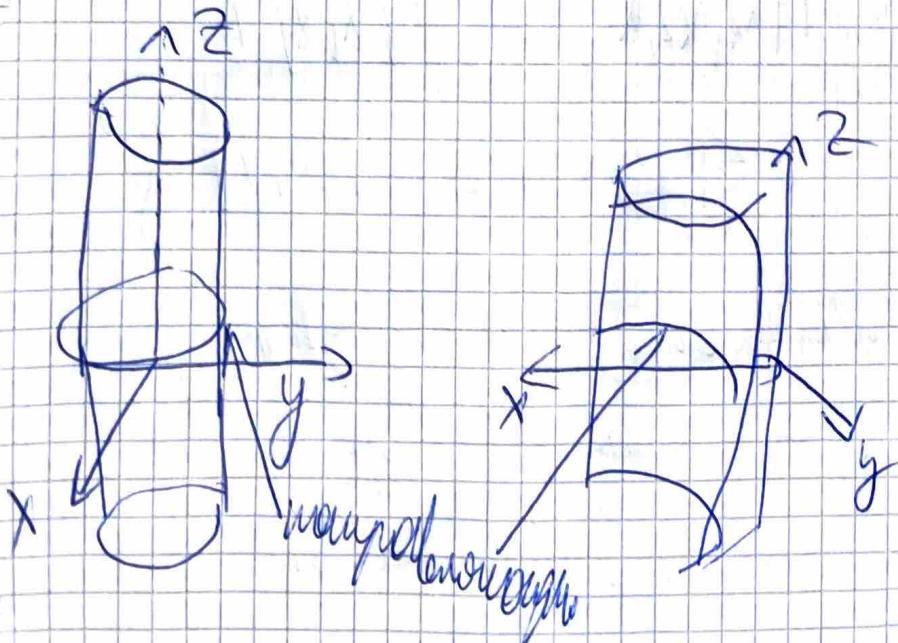
b) гиперболический уравнение

Если в плоскости $\Pi(k)$ x, y, z (называемой
координатной) она имеет следующее
(координатное) уравнение:

a) $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1, a > b > 0$

b) $y^2 = 2px, p > 0$

c) $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, a > 0, b > 0$



Теорема 1 Камбаки из училищ (1)

Он - он күнінде күнделіктің күнделіктерін
півертілгенде, однаждың іштеган
үзін. образует нарижименін $O \Rightarrow$

ОНР шарынан да үчилище,
Мәғ. нарижименін, оның мөбөлек
ОНР-дегі үз-пәр аралықтарындағы
екіншікөмеш шары.

ПЗ Инварианттың шарынан и
півертілген H -нұн шарынан

$$\begin{aligned} & l_3 \uparrow \\ & \rightarrow l_2 \quad M(x_1, x_2, x_3) \mid \sum_{i,j=1}^3 a_{ij} x_i x_j + \\ & + 2 \sum_{i=1}^3 b_i x_i + c = O H \mid g \end{aligned}$$

нар півертілген H -нұн шарынан,
есең $A = (a_{ij})$ - шары $\neq 0$. Уп-е | 1)

нар шарынан үз-ең мөб.ни S .

@@

В матричной форме ур-я (1) можно записать

$$x^T A x + 2 b^T x + (-6) = 0 \quad (2)$$

где $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$, $x^T = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{pmatrix}$

УМР 1 (2) $\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} A & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \quad (3)$

Запишем ур-я в канонич. виде

МК: $x = Q x' + h \quad (4)$

УМР 2 (4) $\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ 1 \end{pmatrix}$

ОМР 3×3 -матрица, следовательно
однозначна ОМР, т.к. ее определитель

УМР 3 Доказано, что в формуле (4)
матрица Q однозначна.

УМР 4 Тогда перенесем в новом виде
ур-я в канонич. виде

$$(x')^T A' x' + 2 b'^T x' + c' = 0 \quad (5), \text{ где}$$

$$A' = Q^T A Q, \quad b' = Q^T A h - Q^T b, \quad c' = h^T b + 2 b^T h + (-6)$$

$$\begin{pmatrix} A' & b' \\ b'^T & c' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \quad (6)$$

T1 Түрмөс $(x_0, y_0, z_0)^T$ -нүүцлийн

СЛҮ салж нийтийн $|A|$ -тэй, таага мөнхүү $O(x_0, y_0, z_0)$ -гүйцүү, энэдээ ноб-инч.

DMP Түрмөс иборуулж, энэ 4×4 -мэйн-

ийн M^1 шаршалах нээлтээрээ замжилж

с манжын тохиолдлын нээлтээр | $\begin{matrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{matrix}$ | изг M ,

енэ $M^1 = | \begin{matrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{matrix} |^T | \begin{matrix} M \\ 0 & 1 \end{matrix} |$, таадаа Q -ын,

3×3 тохиолдлын $h \in \mathbb{R}^3$, б энэдээ сурталч

Түрмөс мөнхүү ноб-инч, энэ M^1 нь оюутнаа h -ыг изг M .

M^1 . Охирддамжийн нээлтээр илүү язбалтад

$$D\text{-тэс } \det(M) = \det \left(\begin{matrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{matrix} \right)^T M \left(\begin{matrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{matrix} \right) =$$

$$= \left| \begin{matrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{matrix} \right| \cdot |M| \cdot \left| \begin{matrix} Q & h \\ 0 & 1 \end{matrix} \right|^T = |Q| \cdot |M| \cdot |Q| =$$
$$= |Q|^2 \cdot |M| = |\mathbb{E}| \cdot |M| = \det M$$

Зарчмын, $I_1 = \text{tr}(A)$, $I_2 = \begin{vmatrix} a_{11} a_{12} \\ a_{21} a_{22} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} a_{13} \\ a_{31} a_{33} \end{vmatrix} +$

$$+ \begin{vmatrix} a_{12} a_{13} \\ a_{32} a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{22} a_{23} \\ a_{32} a_{33} \end{vmatrix} = I_3^{-1} \det M$$

T2 Числа I_1, I_2, I_3 не меняются
при переводе в новую группу TCK

$$\text{Д-бо: } \det |B - \lambda E| = -x^3 + I_1\lambda^2 - I_2\lambda + I_3,$$

$$\text{Также } x = Qx', \det |A - \lambda E| = |Q^T(Q - \lambda Q^T)Q|.$$

$$= |Q^T |A - \lambda E| Q| = |Q^T| |Q| |A - \lambda E| = \\ = |B - \lambda E|$$

Так же выражение $A^{-1}A = I$

ОПР Матрица $\Delta_1(x) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 & c \end{vmatrix}$

$$= k_0(-\lambda^3) + k_1\lambda^2 + k_2\lambda + k_3$$

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 & c \end{vmatrix} =$$

(это многочлен, можно ли упростить)

T3 Минимум $\Delta_1(\lambda)$ изображает наше симметрическое

изображение

8) Если радиус круга $|B| - 1 \leq g / |A|B|$

то все g_i на $3-g$ -множестве делятся на $|B|$ на $\Delta_1(\lambda)$ ненулевы

g/k изображает изображение $1-g$ -го
изображения

Д-66: а) $x = Qx'$, т.к. $A = Q^T A Q$,

$$b' = Q^T b, \quad c' = c.$$

$$\begin{vmatrix} A' - \lambda E & b' \\ b'^T & c' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} Q^T A Q - \lambda Q^T Q : Q^T b \\ Q^T b^T \quad c \end{vmatrix} = \\ = \begin{vmatrix} Q^T Q & |A - \lambda E - b| \\ 0 & c \end{vmatrix} \begin{vmatrix} Q^T Q & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} =$$

$\delta_1 \approx \log(\lambda)$. т.к. $\lambda = g = 3$

$A = Q^T A Q = \text{diag}[\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3]$, где неизвестны Q , b . Имеем выражение $x = Qx'$ - это - это собственное выражение.

$$\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2 + 2b_1 y_1 + 2b_2 y_2 + 2b_3 y_3 = 0$$

$$A_{11}(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda_1 - \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 - \lambda \end{vmatrix} \Rightarrow \lambda_3 =$$

$$\begin{vmatrix} b_1' & b_2' & b_3' & c \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & b_1' \\ 0 & \lambda_2 & 0 & b_2' \\ 0 & 0 & \lambda_3 & b_3' \\ b_1 & b_2 & b_3 & c \end{vmatrix}$$

- изображение
или - это переходное

Множество $\{y = q = 2\sqrt{\lambda_1}C_1 + \sqrt{\lambda_2}C_2, \lambda_1, \lambda_2 > 0\}$

$X = (Q | \begin{matrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{matrix})$. Тривиальное уравнение

$$\text{Линейное } \lambda_1 C_1^2 + \lambda_2 C_2^2 + 2b_1 C_1 + 2b_2 C_2 + b_3 + c = 0$$

$$\Delta_1(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda - \lambda_1 & 0 & 0 & b_1 \\ 0 & \lambda - \lambda_2 & 0 & b_2 \\ 0 & 0 & -\lambda & 0 \\ b_1 & b_2 & 0 & c \end{vmatrix}$$

$$= (-\lambda) \begin{vmatrix} \lambda_1 - \lambda & 0 & 0 & b_1 \\ 0 & \lambda_2 - \lambda & 0 & b_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ b_1 & b_2 & 0 & c \end{vmatrix} = 0$$

$$= (-\lambda) \begin{vmatrix} \lambda_1 - \lambda & 0 & 0 & b_1 \\ 0 & \lambda_2 - \lambda & 0 & b_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ b_1 & b_2 & 0 & c \end{vmatrix}, k_3 = 0$$

$$k_2 = \frac{\Delta_1(\lambda)}{(-\lambda)} \Big|_{\lambda=0} = \begin{vmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & b_1 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & b_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ b_1 & b_2 & 0 & c \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda_1 - \lambda & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = (-\lambda)^3 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$k_3 = k_2 = 0, k_1 = \frac{\Delta_1(\lambda)}{(-\lambda)^2} = \frac{(-\lambda)^3}{(-\lambda)^2} = -\lambda$$

известная величина

Мы имеем $\lambda_1 + \lambda_2 = g = 3$ с.з. $\lambda_1, \lambda_2 \geq 0$
 $\Rightarrow \lambda_1 + \lambda_2 = g = 2$

$$\lambda_1 \eta_1^2 + \lambda_2 \eta_2^2 + 2 b_1 \eta_1 + 2 b_2 \eta_2 + 2 b_3 \eta_3 + c = 0$$

$$|\Delta(\lambda)| = \begin{vmatrix} \lambda_1 - \lambda & 0 & 0 & b_1 \\ 0 & \lambda_2 - \lambda & 0 & b_2 \\ 0 & 0 & -1 & b_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 & c \end{vmatrix}$$

$$\Rightarrow V_3 = \begin{vmatrix} \lambda_1 & 0 & b_1 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} \quad \text{- unk. vars. neg.}$$

$$\lambda_1 \eta_1^2 + 2 b_1 \eta_1 + b_2 \eta_2 + 2 b_3 \eta_3 + c = 0$$

$$M(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda_1 - \lambda & 0 & 0 & b_1 \\ 0 & -\lambda & 0 & M \\ 0 & 0 & -\lambda & 0 \\ b_1 & M & 0 & c \end{vmatrix} \quad \lambda = -\lambda$$

$(b_1^2 + b_2^2) \neq 0$

Обозн.

b_2'

$$\sqrt{|b_2'|^2 + |b_3'|^2} = \cos \delta y,$$

b_3'

$$\sqrt{|b_2'|^2 + |b_3'|^2} = \sin \delta y \text{ Тогда, } Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \delta y & -\sin \delta y \\ 0 & \sin \delta y & \cos \delta y \end{pmatrix}$$

$$|0, \sin \delta y, \cos \delta y| // b_1'$$

$$\begin{pmatrix} b_2' \\ b_3' \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow b'' = Qb' = \begin{pmatrix} b_1' \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$