Vorlage

N. Egger

30. Juli 2018

Inhaltsverzeichnis

| T | Kiss | - | | 2 |
|---|------|---------|---|---|
| | 1.1 | Zugel | ement | 2 |
| 2 | | natieru | | 3 |
| | 2.1 | Quers | Chnittsanalysen, reine Biegung | 3 |
| | | 2.1.1 | Rechteckquerschnitt ohne Druckbewehrung | 3 |
| | | 2.1.2 | Rechteckquerschnitt mit Druckbewehrung | 3 |
| | | 2.1.3 | Plattenbalkenquerschnitt | 3 |
| | 2.2 | Biegui | ng mit Normalkraft | 4 |
| | | | Druck, kleine Exzentrizität | |
| | | 2.2.2 | Zug mit kleiner Ausmitte | 4 |
| | | 2.2.3 | Druck und Zug, grosse Exzentrizität | 4 |
| 3 | Sch | wingur | ngen | 5 |
| | 3.1 | Eigenf | frequenz | 5 |
| 4 | Dicl | htheit | | 6 |
| 5 | Veri | formun | gen | 6 |
| | 5.1 | Verfor | mung am Zugstab | 6 |

Vorlage (V1.1) Seite 2 von 6

1 Risse

Ursachen:

- zu rasches Austrocknen
- Temperatureinwirkungen
- Schwinden
- Lasteinwirkung
- Aufgezwungene oder behinderte Verformung
- Frosteinwirkung

Anforderungen

• Normale Anforderungen: bei Erreichen von f_{ctd} : $\sigma_s \leq f_{sd} \rightarrow$ sprödes Versagen verhindern (Mindestbewehrung) & aufgezwungene und behindernde Verformungen begrenzen

1.1 Zugelement

- Erhöhte Anforderungen (gute Rissverteiung): $\sigma_s \leq f_{sd} \rightarrow$ Mindestbewehrung & $\sigma_s \leq f_{sd} 80N/mm^2 \rightarrow$ Fliessen der Bewehrung häufiger Lastfälle verhindern & $\sigma_s \leq \sigma_{s,adm} \rightarrow$ um Rissbreiten (w_{nom} = 0.5 mm) aufgezwungener und behinderter Verformungen oder qs Lasten begrenzen
- Hohe Anforderungen (Rissbreitenbegrenzung für ständige & qs Lastfälle): $\sigma_s \leqslant f_{sd} \rightarrow$ Mindestbewehrung & $\sigma_s \leqslant f_{sd} 80N/mm^2 \rightarrow$ Fliessen der Bewehrung häufiger Lastfälle verhindern & $\sigma_s \leqslant \sigma_{s,adm} \rightarrow$ um Rissbreiten ($w_{nom} = 0.2$ mm) aufgezwungener und behinderter Verformungen oder qs Lasten begrenzen

L'ubertragungant Bigung

| Bemerkung | Formel | Einheit | W = Esm. Sm Stab = 200 stabs |
|---|---|--------------------------------|---|
| Bewehrungsquerschnitt | $A_s = n_s \cdot \pi \cdot \frac{\bigcirc^2}{4}$ | [mm] | h _{eff} = s |
| Bewehrungsgehalt | $\rho = \frac{A_s}{A}$ | | 1 3 |
| Betonquerschnitt | $A_c = A - A_s = A \cdot (1 - \rho)$ | [mm] | $A_c = s \cdot h_{eff} \approx s \cdot s$ |
| Querschnittsbeiwert | $n=\alpha=\frac{E_s}{E_c}$ | | \rightarrow je höher f_{ck} (f_{ct}) , |
| Ideellerquerschnitt | $A_i = (A - A_s) + n \cdot A_s = A_s$ | [mm] | desto höher $A_{s,min}$ $(A_{s,Riss})$ |
| Rissbreite | $\begin{vmatrix} A_c + n \cdot A_s = A \cdot (1 + \rho \cdot (n - 1)) \\ w = \int (\varepsilon_s - \varepsilon_c) dx \approx \frac{\emptyset}{8 \cdot \rho} \frac{f_{ct}}{E_s} \end{vmatrix}$ | [mm] | Rissbildung an der schwächsten Stelle |
| \rightarrow mit $\rho = \frac{f_{ct}}{\sigma_s^{II}}$ | $w = \frac{\emptyset}{8} \frac{\sigma_s^{\text{Li} \cdot 2}}{f_{ct} \cdot E_s}$ | [mm] | → mehr Bewehrung |
| | $\Rightarrow \sigma_s = \sqrt{\frac{8 \cdot f_{ck} \cdot E_s \cdot w}{\bigcirc}}$ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ | \Rightarrow kleienr l_b , kleiner w , mehr kleine Risse |
| Rissabstand | $ 1l_b \leqslant S_r \leqslant 2l_b $ | [mm] | pro Meter grosse ⊘ weniger ef- |
| Risslast | $N_r = f_{ct} \cdot A_i$ | [kN] | fektiv → gr. Rissbreite |
| \rightarrow erf. $A_{s,min}$ | | | |

N. Egger 30. Juli 2018

Seite 3 von 6

Vorlage (V1.1)

1.2 Querschnittsanalysen, reine Biegung

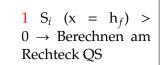
1.2.2 Rechteckquerschnitt mit Druckbewehrung

 $\frac{\varepsilon_s}{\varepsilon_c} = \frac{d-x}{x} \implies \varepsilon_s = \frac{d-x}{x} \varepsilon_c$

 $E_{s} \cdot \varepsilon_{s} = \sigma_{s} = E_{s} \cdot \varepsilon_{c} \frac{d-x}{x} = n \cdot \sigma_{c} \frac{d-x}{x}$ $\sigma_{s} = n \frac{M}{I_{i}} (d-x)$

1.2.3 Plattenbalkenquerschnitt

| Bemerkung | Formel |
|---|--|
| abklären ob $x \leq h_f$ oder $x > h_f$ | |
| | $\begin{vmatrix} S_i(x = h_f) = b \\ d') - n \cdot A_s(d - h_s) \end{vmatrix}$ |



2
$$S_i$$
 (x = h_f) < 0
→ Berechnen am
Plattenbalken QS
(Druck bis in Steg)

| ١ | falls | Plattenbalken: |
|---|--------|----------------|
| / | Statis | sches Moment |

$$S_i = 0 = (b - b_w)h_f\left(x - \frac{h_f}{2}\right) + \frac{b_w \cdot x^2}{2} + n \cdot A_s'(x - d') - n \cdot A_s(d - x) \rightarrow x$$

Flächenmoment
$$I_i = (b - b_w) \frac{h_f^3}{12} + (b - b_w) h_f \left(x - \frac{h_f}{2}\right)^2 + \frac{b_w \cdot x^3}{3} + n \cdot A_s' (x - d')^2 + n \cdot A_s (d - x)^2$$
 Verträglichkeitsbe-
$$\frac{\varepsilon_s}{\varepsilon_c} = \frac{d - x}{x} \Rightarrow \varepsilon_s = \frac{d - x}{x} \varepsilon_c$$

dingung

 $\sigma_s = n \frac{M}{L} (d - x)$

Stahlspannung

1.2.1 Rechteckquerschnitt ohne Druckbe-

| wehrung | | Bemerkung | Formel |
|--|--|---|--|
| Bemerkung | Formel | Spannungsberech- | $E_{cm\infty} = \frac{E_{cm,0}}{1+\varphi}$ und $n = \frac{E_s}{E_{cm\infty}}$ |
| Spannungsberech- nung | $E_{cm\infty} = \frac{E_{cm,0}}{1+\varphi}$ und $n = \frac{E_s}{E_{cm\infty}}$ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ Statisches Moment | $n = \frac{1}{E_{cm\infty}}$ $S_i = 0 = b \cdot x \cdot \frac{x}{2} + n \cdot A'_s(x - d') - (d - x) \cdot A'_s(x - d')$ |
| Statisches Moment | $S_i = 0 = b \cdot x \cdot \frac{x}{2} - $ | [mm ³] | $n \cdot A_s$ |
| S _i der ideellen Flä- che muss bez. der neutralen Achse | $(d-x)\cdot n\cdot A_s$ | S _i der ideellen Flä- che muss bez. der neutralen Achse Null sein | |
| Null sein | | Druckzonenhöhe | $x = n \cdot$ |
| Druckzonenhöhe | $ \frac{x}{\frac{A_s}{b}} \left(\sqrt{1 + \frac{2bd}{nA_s}} - 1 \right) $ | [mm] | $\frac{x}{\frac{A_s + A_s'}{b}} = \frac{n}{\sqrt{1 + \frac{2bd}{n} \frac{A_s + A_s'}{(A_s + A_s')}}}$ |
| \rightarrow aus Bedigung $S_i=0$ | | \rightarrow aus Bedigung $S_i=0$ | |
| Flächenmoment | $ \begin{vmatrix} I_{Rechteck,i} &= & \frac{b \cdot x^3}{3} + \\ nA_s(d-x)^2 & \end{vmatrix} $ | [mm ⁴] Flächenmoment | $I_{Rechteck,i} = \frac{b \cdot x^3}{3} + n \cdot A_s'(x - d')^2 + n \cdot A_s(d - d')^2 + n \cdot A_s(d - d')^2$ |
| Verträglichkeitsbedingung | $\begin{vmatrix} \underline{\varepsilon_s} \\ \underline{\varepsilon_c} \\ \frac{d-x}{x} \\ \varepsilon_c \end{vmatrix} \Rightarrow \varepsilon_s =$ | Verträglichkeitsbe- | $\frac{\varepsilon_{s}}{\varepsilon_{c}} = \frac{d-x}{x} \implies \varepsilon_{s} = \frac{d-x}{x}$ |

$$\begin{cases} \frac{\varepsilon_{s}}{\varepsilon_{c}} = \frac{d-x}{x} \Rightarrow \varepsilon_{s} = \\ \frac{d-x}{x}\varepsilon_{c} \end{cases}$$

$$E_{s} \cdot \varepsilon_{s} = \sigma_{s} = E_{s} \cdot \varepsilon_{c}$$

$$\varepsilon_{c} \frac{d-x}{x} = n \cdot \sigma_{c} \frac{d-x}{x}$$

$$\sigma_{s} = n \frac{M}{I_{i}} (d - x)$$

$$\sigma_s = n \frac{M}{I_i} (d - x)$$

$$\sigma_s = \frac{M}{0.9 \cdot d \cdot A_s}$$

$$-x$$
) $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$

dingung

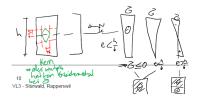
Stahlspannung

| d' ₊ | A's | × |
|-----------------|-----|-----------|
| d | | <u>≪M</u> |
| • | As | |

Stahlspannung

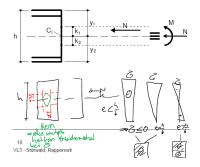
Vorlage (V1.1) Seite 4 von 6

1.3 Biegung mit Normalkraft



Kernweiten:
$$k_{1/2} = \frac{I_i}{A_i \cdot y_{2/1}} = \frac{W_y}{A} = \frac{\frac{b \cdot h^2}{6}}{b \cdot h}$$
 [m] Exzentrizität: $e = -\frac{M}{N}$ [mm]

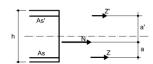
1.3.1 Druck, kleine Exzentrizität



Greift N im Kern an, kann die Ausmitte vernachlässigt werden \rightarrow zentrischer Druck

| Bemerkung | Formel | Einheit |
|-------------|---|--------------------------------|
| Spannung | $ \sigma_c = \varepsilon_c \cdot E_c = \frac{N}{A_i} \pm \frac{M}{I_i} y $ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ |
| | $ \begin{aligned} \alpha_s &= \epsilon_s \cdot E_s \\ n \cdot \sigma_c \end{aligned} = $ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ |
| Steifigkeit | $ EI = E_{cm} \cdot I_i = EI^1 $ | |

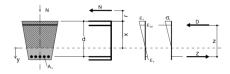
1.3.2 Zug mit kleiner Ausmitte



falls N innerhalb Bewehrungslagen \rightarrow Steifigkeit allein durch Stahl bestimmt

| Bemerkung | Formel | Einheit |
|-------------|--|--------------------------------|
| Steifigkeit | $EI = E_s \cdot I_s = EI^{II}$ | |
| Spannung | $\sigma_s = \frac{N}{A_s} \frac{a'}{a+a'}$ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ |
| | $\sigma_s' = \frac{N}{A_s'} \frac{a'}{a+a'}$ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ |

1.3.3 Druck und Zug, grosse Exzentrizität



Greift N nicht im Kern an, kann die Ausmitte nicht vernachlässigt werden \rightarrow e>k

| Bemerkung | Formel | Einheit |
|-----------------------|---|--------------------------------|
| Lage der Nullachse | $r + x = \frac{I_i}{S_i}$ | [mm] |
| | → Gleich nach x auflösen, so dass $S_i = 0$ | |
| Für Rechteck | $r + x = \frac{\frac{b \cdot x^3}{3} + n \cdot A_s (d - x)^2}{\frac{b \cdot x^2}{2} - n \cdot A_s (d - x)}$ | [mm] |
| Spannung | $\sigma_c = \varepsilon_c \cdot E_c = \frac{N(r+x)}{I_i} \cdot x$ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ |
| | $\sigma_s = \varepsilon_s \cdot E_s = n \cdot \frac{N(r+x)}{I_i} \cdot (d-x)$ | $\left[\frac{kN}{mm^2}\right]$ |
| Steifigkeit | $EI = E_{cm} \cdot I_i = EI^{II}$ | |

N. Egger 30. Juli 2018

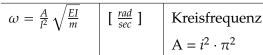
2 Schwingungen

2.1 Eigenfrequenz

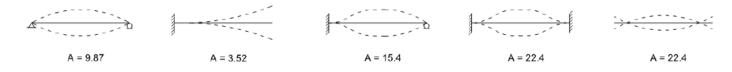
Balken mit konstanter Biegesteifigkeit

| $f = \frac{\omega}{2\pi}$ | $[Hz][\frac{1}{s}]$ | Frequenz | |
|--|---------------------|---|--|
| $\omega = \frac{i^2 \pi^2}{l^2} \sqrt{\frac{EI}{m}}$ | [<u>rad</u>] | Kreisfrequenz | _1. Schwingungsform i = 1 |
| · | | i = Schwingungsform | 1. Comminguity of the control of the |
| | | EI = K = Federsteifigkeit | 2. Schwingungsform = 2 |
| | | m = Masse pro Längenein- heit $m = \frac{g[kN/m']}{9.61[m/s^2]}$ | |

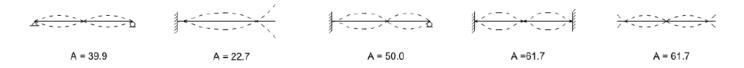
Balken mit gleichmässig verteilter Masse



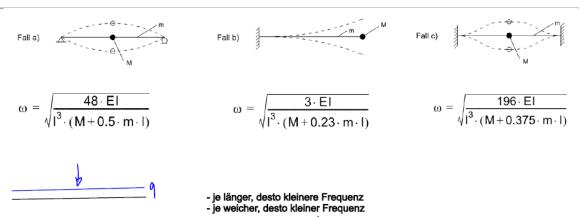
1. Schwingungsform



2. Schwingungsform



Balken mit verteilter Masse und konzentrierter Einzelmasse

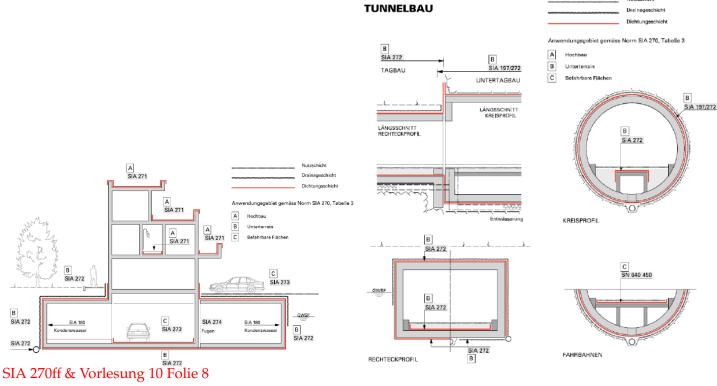


- + Eigenfrequenz, je mehr Freiheitsgrade der Auflager blockiert
- Systemlänge geht quadratisch ein → Verkürzung des Systems = höhere Eigenfrequenz
- Biegesteifigkeit geht als Wurzel ein → höhere Biegesteifigkeit EI = nur kleine Erhöhung der Eigenfrequenz

N. Egger 30. Juli 2018

Vorlage (V1.1) Seite 6 von 6

3 Dichtheit



Verformungen 4

Verformung am Zugstab

Gerissen: $(N > N_r)$

 $\varepsilon^{II} = \frac{N}{A_s \cdot n \cdot E_c}$ Dehnung (Grenzfall im Riss):

 $\Delta l = l_0 \varepsilon^{II}$ Verformung (obere Schranke):

Mitwirkung zwischen den Rissen

Kriechen: kein Einfluss, da

keine Druckbeanspruchung im

Beton

Ungerissen: $(N < N_r)$

 $\varepsilon = \frac{N}{A_i \cdot E_c}$ Dehnung:

Verformung: $\Delta l = l_0 \varepsilon$

Schwinden: Verformung



Vorlesung 07, Folie 5 (Kriechen. Schwinden, Tension Stiffening, Durchbiegung), SIA 260 Durchbiegung berechnen

30. Juli 2018 N. Egger