

# Full Adder TSPC

E. Anfuso      A. Caligiuri

# Indice

<b>1</b>	<b>Introduzione</b>	<b>2</b>
1.1	Obiettivi del progetto . . . . .	2
1.2	Requisiti e prestazioni attese . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Preparazione dispositivo</b>	<b>3</b>
2.1	Funzionalità previste . . . . .	3
2.2	Il microcontrollore . . . . .	3
2.3	Le funzioni in C . . . . .	3
2.3.1	<i>findMax</i> . . . . .	3
<b>3</b>	<b>Conclusioni e sviluppi potenziali</b>	<b>5</b>
<b>4</b>	<b>Allegati</b>	<b>6</b>
	<b>Bibliografia</b>	<b>7</b>

# Capitolo 1

## Introduzione

### 1.1 Obiettivi del progetto

### 1.2 Requisiti e prestazioni attese

- a
- b

## Capitolo 2

# Preparazione dispositivo

### 2.1 Funzionalità previste

### 2.2 Il microcontrollore

### 2.3 Le funzioni in C

#### 2.3.1 *findMax*

```
int findMax (float array [], int size);  
int findMax (float array [], int size){  
    int index=0;  
    float max=array[0];  
    for (int i=1; i<size; i++){  
        if (array[i]>max){  
            max=array[i];  
            index=i;  
        }  
    }  
    return index;  
}
```

Tabella 2.1: Dimensionamento filtro RC per generazione segnale di misura

Frequenza sinusoidale (Hz)	R ( $\Omega$ )	C(F)	$f_t$ (Hz)
100	100k	10n	159

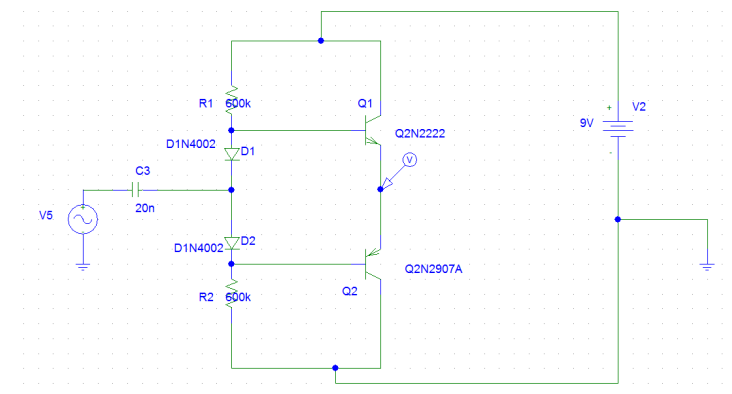


Figura 2.1: Circuito classe AB

## Capitolo 3

# Conclusioni e sviluppi potenziali

## Capitolo 4

# Allegati

Si allega alla seguente relazione:

-

# Bibliografia

- [1] Michael Lemmon (2009-02-01), «What is the RC circuit's response to a PWM signal?», <http://www3.nd.edu/~lemmon/courses/ee224/web-manual/web-manual/lab8a/node5.html>.