# KOMPONENS ALAPÚ KÉTSZEMÉLYES JÁTÉK – AI KOMPONENS

Komponens alapú szoftverfejlesztés, ELTE Proginf Msc 2014

Angeli Dávid

## Tartalomjegyzék

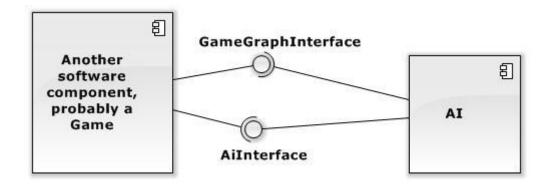
Komponens specifikáció	2
Strukturális modell	2
Funkcionális modell	2
A MiniMax algoritmus	3
Az Alfa-béta algoritmus	3
Viselkedési modell	3
Komponens realizálás	4
Strukturális modell realizálása	4
Funkcionális és viselkedési modell realizálása	5
Választott implementációs technológia	6
Teszt	7
Unit teszt tesztesetei	7
Felhasználói teszt	7

## Komponens specifikáció

A Komponens Alapú Kétszemélyes Játék projektben a mesterséges intelligencia komponensek feladata a játékok során a gépi ellenfél lépéseinek számítása – kiválasztása.

### Strukturális modell

Az Al komponens a GameGraphInterface interfészen keresztül kap adatokat, és az AiInterface-t megvalósítva, annak getNextStep függvényével szolgáltatja a játék következő lépését.



## GameGraphInterface:

Lehetővé teszi a játékfa bejárását, lekérdezhető az aktuális játékállás, egy adott állásból következő lépések halmaza, illetve egy adott álláshoz tartozó pontszám valamely játékos szemszögéből. Függvényei:

- getCurrentStep(): Object
- getPossibleSteps(step:Object): Iterable
- getScoreForPlayer(step:Object, forPlayerOne)

### AiInterface:

A gépi ellenfél következő lépésének átadására szolgál. Függvényei:

• getNextStep(GameGraphInterface gameGraph: GameGraphInterface, youArePlayerOne: boolean): Object

## Funkcionális modell

A komponens a külvilág felé egy eljárást nyújt, ez a getNextStep(). A getNextStep a paraméterként megkapott GameGraphInterface-en megvizsgálja a következő lehetséges lépéseket, és a komponens által megvalósított játékstratégiát követve kiválaszt egyet, amit a függvény visszatérési értékében át is ad. Két algoritmust, a MiniMax-ot és az Alfa-Bétát valósítottam meg, technikailag a kettő külön komponensbe került, de a dokumentációban tárgyalható egyszerre.

## A MiniMax algoritmus<sup>1</sup>

- A játékfának az adott állás csúcsából leágazó részfáját felépítjük néhány szintig.
- A részfa leveleit kiértékeljük aszerint, hogy azok számunkra kedvező, vagy kedvezőtlen állások.
- Az értékeket felfuttatjuk a fában. (Saját szintjeink csúcsaihoz azok gyermekeinek maximumát, ellenfél csúcsaihoz azok gyermekeinek minimumát rendeljük.)
- Soron következő lépésünk ahhoz az álláshoz vezet, ahonnan a gyökérhez felkerült a legnagyobb érték.

## Az Alfa-béta algoritmus<sup>2</sup>

- Visszalépéses algoritmus segítségével járjuk be a részfát (mélységi bejárás). Az aktuális úton fekvő csúcsokat ideiglenes értékekkel látjuk el:
  - a mi szintünkön α értékkel (ennél rosszabb értékű állásba innen már nem juthatunk),
  - az ellenfelén β értékkel (ennél jobb értékű állásba onnan már nem juthatunk) látjuk el.
- Lefelé haladva  $\alpha = -\infty$ , és  $\beta = +\infty$ .
- Ezek visszalépéskor a felhozott értékre változnak, ha az nagyobb, mint az α, illetve kisebb, mint a β.
- Vágás: ha az úton van olyan  $\alpha$  és  $\beta$ , hogy  $\alpha >= \beta$ .

## Viselkedési modell

A komponens működése során rekurzív hívásokkal megvalósítja az algoritmusok által leírt gráfbejárásokat, és a legfelső szinten kiválasztja a legjobb megoldást. Ha nem talál ilyet –például mert a mélységi korlát vagy a gyenge heurisztika miatt nem jut el olyan állapotokig, amiknek értékelhető pontszáma van-, akkor az egyiket. A gráf-keresések egyik fontos paramétere a mélység, amit előre el kell döntenünk. Ez a paraméter ebben az implementációban forráskódbeli konstans, amit a teszt során határozunk meg.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> forrás: people.inf.elte.hu/gt

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> forrás: people.inf.elte.hu/gt

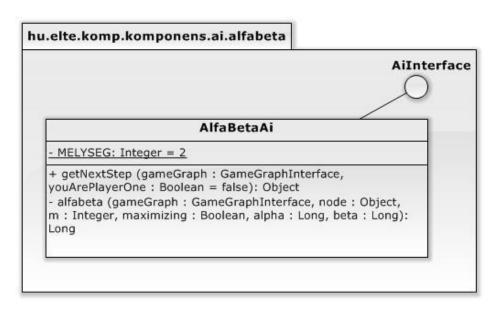
## Komponens realizálás

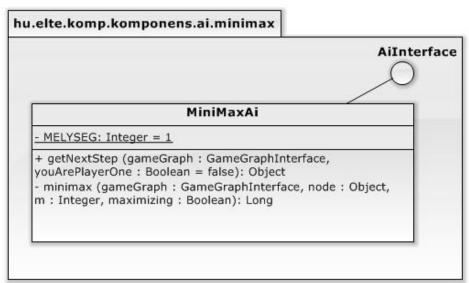
A komponens realizálása során a meglévő funkcionális és strukturális specifikáció szerint lehetett eljárni.

### Strukturális modell realizálása

A belső struktúra kialakítása során a gráfbejárást-keresést elvégző rekurzív függvényt kellett előállítani, célszerű okokból az AiInterface által megkövetelt getNextStep() eljárástól külön. Ahogy a viselkedési modell tárgyalásakor már említésre került, az osztály statikus adattagja lett a gráfbejárásra vonatkozó mélységi korlát.

A GameGraphInterface elégségesnek bizonyult a gráfkeresés megvalósításához, így saját gráfimplementáció létrehozására nem volt szükség. A (két) komponens osztálydiagramja:





## getNextStep:

Az Ailnterface-ben definiált eljárás. Az Al komponensekben a gráf első szintjének vizsgálata –ami az algoritmus végrehajtása során az utolsó lépés - ebben a függvényben történik. Visszaadja a maximális értékű lépést.

## minimax / alfabeta:

Private függvények. A gráfbejárást-keresést, illetve az egyes csúcsok tényleges értékeinek számítását végzi a megfelelő algoritmus szerint, rekurzív hívásokkal. Visszatérési értéke a paraméterként kapott állapothoz tartozó pontérték, ami alapján a getNextStep már ki tudja majd választani a következő lépést.

## Funkcionális és viselkedési modell realizálása

A komponens tevékenysége az előzőek alapján jó definiálható: amikor a szoftver másik komponensei meghívják a kívülről egyedül látható getNextStep függvényt, akkor a komponens a kapott gráfon elvégzi a megfelelő algoritmust a minimax vagy alfabeta függvények hívásával. Az eljárás során a konstans mélységi korlátot figyelembe veszi.

A getNextStep függvény eredményével visszaadja következő lépést.

## Választott implementációs technológia

A megvalósításhoz – a projekt egészétől korántsem függetlenül- Java környezetet választottam, a Maven EJB projekt-templatet felhasználva. Ez jelentősen megkönnyítette az egyes komponensek összefogását és szinkronizálását.

A fejlesztés - tesztelés során használt technológiák:

JDK: 1.7

Glassfish Server 4.0

MySQL 5.6

## **Teszt**

## Unit teszt tesztesetei

A tesztelés során a JUnit keretrendszer osztálytesztjét használtam. A teszt megvalósításához a tesztosztályban létre kellett hozni egy GameGraphInterface-t megvalósító gráf alosztályt. Ezután a teszt inicializálás során a program véletlenszerű gráfot generál, 3 mélységben, minden csúcshoz maximum 0-6 gyerekkel, és véletlenszerű (0-100) csúcsokhoz tartozó pontszámmal. A pontszámok persze csak a levelek esetében játszanak szerepet, egyébként azonosítják a csúcsokat. Az alábbiakban egy konkrét tesztesetet láthatunk a MiniMax algoritmussal:

Running hu.elte.komp.komponens.ai.minimax.MiniMaxAiTest

Tests run: 1, Failures: 0, Errors: 0, Skipped: 0, Time elapsed: 0.086 sec

Results:

Tests run: 1, Failures: 0, Errors: 0, Skipped: 0

A program jól láthatóan megtalálta a helyes lépést.

#### Felhasználói teszt

Next step found: 90

A funkcionális-felhasználói-integrációs teszt a projekt legkorábban elkészült játék-komponensével, a kamisado játékkal zajlott, a tényleges keretrendszerben. A teszt során az Al komponens minden esetben lépést produkált, viszont az algoritmusba beépített mélységi korlát (MiniMaxnál 2, AlfaBétánál 3) jelentős hátrányt jelentett számára. Ezzel együtt kiderült, hogy a rendelkezésre álló heurisztikával (nyertes helyzet=100 pont) felismeri és meglépi a nyertes lépéseket – ha azok kellő közelségbe kerülnek.