

Fachbereich Mathematik

Bachelorarbeit

Die Helmholtz-Zerlegung in L^2

Fabian Gabel

15.10.2016

Betreuer: PD Dr. Robert Haller-Dintelmann

Inhaltsverzeichnis

Ei	nleit	ung		5		
1	Gru	rundlagen				
	1.1	Physil	kalische Grundlagen	6		
	1.2	2 Funktionalanalytische Grundlagen – Distributionen und Sobolevräum		e 6		
		1.2.1	Glatte Funktionen	6		
		1.2.2	Topologisierung des Raums der Testfunktionen und ein Stetigkeitsbegriff	7		
		1.2.3	Differentiation von Distributionen – Schwache Differenzierbarkeit und Sobolevräume	7		
2	Lös	ungen	$\mathbf{von} \ \nabla p = f$	8		
	2.1	Lipsch	nitz-Gebiete und Gebietszerlegungen	8		
	2.2	Komp	akte Einbettungen	11		
	2.3	3 Darstellung von Funktionalen		12		
	2.4	4 Die Glättungsmethode		12		
	2.5	Das G	radientenkriterium	12		
3	Hel	mholtz	z-Zerlegung in L^2	13		

4	Zusammenfassung und Ausblick	14
Lite	eraturverzeichnis	15

Einleitung

Grundlagen

1.1 Physikalische Grundlagen

- Physikalische Motivation dieses Gleichungssystems
- Linearisierung der Navier-Stokes-Gleichungen (Motivation der Stokes-Gleichung)
- Schleichende Strömungen z.B. [SA10][S.112,S.489].

1.2 Funktionalanalytische Grundlagen – Distributionen und Sobolevräume

1.2.1 Glatte Funktionen

- [Soh01][S.22ff.]
- glatte / Testfunktionen definieren
- Normfamilien und Teilräume angeben

1.2.2 Topologisierung des Raums der Testfunktionen und ein Stetigkeitsbegriff

- Inhalte ganz zu Beginn von [Soh01][S.34] wiedergeben, zusätzliche (topologische Eigenschaften) beweisen, aus Werner s.u.
- [Wer11][S.430]
- Lemma VIII.5.1 (a)(d), VIII.2.3
- Satz VIII.5.4(iii)
- lokale Integrierbarkeit
- Einbettung von L^1_{loc} in $C_0^{\infty}(\Omega)'$

1.2.3 Differentiation von Distributionen – Schwache Differenzierbarkeit und Sobolevräume

- [Soh01][S.34ff.]
- [Wer11][S.433f.]
- Differentiation von Distributionen
- Divergenzfreie Test-Funktionen
- Sobolevräume und ihre Normen [Soh01][S.38ff.]

Lösungen von $\nabla p = f$

2.1 Lipschitz-Gebiete und Gebietszerlegungen

Definition 2.1. LIPSCHITZ-Gebiete

Lemma 2.2. Seien $\emptyset \subsetneq A, B \subsetneq \mathbb{R}^n$. Gilt $A \subseteq B$, so folgt $\operatorname{dist}(x, \partial A) \leq \operatorname{dist}(x \partial B)$ für alle $x \in A$.

Bemerkung. Wie aus dem Beweis von Lemma 2.2 ersichtlich ist, reicht es bereits aus A und B als Teilmengen der konvexen Hülle von B mit euklidischer Spurmetrik und entsprechender Abstandsfunktion dist zu betrachten. Die Konvexität ist hierbei notwendig, wie man an einem Beispiel zeigen kann.

Lemma 2.3. Sei $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ mit $n \geq 2$ ein Gebiet. Dann existiert eine Folge $(\Omega_j)_{j \in \mathbb{N}}$ beschränkter Lipschitz-Gebiete $\Omega_j \subseteq \Omega$ und eine Folge $(\varepsilon_j)_{j \in \mathbb{N}}$ positiver reeller Zahlen mit folgenden Eigenschaften:

- a) Für alle $j \in \mathbb{N}$ gilt $\overline{\Omega_j} \subseteq \Omega_{j+1}$.
- b) Für alle $j \in \mathbb{N}$ gilt $\varepsilon_{j+1} \leq \operatorname{dist}(\Omega_j, \partial \Omega_{j+1})$.
- c) Es gilt $\lim_{j\to\infty} \varepsilon_j = 0$.
- d) Die Gebiete Ω_j schöpfen Ω aus.

Beweis. Im Folgenden bezeichne $B_r(x) \subseteq \mathbb{R}^n$ den bezüglich Euklidischer Topologie offenen Ball mit Radius r und Mittelpunkt x.

Für ein festgewähltes $x_0 \in \Omega$ betrachten wir den Schnitt

$$\Omega' := \Omega \cap B_1(x_0).$$

Als Schnitt offener Mengen ist Ω' wiederum offen. Bezüglich der Teilraumtopologie muss Ω' jedoch nicht zwingend zusammenhängend sein. Wir bezeichnen nun mit $\widetilde{\Omega}_1$ die Zusammenhangskomponente von Ω' , welche x_0 enthält. Da die Zusammenhangskomponenten eines topologischen Raumes immer eine Partition desselben bilden, ist Ω' eindeutig bestimmt. Insbesondere gilt für den Rand

$$\partial \widetilde{\Omega}_1 \subseteq \overline{B_1(x_0)},$$

er ist somit als abgeschlossene Teilmenge des Kompaktums $\overline{B_1(x_0)}$ selbst kompakt. Für alle $\varepsilon > 0$ lässt sich daher $\partial \widetilde{\Omega}_1$ durch endlich viele Bälle $B_{\varepsilon}(x_j)$, mit $x_j \in \partial \widetilde{\Omega}_1$ für alle $j = 1, \ldots, m$, überdecken:

$$\partial \widetilde{\Omega}_1 \subseteq \bigcup_{j=1}^m B_{\varepsilon}(x_j).$$

Wir definieren nun

$$\widehat{\Omega}_1 := \widetilde{\Omega}_1 \setminus \bigcap_{j=1}^m \overline{B_{\varepsilon}(x_j)}$$

und wählen $0 < \varepsilon < 1$ so klein, dass zusätzlich $x_0 \in \widehat{\Omega}_1$ gilt. Dies lässt sich immer erreichen, da $\widetilde{\Omega}_1$ als bezüglich Teilraumtopologie offen-abgeschlossene Menge in Ω' auch in \mathbb{R}^n offen ist und daher ein $\delta > 0$ mit $B_{\delta}(x_0) \subseteq \Omega'$ existiert. Hiermit besitzt bereits ein $\varepsilon < \operatorname{dist}(x_0, \partial \widetilde{\Omega}_1) - \delta$ die geforderte Eigenschaft.

Man erkennt nun $\widehat{\Omega}_1$ als beschränktes LIPSCHITZ-Gebiet, da $\partial \widehat{\Omega}_1$ sämtlich aus Teilen der Ränder der Bälle $B_{\varepsilon}(x_j)$ besteht. Wir setzen nun $\Omega_1 := \widehat{\Omega}_1$ und $\epsilon_1 := \epsilon$ und führen diese Konstruktion weiter fort.

Wir wählen wieder

$$\widetilde{\Omega}_2 \subseteq \Omega \cap B_2(x_0)$$

als die x_0 enthaltende Zusammenhangskomponente des Schnitts von Ω und $B_2(x_0)$ und konstruieren analog zum ersten Schritt ein Gebiet $\widehat{\Omega}_2$ mit $0 < \varepsilon < \frac{1}{2}$ und $\varepsilon < \operatorname{dist}(\Omega_1, \partial \widetilde{\Omega}_2)$. Dies ist jedoch nur möglich, falls $0 < \operatorname{dist}(\Omega_1, \partial \widetilde{\Omega}_2)$ gilt, was wir im Folgenden beweisen werden.

Zunächst gilt nach Konstruktion die Inklusionskette

$$\widehat{\Omega}_1 \subseteq \widetilde{\Omega}_1 \subseteq \widetilde{\Omega}_2.$$

Hieraus folgt mit Lemma 2.2, dass

$$\operatorname{dist}(x,\partial\widehat{\Omega}_1) \le \operatorname{dist}(x,\partial\widetilde{\Omega}_1) \le \operatorname{dist}(x,\partial\widetilde{\Omega}_2) \tag{*}$$

für alle $x \in \widehat{\Omega}_1$ gilt. Des Weiteren gilt

$$0 < \lambda \le \operatorname{dist}(\widehat{\Omega}_1, \partial \widetilde{\Omega}_1), \tag{**}$$

wobei λ die Lebesguesche Zahl der Überdeckung $B_{\varepsilon_1}(x_1), \ldots, B_{\varepsilon_1}(x_m)$ von $\partial \widetilde{\Omega}_1$ aus dem ersten Schritt des Beweises bezeichne. Die Ungleichungen (*) und (**) zusammen ergeben nun die Behauptung.

Setzen wir noch $\Omega_2 := \widehat{\Omega}_2$ und $\varepsilon_2 := \varepsilon$, so erhalten wir einerseits $\overline{\Omega}_1 \subseteq \Omega_2$, denn $\Omega_1 \subseteq \Omega_2$ gilt nach Konstruktion, sowie $0 < \operatorname{dist}(x, \partial \widehat{\Omega}_2) =: d$ für alle $x \in \partial \widehat{\Omega}_1$. Dann gilt aber auch $B_{\frac{d}{2}}(x) \subseteq \widehat{\Omega}_2$, also insbesondere $x \in \widehat{\Omega}_2$ für alle $x \in \partial \widehat{\Omega}_1$. Damit folgt

$$\widehat{\Omega}_1 \cup \partial \widehat{\Omega}_1 = \overline{\widehat{\Omega}}_1 \subseteq \widehat{\Omega}_2.$$

Andererseits gilt $\varepsilon_2 < \operatorname{dist}(\Omega_1, \partial \Omega_2)$, denn

$$\begin{split} \varepsilon_2 &< \frac{1}{2} \operatorname{dist}(\Omega_1, \partial \widetilde{\Omega}_2) \\ &\leq \frac{1}{2} (\operatorname{dist}(\Omega_1, \partial \widehat{\Omega}_2) + \operatorname{dist}(\partial \widehat{\Omega}_2, \widetilde{\Omega}_2)) \\ &\leq \frac{1}{2} (\operatorname{dist}(\Omega_1, \partial \widehat{\Omega}_2) + \varepsilon_2). \end{split}$$

Setzt man das beschriebene Vorgehen induktiv fort, so erhält man eine Folge $(\Omega_j)_{j\in\mathbb{N}}$ von Lipschitz-Gebieten und eine Folge $(\varepsilon_j)_{j\in\mathbb{N}}$ für die nach Konstruktion $0<\varepsilon_j<\frac{1}{i}$ für alle $j\in\mathbb{N}$ gilt. Die Eigenschaften a), b) und c) werden also erfüllt.

Es gilt noch zu zeigen, dass die so konstruierte Folge $(\Omega_j)_{j\in\mathbb{N}}$ auch Eigenschaft d) erfüllt ist, also $\Omega\subseteq\bigcup_{j\in\mathbb{N}}\Omega_j$ gilt. Sei dazu $x\in\Omega$ beliebig. Weil Ω zusammenhängend ist, existiert ein $j_0\in\mathbb{N}$, sodass

$$x \in \widetilde{\Omega}_{j_0} \subseteq \Omega \cap B_{j_0}(x_0)$$

gilt. Sei $d := \operatorname{dist}(x, \partial \widetilde{\Omega}_{j_0})$. Dann existiert ein $j_1 > j_0$ mit $\varepsilon_{j_1} < d$. Da die Inklusion $\widetilde{\Omega}_{j_0} \subseteq \widetilde{\Omega}_{j_1}$ gilt, folgt mit Lemma 2.2 die Ungleichung $\varepsilon_{j_1} < \operatorname{dist}(x, \partial \widetilde{\Omega}_{j_1})$, was wiederum $x \in \widehat{\Omega}_{j_1} = \Omega_{j_1}$ impliziert. Damit gilt auch Eigenschaft d).

2.2 Kompakte Einbettungen

 \bullet [Soh01][S.58, Lemma 1.5.4]

2.3 Darstellung von Funktionalen

 $\bullet \ [\mathrm{Soh}01][\mathrm{S.61}, \, \mathrm{Lemma} \ 1.6.1]$

2.4 Die Glättungsmethode

• [Soh01][S.64ff.]

2.5 Das Gradientenkriterium

 \bullet [Soh01][Lemma 2.2.1, S.73]

Helmholtz-Zerlegung in L^2

 \bullet Lemma 2.5.1, 2.5.2 [Soh01][S.81ff.]

Zusammenfassung und Ausblick

Literaturverzeichnis

- [SA10] Spurk, J. H.; Aksel, N.: Strömungslehre: Einführung in die Theorie der Strömungen. 8. Auflage. Berlin: Springer, 2010
- [Soh01] SOHR, H.: The Navier-Stokes Equations: An Elementary Functional Analytic Approach. Basel: Birkhäuser, 2001
- [Wer11] Werner, D.: Funktionalanalysis. 7. Auflage. Berlin: Springer, 2011

Erklärung

Hiermit versichere ich, dass ich die vorliegende Arbeit selbständig verfasst habe und alle benutzten Quellen einschließlich der Quellen aus dem Internet und alle sonstigen Hilfsmittel angegeben habe.

Darmstadt, den 3. Juli 2016

Fabian Gabel