

神经网络要点理解

emacsun

目录

1 损失函数及其正则化	1
2 后向传递算法	4

第一次接触神经网络总是被其诸多的符号弄的眼花缭乱。几个重要的符号包括：

1. 样本的个数 m ;
2. 单个样本的feature个数 n ;
3. 神经网络的层数 L ;
4. 神经网络输出的类别数量 K ;

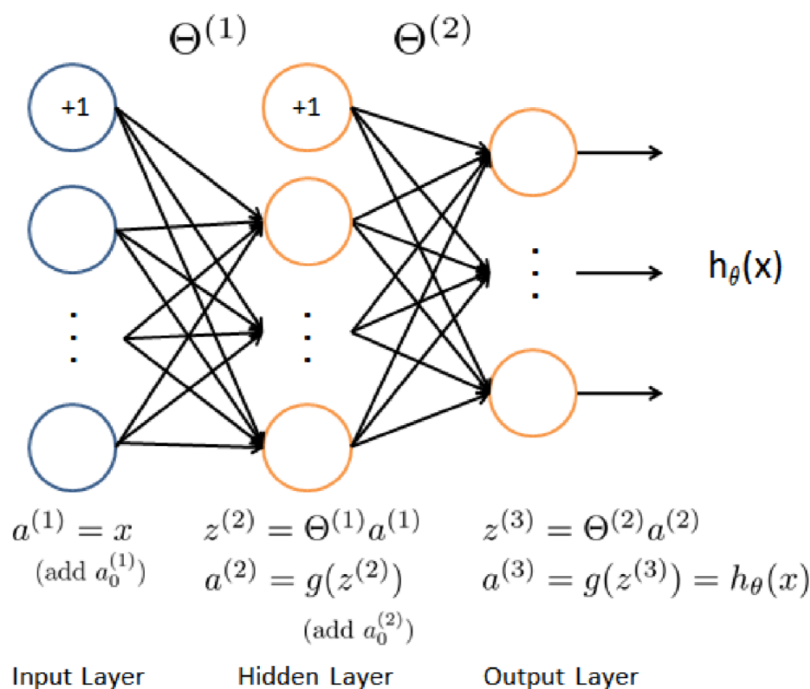
假设我们对5000幅 20×20 的手写数字灰度图像进行识别，则 $m = 5000, n = 400, K = 10$ 。对于本文用到的神经网络， $L = 3$ 。

1 损失函数及其正则化

一个未经正则化的神经网络损失函数为：

$$J(\Theta) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^K [-y_k^{(i)} \log((h_{\theta}(x^{(i)}))_k) - (1 - y_k^{(i)}) \log(1 - (h_{\theta}(x^{(i)}))_k)] \quad (1.1)$$

其中 $h_{\theta}(x)$ 的计算如下：



此处 $L = 3$.

针对上面的公式，我们有 $x^{(i)}$ 表示第 i 个样本的矢量，这个矢量的大小是 400×1 。 $h_{\theta}(x^{(i)})_k$ 表示第 i 个输入在第 K 个类上的输出。每一个输入样本 $x^{(i)}$ 都会在神经网络的输出层产生 K 个输出，表示 $x^{(i)}$ 属于这 K 个类中每个类的可能性。

当我们给定 Θ_1 , Θ_2 时，我们可以根据上图来计算每一个 $h_{\theta}(x^i)$ ，进而根据 $J(\Theta)$ 的公式来计算损失函数。

注意在计算的过程中，我们遇到的一些矩阵(从上图到 $J(\Theta)$ 的计算过程中遇到的矩阵)的维度为：



矩阵	维度
$a^{(1)}$	5000×401
$\Theta^{(1)}$	25×401
$z^{(2)}$	25×5000
$a^{(2)}$	26×5000
$\Theta^{(2)}$	10×26
$z^{(3)}$	10×5000
$a^{(3)}$	10×5000
Y	10×5000

其中 $a^{(1)}$ 为添加了 $a_0^{(1)}$ 后的矩阵； $a^{(2)}$ 为添加了 $a_0^{(2)}$ 后的矩阵； Y 为把1,2,...,10映射为矢量后的矩阵。

$J(\Theta)$ 计算的是5000个用户在10个类上的cost之和。所以式~(1.1)的方括号中如果是矩阵的话应该是一个 10×5000 的矩阵。

计算 $J(\Theta)$ 的部分代码为：

```
a1 = [ones(m,1) X];
z2 = Theta1*a1';
a2 = 1./(1 + exp(-z2));
a2 = [ones(1,size(a2,2));a2];%add a_0^(2)
z3 = Theta2 * a2;

a3 = 1./(1 + exp(-z3));%10X5000

temp = eye(num_labels);
Y = temp(:,y);
J = (Y .* log(a3) + (1-Y) .* log(1-a3))./m;
J = -1*sum(sum(J));
```

注意为了支持任何大于 $K > 3$ 的分类，代码中不允许出现任何的magic number。

比如：

```
temp = eye(num_labels);
```

就不能写成：

```
temp = eye(10);
```

虽然在这个例子中 `num_labels=10` magic number 也是不被允许的。

接下来是正则项的计算：

$$\frac{\lambda}{2m} \left[\sum_{j=1}^{25} \sum_{k=1}^{400} (\Theta_{j,k}^{(1)})^2 + \sum_{j=1}^{10} \sum_{k=1}^{25} (\Theta_{j,k}^{(2)})^2 \right] \quad (1.2)$$

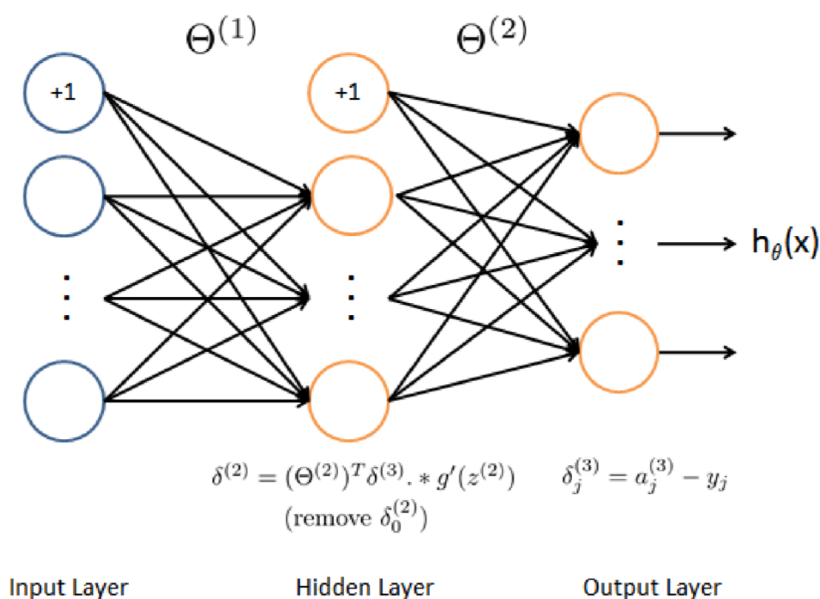


同样magic number是不被允许的。

2 后向传递算法

后向传递算法的步骤为：

1. 给定一个训练样本 $x^{(t)}, y^{(t)}$ 首先计算前向过程，直到输出 $h_{\theta}(x)$
2. 对每个层 l 的每个节点 j ，计算误差项 $\delta_j^{(l)}$ ，这个误差项用来度量这个节点对输出负多大的“责任”；
3. 对于输出节点，我们直接计算网络的activation输出和真实的目标值之间的差即可。用这个差值作为 $\delta_j^{(3)}$ ，对于隐藏的层，计算 $\delta_j^{(l)}$ 时需要加权考虑层 $l+1$ 上的错误。



根据上图，我们需要循环处理所有样本，一次处理一个，所以一定会有一个 `for t=1:m`。在第 t 次迭代的时候处理第 t 个样本。循环内的步骤为：

1. 设定输入层的值为 x^t ，执行前向过程，计算 $z^{(2)}, a^{(2)}, z^{(3)}, a^{(3)}$ 。注意在计算过程中需要为 a 添加一个bias项。
2. 对于层3中的每一个输出单元，设定 $\delta_k^{(3)} = (a_k^{(3)} - y_k)$ 其中 y_k 是二进制数表示当前的训练样本是不是第 k 类，如果是，则 $y_k = 1$ ；如果当前样本属于其他类则 $y_k = 0$ 。



3. 对隐藏层 $l = 2$ ，设定： $\delta^{(2)} = (\Theta^{(2)})^T \delta^{(3)} \cdot g'(z^{(2)})$

4. 从这个样本中累计梯度值。

$$\Delta^{(l)} = \Delta^{(l)} + \delta^{(l+1)}(a^{(l)})^T$$

注意要去掉 $\delta_0^{(2)}$

5. 获得梯度值：

$$\frac{\partial}{\partial \Theta_{ij}^{(l)}} J(\Theta) = D_{ij}^{(l)} = \frac{1}{m} \Delta_{ij}^{(l)}$$