## Instituto Politécnico Nacional Escuela Superior de Cómputo

## Filtinic Filter

Procesamiento Digital de Señales

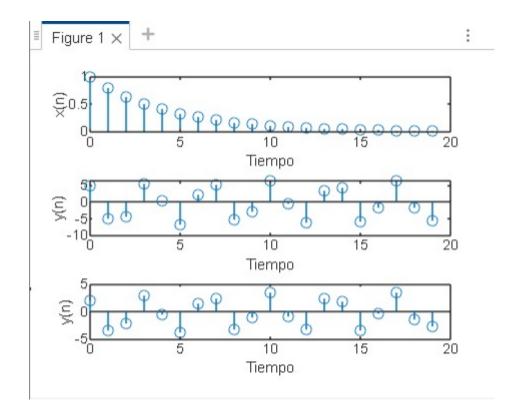
Integrantes:
Bautista Ríos Alfredo
Cisneros Araujo Karen
Contreras Vargas Oscar Daniel
Cortés Velázquez Samuel Alejandro
Ramírez Aguirre José Alfredo

Profesor:

Flores Escobar José Antonio

Este script de MATLAB implementa un filtro digital descrito por una ecuación en diferencias finitas y proporciona una visualización comparativa de la señal de entrada y la señal filtrada, tanto con condiciones iniciales como sin ellas.

```
• • •
 %Calcular las 20 mueestras de salida for n=1:20
    subplot(3,1,2); stem(n,y(3:22)); xlabel('Tiempo'), ylabel('y(n)');
    x = 0.8.^n;
%Aiuste x, donde creamos el espacio sin condiciones iniciales
     %Calcular las 20 mueestras de salida for n=1:20
     end
     %Graficar y(n) --Sin condiciones iniciales subplot(3,1,3); stem(n,y(3:22)); xlabel('Tiempo'), ylabel('y(n)');
```



La primera subgráfica muestra la señal de entrada x(n)x(n)x(n), que decrece exponencialmente según  $0.8n0.8^n0.8n$ . Se utiliza stem para una representación discreta, destacando los valores de x(n)x(n)x(n) en el tiempo de 0 a 19.

La segunda subgráfica muestra la señal de salida y(n)y(n)y(n) con condiciones iniciales y(-2)=1y(-2)=1 y y(-1)=0y(-1)=0. Estas condiciones influyen en las primeras muestras de y(n)y(n)y(n), y se utiliza stem para representar la señal de manera discreta.

La tercera subgráfica muestra la señal de salida y(n)y(n)y(n) sin condiciones iniciales, comenzando desde cero. Se utiliza stem para la representación discreta, permitiendo comparar la respuesta del filtro sin la influencia de condiciones iniciales.

El código calcula y compara las primeras 20 muestras de la señal de salida en dos escenarios distintos: con condiciones iniciales y sin ellas. La primera gráfica muestra la señal de entrada x(n)x(n)x(n), que decrece exponencialmente. La segunda gráfica presenta la señal de salida y(n)y(n)y(n) cuando se consideran las condiciones iniciales específicas, reflejando cómo estas condiciones influyen en el comportamiento inicial de la señal. La tercera gráfica ilustra la señal de salida y(n)y(n)y(n) sin condiciones iniciales, destacando el impacto de comenzar el cálculo de y(n)y(n)y(n) desde cero.

Este filtro digital transforma la señal de entrada x(n)x(n)x(n) mediante una combinación lineal de sus valores actuales y pasados, así como de los valores pasados de la salida y(n)y(n)y(n). La comparación gráfica permite entender la importancia de las condiciones iniciales en la dinámica del sistema filtrado, proporcionando una clara visualización del comportamiento del filtro bajo diferentes escenarios.