# Projet IML

Présentation d'une pipeline de classification d'image hyperspectrales de champs

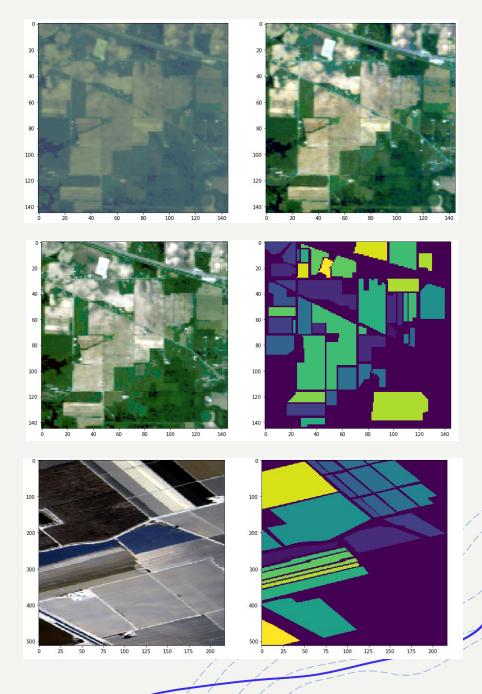
Dominique Michel

Alexandre Bourquelot

Alexandre Pedrosa

## Le problème

- Classification des types de champs en fonction de leur spectre
- Les photos sont prises de différents angles et sur différentes bandes spectrales
- Données non-équilibrés



## Les solutions envisagées

- 4Réduction de dimension (200+ caractéristique)
  - + Analyse par composantes principales

#### +Clustering et classification

- + Classification des zones segmentés
- + Classification des sous-zones par classification de la majorité des pixels
- + Watershed par gradient sur bandes spectrales

#### +Classification de chaque pixel et post-traitement

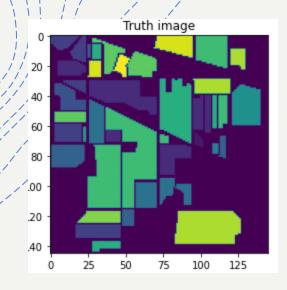
- + Classification basé voisins, vecteurs, densité, arbre de décision
- + Post-traitement utilisant résultat clustering ou morphologie

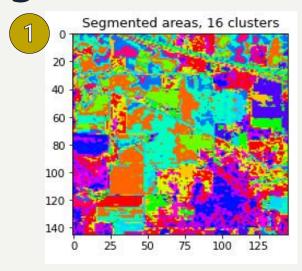
### Classification: Les classes testés

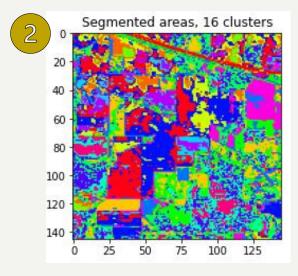
- +DecisionTreeClassifier
- +RandomForestClassifier
- +ExtraTreesClassifier

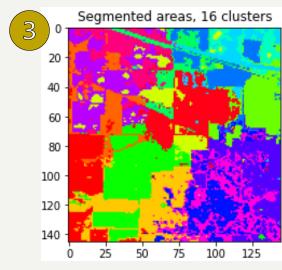
- +SVC (rbf)
- +LinearSVC
- +KNeighborsClassifier

## Clustering: Minibatch KMeans



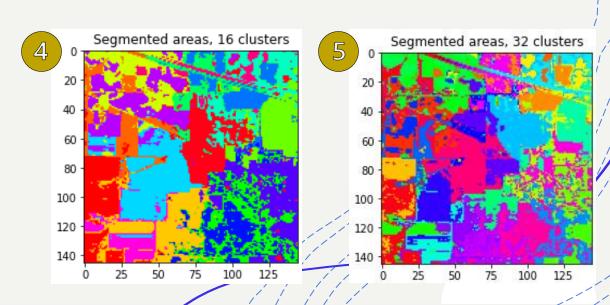




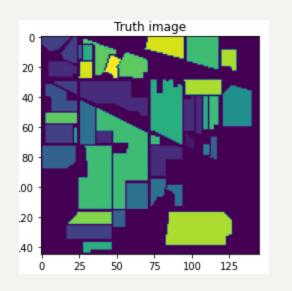


#### **Différentes informations:**

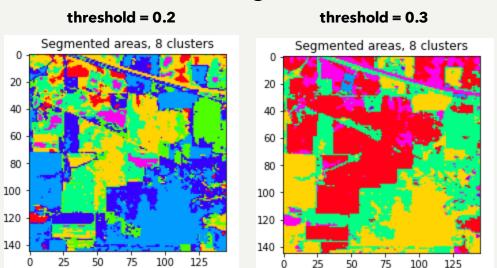
- 1. Sans coordonnées, sans PCA
- 2. Sans coordonnées
- 3. Sans PCA
- 4. Avec coordonnées, avec PCA
- 5. Avec coordonnées, avec PCA et 32 clusters



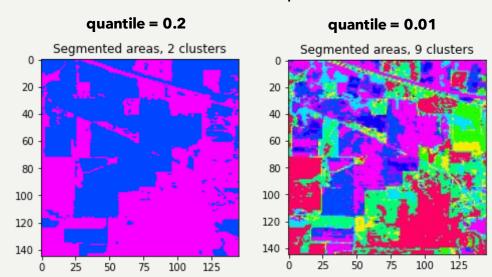
# Clustering: other methods



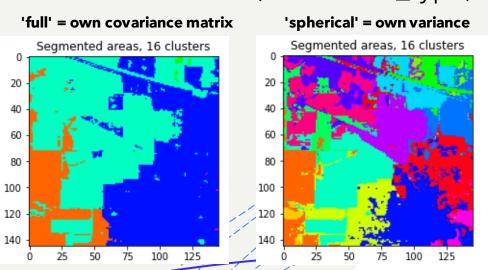
#### **Birch** (Clustering Feature Tree)



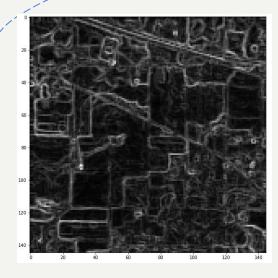
#### MeanShift (quantile)



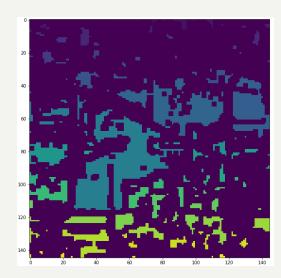
#### **GaussianMixture** (covariance\_type)



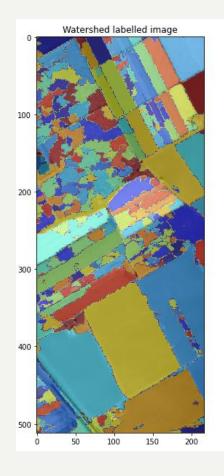
## Clustering: Watershed

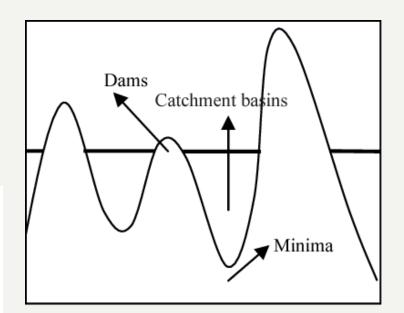


Les gradients

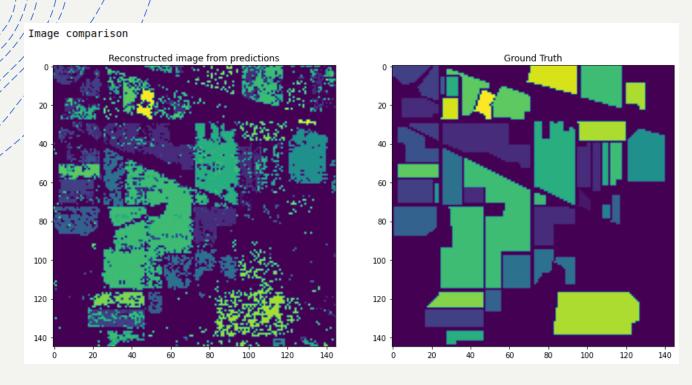


Les marqueurs

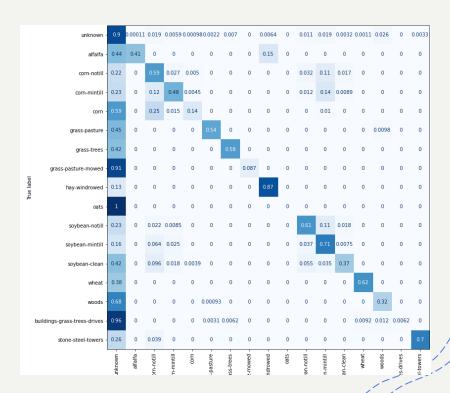




# Protocole expérimental: Comment évaluer et mesurer l'efficacité de nos solutions



Comparer les outputs et la vérité terrain "à l'œil nu"



Matrice de confusion

# Protocole expérimental: Comment évaluer et mesurer l'efficacité de nos solutions

$$\frac{\text{Precision} = \frac{\text{TP}}{\text{TP} + \text{FP}}}{\text{Recall} = \frac{\text{TP}}{\text{TP} + \text{FN}}} F_1 = 2 \cdot \frac{\text{precision} \cdot \text{recall}}{\text{precision} + \text{recall}}$$

	DecisionTreeClassifier	RandomForestClassifier	ExtraTreesClassifier	SVC(rbf)	LinearSVC	KNeighborsClassifier
precision	0.61	0.78	0.77	0.62	0.75	0.71
recall	0.61	0.72	0.72	0.40	0.50	0.68
f1-score	0.61	0.74	0.74	0.40	0.56	0.69
fit_duration	0.24	1.41	0.55	0.57	35.42	0.11
predict_duration	0.03	0.34	0.39	2.62	0.03	1.30

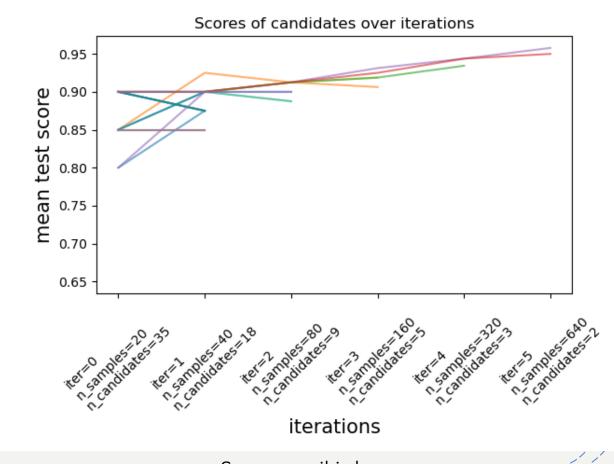
Interpréter la Précision, le Recall et le Score F1

	Before	After
precision	0.78	0.83
recall	0.74	0.78
f1-score	0.75	0.79

Observer l'effet de méthodes de pré/post processing

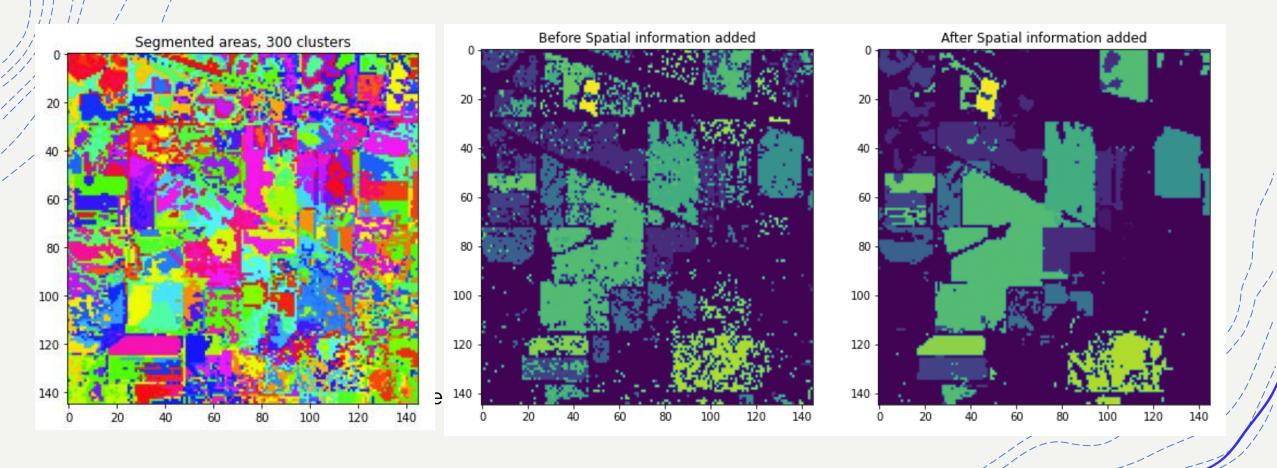
## Protocole Experimental: Grid Search

- Intégré à scikit-learn
- Automatise la recherche des paramètres optimaux

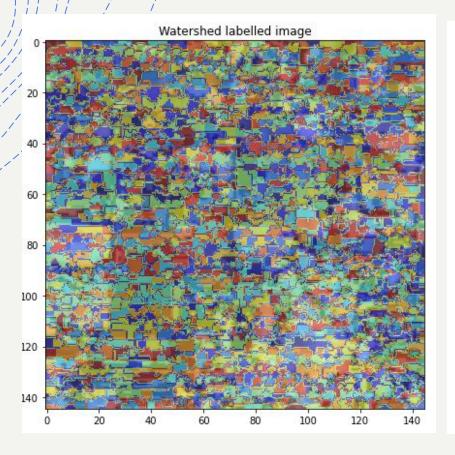


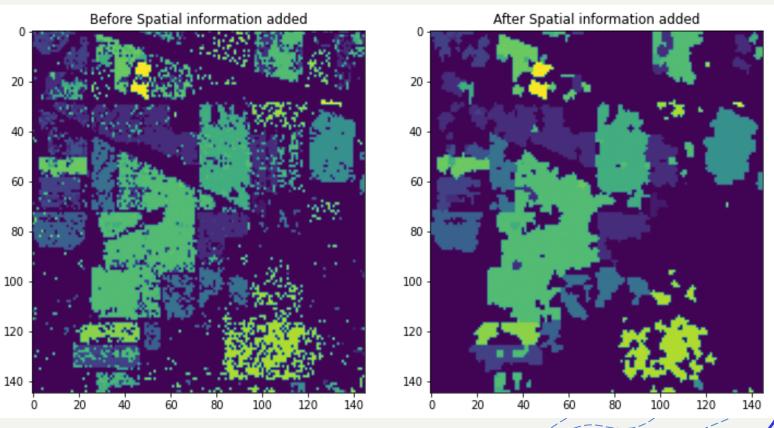
Source: scikit-learn.org

## Information Spatiale

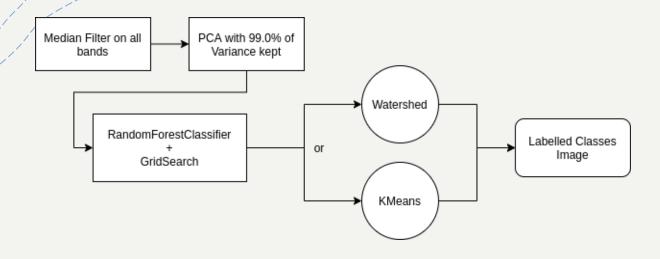


## Information Spatiale





### Résultats et Conclusion



#### Solution retenue:

- Pré-processing:
  - on applique un filtre médian sur les bandes
  - on applique une APC en conservant une grande partie de la variance
- Random Forest et Grid Search
- Post-Processing:
  - on ajoute de l'information spatiale