

# Chap 11

$$dm = \rho d\tau$$

$$Dm = \int \rho \vec{v} \cdot d\vec{S}$$

$$Dv = \int \vec{v} \cdot d\vec{S}$$

$$dm = Dm dt$$


## I- Bilan de masse

bilan local :

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

$$\frac{D\rho}{Dt} + \rho \text{div}(\vec{v}) = 0$$

bilan macro : pr sys ouvert :



$$m_{y^*}(t+dt) = m_{y^*}(t) + \sum \text{entrant} - \sum \text{sortant}$$

$$m_{y^*}(t+dt) = m_{y^*}(t) - Dm_{\text{ent}} dt - Dm_{\text{ext}} dt$$

$$\frac{d}{dt} m_{y^*} dt = (Dm_{\text{ent}} - Dm_{\text{ext}}) dt$$

Sys fermé :



$$y(t) = y^*(t) + \delta y_1$$

$$y(t+dt) = y^*(t+dt) - \delta y_2$$

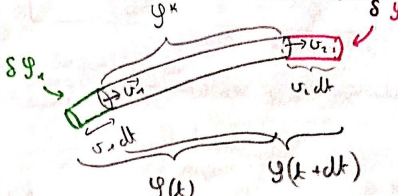
Sys fermé  $\Rightarrow$   $m_{y^*}(t+dt) = m_{y^*}(t)$

$$m_{y^*}(t+dt) + \delta m(\delta y_2) = m_{y^*}(t) + \delta m(\delta y_1)$$

$$m_{y^*}(t+dt) - m_{y^*}(t) = (Dm_{\text{ent}} - Dm_{\text{ext}}) dt$$

$$\frac{d}{dt} m_{y^*} dt = (Dm_{\text{ent}} - Dm_{\text{ext}}) dt$$

6 Cas d'un tube de courant élémentaire



Sys fermé :

$$m_{y^*}(t+dt) + \delta m(\delta y_2) = m_{y^*}(t) + \delta m(\delta y_1)$$

$$\frac{d}{dt} m_{y^*} dt = (\rho_1 v_1 S_1 - \rho_2 v_2 S_2) dt$$

En régime stationnaire :  $\frac{d}{dt} m_{y^*} = 0$  donc  $Dm_{\text{ent}} = Dm_{\text{ext}}$

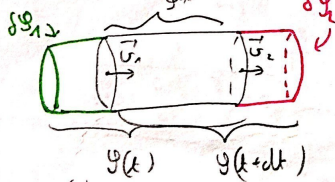
## II- Bilan de q<sup>ch</sup> de mat

Pr un sys fermé :  $\frac{d\vec{p}}{dt} = \sum \vec{F}_{\text{ext} \rightarrow y}$

$$\vec{p}_y(t+dt) - \vec{p}_y(t) = d\vec{p}$$

$$= \sum \vec{F}_{\text{ext}} dt$$

Pr un tube de courant



$$y(t) = y^*(t) + \delta y_1$$

$$y(t+dt) = y^*(t+dt) + \delta y_2$$

$$d\vec{p}_y = \vec{p}_y(t+dt) - \vec{p}_y(t)$$

$$= \vec{p}_{y^*}(t+dt) + \vec{p}(\delta y_2) - \vec{p}_{y^*}(t) - \vec{p}(\delta y_1)$$

$$\frac{d}{dt} \vec{p}_{y^*} dt + \delta m_2 \vec{v}_2 - \delta m_1 \vec{v}_1$$

$$\sum \vec{F}_{\text{ext}} dt = \frac{d}{dt} \vec{p}_{y^*} dt + Dm_2 \vec{v}_2 - Dm_1 \vec{v}_1$$

$$\sum \vec{F}_{\text{ext}} = \frac{d}{dt} \vec{p}_{y^*} + Dm_2 \vec{v}_2 - Dm_1 \vec{v}_1$$

Si régime stationnaire :  $\frac{d}{dt} \vec{p}_{y^*} = 0$   
 $Dm_1 = Dm_2 = Dm$  donc  $\sum \vec{F}_{\text{ext}} = Dm(\vec{v}_2 - \vec{v}_1)$

## Exemples

\* Fusée \* Liquide sur plaque

## III- Bilan en @

1) Théorème

Pr un sys fermé y :

$$dE_{\text{mg}} = E_{\text{mg}}(t+dt) - E_{\text{mg}}(t)$$

$$dE_{\text{mg}} = P_{\text{ext}}^{NC} dt + P_{\text{int}}^{NC} dt$$

$$= \delta W_{\text{ext}}^{NC} + \delta W_{\text{int}}^{NC}$$

Rappel : pr translation :  $\vec{P} = \vec{F} \cdot \vec{v}$

pr rotation :  $P = \vec{m} \cdot \vec{\Omega}$

$\Rightarrow$  1<sup>er</sup> principe de la thermodynamique pr un écoulement permanent = 1<sup>er</sup> principe industriel :

Pr sys fermé :  $d(U + E_c + E_p) = \delta W + \delta Q$

Principe méca négatif :  $y^*$   $\delta y_1$   $a_1$   $z_1$   $m_1 = D$

$a_1$   $z_1$   $\delta y_1$   $P_{\text{ext}}$   $\delta y_2$   $a_2$   $z_2$   $m_2 = D$

$a_1$   $P_1$   $Dm_1 = Dm_2$   $P_{\text{th}}$

Y fermé :  $Y(t+dt) = Y^*(t+dt) + \delta S_L$   
 $Y(t) = Y^*(t) + \delta S_A$

varia.

$dU = U(t+dt) - U(t)$   
 $= U_{y_2}(t+dt) + U(\delta y_1) - U_{y_1}(t) - U(\delta y_1)$   
 $= \delta m_1 u_2 - \delta m_1 u_1$  © int massiq  
 $= Dm dt (u_2 - u_1)$

$dE_c = Dm dt (e_{c2} - e_{c1})$   $dE_p = Dm dt (e_{p2} - e_{p1})$

$\delta W = \delta W_{pression} + \delta W_{pz} - \delta W_{aext}$   
 $\delta W_{pz} = \vec{F}_z \cdot \vec{e}_z dt = p_1 S_1 \vec{u}_1 \cdot \vec{e}_z dt$   
 $= p_1 S_1 C_1 dt$  volume  
 $\delta W_{pz} = p_1 Dm dt u_1$  vitesse massiq  
 $\delta W_{p1} = -p_1 Dm dt u_1$   
 $\delta W_{aext} = P_{meca} dt$   
 $\delta W = Dm dt (p_1 u_1 - p_2 u_2) - P_{meca} dt$

$\delta Q = P_{th} dt$   
 On a donc :  
 $(u_2 + e_{c2} + e_{p2}) = \delta W + \delta Q$

$Dt (u_2 + e_{c2} + e_{p2} - u_1 - e_{c1} - e_{p1})$   
 $P_{meca} dt + P_{th} dt + Dm dt (p_1 u_1 - p_2 u_2)$

$\left[ \underbrace{u_2 + p_2 u_2 + e_{c2} + e_{p2}}_{h_2} - \underbrace{(u_1 + p_1 u_1 + e_{c1} + e_{p1})}_{h_1} \right]$   
 $P_{meca} - P_{th}$  enthalpie massiq

$Dm D (h + e_c + e_p) = P_{meca} + P_{th}$

1<sup>er</sup> principe industriel

Autres écritures : si  $w_m$  le travail utile massiq  
 $\delta W_{aext} = P_{meca} dt$   
 $= w_m Dm dt$   $P_{meca} = w_m Dm$

de m :  $q Dm = P_{th}$

D'ai  $D(h + e_c + e_p) = w_m + q$

2) Pts theoreme important pour G.P :

Modèle du G.P :

$C_p = \frac{dH}{dT}$   $C_v = \frac{dU}{dT}$

$\gamma = \frac{C_p}{C_v}$

Rele de Mayer :  $C_p - C_v = nR$

$H = U + pV$   
 $= U + nRT$

$C_v = \frac{nR}{\gamma - 1} = \frac{mR}{M(\gamma - 1)}$

$(C_{p,mass} = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{R}{M})$

$C_p = \frac{\gamma}{\gamma - 1} nR = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{mR}{M}$

D'ai  $dh = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{R}{M} dT$

si  $\gamma$  indep de T :  $h = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{RT}{M}$

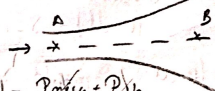
$Dh = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{R}{M} DT$

dopler  $p = e \frac{RT}{M}$

D'ai  $h = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{p}{\rho} + u^2$

3) Application :

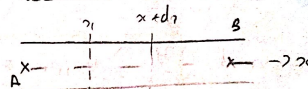
o Tuyère :



$Dm D (h + e_c + e_p) = P_{meca} + P_{th}$   
 $D(h + e_c) = 0$

$(h + e_c)_B = (h + e_c)_A \rightarrow$  transfert (à t)  
 (lié à  $\tau$ ) en @ cinétique

Echangeur thermique



$Dm D (h + e_c + e_p) = P_{meca} + P_{th}$

$P_{th} Dh = P_{th}$   $\Rightarrow$  transf. enthalpie  
 on transfère l'enthalpie

$Dm C_{p,mass} DT = P_{th}$

$Dm C_{p,mass} (T_2 - T_1) = P_{th}$  global

$\rightarrow$  entre  $x$  et  $x+dx$  :

$Dm [h(x+dx) - h(x)] = P_{th}$

$Dm \frac{dh}{dx} dx = P_{th}$

$Dm \frac{dh}{dT} \frac{dT}{dx} dx = P_{th}$

$Dm \frac{C_{p,mass} dT}{dT} \frac{dT}{dx} dx = P_{th}$

Modèle de Newton par le transfert th :  
 $dP = K (T_{ext} - T(x)) dS$   $dS(L)$  périmètre

Soit

$Dm C_{p,mass} \frac{dT}{dx} dx = K (T_{ext} - T(x)) dS$

$\frac{dT}{dx} + (T(x) - T_{ext}) \frac{KL}{Dm C_{p,mass}} = 0$

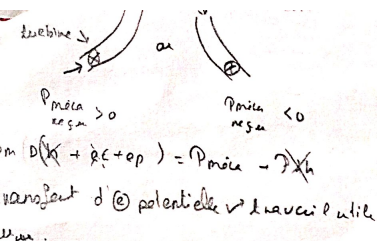
$\left( \frac{T_{ext}}{T(x)} \right) + \frac{T(x) - T_{ext}}{a} = 0$   
 $\frac{dT}{dx} + \frac{T - T_{ext}}{a} = 0$

D'ai :  $T(x) - T_{ext} = A e^{-x/a}$

Condition limite :  $T(x=0) = T_A$

Donc  $T(x) = T_{ext} + (T_A - T_{ext}) e^{-x/a}$





Interprétation du 1<sup>er</sup> th de Bernoulli

Rappel:  $dU = TdS - PdV$

$$dS = \frac{\delta Q_{ech}}{T} + \delta S_{créé}$$

$$\delta W = -p \delta V$$

$$\delta W_{rev} = -p \delta V$$

Bernoulli: CHIPS:  $\frac{v^2}{2} + \frac{p}{\rho} + e_{pot} = \text{const} (l_{dc})$

$\uparrow$   
 e.c.m.s



Pour l'écoulement permanent

Donc  $\rho(h + e_c + p) = \rho(h + e_c + p) + \rho \Delta h$

$\uparrow$  plus de viscosité  
 $\uparrow$  plus de machine

$$\rho(h + e_c + p) = \text{const} \Rightarrow h + e_c + p = \text{const} (l_{dc})$$

avec  $h = u + p v_m$  volume molaire  $= \frac{1}{\rho}$

$$= u + \frac{p}{\rho}$$

on a donc  $u + \frac{p}{\rho} + e_c + p = \text{const} (\sim \text{Bernoulli})$

$$u = T ds - p dv_m = T ds - p d\left(\frac{1}{\rho}\right) = 0 \text{ car incompressible}$$

donc  $u = 0$  si  $ds = 0$  donc Bernoulli valable si

$ds = 0$  donc si le fluide subit une transformation isentropique en plus de CHIPS

## 1<sup>er</sup> th de l'entropie

Pour un système: l'enthalpie d'état

$$dS = S_{ech} + S_{créé}$$

$$dS = \frac{\delta Q_{ech}}{T_{ext}} + \delta S_{créé}$$

$\leftarrow$  T de la paroi d'échange

Transf. lente  $\Rightarrow$  transf. réversible

pour un écoulement permanent:

$$Dm dt (\rho_1 - \rho_2) = \delta S_{ech} + \delta S_{créé}$$