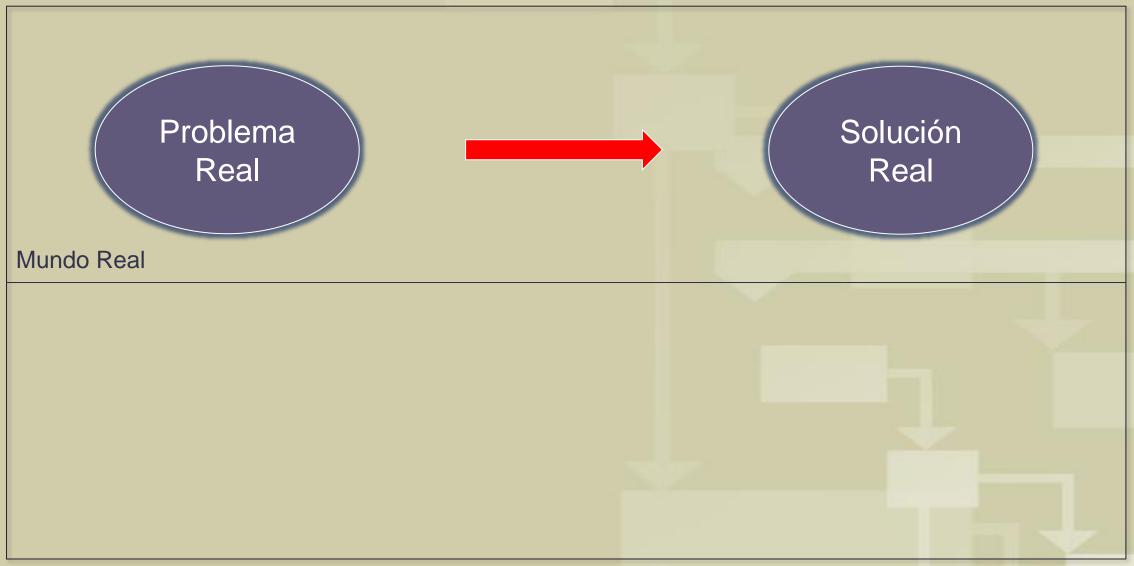
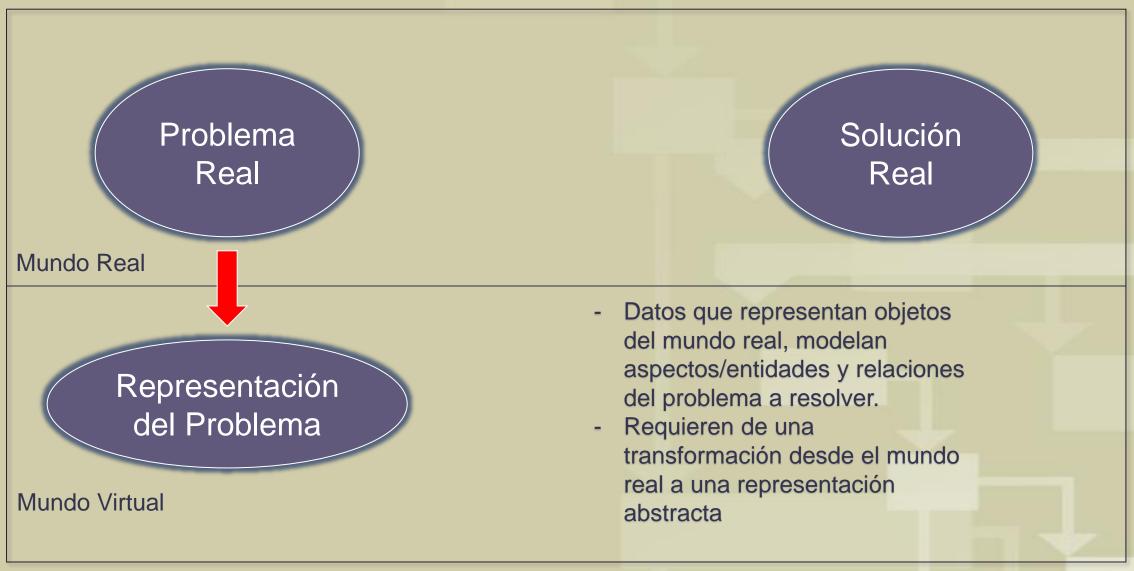
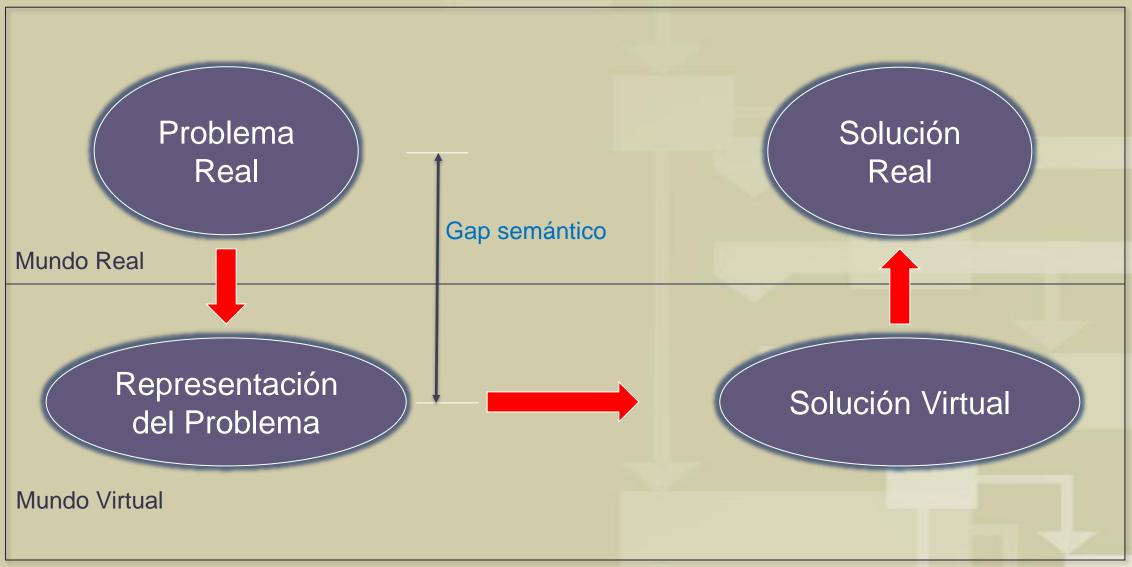
Introducción al Cómputo

Algoritmos y Resolución de Problemas

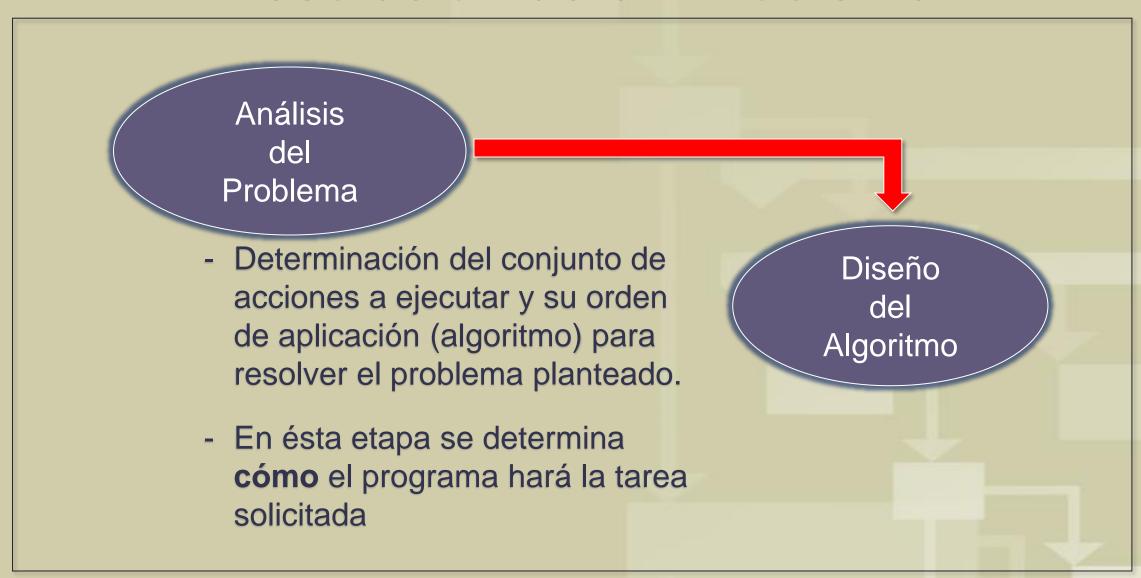


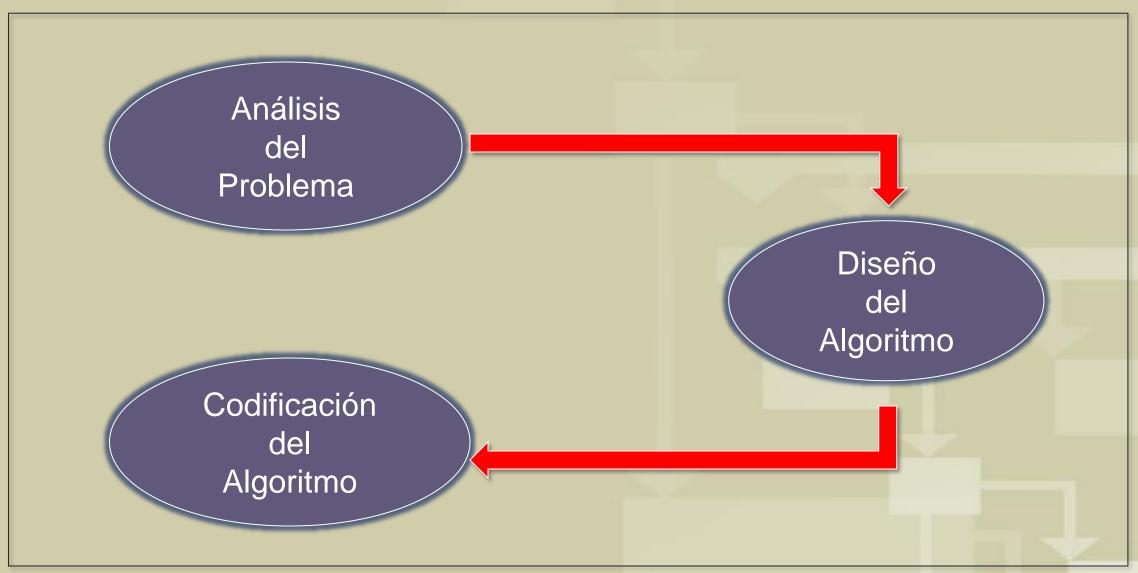




Análisis del Problema

- Estudio detallado del problema.
- Especificación de los requerimientos que debe cumplir la solución.
- En ésta etapa se determina qué deberá hacer el programa





Algoritmo:

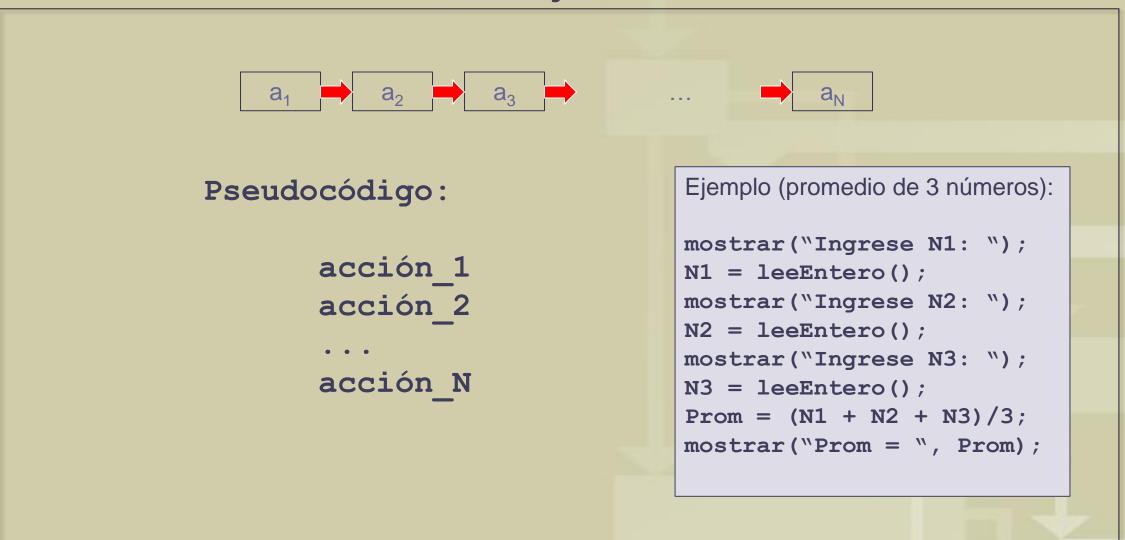
Procedimiento a seguir para resolver un problema definido en términos de:

- 1) Las acciones a ejecutar
- 2) El orden de dichas acciones

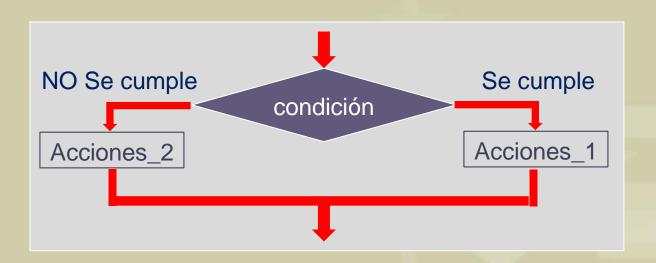
Características

- Preciso (se indica el orden de realización en cada paso)
- Definido (se repite el resultado)
- Finito (número determinado de pasos)
- Robusto (contempla todas las posibles facetas del problema)
- Eficaz (logra su objetivo)
- Eficiente (minimiza el uso de recursos)

Control de flujo: Secuencial



Control de flujo: Condicional

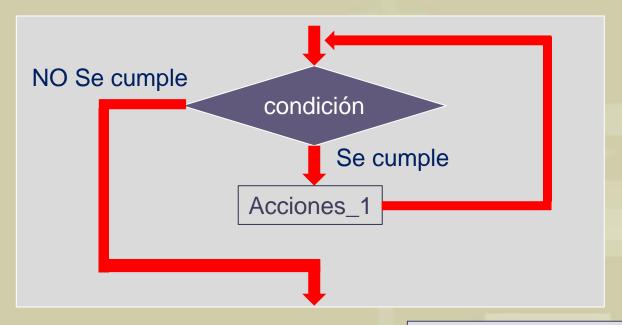


Pseudocódigo:

```
...
si condición hacer
    acciones_1
sino hacer
    acciones_2
fin si
```

```
Ejemplo:
...
si x < 100 hacer
   mostrar("es barato");
sino hacer
   mostrar("es caro");
fin si</pre>
```

Control de flujo: Repetitivo



```
Pseudocódigo:
```

```
sum = x = 0;
mientras x < 100 hacer
sum = sum + x;
x = x + 1;
fin mientras
mostrar("la suma es", sum);</pre>
```

MODELA, DIVIDE CONQUISTA

Modelado de un problema

El modelado de un problema consiste en identificar las entidades involucradas en el problema

- Sus propiedades o atributos (representación).
- El comportamiento que poseen.
- La funcionalidad (interface) que exponen.
- La interacción existente entre esas entidades.

Descomposición de un problema

Dentro del proceso de resolución de problemas, la identificación de subproblemas cumple un rol fundamental (tarea de diseño) y sienta las bases para la descomposición del problema.

La pericia de un programador no está en ser veloz para escribir líneas de programa, sino en saber descubrir, en el proceso de diseño, cuáles son las partes del problema, y luego resolver cada una de ellas abstrayéndose de las otras.

Las funciones definen la abstracción a la solución de cada subproblema individual.

Funciones

Funciones como cajas negras:

```
\xrightarrow{(X, Y)} esMultiplo \xrightarrow{bool}
```

```
// función que retorna verdadero si el valor de X es múltiplo de Y,
// o retorna falso en caso contrario

esMultiplo( X, Y )
    si modulo(X, Y) = 0
        retornar verdadero;
    sino
        retornar falso;
    fin si
fin esMultiplo
```

Funciones: Ejemplo

```
// Suma de los primeros N números naturales,
// retorna su resultado
Sumar ( N )
     suma = 0;
     indice = 1;
     mientras índice <= N hacer
           suma = suma + indice;
           indice = indice + 1;
     fin mientras
     retornar suma;
fin Sumar
```

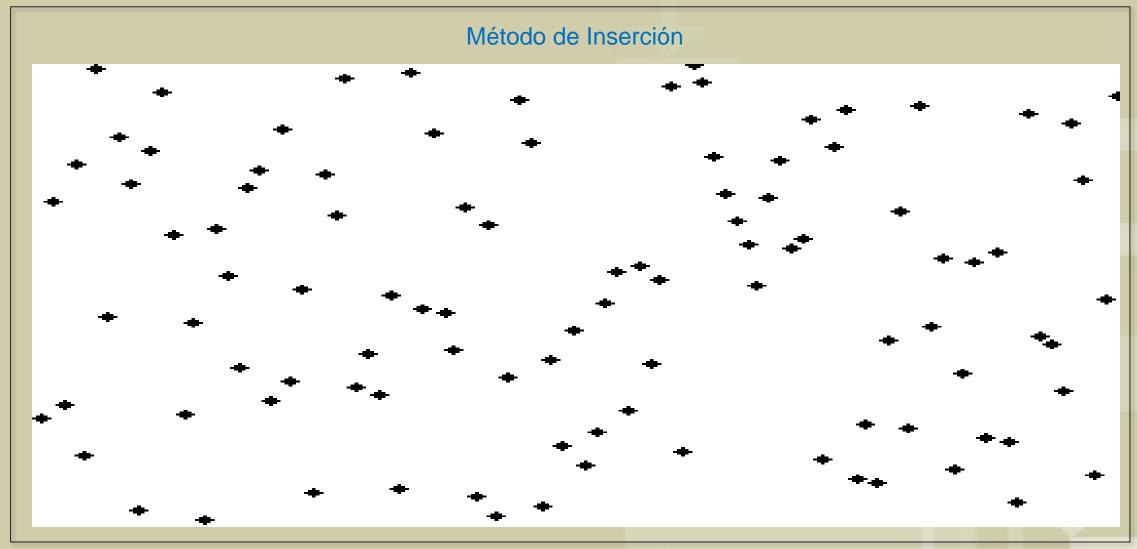
Ordenamiento

El problema consiste en, dado un conjunto A, ordenar los elementos con algún criterio, por ejemplo que $A_i \le A_{i+1}$

 A_0 A_1 A_2 A_3 A_{N-1}

Existen un gran número de algoritmos que resuelven este problema

Ordenamiento



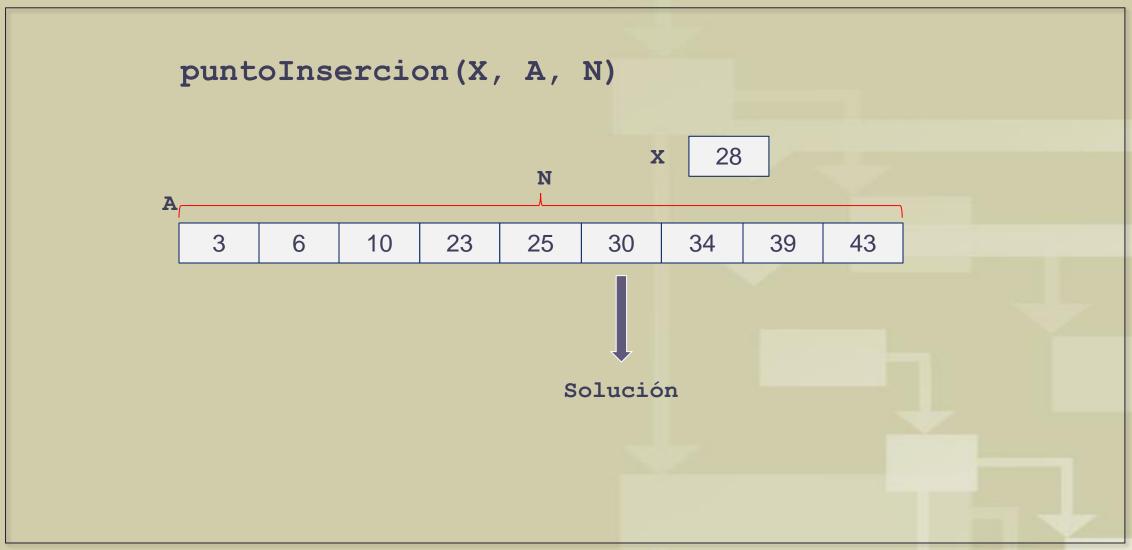
```
// función que ordena el vector A

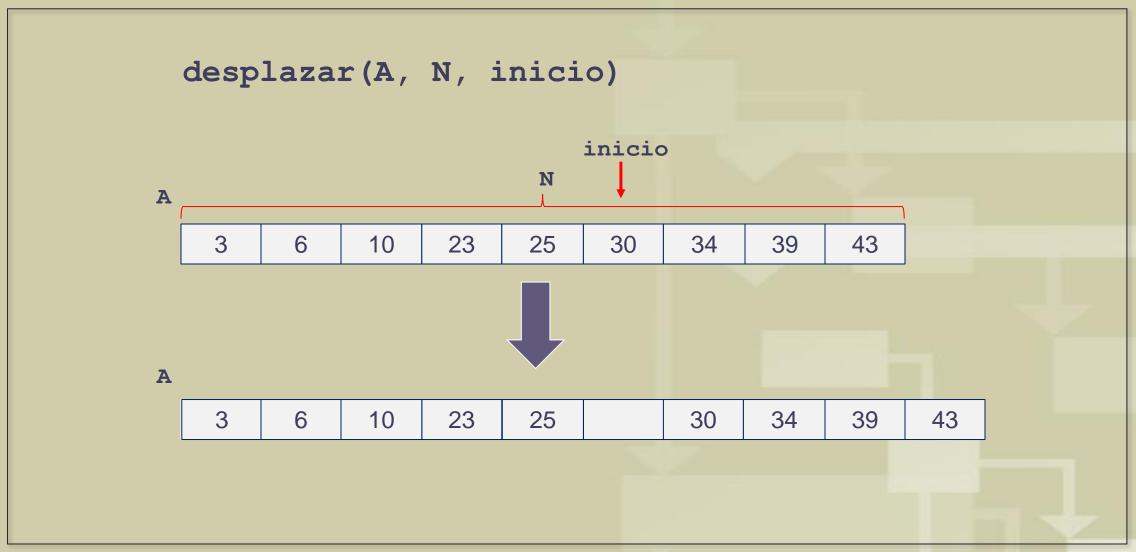
ordenarPorInsercion(A)
  para i desde 1 hasta tamaño(A)
   insertarOrdenado (A(i), A, i-1);
  fin para
fin ordenarPorInsercion
```

```
// procedimiento que inserta X en
// forma ordenada dentro del conjunto
// A que tiene N elementos ordenados

insertarOrdenado (X, A, N)
    idx = puntoInsercion(X, A, N);
    desplazar(A, N, idx);
    A(idx) = X;

fin insertarOrdenado
```





```
// procedimiento que busca el punto
// correcto para insertar ordenada-
// mente a X dentro del conjunto
// A que tiene los primeros N
// elementos ordenados
puntoInsercion(X, A, N)
     idx = 1;
     mientras idx <= N Y X > A(idx)
          idx = idx + 1;
     fin mientras
     retornar idx;
fin puntoInsercion
```

```
// procedimiento que desplaza a todos
// los elementos de A, de tamaño N,
// en una posición a partir de la
// componente inicio
desplazar (A, N, inicio)
     idx = N+1;
     mientras idx >= inicio
          A(idx) = A(idx - 1);
          idx = idx - 1;
     fin mientras
fin desplazar
```

QuickSort

```
quicksort(A)
    si tama\tilde{n}o(A) \leq 1
        retornar A ;
    fin si
    seleccionar y remover un elemento PIVOT de A
    para cada X en A
        si X ≤ PIVOT
             agregar X a MENORES;
        sino
            agregar X to MAYORES;
        fin si
    fin para
    retornar Unir (quicksort (MENORES),
                   PIVOT,
                   quicksort(MAYORES));
Fin quicksort
```

Comparación

tamaño	n2	t [seg]		n.log(n)	t [seg]	
10	100	0.1		33	0.03	
100	10000	10		664	0.66	
1000	1000000	1000		9966	9.97	
1000000	1E+12	1E+09		19931569	19,931.57	
					,	
		11574.07	dias		5.54	Horas
					0.04	110143
		31.70979	años			

Representación

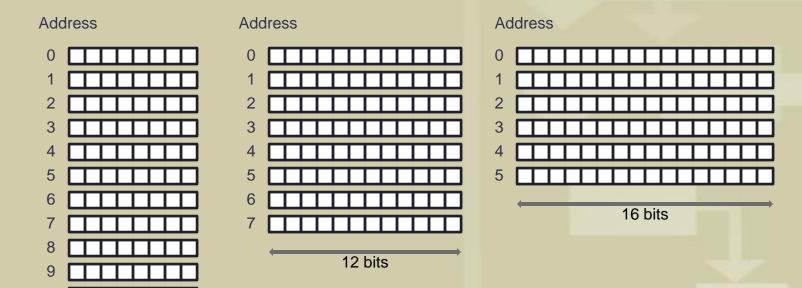
Organización de la memoria RAM

Unidad de memoria: dígito binario, bit

1 byte = 8 bits 1 nibble = 4 bits

8 bits

1 word = 2, 4 u 8 bytes = 16, 32 ó 64 bits



3 maneras de organizar 96 bits de memoria

Números de precisión finita

Enteros positivos de 3 dígitos decimales, sin punto decimal, sin signo.

Exactamente 1000 miembros: 000, 001, 002 ... 999

Con estas restricciones, hay números imposibles de representar:

- Número mayores a 999
- Números negativos
- Fracciones
- Números irracionales
- Números complejos

Números de precisión finita

Se pierde la propiedad aritmética de cierre con respecto a la suma, resta y multiplicación:

```
600 + 600 = 1200 (muy grande)

003 - 005 = -2 (negativo)

050 \times 050 = 2500 (muy grande)

007 / 002 = 3.5 (no es entero)
```

Violaciones de 2 tipos (mutuamente exclusivas):

- > Operaciones cuyo resultado es mayor que el número más grande (error de overflow) o menor que el más chico (error de underflow).
- > Operaciones cuyo resultado no es ni muy grande ni muy chico, si no que simplemente no es un número que pertenece al conjunto de los números representables

Números de precisión finita

Ley asociativa:

$$a + (b - c) = (a + b) - c$$

Para a = 700, b = 400 y c = 300, el primer término da 800 y el segundo da overflow al evaluar (a + b).

El orden de las operaciones es importante.

Ley distributiva:

$$a \times (b - c) = a \times b - a \times c$$

Para a = 5, b = 210 y c = 195, el primer término da 75 y el segundo da overflow al evaluar $a \times b$.

Parecería por estos ejemplos que las computadoras son inapropiadas para hacer cálculos aritméticos debido a la naturaleza finita de la representación numérica. Esta conclusión es obviamente falsa, pero los ejemplos muestran la importancia de entender como funcionan las computadoras en lo que hace a su representación y sus limitaciones.

Sistemas de numeración

Número decimal, en base 10:

2009.14

$$2009.14 = 2 \times 10^{3} + 0 \times 10^{2} + 0 \times 10^{1} + 9 \times 10^{0} + 1 \times 10^{-1} + 4 \times 10^{-2}$$

Sistemas de numeración

Utilizando computadoras, es frecuente utilizar otras bases distintas a 10.

Las más utilizadas son 2, 8 y 16. Estos sistemas de numeración son llamados binario, octal y hexadecimal.

Para un sistema de base *k*, se requieren *k* símbolos diferentes para representar los dígitos de *0* a *k-1*.

Sistema decimal: 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9

Sistema binario: 0 1

Sistema hexadecimal: 0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 A B C D E F

$$2009_{10} = 11111011001_2 = 3731_8 = 7D9_{16}$$

$$11111011001_2 = 2^{10} + 2^9 + 2^8 + 2^7 + 2^6 + 2^4 + 2^3 + 2^0$$

$$7D9_{16} = 7 \times 16^2 + D \times 16^1 + 9 \times 16^0 = 7 \times 256 + 13 \times 16 + 9$$

Números binarios negativos

➤ Distintas alternativas:

- ➤ Magnitud con signo: el bit de más a la izquierda se utiliza como signo, 0 es positivo y 1 es negativo, el resto de los bits representan el valor absoluto del número.
- ➤ Complemento a 1: el bit de más a la izquierda es el signo, 0 es positivo y 1 es negativo, para negar un número se reemplaza cada 1 por 0 y cada 0 por 1.
- > Complemento a 2: ídem con el bit de signo, para negar un número se reemplaza cada 1 por 0 y cada 0 por 1 (como en complemento a 1) y luego se le suma 1 al resultado.
- Excess 2^{m-1} (binary offset): para un número con m bits, el número se representa como la suma del mismo con 2^{m-1} . Para un número de 8 bits, se le suma 128, ejemplo $-3 \rightarrow 128 + (-3) = 125$.

Números binarios negativos

00000110	+6
11111001	-6 en complemento a 1
11111010	-6 en complemento a 2
01111010	-6 en excess 128

00010001	+17
11101110	-17 en complemento a 1
11101111	-17 en complemento a 2
01101111	-17 en excess 128

01111111	+127
10000000	-127 en complemento a 1
10000001	-127 en complemento a 2
00000001	-127 en excess 128

No existe	+128
No existe	-128 en complemento a 1
10000000	-128 en complemento a 2
00000000	-128 en excess 128

Problemas:

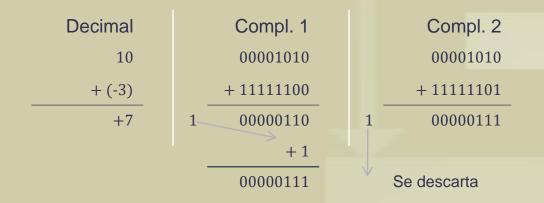
- dos representaciones distintas para 0
- diferentes cantidades de números positivos y negativos.

Aritmética binaria

> Suma de bits:

> Suma de números binarios:

Se empieza la suma con los bits de más a la derecha y se va llevando el bit de carry, como con los números decimales. Si se usa representación de complemento a 1, el carry del bit de más a la izquierda se vuelve a sumar al resultado, en complemento a 2 se descarta.



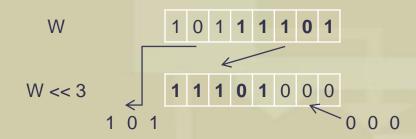
Operaciones entre bits

а	b	a^b
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

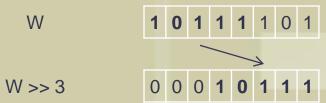
а	~a
0	1
1	0

Operaciones entre bits

➤ Left shift — "<<" : (desplazar la representación hacia la izquierda)



➤ Right shift – ">>": (desplazar la representación hacia la derecha)



Números de punto flotante

$$n = f \times 10^{e}$$

f es la fracción o mantisa e es el exponente

$$3.14 = 3.14 \times 10^{0} = 0.314 \times 10^{1}$$

 $0.0000001 = 1.0 \times 10^{-6} = 0.1 \times 10^{-5}$
 $2009 = 2.009 \times 10^{3} = 0.2009 \times 10^{4}$

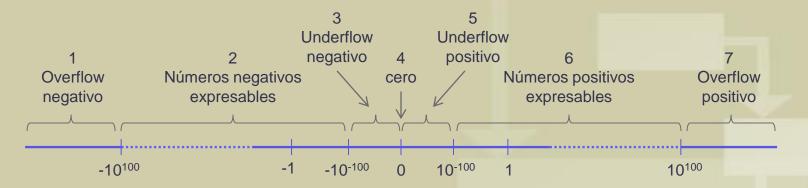
Normalizado: f = 0 ó $0.1 \le |f| < 1$

El *rango* está determinado por la cantidad de dígitos del exponente. La *precisión* está determinada por la cantidad de dígitos en la fracción.

Números de punto flotante

Representación con 3 dígitos decimales con signo para la fracción y 2 dígitos con signo para el exponente: de 0.100×10^{-99} a $0.999 \times 10^{+99}$.

- 1. Números negativos grandes, menores a -0.999 x 1099
- 2. Números negativos entre a -0.999 x 10⁹⁹ y -0.100 x 10⁻⁹⁹
- 3. Números negativos chicos, mayores a -0.100 x 10⁻⁹⁹
- 4. Cero
- 5. Números positivos chicos, menores a -0.100 x 10⁻⁹⁹
- 6. Números positivos entre a +0.100 x 10⁻⁹⁹ y +0.999 x 10⁹⁹
- 7. Números positivos grandes, mayores a $+0.999 \times 10^{99}$



Error de redondeo

Las operaciones con números de punto flotante pueden llevar a resultados que no se pueden expresar exactamente. El resultado es llevado al número representable más cercano.

Aparece error de redondeo. Ej: $0.100 \times 10^3 / 3 \rightarrow 0.333 \times 10^2$

> El espacio entre números expresables adyacentes no es constante.

Ej: $0.999 \times 10^{99} - 0.998 \times 10^{99} \text{ vs. } 0.999 \times 10^{-10} - 0.998 \times 10^{-10}$

> El error relativo es prácticamente el mismo.

Ej: $0.999 \times 10^{99} / 0.998 \times 10^{99} \text{ vs. } 0.999 \times 10^{-10} / 0.998 \times 10^{-10}$

IEEE 754

Simple precisión (32 bits) 1 bit signo, 8 bits exponente y 24 bits de fracción



Doble precisión (64 bits) 1 bit signo, 11 bits exponente y 53 bits de fracción



En la fracción se omite el primer bit que siempre es 1. El exponente está codificado con un offset (excess) igual a (2^{e-1})-1.

Número = (-1)^{Signo} x 2^{Exponente-Offset} x (1 + Fracción)

Links

- ➤ http://en.wikipedia.org/wiki/Computer_architecture
- http://en.wikipedia.org/wiki/Computer_numbering_format
- http://en.wikipedia.org/wiki/Floating_point
- http://en.wikipedia.org/wiki/Kahan_summation_algorithm
- ➤ http://en.wikipedia.org/wiki/IEEE_754-1985
- http://en.wikipedia.org/wiki/Single_precision_floating-point_format
- http://en.wikipedia.org/wiki/Double_precision_floating-point_format