

# Microcontroladores

## EL66A

### UART

Prof. Guilherme Peron

# Introdução

- Interface paralela x interface serial

# Introdução

- Para que estudar a interface serial?
  - Há vários dispositivos externos que são interfaceados via comunicação serial
    - GPS
    - DAC
    - ADC
    - LCD
    - OLED
    - Impressoras
    - Outros microcontroladores

# UART

- *Universal Asynchronous Receiver-Transmitter*
- É um modo de transmissão serial muito utilizado em microcontroladores
- Transmite dados de um microcontrolador para outro ou para um computador **podendo utilizar apenas dois fios** (RX/TX)
- É um sistema de comunicação **Full-Duplex**
- É muito utilizada para comunicação entre periféricos
- Fácil de utilizar

# Funcionamento



- Quando parado, o pino de saída está no estado lógico **ALTO**;
- Cada transmissão de dados começa com um bit START, que é sempre estado lógico **BAIXO**;
- Cada pacote de dados tem 8 ou 9 bits de tamanho, onde o LSB é sempre o primeiro a ser transferido;
- Cada transmissão de dados termina com um bit de STOP, que tem sempre estado lógico **ALTO**.

# Funcionamento



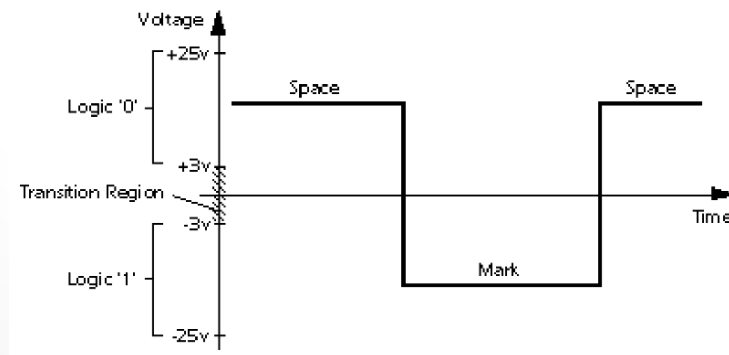
- Quando **não** há dados sendo transmitidos, a linha fica em nível lógico 1.
- O receptor reconhece a borda de descida do *Start Bit* e sincroniza seu *clock*.
- Após 1 ciclo e meio começa a fazer a leitura dos demais bits a cada *clock*.
- Se as frequências do transmissor e receptor estiverem perfeitamente sincronizadas, as leituras serão efetuadas exatamente no **meio** de cada ciclo.

# Paridade

- Bit acrescentado ao dado, destinado a detecção de erros. A paridade simples detecta 1 erro, mas não corrige.
  - Paridade par: número **par** de bits no estado 1, incluindo o bit de paridade
  - Paridade ímpar: número **ímpar** de bits no estado 1, incluindo o bit de paridade
  - Exemplo: caractere ASCII 'A' é 0x41: 01000001b tem 2 bits em 1
    - Se for usada a paridade ímpar: acrescenta-se mais um bit '1' (3 bits '1' é ímpar): 01000001**1**b
    - Se for usada a paridade par: acrescenta-se mais um bit 0 (2 bits 1 é par): 01000001**0**b

# RS232-C

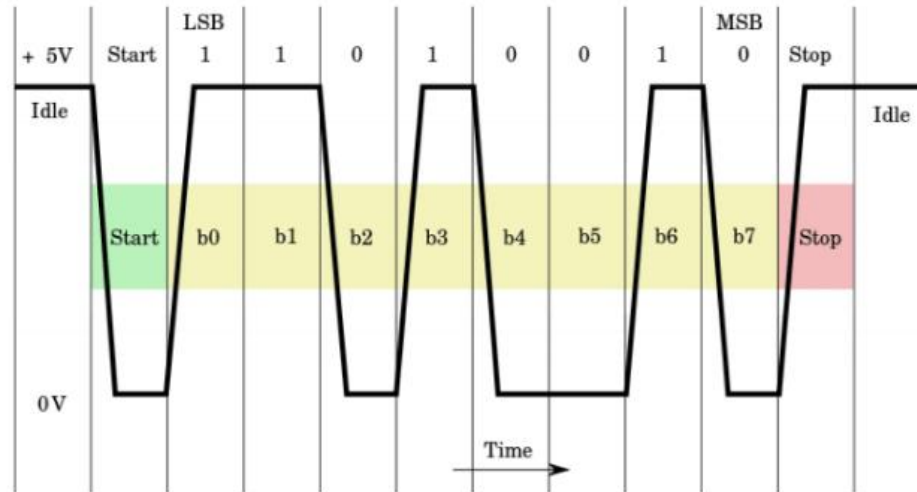
- O padrão da UART TTL opera de 0 a +5V
  - 0V: Nível lógico 0
  - 3,3V: Nível lógico 1
- Há, no entanto, o padrão RS232-C adotado pelos computadores que operam com tensões
  - Nível lógico 0: Entre +3V e +25V (usualmente +12V)
  - Nível lógico 1: Entre -3V e -25V (usualmente -12V)



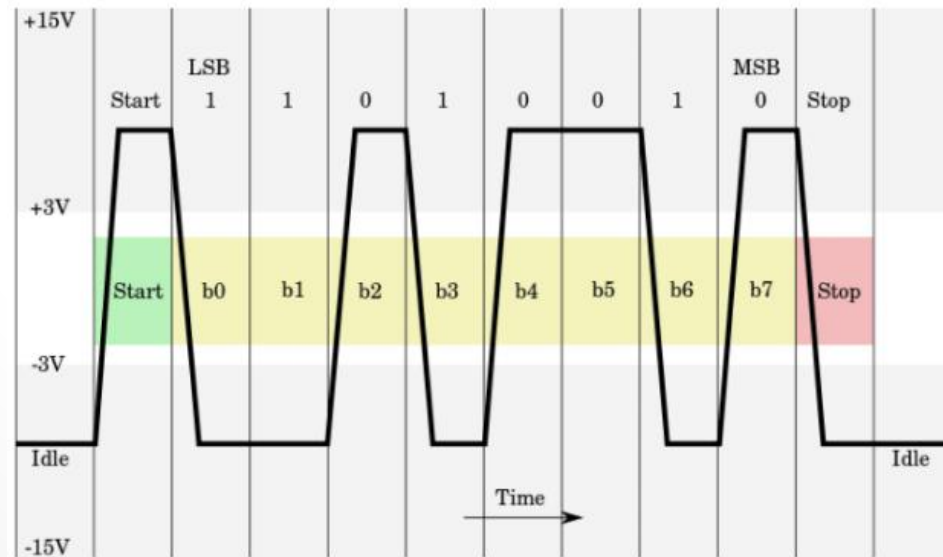


# TTL x RS232

TTL



RS232



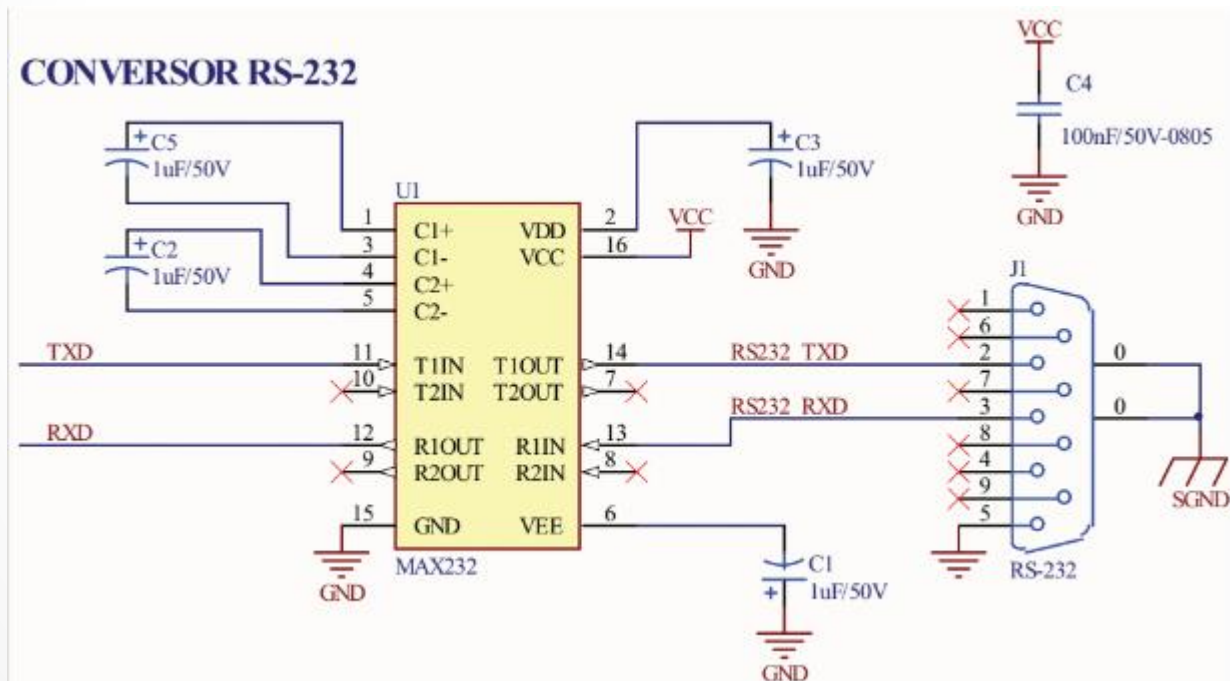
UART

# Padrões de Config

- Velocidade (*Baud-Rate*) [bits/s]
  - 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200
- Número de bits
  - 5, 6, 7 ou 8
- Paridade
  - Par, ímpar ou sem paridade
- Stop Bits
  - 1 ou 2

# Camada Física

- Para conversão entre TTL e RS232, utiliza-se o circuito MAX232



# Substituições

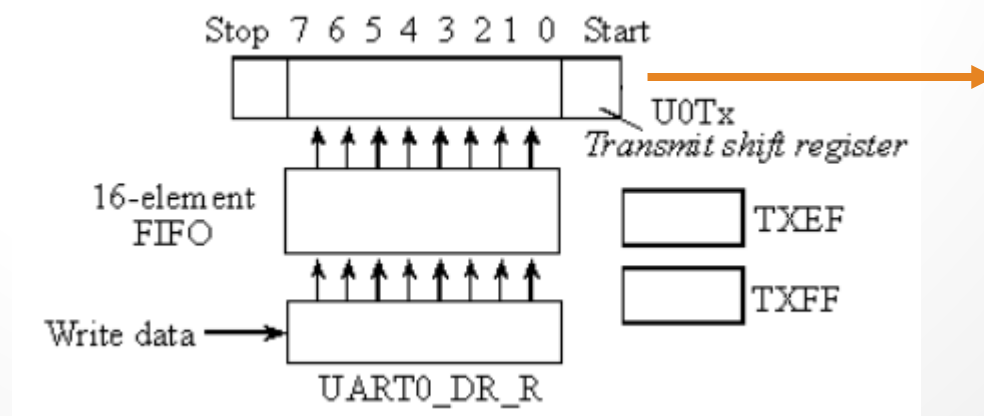
- Os novos computadores não possuem mais porta serial
- Utiliza-se conversores:
  - serial → USB
  - serial → bluetooth



# UART na Tiva

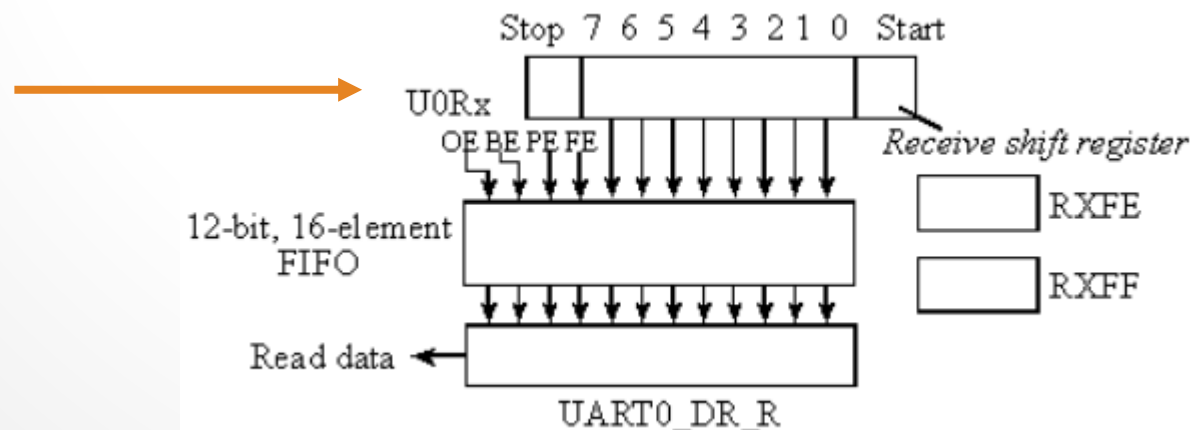
# Transmissão UART

- Os transmissores têm uma FIFO de 16 elementos e um *shift register* de 10 bits, que não podem ser acessados diretamente pelo programador
- O SW deve verificar se a fila não está cheia e depois escrever os bits de transmissão no registrador de dados.
- Os bits são “shiftados”:
  - Start, b0, b1, b2, b3, b4, b5, b6, b7 e depois stop
- O registrador de transmissão é *write-only*.



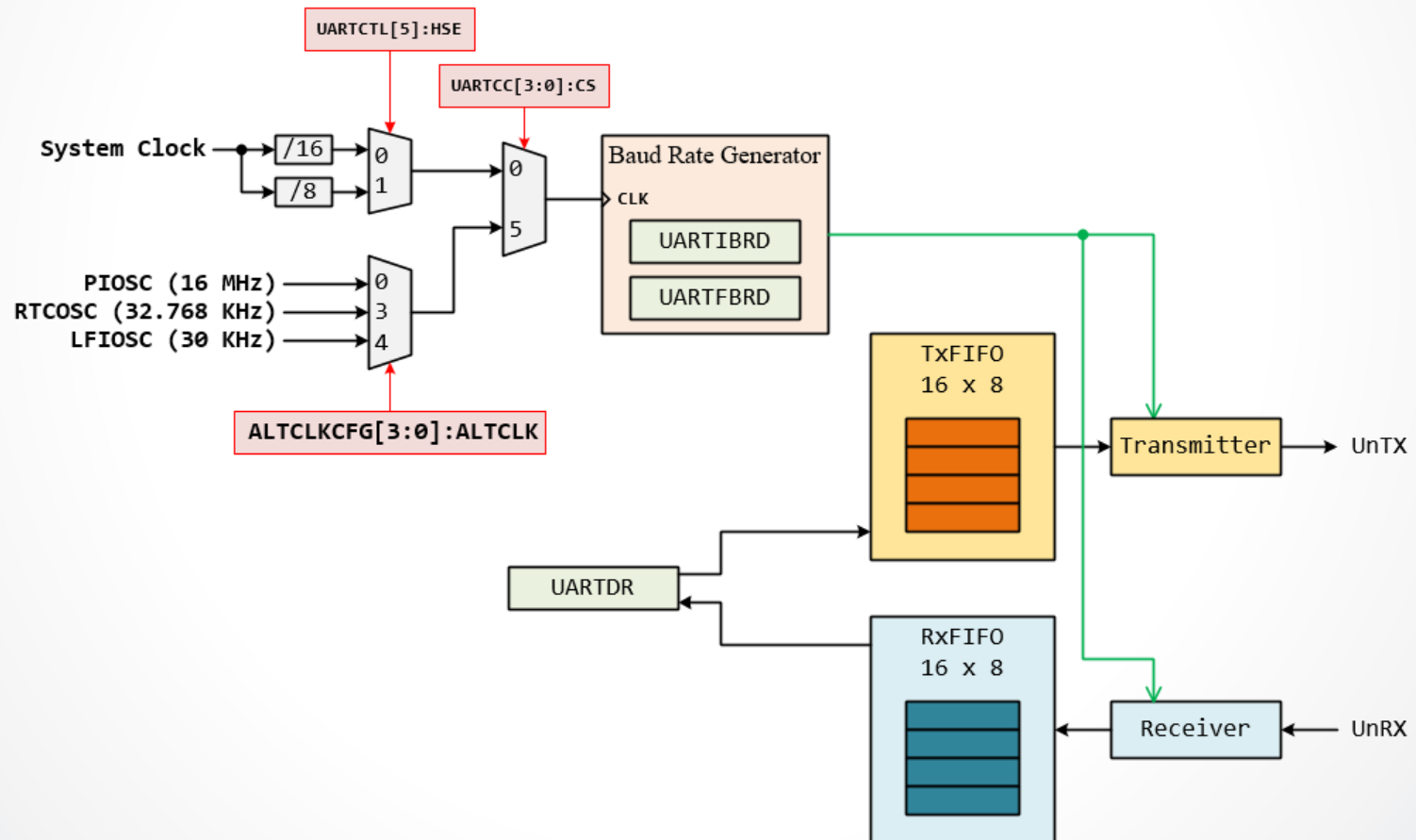
# Recepção UART

- Os receptores têm uma FIFO de 16 elementos e um *shift register* de 10 bits, que não podem ser acessados diretamente pelo programador
- O registrador de recepção é *read-only*.
- O receptor reconhece um novo quadro pelo *start bit*
- 6 flags: 2 para a recepção em geral *FIFO empty* e *FIFO full*; 4 para cada elemento da FIFO (*overrun error*, *break error*, *parity error*, *framing error*)



# Esquemático UART

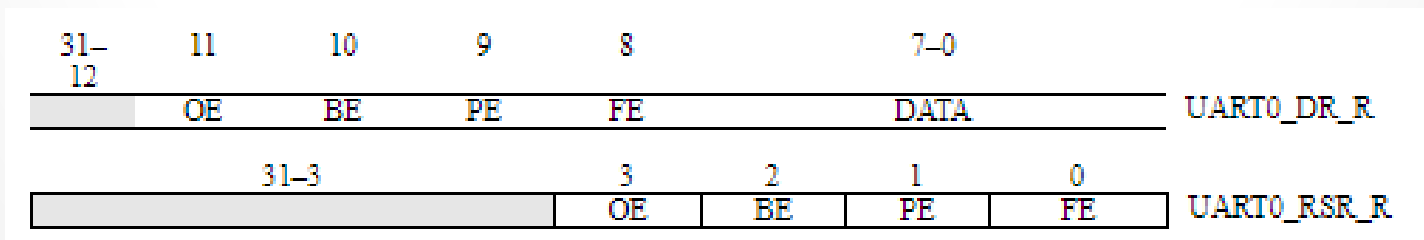
- 8 UARTs





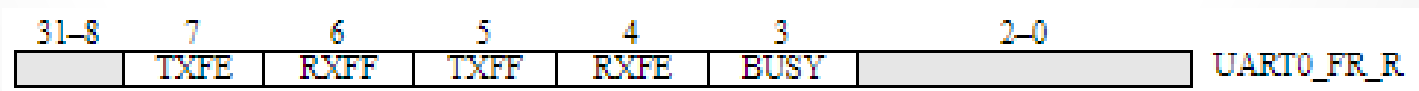
# Registadores UART

- Para ativar a UART, o *clock* da respectiva tem que ser ativado no registrador **RCGCUART**
- Verificar o bit da UART respectiva no registrador **PRUART** para saber se está pronta para o uso.
- Os *flags* OE, BE, PE e FE podem ser vistos em em cada byte recebido no registrador **UARTDR** ou no registrador **UARTRSR**. O *software* pode limpar esses flags escrevendo qualquer valor no registrador **UARTRSR**



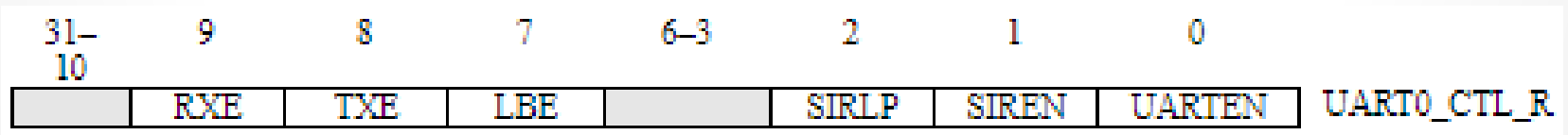
# Registadores UART

- Os *status* das *flags* das FIFOs podem ser vistos no registrador **UARTFR**.
  - **BUSY** é setado enquanto o transmissor ainda tiver bits sem enviar, mesmo que o transmissor estiver desabilitado. É limpo quando o último stop bit é enviado.
  - Para uma transmissão com *busy-wait* o bit **BUSY** deve ser testado continuamente para a próxima transmissão ocorrer.



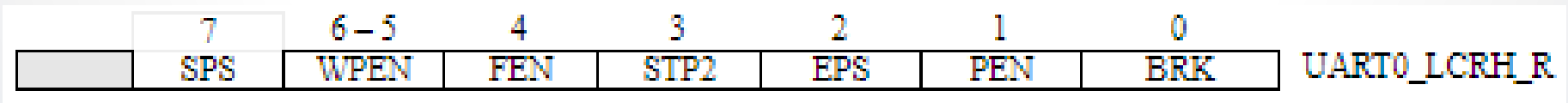
# Registadores UART

- O registrador **UARTCTL** controla a UART:
  - **TXE** é o bit para habilitar o transmissor;
  - **RXE** é o bit para habilitar o receptor;
  - **UARTEN** habilita a UART como um todo. **Antes de realizar a configuração deve-se desabilitar este bit.**



# Registadores UART

- O registrador **UARTLCRH**:
  - **WPEN** controla o tamanho da palavra a ser enviada
    - 3 → 8 bits
  - **FEN** habilita as filas;
  - **STP2** habilita 2 *stop bits*;
  - **EPS** e **PEN** controla a paridade;



# Geração de *Baud-Rate*

- Para o Baud-Rate há dois registradores:

- **UARTIBRD**: 16 bits para a parte inteira;
- **UARTFBRD**: 6 bits para a parte fracionária.
  - Resolução de  $1/(2^6) = 1/64$

$$\text{BRD} = \text{BRDI} + \text{BRDF} = \text{UARTSysClk} / (\text{ClkDiv} * \text{Baud Rate})$$

- ClkDiv é 16 se o bit **HSE** do **UARTCTL** for 0, ou 8 se o bit for 1.

## Exemplo:

Para um *baud rate* de 19200bps e um clock de 80MHz.

$$\text{BRD} = 80.000.000 / (16 * 19.200) = 260,4167$$

$$\text{UARTIBRD} = 260$$

$$\text{UARTFBRD} = \text{BRDF} * 64 = 0,4167 * 64 = 26,67 = 27$$

# Geração de *Baud-Rate*

- **ATENÇÃO:** uma alteração no divisor de baud-rate deve ser seguida por uma escrita no registrador **UARTLCRH** para as alterações fazerem efeito.

# Passo-a-passo (UART)

1. Habilitar o clock no módulo UART no registrador **RCGCUART** (cada bit representa uma UART) e esperar até que a respectiva UART esteja pronta para ser acessada no registrador **PRUART** (cada bit representa uma UART).
2. Garantir que a UART esteja desabilitada antes de fazer as alterações (limpar o bit **UARTEN**) no registrador **UARTCTL** (Control).
3. Escrever o *baud-rate* nos registradores **UARTIBRD** e **UARTFBRD**

# Passo-a-passo (UART)

4. Configurar o registrador **UARTLCRH** para o número de bits, paridade, stop bits e fila
5. Garantir que a fonte de *clock* seja o *clock* do sistema no registrador **UARTCC** escrevendo 0 (ou escolher qualquer uma das outras fontes de *clock*)
6. Habilitar as flags RXE, TXE e URTEN no registrador **UARTCTL** (habilitar a recepção, transmissão e a UART)



# Passo-a-passo (GPIO)

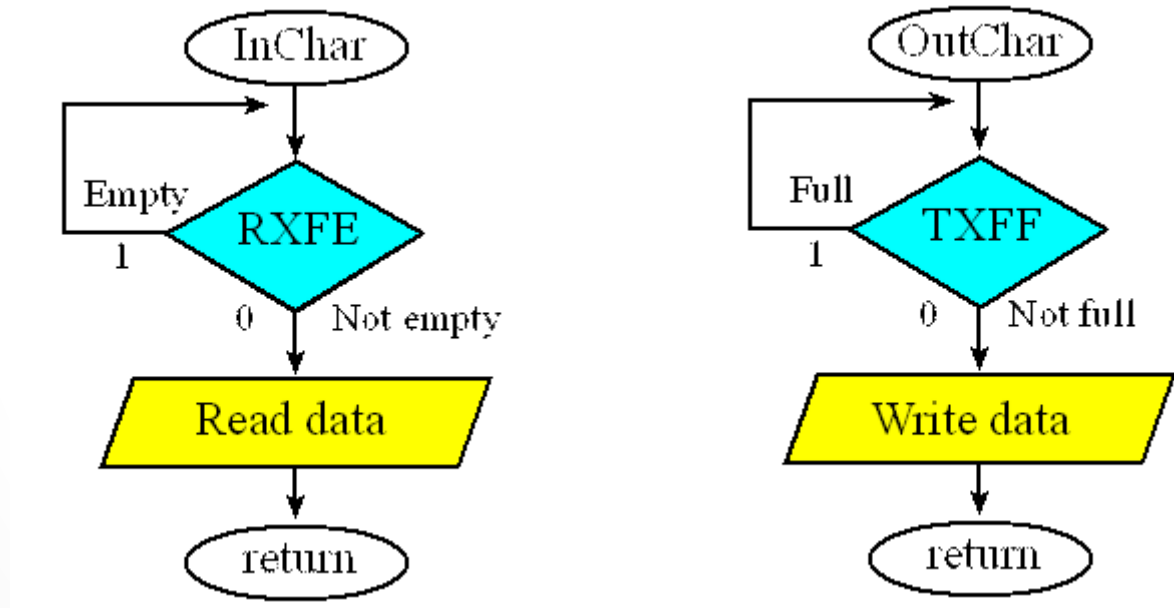
7. Habilitar o clock no módulo GPIO no registrador **RCGGPIO** (cada bit representa uma GPIO) e esperar até que a respectiva GPIO esteja pronta para ser acessada no registrador **PRGPIO** (cada bit representa uma GPIO).
8. Desabilitar a funcionalidade analógica no registrador **GPIOAMSEL**.
9. Escolher a função alternativa dos pinos respectivos TX e RX no registrador **GPIOPCTL** (verificar a tabela 10-2 no datasheet páginas 743-746)

# Passo-a-passo (GPIO)

10. Habilitar os bits de função alternativa no registrador **GPIOAFSEL** nos pinos respectivos à UART.
11. Configurar os pinos como digitais no registrador **GPIODEN**.

# Recepção e Transmissão

- Para escrita e leitura da porta serial por *busy-flag*:



# Recepção e Transmissão

- Para fazer a recepção
  - Realizar *polling* no bit **RXFE** (*FIFO empty*) do registrador **UARTFR**, esperar enquanto for 0;
  - Quando for 1, o conteúdo do registrador **UARTDR** para uma variável de 8 bits.
- Para fazer a transmissão
  - Realizar *polling* no bit **TXFF** (*FIFO full*) do registrador **UARTFR**;
  - Quando for 1, copiar o byte a ser enviado para o registrador **UARTDR**.

# TM4C1294

- Na Tiva, a **UART0** está conectada aos pinos **PA0 (U0Rx)** e **PA1 (U1Tx)** e que por sua vez já passam por um conversor USB
- Mesma interface do *debugger*