

1. Haga un programa en OpenGL que dibuje un cubo unitario con centro en $C=(0, 0, 0)$.

```
void dibujaCuboUnitario(){
    GLfloat vertice [8][3] = {
        { 0.5f, -0.5f,  0.5f}, // Vértice 0
        {-0.5f, -0.5f,  0.5f}, // Vértice 1
        {-0.5f, -0.5f, -0.5f}, // Vértice 2
        { 0.5f, -0.5f, -0.5f}, // Vértice 3
        { 0.5f,  0.5f,  0.5f}, // Vértice 4
        { 0.5f,  0.5f, -0.5f}, // Vértice 5
        {-0.5f,  0.5f, -0.5f}, // Vértice 6
        {-0.5f,  0.5f,  0.5f}, // Vértice 7
    };

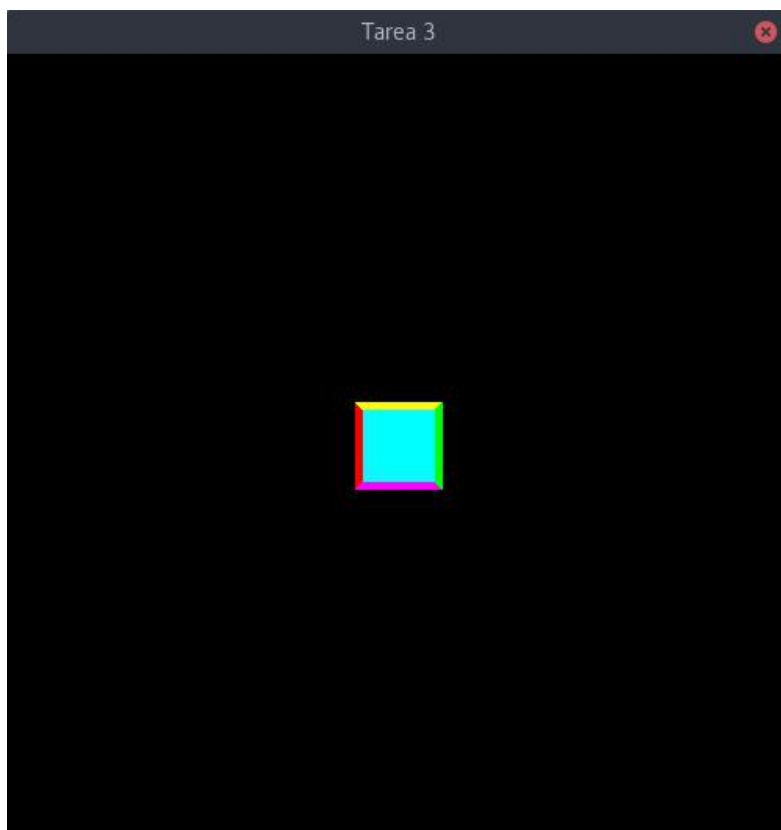
    glBegin(GL_POLYGON);    //Front
    glColor3f(0.0f, 0.0f, 1.0f);
    glVertex3fv(vertice[0]);
    glVertex3fv(vertice[4]);
    glVertex3fv(vertice[7]);
    glVertex3fv(vertice[1]);
    glEnd();

    glBegin(GL_POLYGON);    //Right
    glColor3f(0.0f, 1.0f, 0.0f);
    glVertex3fv(vertice[0]);
    glVertex3fv(vertice[3]);
    glVertex3fv(vertice[5]);
    glVertex3fv(vertice[4]);
    glEnd();

    glBegin(GL_POLYGON);    //Back
    glColor3f(0.0f, 1.0f, 1.0f);
    glVertex3fv(vertice[6]);
    glVertex3fv(vertice[5]);
    glVertex3fv(vertice[3]);
    glVertex3fv(vertice[2]);
    glEnd();

    glBegin(GL_POLYGON);    //Left
    glColor3f(1.0f, 0.0f, 0.0f);
    glVertex3fv(vertice[1]);
```

```
glVertex3fv(vertexe[7]);  
glVertex3fv(vertexe[6]);  
glVertex3fv(vertexe[2]);  
glEnd();  
  
glBegin(GL_POLYGON);    //Bottom  
glColor3f(1.0f, 0.0f, 1.0f);  
glVertex3fv(vertexe[0]);  
glVertex3fv(vertexe[1]);  
glVertex3fv(vertexe[2]);  
glVertex3fv(vertexe[3]);  
glEnd();  
  
glBegin(GL_POLYGON);    //Top  
glColor3f(1.0f, 1.0f, 0.0f);  
glVertex3fv(vertexe[4]);  
glVertex3fv(vertexe[5]);  
glVertex3fv(vertexe[6]);  
glVertex3fv(vertexe[7]);  
glEnd();  
}
```



2. Se tiene un cubo unitario, cuyo centro ésta en $C=(0, 0, 0)$, éste se quiere que esté rotando sobre su propio eje z continuamente en el punto $VT=(1, 0, -7)$ ¿Cuál es el orden de las transformaciones para cumplir el enunciado anterior?, haga un programa en OpenGL para visualizar ésto.

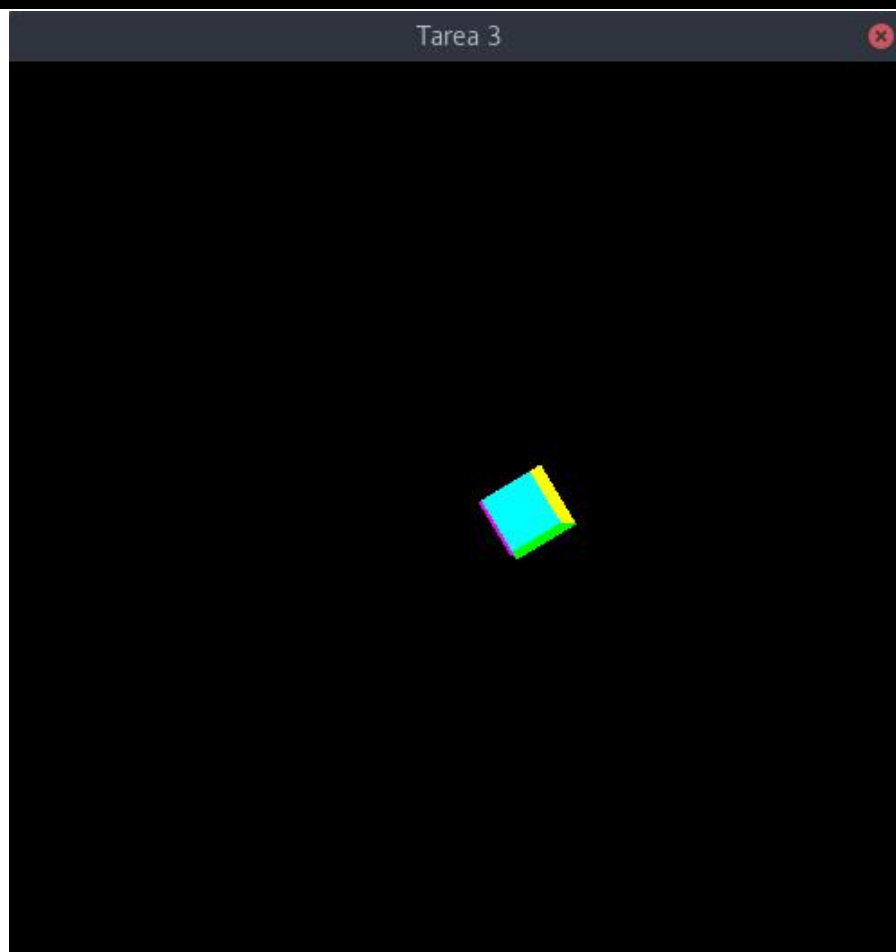
```
float ang = 0.0;

void display()
{
    glClear(GL_COLOR_BUFFER_BIT);
    glMatrixMode(GL_MODELVIEW_MATRIX);
    glLoadIdentity();

    ang = (ang > 360) ? 0.0f : ang + 0.1f;

    glTranslatef(1.0f, 0.0f, -7.0f);
    glRotatef(ang, 0.0, 0.0f, 1.0f);
    dibujaCuboUnitario();

    glFlush ();
}
```



3. Sea el triángulo con coordenadas $V_1 = (-\sqrt{2}, -\sqrt{2}, 0)$, $V_2 = (\sqrt{2}, -\sqrt{2}, 0)$, $V_3 = (0, \sqrt{2}, 0)$. Realizar una rotación en el eje z de 45° , posteriormente caracterizar una nueva transformación en dirección del punto $V_1 = (-\sqrt{2}, \sqrt{2}, -3.0)$, considerar el orden como en clase a partir del sistema inercial (sistema de referencia)

$$M = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -\sqrt{2} \\ 0 & 1 & 0 & -\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$V'_1 = M V_1 = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & 0 \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\sqrt{2} \\ -\sqrt{2} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$V'_2 = M \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ -\sqrt{2} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \quad V'_3 = M \begin{pmatrix} 0 \\ \sqrt{2} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

4. Se tiene un volumen de recorte ortogonal con las características que se muestran a continuación, diga cuál es la matriz de proyección de éste.

$$l = -3.5 \quad r = 1.5 \quad b = -1.5 \quad t = 3.5 \quad n = 0.001 \quad f = 100.0$$

$$M_m = \begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & 0 & -\frac{r+t}{f-l} \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & 0 & -\frac{f+b}{f-l} \\ 0 & 0 & -\frac{2}{f-n} & -\frac{f+b}{f-n} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.4 & 0 & 0 & 0.4 \\ 0 & 0.4 & 0 & 0.4 \\ 0 & 0 & 0.2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

5. Se tiene un volumen de recorte en perspectiva con las características que se muestran a continuación, diga cuál es la matriz de proyección de éste.

$$l = -3.5 \quad r = 1.5 \quad b = -1.5 \quad t = 3.5 \quad n = 0.001 \quad f = 100.0$$

$$M_{pp} = \begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & 0 & -\frac{r+t}{f-l} \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & 0 & -\frac{f+b}{f-l} \\ 0 & 0 & -\frac{f+n}{f-n} & -\frac{2fn}{f-n} \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4e-4 & 0 & -0.4 & 0 \\ 0 & 4e-4 & 0.4 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2e-3 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$