Toit escamotable 206 CC

Problème technique:

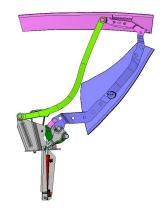
Vérifier les performances du système en termes d'actions mécaniques transmissibles Détermination d'une loi entrée/sortie en effort

Compétence visée :

- Analyser les composants d'un système et le cahier des charges du système
- Modéliser les actions mécaniques
- Simuler le comportement à l'aide d'un logiciel de simulation mécanique
- Expérimenter et Analyser les écarts entre modèle et réel

Matériel utilisé:

- Toit escamotable 206 CC.
- Logiciel d'acquisition
- Logiciel de simulation SolidWorks meca3D



Déroulement du TP:

Ce Tp est organisé en îlot, ainsi 3 rôles sont définis :

- Chef de projet : doit réaliser l'analyse fonctionnel du système en lien avec les différentes modélisation (expérimentales etnumériques) et ainsi définir une problématique : guide d'avancement donné en partie I. Il devra également veiller à la cohésion de groupe et savoir tisser les liens entre les 2 responsables.
- Responsable expérimentateur: doit mettre en place une expérimentation (protocole à définir et campagne d'essai);
- o **Responsable modélisation/simulation:** doit mettre en place la modélisation et de simulation numérique à l'aide du logiciel SolidWorks.

I. Analyse des composants de la chaine fonctionnelle du toit escamotable

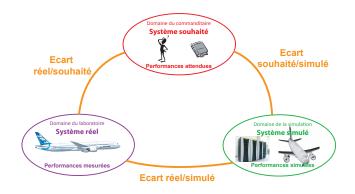
Question 1. Compléter la chaine fonctionnelle ci-dessous

Question 2. Faire une analyse fonctionnelle du système en proposant un diagramme des exigences permettant de définir une problématique du TP en lien avec les modélisations demandées.

Question 3. Faire le liens entre les 3 autres parties et donc les 3 autres membre du groupes pour quantifier les écartes entre :

- Performances attendues
- Performances réelles
- Performances simulées

_



Toit escamotable 206 CC

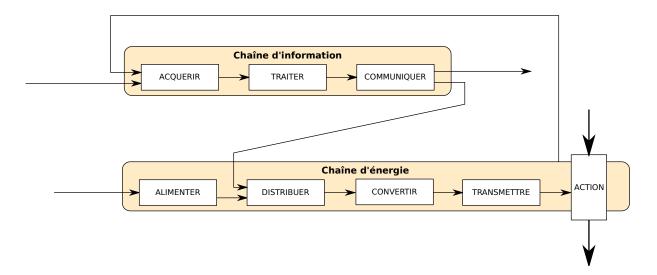


Figure 1 Chaine fonctionnelle

Page: 2

a. Objectif de l'expérimentation

Il s'agit de relever l'intensité du courant moteur en fonction d'une charge à déplacer.

a. Mise en œuvre des modèles expérimentaux et simulés

Expérimentateur	Modélisateur	
 Identifier les capteurs sur le système (technologie, position, grandeur mesurée) A l'aide du logiciel d'acquisition identifier les grandeurs mesurables 	 Copier le dossier « toit CAO » dans votre dossier personnel Ouvrir Solidworks et activer meca3D (outil>compléments) Ouvrir le fichier « 1 - TOIT ESCAMOTABLE.SLDASM » Le modèle étant déjà paramétré, observer la modélisation des liaisons et des actions mécaniques. 	

b. Entrée/sortie

Question 4. Déterminer les paramètres d'entrée/sortie cinématique du système

Question 5. Déterminer les paramètres d'entrée/sortie en actions mécaniques transmissible du système.

II. Détermination des paramètres d'entrée des essais

Expérimentateur	Modélisateur	
 Mettre en place une campagne d'essais expérimentaux permettant de quantifier les relations entrée/sortie A l'aide du logiciel d'acquisition choisir les tracés les plus appropriés et les exporter vers excel. 	mécanique.Les paramètres cinématiques déjà enregistrés permettent de générer une	

Question 6. En fonction des résultats expérimentaux justifier la valeur des paramètres d'entrée du modèle simulé.

Question 7. Interpréter les écarts entre le modèle simulé et réel.

III. Quantification des écarts entre les performances

Expérimentateur	Modélisateur	
 Obtenir un tracé donnant la relation entre l'action mécanique transmise par l'actionneur en fonction de la position au cours de l'ouverture et de la fermeture du toit. A l'aide du logiciel d'acquisition choisir les tracés les plus appropriés et les exporter vers excel. 	 Obtenir le tracé donnant la relation entre l'action mécanique transmise par l'actionneur en fonction de la position au cours de l'ouverture et de la fermeture du toit. Exporter les données vers excel 	

Question 8. Comparer les essais expérimentaux et simulés dans un seul fichier excel.

Question 9. Quantifier et Interpréter les écarts entre le modèle simulé et réel.

Question 10. Discuter des hypothèses des essais expérimentaux et proposer un protocole pour améliorer les résultats.

Page : 4	Cycle 2 : chaine de solides : Performances statiques des solides	PSI	TP
Toit escamotable 206 CC			

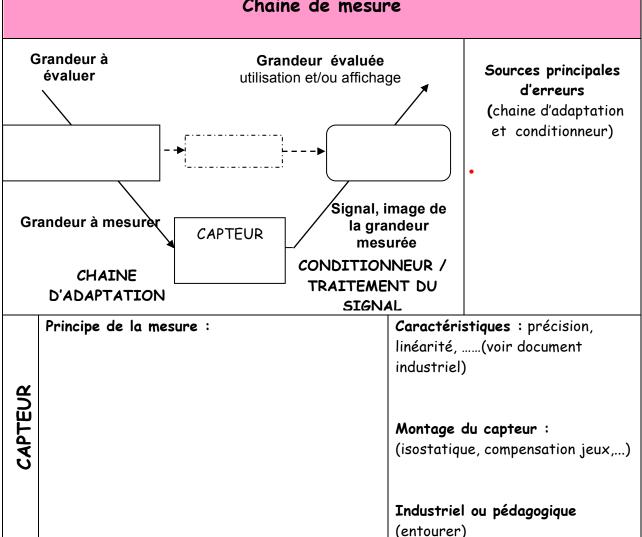
IV. <u>Synthèse</u>

	Modèles de connaissance (issu de lois, principes, équations) Modèles de comportement (issu de mesures)		
Modélisation	Modèle de produit	Nom et composants	
	Modèle de l'environnement	Eléments du Milieu Extérieur	
Sol	Solveur (manuel ou numérique)		
	Domaine de validité (hypothèses)		
Résultat		sultat	Modèle

PSI

Chaine de mesure

Toit escamotable 206 CC



V. Annexes

1. Problème technique:

Lors de la conception du mécanisme les ingénieurs se sont appuyés sur un modèle d'étude théorique. Ce modèle à permis, en particulier, d'évaluer les efforts maximum mis en jeu dans le mécanisme durant les phases d'ouverture et de fermeture.

On se propose dans ce TP de faire une étude statique du mécanisme et d'analyser les résultats

expérimentaux pour mieux comprendre le fonctionnement et analyser les phénomènes mis en jeu.

Présentation

En 2001, le constructeur automobile Peugeot commercialise une version coupé-cabriolet du modèle 206. Grâce à son toit rigide escamotable à commande électrohydraulique, la 206CC permet d'apprécier le confort d'un coupé tant au point de vue acoustique que de l'étanchéité tout en offrant la possibilité de se découvrir rapidement en cabriolet. Ce système permet d'offrir, de plus, une lunette arrière chauffante en verre. Le toit escamotable



TP

Toit escamotable 206 CC

Le mécanisme de toit escamotable met en jeu cinq éléments : les vitres, le pavillon, la lunette arrière, le coffre et une tablette.

Le toit escamotable est composé de deux éléments principaux, le pavillon et la lunette arrière qui sont fixés de chaque coté grâce à deux bras d'articulation permettant de passer de la fermeture à l'ouverture du toit (et vice versa).

La partie coffre arrière est totalement nouvelle et présente la particularité d'un double système :

- ouverture uniquement de la partie supérieure appelée « malle » permettant d'accueillir le toit en position repliée.
- ouverture traditionnelle du coffre permettant de charger les bagages. Le volume du coffre est alors diminué de l'espace de rangement du toit en position cabriolet.



Une **tablette mobile** permet d'assurer la continuité de la carrosserie entre l'habitacle et la malle en position cabriolet.





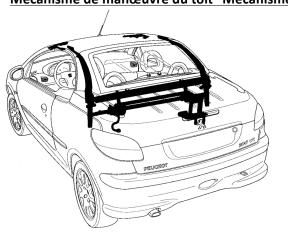
TP

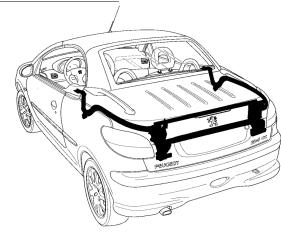
Toit escamotable 206 CC

La manœuvre du toit

Deux mécanismes indépendants permettent la mise en position sur le véhicule, le guidage et la mise en mouvement des systèmes de toit et de malle :

2. Mécanisme de manœuvre du toit Mécanisme de manœuvre du coffre





3. Fonctionnement

Pour manœuvrer le toit escamotable, plusieurs conditions doivent être respectées, dont la première est que la vitesse de véhicule soit inférieure à 10 km/h.

- Le fonctionnement du toit escamotable est assuré par deux éléments principaux : un calculateur électronique et une centrale hydraulique.
- Le calculateur, renseigné sur l'évolution de la manœuvre par des capteurs, pilote un circuit hydraulique. Celui-ci est composé d'une centrale hydraulique (un réservoir d'huile minérale et une électro-pompe à double flux) et de cinq vérins :
- deux vérins pour manœuvrer le toit escamotable
- deux vérins pour ouvrir et fermer la malle,
- un vérin pour positionner la tablette arrière.
- Grâce à la possibilité d'inverser le sens de rotation de la pompe, le calculateur peut commander les deux vérins de toit soit en ouverture, soit en fermeture.

4. Cycle d'ouverture du toit

Ouvrir manuellement et complètement deux crochets de verrouillage situés à l'intérieur du véhicule et accessibles au conducteur.

Actionner de façon continue l'interrupteur de commande pour effectuer la manœuvre qui est alors pilotée par le calculateur :

- les vitres de porte et de custode descendent en position basse;
- la malle se déverrouille et s'ouvre ;
- le toit se soulève et vient se replier dans le coffre ;
- la tablette sort, la malle se ferme et se verrouille ;
- les vitres ne remontent pas mais leur commande est de nouveau possible.

5. Cycle de fermeture

Le cycle de fermeture du toit s'opère dans l'ordre inverse, mais il est complété par les opérations suivantes :

 verrouillage manuel des crochets actionnés par le conducteur, ce qui permet d'établir l'étanchéité entre pavillon et lunette et d'augmenter la rigidité de l'ensemble;
 désactivation de la centrale hydraulique en fin de cycle.