数学物理方法

Mathematical Methods in Physics

YLJ a.k.a. Natyiano

2022年3月24日

目录

第一章	复数	1
1.1	定义以及运算	1
1.2	复数的几何表示	2
1.3	复数数列	3
1.4	欧拉公式以及复数的指数函数形式	3
1.5	复数域上的指数函数的反函数	4
第二章	复变序列	5
2.1	级数收敛性判别法	5
2.2	复数序列的一致收敛	6
2.3	幂级数与阿贝尔定理	6
第三章	复变函数	8
3.1	复变函数的概念	8
3.1 3.2	复变函数的概念	8
	单值性与黎曼面	
3.2	单值性与黎曼面	9
3.2	单值性与黎曼面	9 10
3.2 3.3 3.4	单值性与黎曼面	9 10 11
3.2 3.3 3.4 3.5	单值性与黎曼面	9 10 11 12
3.2 3.3 3.4 3.5 3.6	单值性与黎曼面	9 10 11 12 14
3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 第四章	单值性与黎曼面	9 10 11 12 14

目录		II	
第五章	复变函数的级数	20	
5.1	复变函数在其解析圆域上的泰勒级数展开	20	
5.2	利用泰勒级数讨论最大模定理	21	
5.3	解析函数的零点及其孤立性	22	
5.4	解析环域上的洛朗级数展开	23	
第六章	留数定理、无穷积分	26	
6.1	留 数定理	26	

约定: 我们认为 $z \in \mathbb{C}$, $x, y \in \mathbb{R}$

1.1 定义以及运算

定义 1.1.1.

$$i = \sqrt{-1}$$

称之为虚数单位。通过虚数单位和『实数单位 (1)』的线性组合,可以得到任意复数的表示方式:

$$z = x + iy, \ z \in \mathbb{C}, x \& y \in \mathbb{R}$$

x,y 分别称为实部和虚部,记为:

$$x = \text{Re } z$$

$$y = \text{Im } z$$

定义 1.1.2.

$$z^* = x - yi$$

称为 z 的共轭复数。容易得到,

$$z \cdot z^* = x^2 + y^2 = |z|^2 \ge 0$$

$$x = \operatorname{Re} z = \frac{z + z^*}{2}$$

$$y = \operatorname{Im} z = \frac{z - z^*}{2^i}$$

注意到复数的运算与实数的运算存在许许多多的不同之处,例如

例 1.1.3.

$$\lim_{y \to 0} \frac{1}{x + yi} \neq \frac{1}{x}$$

2

$$\lim_{y \to 0} \frac{1}{x + yi} = \lim_{y \to 0} \frac{x - yi}{x^2 + y^2} \to$$

$$\operatorname{Re} z = \begin{cases} 0, & x = 0\\ \frac{1}{x}, & x \neq 0 \end{cases} \quad \operatorname{Im} z = -i\pi\delta(x)$$

1.2 复数的几何表示

引入复平面可以容易地表示复数的几何形式: 即 z=x+yi 在 x 轴 (实轴) 上的投影为 x, 在 y 轴 (虚轴) 上的投影为 y。那么,对应向量的 (主) 辐角 θ 以及模 ρ 便定义为:

定义 1.2.1.

$$\theta = \text{Arg } z; \ \rho = \sqrt{x^2 + y^2}$$

主辐角记为 Arg $z \in [-\pi, \pi] = \arctan \frac{y}{x}$, 辐角记为 arg z 那么得到:

引理 1.2.2.

$$z = \rho(\cos\theta + i\sin\theta)$$

注意到:

$$\frac{1}{z} = \frac{1}{\rho(\cos\theta + i\sin\theta)} = \frac{1}{\rho}(\cos\theta - i\sin\theta)$$

引理 1.2.3. 假设 $1/z = n \in \mathbb{C}$,

$$\rho_n = 1/\rho_z$$
; arg $z = -\arg n$

同样

引理 1.2.4. 假设

$$z = \prod_{i=1}^{n} z_i \to \rho_z = \prod_{i=1}^{n} \rho_{z_i}; \quad \arg z = \sum_{i=1}^{n} \arg z_i$$
$$z_i \in \mathbb{C}.$$

定理 1.2.5. de Moivre's 定理:

$$z_1 = \rho_1(\cos\theta_1 + i\sin\theta_1) \quad z_2 = \rho_2(\cos\theta_2 + i\sin\theta_2)$$

$$\Rightarrow$$

$$z_1 \cdot z_2 = \rho_1\rho_2(\cos(\theta_1 + \theta_2) + i\sin(\theta_1 + \theta_2))$$

结合1.2.3和1.2.4, 我们可以得到任意个复数的乘法除法公式:

推论 1.2.6.

$$z = \frac{\prod_{i=1}^{n} a_i \in \mathbb{C}}{\prod_{i=1}^{n} b_i \in \mathbb{C}} :\Longrightarrow \rho_z = \frac{\prod_{i=1}^{n} \rho_{a_i}}{\prod_{i=1}^{n} \rho_{b_i}} \quad \text{arg } z = \sum_{i=1}^{n} \text{arg } a_i - \sum_{i=1}^{n} \text{arg } b_i$$

1.3 复数数列

形式如下的序列称为复数数列

$$z_n = x_n + iy_n, \quad n = 1, 2, 3, 4, \dots$$

 z_n 收敛 $\Leftrightarrow x_n, y_n$ 收敛

1.4 欧拉公式以及复数的指数函数形式

定理 1.4.1. 欧拉公式:

$$e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta$$

证明. 由 Taylor-Sereis

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$$

得到

$$e^{i\theta} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n \theta^n}{n!} = \left[1 - \frac{\theta^2}{2} + \frac{\theta^4}{4!} + \dots\right] + i\left[\theta - \frac{\theta^3}{3!} + \dots\right]$$

考虑到 $\cos \theta$ 和 $\sin \theta$ 的 Taylor-Series, 得到:

$$e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta$$

显然如上的证明并不是一个严格的证明,因为我们没有证明如上的展开适用于复数域,以及在交换次序时没有事先证明它绝对收敛。结合1.2.2得到

$$z = \rho e^{i\theta}$$

称为复数的指数函数形式。

例 1.4.2. 计算无穷级数: $\cos \theta + \cos 2\theta + \cos 3\theta + \dots$

证明. 原式等价于

Re
$$\left[e^{i\theta} + e^{i2\theta} + e^{i3\theta} + \dots\right]$$

$$\begin{split} &e^{i\theta} + e^{i2\theta} + e^{i3\theta} + \dots \\ &= \lim_{n \to \infty} \frac{e^{i\theta} - e^{i(n+1)\theta}}{1 - e^{i\theta}} \end{split}$$

1.5 复数域上的指数函数的反函数

对于 \forall $z \in \mathbb{C}$, 如何定义函数 $g = f(z) = e^z$ 的反函数? 即定义一个函数,使得:

$$f^{-1}(g) = z$$

这个函数称为复对数函数,区别于 \mathbb{R} 上的指数函数 $\ln(x)$ 。

定义 1.5.1. 复对数函数:

$$\operatorname{Ln} z = \ln |z| + i \operatorname{arg} z + 2n\pi i$$

$$s.t. {\rm Ln}~g = {\rm Ln}~|z| e^{i {\rm arg}~z + 2ni\pi}$$

其多值性来源于

$$g = e^z = e^{z + 2ni\pi}$$

第二章 复变序列

对于某一复数序列 $u_n = x_n + iy_n$, 其和前 n 项和 S_n :

$$\sum_{n=0}^{\infty} (x_n + iy_n)$$
$$S_n = X_n + iY_n$$

$$X_n = \sum_{i=0}^n x_i, Y_n = \sum_{j=0}^n y_j$$

无穷级数收敛的充要条件: $\forall \varepsilon > 0$, $\exists n > 0$; $n \in \mathbb{Z}$ s.t. $\forall p > 0$

$$|u_{n+1} + u_{n+2} + \ldots + u_{n+p}| < \varepsilon$$

级数收敛的必要条件:

Preliminary Test: $\lim_{n\to\infty} u_n = 0$

2.1 级数收敛性判别法

Test for alternating series: An alternating series converges if the absolute value of the terms decreases steadily to zero, that is, if $|a_{n+1}| \leq |a_n|$ and $\lim_{n\to\infty} a_n = 0$. 一致递减 至 0

Comparison Method: If $\exists N \in \mathbb{N}, \forall n > N$, the condition $|u_n| < v_n$ is satisfied. If $\sum_{n=0}^{\infty} v_n$ are convergent, then $\sum_{n=0}^{\infty} |u_n|$ are convergent.

Ratio Method: If there exists a constant ρ (un-correlated with n), and

Ratio Method: If there exists a constant ρ (un-correlated with n), and $|u_{n+1}/u_n| < \rho < 1$, then $\sum_{n=0}^{\infty} u_n$ are absolutely convergent.

d'Alembert Method(Criterion): 级数的通项比值 $\left(\frac{u_{n+1}}{u_n}\right)$ 的<mark>模</mark>的上极限小于 1,则原级数绝对收敛;级数的通项比值的模下极限大于 1,则原级数发散。

Gauss Method: Assume that the ratio between two neighboring terms has the following form: $\frac{u_n}{u_{n+1}} = 1 + \frac{\mu}{n} + O\left(n^{-\lambda}\right)$ where $\mu = a + ib, \lambda > 1$.

If a > 1, $\sum_{n=0}^{\infty} u_n$ absolutely convergent.

If $a \leq 1, \sum_{n=0}^{\infty} |u_n|$ divergent.

例 2.1.1. 使用 Gauss Method 判别级数 $S_n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n}$ 的收敛性:

$$\frac{u_n}{u_{n+1}} = \frac{n+1}{n} = 1 + \frac{1}{n}$$

则 a=1, 原级数发散。

使用 Gauss Method 判別级数 $S_n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n^2}$ 的收敛性:

$$\frac{u_n}{u_{n+1}} = \left(\frac{n+1}{n}\right)^2 = 1 + \frac{1}{n^2} + \frac{2}{n}$$

则 a=2, 原级数绝对收敛。

Cauchy Method: $|u_n|^{1/n}$ 的上极限小于 1,原级数绝对收敛; 大于 1,原级数发散。

2.2 复数序列的一致收敛

如果 S_n 一致收敛,则:

- Continuity $u_k(z)$ is continuous in G, and $\sum_{k=1}^{\infty} u_k(z)$ is uniformly convergent, then $S(z) = \sum_{k=1}^{\infty} u_k(z)$ is continuous in G
- $\int_C \sum_{k=1}^{\infty} u_k(z) dz = \sum_{k=1}^{\infty} \int_C u_k(z) dz$
- $f(z) = \sum_{k=1}^{\infty} u_k(z)$ is analytic in $G \to f^{(p)}(z) = \sum_{k=1}^{\infty} u_k^{(p)}(z)$

2.3 幂级数与阿贝尔定理

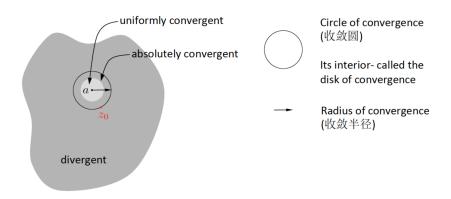
对于幂级数

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n = c_0 + c_1 (z-a) + c_2 (z-a)^2 + \dots$$

第二章 复变序列 7

定理 2.3.1. Abel theorem: If the series $\sum_{n=0}^{\infty} c_n(z-a)^n$ are convergent at $z=z_0$, then the series are absolutely convergent in a disk region (with a radius of $|z_0-a|$) surrounding z_0 , and are uniformly convergent in the region $|z-a| \le r (r < |z_0-a|)$.

推论 2.3.2. If $\sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n$ are divergent at z_1 , then also divergent in $|z-a| > |z_1-a|$.



计算幂级数的收敛半径的方法:

方法 2.3.3. Cauchy-Hadamard Formula:

$$R = \frac{1}{\overline{\lim}_{n \to \infty} \left| c_n \right|^{1/n}} = \underline{\lim}_{n \to \infty} \left| \frac{1}{c_n} \right|^{1/n}$$

方法 2.3.4. d'Alembert Critrion:

$$R = \lim_{n \to \infty} \left| \frac{c_n}{c_{n+1}} \right|$$

第三章 复变函数

3.1 复变函数的概念

定义 3.1.1. 复变函数是复数区域到复数区域的映射。

$$f: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$$

$$f(z) = u(x,y) + iv(x,y)$$
 $z = x + iy$ $x, y \in \mathbb{R}$

与实变函数不同, 区域与区间是有显著差异的。

定义 3.1.2. 如果复平面上的点集 D 满足以下条件:

- 1. 开集性: 不包含边界。 $\forall z_0 \in D$, $\exists \epsilon > 0$ s.t. $\{z \mid |z z_0| < \epsilon\} \subset D$
- 2. 连通性:任意两点之间可以用区域内的线连通。

那么点集 D 称为 (开) 区域。闭区域

$$\overline{D} = D + \partial D$$

 ∂D 是 D 区域的边界。边界具有方向,其正方向定义为使得区域位于运动方向的左手侧的方向。

定义 3.1.3. 双曲函数定义为:

$$\sinh(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{2} \quad \cosh(z) = \frac{e^z + e^{-z}}{2} \quad \tanh(z) = \frac{\sinh(z)}{\cosh(z)}$$

$$\coth(z) = \frac{\cosh(z)}{\sinh(z)} \quad \operatorname{sech}(z) = \frac{1}{\cosh(z)} \quad \operatorname{csch}(z) = \frac{1}{\sinh(z)}$$

类比 $\cos z, \sin z$ 可以得到: 双曲函数的周期性:

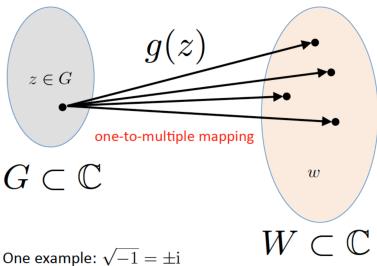
 $\sinh(z) = \sinh(z + i2n\pi) \quad \cosh(z) = \cosh(z + i2n\pi) \quad \tanh(z) = \tanh(z + in\pi) \quad n \in \mathbb{Z}$

定义 3.1.4. 函数 $f^{-1}(z)$ 称为函数 f(z) 的逆函数, 如果:

$$f^{-1}(f(z)) = z$$

3.2 单值性与黎曼面

注意函数的多值性:



例 3.2.1. 根式函数: $w = \sqrt[n]{z-a}$ 。令 $z-a=re^{i\theta}$ 得到 w 有 n 个根:

$$w_1 = \sqrt[n]{r}e^{\theta/n}$$
 $w_2 = \sqrt[n]{r}e^{\theta/n+2\pi/n}$... $w_n = \sqrt[n]{r}e^{\theta/n+2(n-1)\pi/n}$

辐角的多值性

例 3.2.2. 对数函数:

$$w = \ln z = \ln |z| + i(\theta \pm 2n\pi)$$

模的多值性

反三角函数:

$$\arcsin(z) = \frac{1}{i} \ln \left(iz + \sqrt{1 - z^2} \right)$$
$$\arccos(z) = \frac{1}{i} \ln \left(z + \sqrt{z^2 - 1} \right)$$
$$\arctan(z) = \frac{1}{2i} \ln \frac{1 + iz}{1 - iz}$$

例 3.2.3. 以 arcsin z 为例:

$$\sin(w) = \frac{e^{iw} - e^{-iw}}{2i} = z$$

Multiply e^{iw} for both sides, we have

$$\begin{aligned} \left(e^{iw}\right)^2 - 2iz\left(e^{iw}\right) - 1 &= 0 \\ e^{iw} &= \frac{2iz \pm \sqrt{4 - 4z^2}}{2} = iz + \sqrt{1 - z^2} \\ \Rightarrow w &= \frac{1}{i}\ln\left(iz + \sqrt{1 - z^2}\right) \end{aligned}$$

复合函数多值性的判断:

例 3.2.4. $\sin \sqrt{z}$ 是多值函数 (两个值), 而 $\cos \sqrt{z}$ 是单值函数。

定义 3.2.5. 当自变量 z 围绕某点 z_0 旋转一圈 (辐角增加 2π) 之后,若得到的新的函数与原函数不相等,则 z_0 称为一个支点。

例如:

例 3.2.6. $w = \sqrt{z}$:

$$z' = z \cdot e^{2\pi i} \rightarrow w' = \sqrt{z} \cdot e^{\pi i} = -\sqrt{z} \neq w$$

所以 $z_1 = 0$, $z_2 = \infty$ 是 w 的两个支点。

方法 3.2.7. 多值函数的单值化:

- 限定辐角的范围, 例如 $(0,2\pi]$
- 规定某点 z_0 的值,然后描绘途径该点到目标点 z 的不同路径下的 f(z) 的取值。

3.3 导数及解析函数的定义

定义 3.3.1. f(z) 在 z_0 以及其邻域上有定义,且沿任何路径 $z \to z_0$ 时均有

$$\lim_{z \to z_0} f(z) = f(z_0)$$

则 f(z) 在 z_0 上连续。

定义 3.3.2. 若 f(z) 在其定义域上处处连续,则称其为连续函数。

定义 3.3.3. 若 f(z) 在其 z_0 上连续, 且沿任何路径 $\Delta z \to 0$

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z_0 + \Delta z) - f(z_0)}{\Delta z}$$

存在且唯一,则称 f(z) 在 z_0 可导。

定义 3.3.4. 若 f(z) 在 z_0 及其邻域各点均可导,则称为在 z_0 解析。

定义 3.3.5. 若 f(z) 在域 D 上处处解析,则称为 D 上的解析函数。

3.4 柯西-黎曼条件

若 f(z)=u(x,y)+iv(x,y) 其中 u,v 均为二元实函数,那么 f(z) 可导的必要条件之一为柯西-黎曼条件:

定义 3.4.1. Cauchy-Riemann Condition:

$$\begin{cases} \frac{\partial u(x,y)}{\partial x} = \frac{\partial v(x,y)}{\partial y} \\ \frac{\partial v(x,y)}{\partial x} = -\frac{\partial u(x,y)}{\partial y} \end{cases}$$

极坐标的柯西黎曼条件:

$$z = re^{i\theta} \Rightarrow \Delta z = \frac{\partial z}{\partial r} \Delta r + \frac{\partial z}{\partial \theta} \Delta \theta = e^{i\theta} \Delta r + ire^{i\theta} \Delta \theta$$

(1) Along r direction $(\Delta \theta = 0)$

$$\lim_{\Delta r \to 0} \frac{\Delta u + i \Delta v}{\Delta r e^{i\theta}} = \frac{1}{e^{i\theta}} \left(\frac{\partial u}{\partial r} + i \frac{\partial v}{\partial r} \right)$$

(2) Along θ direction ($\Delta r = 0$)

$$\begin{split} \lim_{\Delta\theta\to 0} \frac{\Delta u + i\Delta v}{r\Delta\theta i \mathrm{e}^{i\theta}} &= \frac{1}{rie^{i\theta}} \left(\frac{\partial u}{\partial \theta} + i \frac{\partial v}{\partial \theta} \right) = \frac{1}{e^{i\theta}} \left(\frac{-i}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta} \right) \\ \Rightarrow & \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta} \\ \frac{\partial v}{\partial r} &= -\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \end{cases} \end{split}$$

推论 3.4.2. 在某一个点, f(z) 可导的充分必要条件:

- 1. 函数的实部和虚部均为二元可微实函数。
- 2. 满足柯西黎曼条件。

证明. 假设 f(z) = u(x,y) + iv(x,y), 由条件 1 得:

$$\Delta u = \frac{\partial u}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial u}{\partial y} \Delta y + \epsilon_1 \Delta x + \epsilon_2 \Delta y$$
$$\Delta v = \frac{\partial v}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial v}{\partial y} \Delta y + \epsilon_3 \Delta x + \epsilon_4 \Delta y$$
$$\lim_{\Delta x \to 0, \Delta y \to 0} \epsilon_i = 0 \quad i = 1, 2, 3, 4$$

$$\begin{split} \Delta f &= \Delta u + i \Delta v = \frac{\partial u}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial u}{\partial y} \Delta y + \epsilon_1 \Delta x + \epsilon_2 \Delta y + \\ &\quad i \left(\frac{\partial v}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial v}{\partial y} \Delta y + \epsilon_3 \Delta x + \epsilon_4 \Delta y \right) \\ &= \left(i \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial x} \right) \Delta x + \left(i \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial y} \right) \Delta y + (\epsilon_1 + i \epsilon_3) \Delta x + (\epsilon_2 + i \epsilon_4) \Delta y \\ &= \left(i \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial x} \right) \Delta x + i \left(\frac{\partial v}{\partial y} - i \frac{\partial u}{\partial y} \right) \Delta y + (\epsilon_1 + i \epsilon_3) \Delta x + (\epsilon_2 + i \epsilon_4) \Delta y \end{split}$$

由条件 2 得:

$$\Delta f = \left(i\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial x}\right) \Delta z + (\epsilon_1 + i\epsilon_3) \Delta x + (\epsilon_2 + i\epsilon_4) \Delta y$$
$$z = x + iy \to \Delta z = \Delta x + i\Delta y$$
$$\lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta f}{\Delta z} = \frac{\partial u}{\partial x} + i\frac{\partial v}{\partial x}$$

推论 3.4.3. 在某一个区域 G 内, f(z) 解析的充分必要条件:

- 1. 函数的实部和虚部均为二元可微实函数,且其四个偏导 $\left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y}\right)$ 连续。
- 2. 满足柯西黎曼条件。

注意: 多值函数一定不可导, 不解析。

例 3.4.4. e^z 在 $z \to \infty$ 时一定不解析,因为其在 $z \to \infty$ 时是多值的。同理, 三角函数和双曲函数在 $z \to \infty$ 时也是不可导的。

3.5 解析函数的特性

假设某个复变解析函数: f(z) = u(x,y) + iv(x,y) $u,v \in \mathbb{R}$ 。由柯西-黎曼条件得到:

引理 3.5.1.

$$\frac{\partial^2 u(x,y)}{\partial^2 x} + \frac{\partial^2 u(x,y)}{\partial^2 y} = 0 \tag{3.1}$$

$$\frac{\partial^2 v(x,y)}{\partial^2 x} + \frac{\partial^2 v(x,y)}{\partial^2 y} = 0 \tag{3.2}$$

3.1和3.2 是拉普拉斯方程。所以解析函数的实部和虚部均为调和函数。即:

$$\begin{split} \Delta u &= \nabla^2 u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \\ \Delta v &= \nabla^2 v = \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} = 0 \end{split}$$

定理 3.5.2.

$$\frac{\partial f(z)}{\partial z^*} = 0$$

即解析函数与其自变量的共轭无关。

证明.

$$x = \frac{z + z^*}{2}, \quad y = \frac{z - z^*}{2}$$
$$\frac{\partial f(z)}{\partial z^*} = \frac{\partial f(z)}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial z^*} + \frac{\partial f(z)}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial z^*} =$$
$$\frac{1}{2} \left[\frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \right] + \frac{i}{2} \left[\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right] = 0$$

定理 3.5.3. 解析函数的实部和虚部的等值线的切向量相互垂直。

证明.

$$u(x,y) = C \Rightarrow du(x,y) = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy = 0$$

ds 是实部等值线的切向量,则

$$\begin{split} \mathrm{d}\vec{s} &= (\mathrm{d}x,\mathrm{d}y) \propto \left(\frac{\partial u}{\partial y}, -\frac{\partial u}{\partial x}\right) \\ v(x,y) &= C' \Rightarrow \mathrm{d}v(x,y) = \frac{\partial v}{\partial x} \mathrm{d}x + \frac{\partial v}{\partial y} \mathrm{d}y = 0 \end{split}$$

 $d\vec{s'}$ 是虚部等值线的切向量,则

$$d\vec{s'} = (dx', dy') \propto \left(\frac{\partial v}{\partial y}, -\frac{\partial v}{\partial x}\right)$$
$$d\vec{s} \cdot d\vec{s'} \propto \left(\frac{\partial u}{\partial y}, -\frac{\partial u}{\partial x}\right) \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial y}, -\frac{\partial v}{\partial x}\right) = 0 \Rightarrow d\vec{s} \perp d\vec{s'}$$

3.6 由部分确定整个解析函数

如果已知某个解析函数的实部 u(x,y) 以及在某点 z_0 的取值,可以确定整个解析函数:

方法 3.6.1. 由于柯西-黎曼条件,

$$\frac{\partial u(x,y)}{\partial x} = \frac{\partial v(x,y)}{\partial y} \to v(x,y) = \int \frac{\partial v}{\partial x} dx + h(y)$$

$$\frac{\partial u(x,y)}{\partial y} = -\frac{\partial v(x,y)}{\partial x} \to v(x,y) = -\int \frac{\partial u}{\partial y} dx + h(y)$$

$$\Rightarrow$$

$$\frac{\partial v(x,y)}{\partial y} = -\int \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} dx + h'(y) = \frac{\partial u(x,y)}{\partial x}$$

$$\Rightarrow$$

$$h'(y) = \frac{\partial u(x,y)}{\partial x} + \int \frac{\partial^2 u(x,y)}{\partial y^2} dx \to h(y) = \int h'(y) dy + C$$

方法 3.6.2. 利用 C-R 条件, 先找到解析函数的导数:

$$\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}z} = \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial x} + i\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial x} - i\frac{\partial u}{\partial y} \equiv g(z)$$

$$\Rightarrow$$

$$f(z) = \int g(z)\mathrm{d}z + C$$

方法 3.6.3.

$$f(z) = u(x,y) + iv(x,y), \quad f^*(z) = u(x,y) - iv(x,y)$$

$$\Rightarrow u(x,y) = \frac{f(z) + f^*(z)}{2}, \quad v(x,y) = \frac{f(z) - f^*(z)}{2i}$$

通过代数运算, 我们可以将 u(x,y) 写成:

$$u(x,y) = u\left(\frac{z+z^*}{2}, \frac{z-z^*}{2i}\right) = h(z) + h^*(z) = [h(z) + iC] + [h(z) + iC]^*$$

对比系数可得:

$$f(z) = 2h(z) + 2iC$$

第四章 复变函数的积分

4.1 解析函数的积分特性

定义 4.1.1. 复变函数的积分定义为:

$$\int_{L} f(z)dz \equiv \lim_{n \to \infty} \sum_{j=1}^{n} f(\xi_{j})(z_{j} - z_{j-1})$$

其中 L 为有向路径。

一些较为常用的性质:

$$\int_L f_1(z) + f_2(z) \mathrm{d}z = \int_L f_1(z) \mathrm{d}z + \int_L f_2(z) \mathrm{d}z$$

$$\int_L f(z) \mathrm{d}z = -\int_{-L} f(z) \mathrm{d}z$$

$$\int_{L_1 + L_2} f(z) \mathrm{d}z = \int_{L_1} f(z) \mathrm{d}z + \int_{L_2} f(z) \mathrm{d}z$$

$$\int_C a f(z) dz = a \int_C f(z) dz \quad \text{where a is a constant complex number}$$

$$\left| \int_C f(z) dz \right| \leq \int_C |f(z)| |dz|$$

$$\left| \int_C f(z) dz \right| \leq Ml \quad \text{where M is upper bound of $f(z)$}$$

定理 4.1.2. 单连通域上解析函数的柯西积分定理: 假设 C 是某个单连通域的 边界。

$$\oint_C f(z) \mathrm{d}z = 0$$

证明. 假设将复变解析函数 f(z) 沿着某一单连通域做回路积分:

$$\oint_C f(z)dz = \oint_C [u(x,y) + iv(x,y)] (dx + idy)$$
(4.1)

其中正方向定义为确保解析区域在左手边的方向。展开4.1得到:

$$\oint_C \left[u \mathrm{d} x - v \mathrm{d} y \right] + i \oint_C \left[u \mathrm{d} y + v \mathrm{d} x \right]$$

由格林公式

$$\oint_C \left[P \mathrm{d} x + Q \mathrm{d} y \right] = \iint_{\Sigma} \left[-\frac{\partial P}{\partial y} + \frac{\partial Q}{\partial x} \right] \mathrm{d} x \mathrm{d} y$$

得到:

$$\oint_C f(z) dz = \iint_{\Sigma} \left[-\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right] dx dy + i \iint_{\Sigma} \left[\frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \right] dx dy \tag{4.2}$$

考虑 C-R 条件,

$$4.2 \equiv 0$$

定理 **4.1.3.** Morera's theorem (莫列拉定理): If f(z) is continuous in \bar{G} , if for any closed curve (contour) in \bar{G} , $\oint_C f(z)dz = 0$, then f(z) is analytic in G.

定理 4.1.4. 复连通域上解析函数的柯西积分定理: 假设 C 是一个复连通域的边界,而填上这个复连通域中的 C_1,C_2,\ldots,C_N 所围成的区域可以将该域变为单连通域。那么:

$$\oint_C f(z)dz = \sum_{n=1}^N \oint_{C_n} f(z)dz$$

例 4.1.5. Find the value of $\oint_C z^n dz$, where n is an integer, C is a simply closed curve in \mathbb{C} .

- If n is non-negative, z^n is analytic, then $\oint_C z^n dz = 0$.
- If n is negative, and if the contour does not enclose z=0, then z^n is analytic inside the region bounded by C, and again we have $\oint_C z^n dz = 0$.
- If n is negative, and if the contour encloses z=0. We can draw a simple circle around z=0, and apply the Cauchy theorem for a multi-connected

$$\oint_C z^n dz = \oint_{|z|=\varepsilon} z^n dz = \int_0^{2\pi} \varepsilon^{n+1} e^{i(n+1)\theta} i d\theta = \begin{cases} 2\pi i, n = -1; \\ 0, n = -2, -3, -4, \dots \end{cases}$$

推论 4.1.6. 函数 f(z) 在 Σ_G 内解析,如果 $\Sigma_C \subset \Sigma_G$,其线积分 $\int_C f(z) \mathrm{d}z$ 与路径无关。

引理 4.1.7. 小圆弧引理 Small Arc Lemma:

If f(z) is continuous in a small region around z=a, and satisfies the following relation: when $\theta_1 \leq \arg(z-a) \leq \theta_2, |z-a| \to 0, (z-a)f(z)$ uniformly approaches k. Then we have

$$\lim_{\delta \to 0} \int_{C_{\delta}} f(z)dz = ik \left(\theta_2 - \theta_1\right)$$

引理 4.1.8. 大圆弧引理 Great Arc Lemma:

If f(z) is continuous in a region around $z = \infty$, and satisfies the following relation: when $\theta_1 \leq \arg(z) \leq \theta_2, z \to \infty, zf(z)$ uniformly approaches K. Then we have

$$\lim_{R \to \infty} \int_{C_R} f(z)dz = iK(\theta_2 - \theta_1)$$

4.2 柯西积分公式

定理 **4.2.1.** 柯西积分公式:假设 C 包围了 f(z) 的单连通解析区域, z_0 为区域内一点,则

$$f(z_0) = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{z - z_0} dz$$

证明. 不妨用一个小圆将 z_0 包围,其边界设为 C_r : $\forall z \in \Sigma_{C_r}$ $z = z_0 + re^{i\theta}$,则由4.1.4,

$$\oint_C \frac{f(z)}{z - z_0} dz = \oint_{C_r} \frac{f(z)}{z - z_0} dz =$$

$$\int_0^{2\pi} \frac{f(z_0 + re^{i\theta})}{re^{i\theta}} i r e^{i\theta} d\theta = i \int_0^{2\pi} f(z_0 + re^{i\theta}) d\theta$$
(4.3)

再不妨令 $r \rightarrow 0$,那么4.3化为

$$i\int_0^{2\pi} f(z_0) \mathrm{d}\theta = 2\pi i f(z_0)$$

即:

$$\oint_C \frac{f(z)}{z - z_0} dz = 2\pi i f(z_0) \tag{4.4}$$

4.4 同样可以使用小圆弧定理导出:

As $z \to z_0$, $(z - z_0) \cdot f(z)/(z - z_0) \to f(z_0)$. And when $r \to 0$,

$$\oint_C \frac{f(z)}{z - z_0} \mathrm{d}z = 2i\pi^1 f(z_0)$$

¹为什么不是 2niπ? 因为该函数被单值化了

定理 4.2.2. Cauchy Integration Equation for Unbounded Region:

If f(z) is a single-valued analytic function defined along and beyond a simply closed curve C (including the infinity), then we have the following relation

$$\frac{1}{2\pi i} \left[\oint_{C_R} \frac{f(z)}{z-a} dz + \oint_{C} \frac{f(z)}{z-a} dz \right] = f(a)$$

where the integration is done along the positive direction of C (which is clockwise) and the positive direction of C_R (anti-clockwise).

由4.2.2,使用大圆弧引理:

$$\label{eq:K} \begin{cal} \be$$

退化到了4.2.1

引理 **4.2.3.** 令4.4中的 f(z) = 1, 推出公式:

$$\frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{1}{z - z_0} dz = \begin{cases} 1 & z_0 \in \Sigma_C \\ 0 & z_0 \notin \Sigma_C \end{cases}$$

可以利用4.4计算解析函数的导数:

引理 4.2.4.

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi \rightarrow$$

$$f'(z) = \frac{1}{2\pi i} \frac{d}{dz} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{(\xi - z)^2} d\xi \rightarrow$$

$$f''(z) = \frac{2!}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{(\xi - z)^3} d\xi$$

$$\dots$$

$$f^{(n)}(z) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{(\xi - z)^{n+1}} d\xi$$

这说明解析函数是任意阶可导的。

定义 4.2.5. 柯西型积分 Cauchy-type Integral:

If $\phi(\zeta)$ is a continuous function defined along curve C (piece-wisely smooth) , the

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_C \frac{\phi(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta, \quad z \notin C$$

is an analytic function defined outside C. And we have

$$f^{(p)}(z) = \frac{p!}{2\pi i} \int_C \frac{\phi(\zeta)}{(\zeta - z)^{p+1}} d\zeta, \quad z \notin C$$

方法 4.2.6. Integral that Contains a Parameter

- 1. f(t,z) is a continuous function of t and $z,t\in [a,b],z\in \bar{G},\bar{G}$ is bounded
- 2. For any value $t \in [a, b]$, f(t, z) is a single-valued analytic function defined in \bar{G} . Then $F(z) = \int_a^b f(t, z) dt$ is analytic in G, and

$$F'(z) = \int_a^b \frac{\partial f(t,z)}{\partial z} dt, z \in G$$

4.3 最大模定理

定理 **4.3.1.** 最大模定理:设 f(z) 在闭区域上解析,则其模 |f(z)| 的最大值只能出现在该区域的边界上,除非 f(z) 是一个常函数。

证明.

$$f^{n}(z) = \frac{1}{2\pi i} \oint \frac{f^{n}(\xi)}{\xi - z} d\xi$$
$$|f(z)|^{n} = |[f(z)]^{n}| = \left| \frac{1}{2\pi i} \oint \frac{f^{n}(\xi)}{\xi - z} d\xi \right|$$
$$\leq \frac{1}{2\pi} \oint \frac{|f(\xi)^{n}|}{|\xi - z|} |d\xi| \leq \frac{M^{n}}{2\pi d} \oint_{C} |d\xi| = \frac{M^{n}}{2\pi d} l$$

d 为 z 至边界的最短距离, $\forall z: |z - \xi| \ge d$

M 为 $|f(\xi)|$ 的最大值, $\forall z: |f(\xi)| \leq M, \ \xi \in C$

即

$$|f(z)| \leq M \left\lceil \frac{l}{2\pi d} \right\rceil^{1/n} \to |f(z)| \leq \lim_{n \to \infty} M \left\lceil \frac{l}{2\pi d} \right\rceil^{1/n} = M$$

即 f(z), $z \in \overline{\Sigma_C}$ 的最大值便是 $f(\xi)$, $\xi \in C$ 的最大值。

第五章 复变函数的级数

5.1 复变函数在其解析圆域上的泰勒级数展开

f(z) 在 z_0 为圆心的圆域内解析,则对于任意一圆域内点 z,有

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n$$
$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \oint \frac{f(\xi)}{(\xi - z_0)^{n+1}} d\xi = \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!}$$

证明.

$$\begin{split} f(z) &= \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{(\xi - z_0) - (z - z_0)} \mathrm{d}\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} \frac{1}{1 - \frac{z - z_0}{\xi - z_0}} \mathrm{d}\xi \end{split}$$

由于

$$\frac{z - z_0}{\xi - z_0} \le 1, \quad \frac{1}{1 - t} = \sum_{n = 0}^{\infty} t^n, \quad |t| < 1$$
 (5.1)

$$\frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} \frac{1}{1 - \frac{z - z_0}{\xi - z_0}} d\xi = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} \sum_{n=0}^{\infty} \left[\frac{z - z_0}{\xi - z_0} \right]^n d\xi = \sum_{n=0}^{\infty} \left[\frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{(\xi - z_0)^{n+1}} d\xi \right] (z - z_0)^n = f(z)$$

复变函数在其解析圆域上的泰勒级数展开的收敛半径为:

$$R = \lim_{n \to \infty} \frac{1}{\sqrt[n]{|a_n|}} = \lim_{n \to \infty} \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right|$$
 or $R = |z_0 - z_1|$ z_1 是离 z_0 最近的奇点

例 5.1.1. 计算 $f(z) = \frac{1}{1-z^2}$ 的泰勒展开,求出收敛半径。

By equation 5.1,

$$\left. \frac{1}{1-z^2} = \sum_{n=0}^{\infty} t^n \right|_{t=z^2} = \sum_{n=0}^{\infty} z^{2n}$$

引理 5.1.2. 对于给定的 f(z)、 z_0 , 其泰勒展开 (系数) 唯一。

5.2 利用泰勒级数讨论最大模定理

定义 **5.2.1.** *Kronecker-δ* 符号:

$$\delta_{mn} \equiv \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^i (n-m)\theta d\theta = \begin{cases} 0, & m \neq n \\ 1, & m = n \end{cases}$$

假设最大模定理不成立,即:

$$\exists z_0 \in \Sigma, z_0 \notin \partial \Sigma \ s.t. |f(z_0)| = \max |f(z)|$$

那么以 20 为中心做泰勒展开:

$$f(z) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n (z - z_0)^n \to a_0 = f(z_0)$$

由于

$$z - z_0 = re^{i\theta}$$

$$|a_{0}|^{2} = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} |a_{0}|^{2} d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} |f(z_{0})|^{2} d\theta \ge \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} f^{*}(z) \cdot f(z) d\theta$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} \sum_{m=1}^{\infty} a_{m}^{*} [(z - z_{0})^{*}]^{m} \cdot \sum_{n=1}^{\infty} a_{n} (z - z_{0})^{n} d\theta$$

$$= \sum_{m,n=0}^{\infty} a_{m}^{*} a_{n} r^{m+n} \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} e^{i(n-m)\theta} d\theta$$

$$= \sum_{m,n=0}^{\infty} a_{m}^{*} a_{n} r^{m+n} \delta_{mn} = \sum_{n=0}^{\infty} a_{n}^{*} a_{n} r^{2n} = \sum_{n=0}^{\infty} |a_{n}|^{2} r^{2n}$$

$$= |a_{0}|^{2} + \sum_{n=1}^{\infty} |a_{n}|^{2} r^{2n}$$

$$(5.2)$$

考虑到

$$\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|^2 r^{2n} \ge 0 \Rightarrow |a_0|^2 + \sum_{n=1}^{\infty} |a_n|^2 r^{2n} \ge |a_0|^2$$

若想要5.2成立,那么

$$\sum_{n=1}^{\infty} |a_n|^2 r^{2n} = 0 \to a_n = 0 \to f(z) = constant.$$

定理 5.2.2. 刘维尔定理: 在全复平面内解析且有界的复变函数必为常函数。

证明. 以 $z_0 = 0$ 为中心做泰勒展开:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$$
, $a_n = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(\xi)}{\xi^{n+1}} d\xi$

由于

$$\xi \in C \to \xi = re^{i\theta} \to d\xi = ire^{i\theta}d\theta$$

则 $|a_n|$ 可以化为

$$|a_n| \le \frac{1}{2\pi} \oint_C \frac{|f(\xi)|}{|\xi^{n+1}|} |d\xi| \le \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{M}{r^n} d\theta = \frac{M}{r^n}$$

由于 f(z) 在整个复平面上解析,即其泰勒展开的收敛半径 $R=\infty$,那么

$$|a_n| \le \lim_{r \to \infty} \frac{M}{r^n} = 0 \to \forall n \ne 0 : \ a_n = 0$$

5.3 解析函数的零点及其孤立性

定义 5.3.1. f(z) 在 z_0 点有 $f(z_0) = 0$,且在以 z_0 为圆心的圆域内的泰勒级数展开式最低幂次 (最小的使得 $a_n \neq 0$ 的 n) 为 k 次,则称 z_0 为 f(z) 的 k— 阶零点。

由定义得到, 若 z_0 是 f(z) 的 k-阶零点, 则 $\forall k > n > 0$: $f^{(n)}(z_0) = 0$

定理 5.3.2. 零点的孤立性: 假设 z_0 为 f(z) 的一个零点,则

$$\exists r > 0 \text{ s.t. } \forall z \in \{z \mid |z - z_0| < r\}, \ f(z) \neq 0$$

即零点不能构成区域。

证明. 假设 z_0 为 f(z) 的一个 k-阶零点:

$$f(z) = \sum_{n=k}^{\infty} a_n (z - z_0)^n = (z - z_0)^k \sum_{m=0}^{\infty} a_{m+k} (z - z_0)^m = (z - z_0)^k \varphi(z)$$

$$\varphi(z_0) \equiv a_k \neq 0$$

由于函数解析,函数必定连续,则

$$\forall \epsilon > 0 : \exists z \neq z_0 \text{ s.t. } |\varphi(z_0) - \varphi(z)| < \epsilon$$

 $\Leftrightarrow \epsilon = |\varphi(z_0)|/2$:

$$|\varphi(z_0)| - |\varphi(z)| < |\varphi(z_0) - \varphi(z)| < |\varphi(z_0)|/2$$

$$|\varphi(z)| > |\varphi(z_0)|/2 > 0$$

$$f(z) = (z - z_0)^k \varphi(z) \neq 0$$

即总可以在 z_0 为中心找到一圆域使得在该圆域内除圆心 z_0 外的所有点 z 满足 $f(z) \neq 0$

5.4 解析环域上的洛朗级数展开

f(z) 在以 z_0 为圆心的环域内解析,则对于该环域内任何一点 z,有

$$f(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} a_n (z - z_0)^n$$
 $a_n = \frac{1}{2\pi i} \oint f(\xi) (\xi - z_0)^{-n-1} d\xi$

证明. 将环域的外环和内环建立一微小链接,使得 $L = C_1 + C_2 + \partial L - \partial L = C_1 + C_2$ 为一单连通区域的边界,

$$\begin{split} f(z) &= \frac{1}{2\pi i} \oint_L \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi = \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi + \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi - \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi \end{split}$$

回想起证明泰勒级数时的过程,不妨将 $\xi - z_0$ 设为 r, $z - z_0$ 设为 R, 不难发现: 对于 C_1 , r > R, 对于 C_2 , r < R。

$$\frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi = \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \frac{f(\xi)}{r - R} d\xi$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \frac{f(\xi)}{1 - R/r} d\xi$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^n \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} d\xi$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{z - z_0}{\xi - z_0}\right)^n \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} d\xi$$

同理可得

$$\begin{split} -\frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{\xi - z} \mathrm{d}\xi &= -\frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{r - R} \mathrm{d}\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{1 - r/R} \mathrm{d}\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=0}^{\infty} \oint_{C_2} \left(\frac{r}{R}\right)^n \frac{f(\xi)}{z - z_0} \mathrm{d}\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{\xi - z_0}{z - z_0}\right)^n \frac{f(\xi)}{z - z_0} \mathrm{d}\xi \end{split}$$

代入 f(z) 中得到

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_1} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{z-z_0}{\xi-z_0}\right)^n \frac{f(\xi)}{\xi-z_0} d\xi + \frac{1}{2\pi i} \oint_{C_2} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{\xi-z_0}{z-z_0}\right)^n \frac{f(\xi)}{z-z_0} d\xi$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=0}^{\infty} \left[\oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{(\xi-z_0)^{n+1}} d\xi \right] (z-z_0)^n$$

$$+ \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=-\infty}^{-1} \left[\oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{(\xi-z_0)^{n+1}} d\xi \right] (z-z_0)^n$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left[\oint_{C_2} \frac{f(\xi)}{(\xi-z_0)^{n+1}} d\xi \right] (z-z_0)^n$$

洛朗级数的收敛半径:

$$R_1 < |z - z_0| < R_2, \quad R_1 = \lim_{n \to -\infty} \left| \frac{a_{n-1}}{a_n} \right| \quad R_2 = \lim_{n \to \infty} \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right|$$

或者可以认为

 $R_1 := 以 z_0$ 为圆心的包含考察点 z 的最大解析环域的内径

 $R_2 := 以 z_0$ 为圆心的包含考察点 z 的最大解析环域的外径

例 **5.4.1.** Find the Laurent expansion of $\frac{1}{z(z-1)}$ when (i) 0 < |z| < 1 and (ii) |z| > 1 You should refer to the previous exercises. convergent in 0 < |z| < 1

1.

$$0 < |z| < 1:$$
 $\frac{1}{z(z-1)} = -\frac{1}{z} \frac{1}{1-z} = -\frac{1}{z} \sum_{n=0}^{\infty} z^n = -\sum_{n=-1}^{\infty} z^n$

And we can confirm that $\frac{1}{z(z-1)}$ has singular point at z=0.

$$|z| > 1:$$
 $\frac{1}{z(z-1)} = \frac{1}{z^2} \frac{1}{1-\frac{1}{z}} = \frac{1}{z^2} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{z}\right)^n = \sum_{n=-2}^{\infty} z^n$

And we can confirm that $\frac{1}{z(z-1)}$ has singular point along |z|=1.

第六章 留数定理、无穷积分

6.1 留数定理

定义 6.1.1. 孤立奇点: 若 f(z) 在 z_0 处不解析, 但在其邻域内全都可导 $(\exists r > 0 \text{ s.t. } \forall z : 0 < |z - z_0| < r, f'(z_0) \text{ exists.})$, 那么 z_0 是 f(z) 的一个孤立奇点。若 z_0 是一个孤立奇点, 那么我们可以在其邻环域内对 f(z) 做洛朗展开, 若:

- 1. 若其洛朗级数展开不包含负数项, z₀ 称为一个可去奇点 (removable singular point)
- 2. 若其洛朗级数展开包含有限个负数项, z₀ 称为一个极点 (pole)
- 3. 若

$$f(z) = a_{-m}(z-b)^{-m} + a_{-m+1}(z-b)^{-m+1} + \dots + a_0 + a_1(z-b) + \dots$$

$$= (z-b)^{-m} [a_{-m} + a_{-m+1}(z-b) + \dots]$$

$$= (z-b)^{-m} \phi(z), \quad 0 < |z-b| < R$$

 $\phi(z)$ is analytic for a region around z = b. If $\phi(b) = a_{-m} \neq 0$, then b is said to be the m-th order pole of f(z).

$$\frac{1}{f(z)} = (z - b)^m \frac{1}{\phi(z)}$$

4. 若其洛朗级数展开包含无限个负数项, z_0 称为一个本性奇点 (essential singular point)

如果 z_0 是 f 的一个本质奇点,那么 $\lim_{z\to z_0} f(z)$ 不存在。

例 6.1.2. 判断 $z_0 = 0$ 是 $f(z) = e^{1/z}$ 的何种奇点。

$$e^{1/z} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{1}{z}\right)^n = \sum_{n=0}^{-\infty} \frac{1}{(-n)!} z^n$$

则, $z_0 = 0$ 是其本质奇点,且不难验证,其趋于本质奇点的极限不存在。

定理 6.1.3. Assume that G is a bounded region, and its boundary C is a smooth, simply closed curve. If except for a finite number of isolated singular points $b_k, k = 1, 2, 3, \ldots, n, f(z)$ is single-valued and analytic in G, and is continuous in \bar{G} (including along C). Then we have the following relation:

$$\oint_C f(z)dz = 2\pi i \sum_{k=1}^n \operatorname{res} f(b_k)$$

 $\operatorname{res} f(b_k)$ called the residue (留数) of f(z) at b_k

$$f(z) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} a_l^{(k)} (z - b_k)^l, 0 < |z - b_k| < r, \text{ res } f(b_k) := a_{-1}^{(k)}$$

证明.

$$\oint_C f(z)dz = \sum_{k=1}^n \oint_{\gamma_k} f(z)dz$$

Recalling that resault of

$$\oint_C z^n dz = \oint_{|z|=\varepsilon} z^n dz = \int_0^{2\pi} \varepsilon^{n+1} e^{i(n+1)\theta} i d\theta = \begin{cases} 2\pi i, n = -1; \\ 0, n = -2, -3, -4, \dots \end{cases}$$

we concluded before, and we can say that:

$$O.E. = 2\pi i \sum_{k=1}^{n} a_{-1}^{(k)} = 2\pi i \sum_{k=1}^{n} \text{res } f(b_k)$$

方法 6.1.4. Computation Method of Residue:

$$a_{-1} = \frac{1}{(m-1)!} \frac{d^{m-1}}{dz^{m-1}} (z-b)^m f(z) \Big|_{z=b}$$

The general form of f(z) is $\frac{P(z)}{Q(z)}$. If P(z) and Q(z) are analytic around b, and $P(b) \neq 0, z = b$ is the first-order zero point of Q(z).

$$a_{-1} = \lim_{z \to b} (z - b) f(z) = \lim_{z \to b} (z - b) \frac{P(z)}{Q(z)} = \frac{P(b)}{Q'(b)}$$
$$f(z) = \frac{1}{(z - 1)^2 (z - 2)(z - 3)} = \frac{A}{(z - 1)^2} + \frac{B}{z - 1} + \frac{C}{z - 2} + \frac{D}{z - 3}$$

You can perform decomposition of partial fraction to figure out values for A-D. Let's try a different approach.

$$(z-1)f(z) = \frac{1}{(z-1)(z-2)(z-3)} = \frac{A}{z-1} + B + \frac{C(z-1)}{z-2} + \frac{D(z-1)}{z-3}$$

Then

$$A = \operatorname{res}(z - 1)f(z)|_{z=1} = \frac{1}{2}$$

$$B = \operatorname{res} f(z)|_{z=1} = \frac{3}{4}$$

$$C = \operatorname{res} f(z)|_{z=2} = -1$$

$$D = \operatorname{res} f(z)|_{z=3} = \frac{1}{4}$$