Seminario de Electrónica: Sistemas Embebidos - Trabajo Práctico N° 2

LPC43xx Entradas y Salidas (Digitales) de Propósito General (GPIO) – Diagrama de Estado

Objetivo:

- Uso del IDE (edición, compilación y depuración de programas)
- Uso de GPIO & Diagrama de Estado (manejo de Salidas y de Entradas Digitales en Aplicaciones)
- Documentar lo que se solicita en c/ítems

Referencias (descargar del Campus Vitual del curso a fin de usarlas durante la realización del TP):

- Diagrama de Estado: http://campus.fi.uba.ar/mod/resource/view.php?id=51884
- DE-LPCXpresso & Yakindu SCT: http://campus.fi.uba.ar/mod/resource/view.php?id=79378
- LPC435X_3X_2X_1X Product Data Sheet: http://campus.fi.uba.ar/mod/resource/view.php?id=28519
- LPC43XX User Manual (Chapter 1, 18 & 19): http://campus.fi.uba.ar/mod/resource/view.php?id=77765
- EDU-CIAA-NXP (web site): http://proyecto-ciaa.com.ar/devwiki/doku.php?id=desarrollo:edu-ciaa:edu-ciaa-nxp
- EDU-CIAA-NXP (esquemático): http://www.proyecto-ciaa.com.ar/devwiki/lib/exe/fetch.php?media=desarrollo:edu-ciaa:edu-ciaa-nxp:edu-ciaa-nxp_color.pdf
- EDU-CIAA-NXP (pinout): http://proyecto-ciaa.com.ar/devwiki/lib/exe/fetch.php?media=desarrollo:edu-ciaa:edu-ciaa-nxp-pinout-a4-v4r2-es.pdf
- 1. Uso del IDE (Integrated Development Environment) MCUXpresso (p/Linux) o LPCXpresso (p/Windows)
 - a. En TP1.1.a ya se Registró, Descargó, Instaló, Ejecutó y Licenció LPCXpresso IDE v8.2.0 (o posterior)
 - i. En TP1.1.b ya instaló MCUXpresso o LPCXpresso y agregó el plug-in OpenOCD Debugging
 - ii. Dentro de MCUXpresso/LPCXpresso, agregar el plug-in Yakindu StateChart Tools
 Menú Help → Install New Software ... Work with: http://updates.yakindu.org/sct/mars/releases/
 Seleccione el plug-in y luego siga las instrucciones del asistente (Yakindu SCT)
 - iii. Antes de ejecutar asegúrese tener conectada la placa EDU-CIAA-NXP a su PC (recuerde conectarla siempre al mismo puerto USB) a través de la interfaz Debug
 - 1. Seleccionar como nombre de Workspace: workspace-SE-2018-TPs (el mismo que utilizó para el TP1)
 - 2. En el archivo **project.mk** podrá configurar el **proyecto**, el **procesador** y la **placa** a utilizar, por ejemplo:

```
PROJECT = sapi_examples/edu-ciaa-nxp/statecharts/statecharts_bare_metal
TARGET = lpc4337_m4
BOARD = edu_ciaa_nxp
```

- Verifique tener en la carpeta sapi_examples/edu-ciaa-nxp/statcharts/statecharts_bare_metal/gen/ los archivos:
 - a. prefix.sct Yakindu SCT Statechart Model file
 - i. De no encontrar el archivo prefix.sct => copiar y pegar Blinky.-sct y renombrar como: prefix.sct
 - b. pregix.sgen Yakindu SCT Code Generator Model file
- 4. Para Editar el modelo: Doble clic sobre prefix.sct
- 5. Para Simular el modelo: Clic derecho sobre prefix.sct -> Run Us -> 1 Satechart Simulation
- 6. Para Editar la generación de código: Doble clic sobre pregix.sgen
- Para Generar el código del modelo: Clic derecho sobre pregix.sgen -> Generate Code Artifacts (Artifacts => Prefix.c, Prefix.h, PrefixRequired.h y sc_types.h)
- 8. Compilación de firmware v2: Idem TP1
- 9. Configuración de Debug: Idem TP1
- 10. Prueba de Debug: Idem TP1
- 11. **Documentar** mediante tablas c/texto e imágenes la estructura de **archivos**, su tipo/contenido (especialmente **readme.txt**) de c/proyecto importado
- b. Documentar mediante tablas c/texto e imágenes la secuencia de funciones invocadas durante la ejecución del ejemplo de aplicación, en qué archivo se encuentran, su descripción detallada, qué efecto tiene la aplicación sobre el hardware (identificar circuitos, puertos, pines, niveles, etc.) así como la interacción entre las mismas
- c. Idem b pero con datos (definiciones, constantes, variables, estructuras, etc.)
- 2. Uso del IDE (Integrated Development Environment) LPCXpresso & plug-in Yakindu SCT
 - a. Migrar el proyecto sapi_examples/edu-ciaa-nxp/statchart/statechart_bare_metal (parpadeo del LEDs c/sAPI & Yakindu SCT) a: projects/TP2
 - b. En el proyecto encontrará varios archivos ".-sct" (son statecharts) uno solo de ellos puede ser ".sct" para que **Yakindu** no se confunda y genere código del .sct deseado (**prefix.sct**), los archivos ".-sct" que encontrará son:
 - i. SCT_1 => Blinky.-sct // BlinkyTimeEvent.-sct

```
ii. SCT_2 => Button.-sct // IdelBlinky.-sctiii. SCT_3 => Application.-sct // Portón.-sct
```

- c. Para probar el .-sct que desee Ud. debe:
 - i. Borrar prefix.sct
 - ii. Copiar el .-sct que desees y Pegarlo pero renombrándolo prefix.sct
 - iii. Generate Code Artifacts
 - iv. Run As -> 1 Statechart Simulation
- d. Definir la opción de compilación correspondiente al .-sct que desees probar => #define TEST (SCT_?)

```
Si "NO" vas a usar Time Events => #define __USE_TIME_EVENTS (false) /* "false" without TimeEvents */
```

- Si vas a usar Time Events => #define __USE_TIME_EVENTS (true) /* or "true" with TimerEvents */
- e. Compilación de firmware_v2: Idem TP1
- f. Configuración de **Debug**: Idem **TP1**
- g. Prueba de Debug: Idem TP1 (combinaciones posibles de .-sct & define __USE_TIME_EVENTS)
- h. Ingresar a https://github.com/
 - i. **Crear** una **cuenta** si no dispone de una (informe su nombre de usuario al docente para ser agregado al *team* correspondiente a su grupo)
 - ii. Crear un repositorio denominado TP2. La URL del mismo será parecida a https://user...name/TP2
 - iii. Realizar un commit/push inicial del código actual. Usando la línea de comandos:

```
cd path/a/firmware_v2/projects/TP2
git init
git remote add origin [url del repositorio]
git status #muestra el estado actual del repositorio
git add - - all
git status
git commit -m "commit inicial"
git push -u origin master
```

- iv. De ahora en adelante, actualizar su repositorio mediante commit/push
- 3. Implementar el modelo de control de panel de control de un generador de señales (tensión de 0 a 10V, frecuencia de 20 a 20.000Hz y 3 formas de señal)
- 4. Implementar el modelo de control de **puerta corrediza** automatizada (motor con movimiento en dos sentidos, sensor de presencia y fines de carrera)
- 5. **Implementar** el modelo de control de **portón de cochera** automatizado (motor con movimiento en dos sentidos, control remoto de apertura/cierre, fines de carrera y señalización luminosa)
- 6. **Implementar** el modelo de control de **escalera mecánica** unidireccional automatizada (motor c/movimiento en un sentido y dos velocidades, sensores de ingreso, egreso y señalización luminosa)
- 7. Implementar el modelo de control de horno microondas (3 modos de cocción seleccionable por botón de modo, botón de comenzar/terminar y sensor de apertura de puerta)