

# Линейни хомогенни системи диференциални уравнения с постоянни коефициенти

доц. д-р Теменужка Пенева

*Информатика, 2021/2022*

► Система от вида

$$\begin{cases} \dot{x} = a_{11} x + a_{12} y + a_{13} z \\ \dot{y} = a_{21} x + a_{22} y + a_{23} z \\ \dot{z} = a_{31} x + a_{32} y + a_{33} z, \end{cases} \quad (1)$$

с неизвестни функциите  $x(t)$ ,  $y(t)$  и  $z(t)$ , където  $a_{ij}$  ( $i, j = 1, 2, 3$ ) са константи, се нарича линейна хомогенна система диференциални уравнения с постоянни коефициенти.

Ако въведем означенията

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad \dot{X} = \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix},$$

то системата (1) може да се запише във вида

$$\dot{X} = AX.$$

Търсим решение на системата (1) във вида

$$\begin{aligned}x &= \alpha e^{\lambda t}, \\y &= \beta e^{\lambda t}, \\z &= \gamma e^{\lambda t},\end{aligned}\tag{2}$$

или

$$X = h e^{\lambda t},$$

където

$$h = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix},$$

а  $\lambda, \alpha, \beta, \gamma$  са подходящи константи. Заместваме с изразите (2) в системата (1), съкращаваме на  $e^{\lambda t}$  и прехвърляме всички членове в лявата страна.

Получаваме

$$\begin{cases} (a_{11} - \lambda)\alpha + a_{12}\beta + a_{13}\gamma = 0 \\ a_{21}\alpha + (a_{22} - \lambda)\beta + a_{23}\gamma = 0 \\ a_{31}\alpha + a_{32}\beta + (a_{33} - \lambda)\gamma = 0 \end{cases} \quad (3)$$

или

$$(A - \lambda E)h = \theta,$$

където  $E$  е единичната матрица от трети ред,

$$\theta = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

За да има ненулево решение хомогенната система (3), е необходимо и достатъчно детерминантата ѝ да бъде равна на нула, т.е.

$$\begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

или

$$\det(A - \lambda E) = 0.$$

Като пресметнем детерминантата, се получава уравнение от трета степен, което има три корена (в множеството на комплексните числа). Това уравнение се нарича **характеристично уравнение**, а неговите корени – **характеристични корени**.

► Ако всички характеристични корени  $\lambda_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) са различни, то след като ги заместим в системата (3), определяме съответните им нетривиални  $\alpha_i$ ,  $\beta_i$  и  $\gamma_i$ . Векторът

$$h_i = \begin{pmatrix} \alpha_i \\ \beta_i \\ \gamma_i \end{pmatrix}$$

се нарича собствен вектор, отговарящ на характеристичния корен  $\lambda_i$ . Така получаваме три на брой решения

$$X_i = h_i e^{\lambda_i t},$$

за които не е трудно да се покаже, че са линейно независими. Следователно те образуват фундаментална система решения за системата (1), откъдето следва, че общото решение на (1) има вида

$$X = c_1 X_1 + c_2 X_2 + c_3 X_3.$$

► На комплексния корен  $\lambda = p + iq$  на характеристичното уравнение съответства комплексен собствен вектор  $h$ , откъдето получаваме решението

$$X = h e^{\lambda t}. \quad (4)$$

Ако всички коефициенти  $a_{ij}$  на системата (1) са реални, то решението (4) може да бъде заменено с две реални решения – съответно реалната част и имагинерната част на (4).



► Ако  $\lambda$  е  $k$ -кратен характеристичен корен, на който съответстват  $m$  на брой линейно независими собствени вектора,  $k > m$ , то решение на системата (1), отговарящо на  $\lambda$  търсим във вида

$$\begin{aligned}x &= q_1(t) e^{\lambda t}, \\y &= q_2(t) e^{\lambda t}, \\z &= q_3(t) e^{\lambda t},\end{aligned}\tag{5}$$

където  $q_i(t)$  са полиноми от степен  $k - m$ ; при това коефициентите на полиномите  $q_i(t)$  се изразяват чрез  $k$  на брой независими константи.

## Задача 1

Да се решат системите:

$$1) \begin{cases} \dot{x} = 3x - y + z \\ \dot{y} = -x + 5y - z \\ \dot{z} = x - y + 3z; \end{cases}$$

$$2) \begin{cases} \dot{x} = 2x - y \\ \dot{y} = x + 2y; \end{cases}$$

$$3) \begin{cases} \dot{x} = 2x + y \\ \dot{y} = 4y - x; \end{cases}$$

$$4) \begin{cases} \dot{x} = 2x - y - z \\ \dot{y} = 2x - y - 2z \\ \dot{z} = -x + y + 2z. \end{cases}$$

Решение. 1) Имаме

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ -1 & 5 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix}, \quad A - \lambda E = \begin{pmatrix} 3 - \lambda & -1 & 1 \\ -1 & 5 - \lambda & -1 \\ 1 & -1 & 3 - \lambda \end{pmatrix},$$

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda E) &= (3 - \lambda)^2(5 - \lambda) + 1 + 1 \\ &\quad - (5 - \lambda) - (3 - \lambda) - (3 - \lambda) \\ &= (3 - \lambda)((3 - \lambda)(5 - \lambda) - 3) \\ &= (3 - \lambda)(\lambda^2 - 8\lambda + 12). \end{aligned}$$

Характеристичното уравнение

$$0 = \det(A - \lambda E) = (3 - \lambda)(\lambda^2 - 8\lambda + 12)$$

има за корени  $\lambda_1 = 3$ ,  $\lambda_2 = 2$ ,  $\lambda_3 = 6$ . Първо ще намерим собствения вектор  $h_1$ , който отговаря на  $\lambda_1 = 3$ :

$$(A - 3E)h_1 = \theta$$

или

$$\begin{pmatrix} 3-3 & -1 & 1 \\ -1 & 5-3 & -1 \\ 1 & -1 & 3-3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Така получаваме системата

$$\begin{cases} -\beta + \gamma = 0 \\ -\alpha + 2\beta - \gamma = 0 \\ \alpha - \beta = 0, \end{cases}$$

откъдето  $\alpha = \beta$ ,  $\gamma = \beta$ . Тогава векторът  $h_1$  е от вида

$$h_1 = \begin{pmatrix} \beta \\ \beta \\ \beta \end{pmatrix},$$

и като изберем  $\beta = 1$ , намираме

$$h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Сега ще намерим собствения вектор  $h_2$ , който отговаря на  $\lambda_2 = 2$ :

$$(A - 2E)h_2 = \theta$$

или

$$\begin{pmatrix} 3-2 & -1 & 1 \\ -1 & 5-2 & -1 \\ 1 & -1 & 3-2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Така получаваме системата

$$\begin{cases} \alpha - \beta + \gamma = 0 \\ -\alpha + 3\beta - \gamma = 0 \\ \alpha - \beta + \gamma = 0, \end{cases}$$

откъдето  $\gamma = -\alpha$ ,  $\beta = 0$ . Тогава векторът  $h_2$  е от вида

$$h_2 = \begin{pmatrix} \alpha \\ 0 \\ -\alpha \end{pmatrix},$$

и като изберем  $\alpha = 1$ , намираме

$$h_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Накрая ще намерим собствения вектор  $h_3$ , който отговаря на  $\lambda_3 = 6$ :

$$(A - 6E)h_3 = \theta$$

или

$$\begin{pmatrix} 3-6 & -1 & 1 \\ -1 & 5-6 & -1 \\ 1 & -1 & 3-6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Така получаваме системата

$$\begin{cases} -3\alpha - \beta + \gamma = 0 \\ -\alpha - \beta - \gamma = 0 \\ \alpha - \beta - 3\gamma = 0, \end{cases}$$

откъдето  $\beta = -2\alpha$ ,  $\gamma = \alpha$ . Тогава векторът  $h_3$  е от вида

$$h_3 = \begin{pmatrix} \alpha \\ -2\alpha \\ \alpha \end{pmatrix},$$

и като изберем  $\alpha = 1$ , намираме

$$h_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Общото решение на дадената система е

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{3t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} e^{2t} + c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{6t}.$$



2) За дадената система

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad A - \lambda E = \begin{pmatrix} 2 - \lambda & -1 \\ 1 & 2 - \lambda \end{pmatrix}.$$

Характеристичното уравнение

$$0 = \det(A - \lambda E) = (2 - \lambda)^2 + 1$$

има за корени числата  $\lambda_{1,2} = 2 \pm i$ . Ще намерим собствения вектор  $h_1$ , съответстващ на корена  $\lambda_1 = 2 + i$ . Имаме

$$(A - (2 + i)E) h_1 = \theta$$

или

$$\begin{pmatrix} 2 - (2 + i) & -1 \\ 1 & 2 - (2 + i) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Тогава

$$\begin{cases} -i\alpha - \beta = 0 \\ \alpha - i\beta = 0, \end{cases}$$

откъдето  $\beta = -i\alpha$ . Така намираме, че  $h_1 = \begin{pmatrix} \alpha \\ -i\alpha \end{pmatrix}$  и при  $\alpha = 1$  получаваме  $h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix}$ .

Сега разглеждаме комплекснозначното решение

$$\begin{aligned} X_1 &= h_1 e^{\lambda_1 t} = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} e^{(2+i)t} \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} e^{2t} (\cos t + i \sin t) \\ &= e^{2t} \begin{pmatrix} \cos t + i \sin t \\ -i \cos t + \sin t \end{pmatrix} \\ &= e^{2t} \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix} + i e^{2t} \begin{pmatrix} \sin t \\ -\cos t \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Тогава общото решение на системата е

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = c_1 e^{2t} \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \end{pmatrix} + c_2 e^{2t} \begin{pmatrix} \sin t \\ -\cos t \end{pmatrix}.$$

3) Ще покажем как тази система може да се реши чрез заместване. От първото уравнение изразяваме  $y = \dot{x} - 2x$ , откъдето  $\dot{y} = \ddot{x} - 2\dot{x}$ . Заместваме с тези изрази във второто уравнение и получаваме

$$\ddot{x} - 2\dot{x} = 4(\dot{x} - 2x) - x$$

и следователно

$$\ddot{x} - 6\dot{x} + 9x = 0. \quad (6)$$

Това линейно хомогенно уравнение от втори ред решаваме по метода, показан в Лекция 7. Характеристичното му уравнение е

$$\lambda^2 - 6\lambda + 9 = 0,$$

а характеристичните корени са  $\lambda_1 = \lambda_2 = 3$ . Тогава общото решение на (6) е

$$x = c_1 e^{3t} + c_2 t e^{3t}. \quad (7)$$

Сега се връщаме в израза за  $y$ . Получаваме

$$\begin{aligned} y = \dot{x} - 2x &= (c_1 e^{3t} + c_2 t e^{3t})' - 2(c_1 e^{3t} + c_2 t e^{3t}) \\ &= 3c_1 e^{3t} + c_2 e^{3t} + 3c_2 t e^{3t} - 2c_1 e^{3t} - 2c_2 t e^{3t} \\ &= (c_1 + c_2) e^{3t} + c_2 t e^{3t}. \end{aligned}$$

Така получаваме, че решението на системата е

$$\begin{cases} x = c_1 e^{3t} + c_2 t e^{3t} \\ y = (c_1 + c_2) e^{3t} + c_2 t e^{3t}. \end{cases}$$

4) За дадената система имаме

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 2 & -1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad A - \lambda E = \begin{pmatrix} 2 - \lambda & -1 & -1 \\ 2 & -1 - \lambda & -2 \\ -1 & 1 & 2 - \lambda \end{pmatrix}.$$

Характеристичното уравнение

$$\det(A - \lambda E) = 0$$

има за корени  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 1$ . Ще определим колко линейно независими собствени вектора отговарят на този трикратен корен.

Имаме

$$(A - E)h = \theta$$

или

$$\begin{pmatrix} 2-1 & -1 & -1 \\ 2 & -1-1 & -2 \\ -1 & 1 & 2-1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Така получаваме системата

$$\begin{cases} \alpha - \beta - \gamma = 0 \\ 2\alpha - 2\beta - 2\gamma = 0 \\ -\alpha + \beta + \gamma = 0, \end{cases}$$

откъдето  $\alpha = \beta + \gamma$ . Тогава векторът  $h$  е от вида

$$h = \begin{pmatrix} \beta + \gamma \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix},$$

т.е. представлява линейна комбинация на два линейно независими вектора.

Следователно, търсим решение на дадената система във вида (5), като вземем предвид, че кратността на корена е  $k = 3$ , а броят на линейно независимите вектори е  $m = 2$ . Тогава полиномите  $q_i(t)$  трябва да са от степен  $k - m = 1$  и

$$\begin{aligned}x &= (at + b) e^t \\y &= (ct + d) e^t \\z &= (et + f) e^t.\end{aligned}\tag{8}$$

Коефициентите на полиномите ще определим по метода на неопределените коефициенти като заместим с  $x$ ,  $y$  и  $z$  в дадената система. Получаваме

$$\left| \begin{aligned}((at + b) e^t)' &= 2(at + b) e^t - (ct + d) e^t - (et + f) e^t \\((ct + d) e^t)' &= 2(at + b) e^t - (ct + d) e^t - 2(et + f) e^t \\((et + f) e^t)' &= -(at + b) e^t + (ct + d) e^t + 2(et + f) e^t.\end{aligned} \right.$$

Сега диференцираме, съкращаваме на  $e^t$  и намираме

$$\begin{cases} at + a + b = (2a - c - e)t + (2b - d - f) \\ ct + c + d = (2a - c - 2e)t + (2b - d - 2f) \\ et + e + f = (-a + c + 2e)t + (-b + d + 2f). \end{cases}$$

Коефициентите пред  $t$  и свободните коефициенти в лявата и дясната част на трите уравнения трябва да са равни, т.е.

$$\begin{cases} a = 2a - c - e \\ a + b = 2b - d - f \\ c = 2a - c - 2e \\ c + d = 2b - d - 2f \\ e = -a + c + 2e \\ e + f = -b + d + 2f. \end{cases}$$



Оттук

$$\begin{cases} a = b - d - f \\ c = 2b - 2d - 2f \\ e = -b + d + f, \end{cases} \quad (9)$$

т.е. три от коефициентите се изразиха чрез останалите три (припомняме, че кратността на корена е 3). Сега полагаме

$$b = C_1, \quad d = C_2, \quad f = C_3$$

и заместваме първо в (9), а после и в (8). Получаваме

$$\begin{aligned} x &= ((C_1 - C_2 - C_3)t + C_1) e^t \\ y &= ((2C_1 - 2C_2 - 2C_3)t + C_2) e^t \\ z &= ((-C_1 + C_2 + C_3)t + C_3) e^t, \end{aligned}$$

или във векторна форма

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = C_1 \begin{pmatrix} t+1 \\ 2t \\ -t \end{pmatrix} e^t + C_2 \begin{pmatrix} -t \\ -2t+1 \\ t \end{pmatrix} e^t + C_3 \begin{pmatrix} -t \\ -2t \\ t+1 \end{pmatrix} e^t.$$