

HAKKIMDA

MEB YARIşMASI

TÜBİTAK
YARIşMASI

ROBOTAKİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ

Portfolyo

MEHMET EMİN YARDIMCI
MEKATRONİK MÜHENDİSİ



HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ



Özgeçmiş

PROFİL

Elektronik kart tasarımı, gömülü sistem yazılımı ve otomasyon teknolojilerinde deneyimli; takım çalışmasına yatkın ve yenilikçi çözümler üretmeye odaklı bir mekatronik mühendisiyim.

EĞİTİM

İnönü Mesleki ve Teknik Anadolu Lisesi
Elektrik Teknolojileri
2015-2019

Düzce Üniversitesi
Mühendislik Fakültesi
GNO 3,38
2021 - 2025

DİLLER

- Türkçe
- İngilizce(A2)

İLETİŞİM BİLGİLERİ

+90 546 534 6983
emin.yardimcii@gmail.com
www.linkedin.com/in/eminyardimci
https://www.youtube.com/@eminyrdmc

KİŞİSEL ÖZELLİKLER

Takım çalışmasına yatkınlık ve liderlik
Yeni teknolojileri öğrenmeye ve uygulamaya açık
Zaman yönetimi ve proje planlama becerisi

ÇALIŞMA GEÇMİŞİ

- Mavili Elektronik(Stajyer)
- Petkom Yazılım(Stajyer)
- Pektam Pano(Stajyer)
- Sonel Yazılım Ar-Ge Mühendisi(Proje Bazlı)
- T3 Vakfı Deneyap Atölyeleri Eğitmen
- Sunny Elektronik(Stajyer)
- Orbiba Robotics(Stajyer)

BECERİLER

- Elektronik Kart Tasarımı
- Gömülü Sistem Yazılımı
- PLC, HMI ve SCADA Programlama
- 3D Katı Modelleme ve 2D Teknik Çizim

SERTİFİKALAR

- Gaz Altı Kaynak Eğitimi Sertifikası(Magwell)
- Elektronik Kart Tasarımı Sertifikası(Altium)
- C Programlama Dili Sertifikası
- C# Programlama Dili Sertifikası
- FreeRTOS Eğitimi Sertifikası
- STM32 Mikrodenetleyici Eğitimi Sertifikası

2018



HAKKIMDA

MEB
YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ

MEB ULUSLAR ARASI HIZLI ÇİZGİ İZLEYEN ROBOT YARIŞMASI

2017-2018 yılları arasında lise eğitimimi aldığım İnönü MTAL'de aktif görev aldım. Araç yazılımı, sensör seçimi ve çeşitli teknik konularda katkı sağladım. Bu süreçte takımımız yarışmayı 4. sırada tamamladı.

2021

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

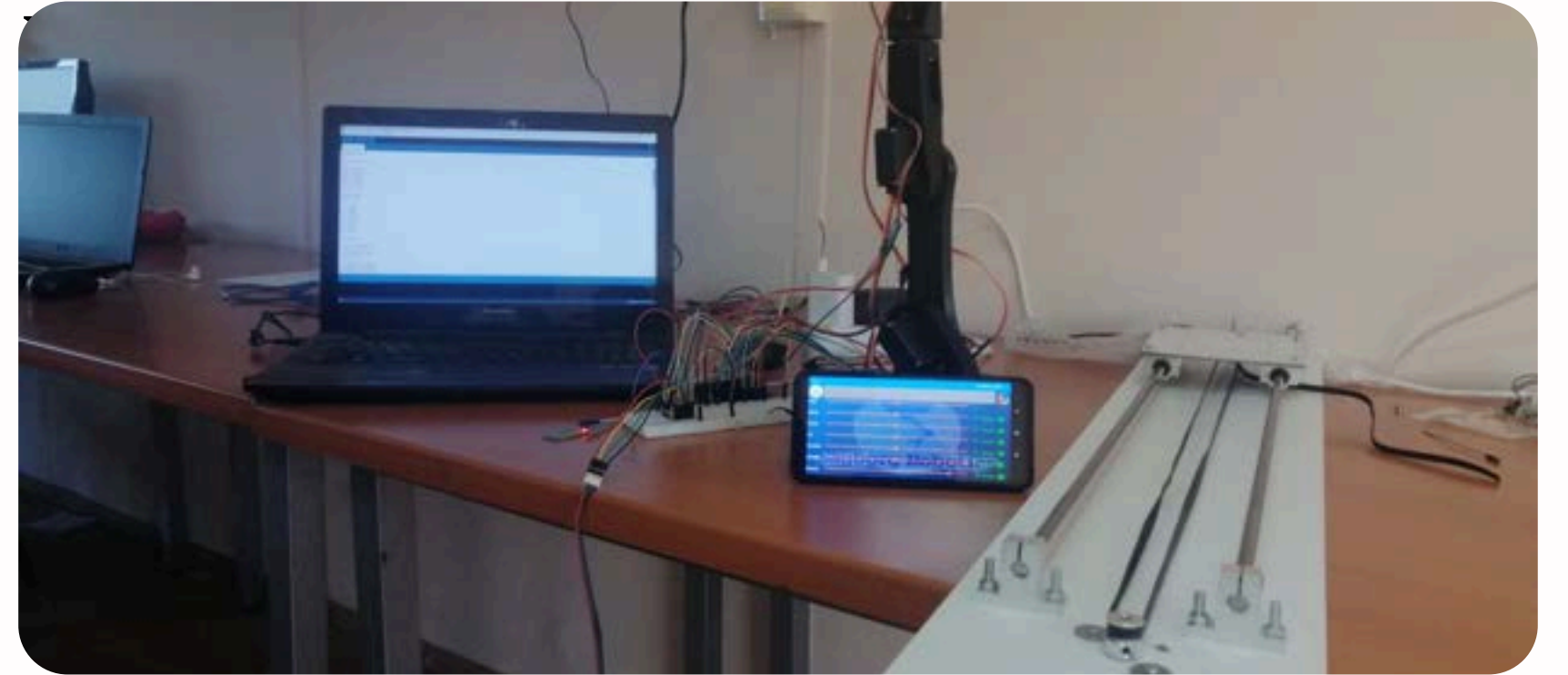
SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



TÜBİTAK-2242



TÜBİTAK 2242 Yarışması'nda İmalat ve Otomotiv kategorisinde takım olarak beşincilik elde ettik. Projede Bluetooth ile Arduino tabanlı kontrol sistemi geliştirdim, mekanizma tasarımı ve sensör entegrasyonu gerçekleştirdim. Parçaların 3D baskısını yaparak tavana monte edilen raylı sistem üzerinde hareket edebilen, mutfaklarda kullanılmak üzere yardımcı robot kol prototipi geliştirdik.

2023

ROBOTAKSİ YARIŞMASI

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



2023 Robotaksi Binek Otonom Araç Yarışması'nda ekibimizle 3. olarak En İyi Takım Ruhu ödülünü kazandık. Bu projede ben aracın elektronik kart tasarımı, elektrik sistemi ve gömülü sistem geliştirmelerinden sorumluydum; sensör ve aktüatörlerin entegrasyonu ile aracın güvenli ve verimli çalışmasını sağladım.

2024

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

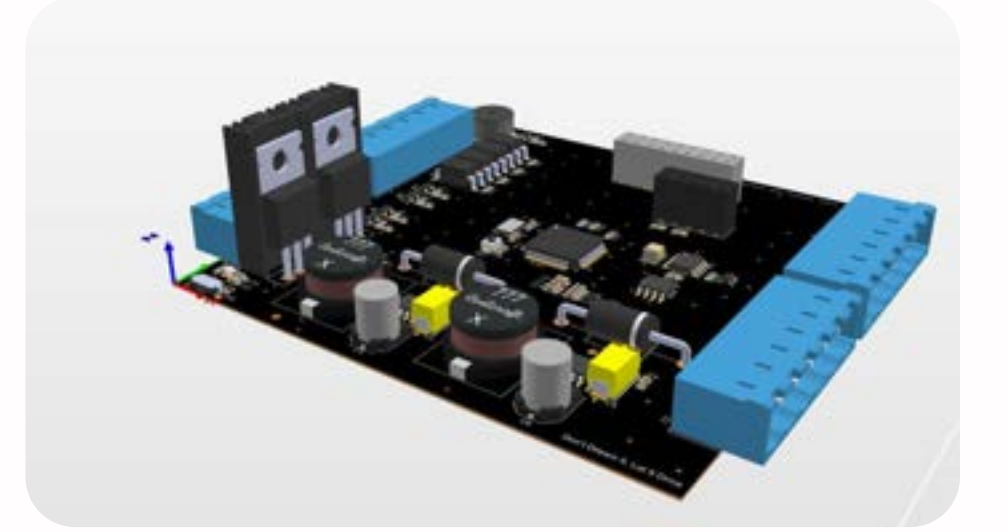
BİTİRME PROJESİ



ROBOTAKSİ YARIŞMASI



2024 yılında Robotaksi projesinde takım kaptanı olarak önceki aracımızı hem elektrikselsel hem mekanik olarak baştan tasarlayıp geliştirilmesinde bulundum, üzerine ikinci bir araç daha ürettik. Projede gömülü sistem yazılımı, elektronik kart tasarımı ve takım organizasyonu görevlerini üstlendim ve mekanik çalışmalara da katkı sağladım. Ayrıca Baykar, T.C. Gençlik ve Spor Bakanlığı, Uzay Spor, Ensar Kalıp, Mesan Elektrik ve Düzce Belediyesi ile görüşmeler yaparak sponsorluk anlaşmalarını sağladım.



2025

ROBOTAKSİ YARIŞMASI

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



2025 yılında Robotaksi projesinde hem mekanik çalışmalara destek sağladım hem de elektrik ekibinde görev aldım; bu süreçte yeni bir araç tasarlayıp geliştirdik. Araç tasarımında Cypertack'tan esinlenerek yola çıktık ve projede gömülü sistem yazılımı, elektronik kart tasarımı görevlerini yürüttüm.

2023-24

ROBOT KOL

Sonel Yazılım firmasında bir yıl boyunca, KOSGEB destekli robot kol projesi kapsamında, robot kol prototip üretimi ve gömülü sistem kodlarının geliştirilmesi alanlarında çalıştım.

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

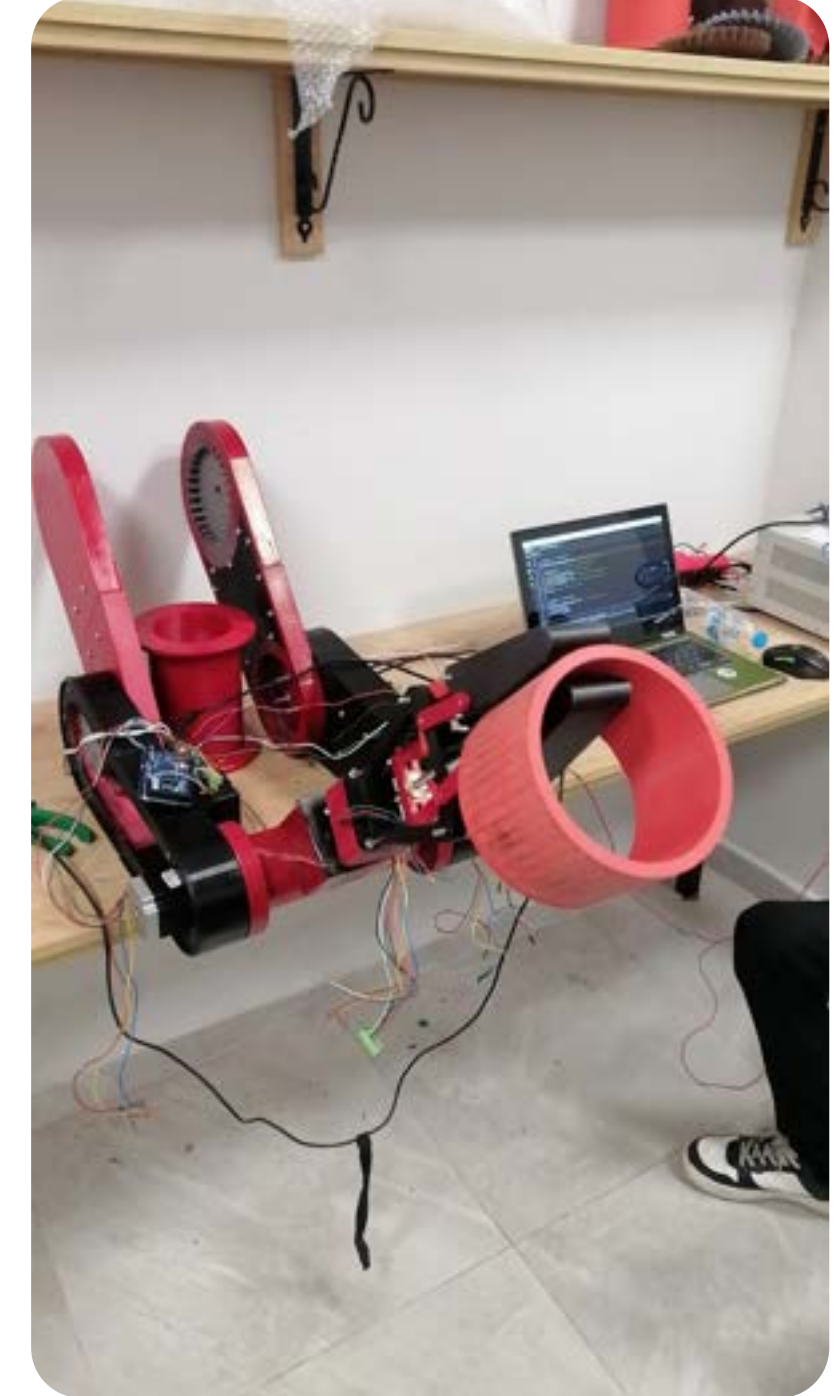
PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



2024

PLC ATÖLYESİ

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

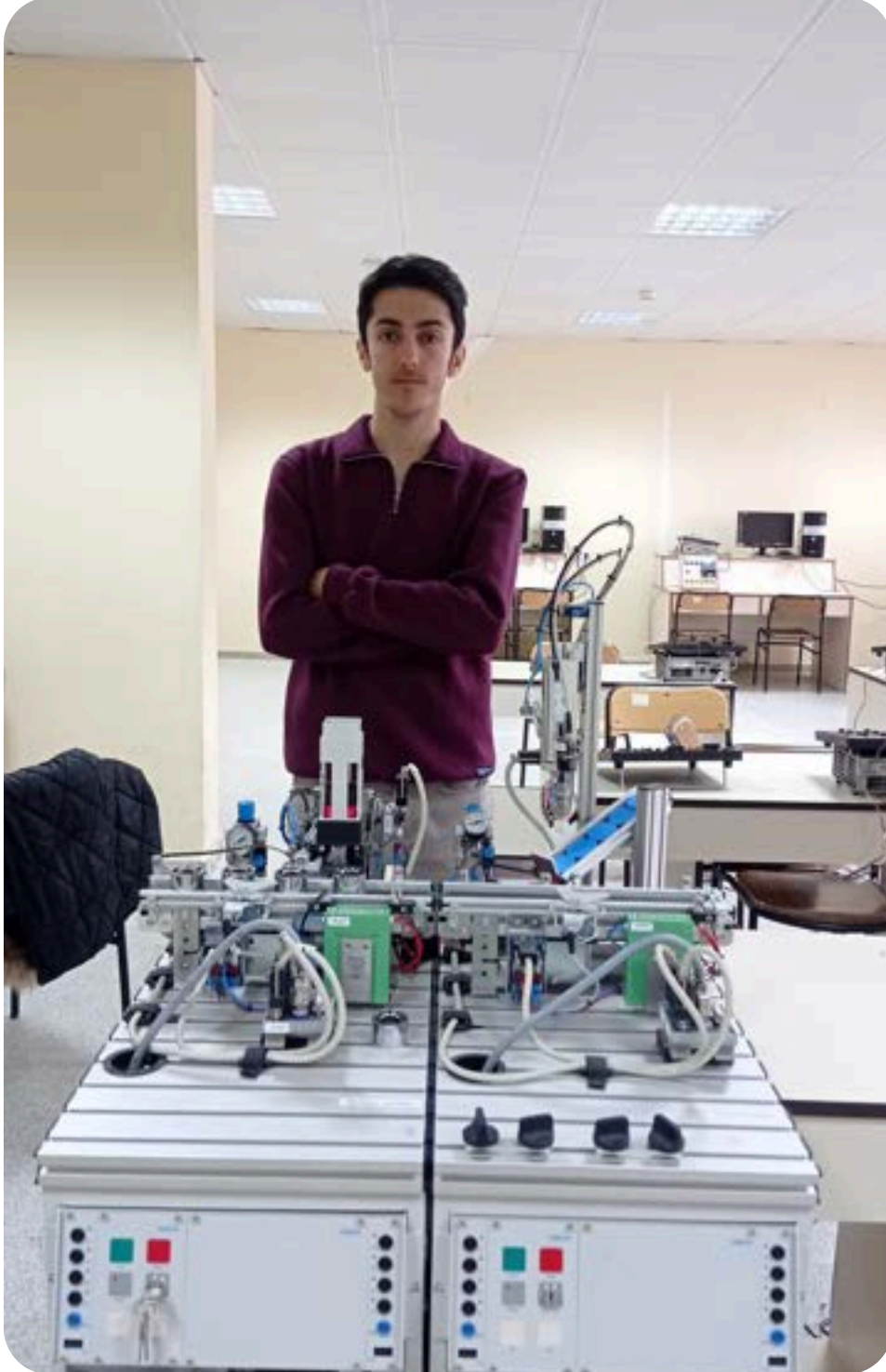
PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



Düzce Üniversitesi Mekatronik Mühendisliği bölümüne kazandırılan PLC Atölyesi için PLC deney setleri, FESTO deney standları ve sıvı seviye kontrol mekanizması üzerinde hem PLC programlama hem de mekanik tasarım ve montaj çalışmalarında aktif olarak görev aldım.

2023-25

EĞİTMENLİK

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



T3 Vakfı Deneyap Atölyelerinde İleri Robotik, Nesnelerin İnterneti ve Elektronik Programlama, Nano Teknoloji, Tasarım ve Üretim, Uzay Ve Havacılık alanlarında eğitimlik yaptım.

2025

SCADA PROJESİ

SCADA dersinin uygulama ödevi olarak, kargo otomasyonu konusunu seçtim. Bu otomasyonun amacı, gelen kargoları boyutlandırarak uygun bölmelere ayırmak ve aynı zamanda gelen kargo sayısını kaydederek depo kontrolünü sağlamaktır. Bu işlemler için Siemens S7-1200 CPU 1214C DC/DC/DC modeli ile analog çıkışları kontrol etmek amacıyla SM 1231 AI 4x13BIT modülünü tercih ettim.

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

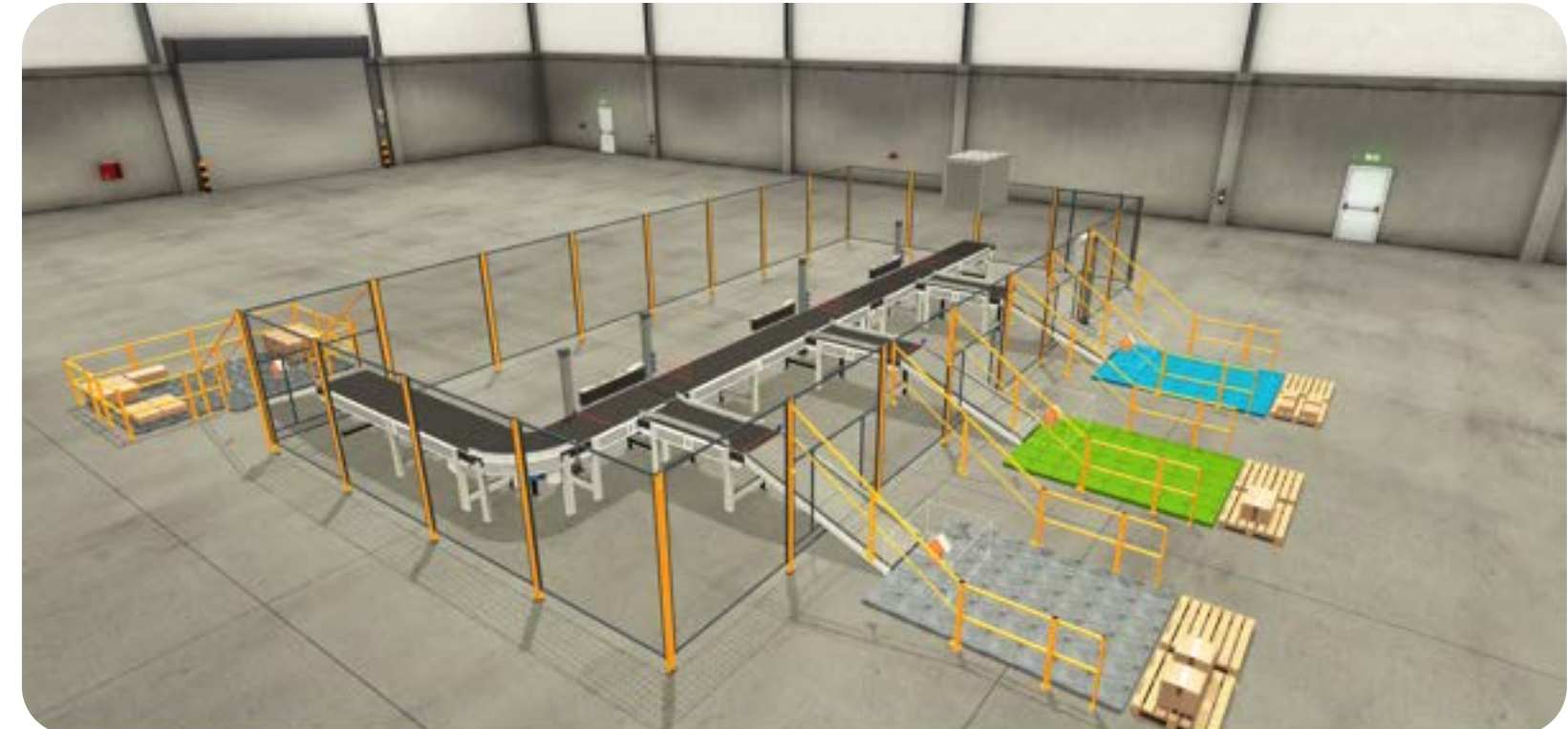
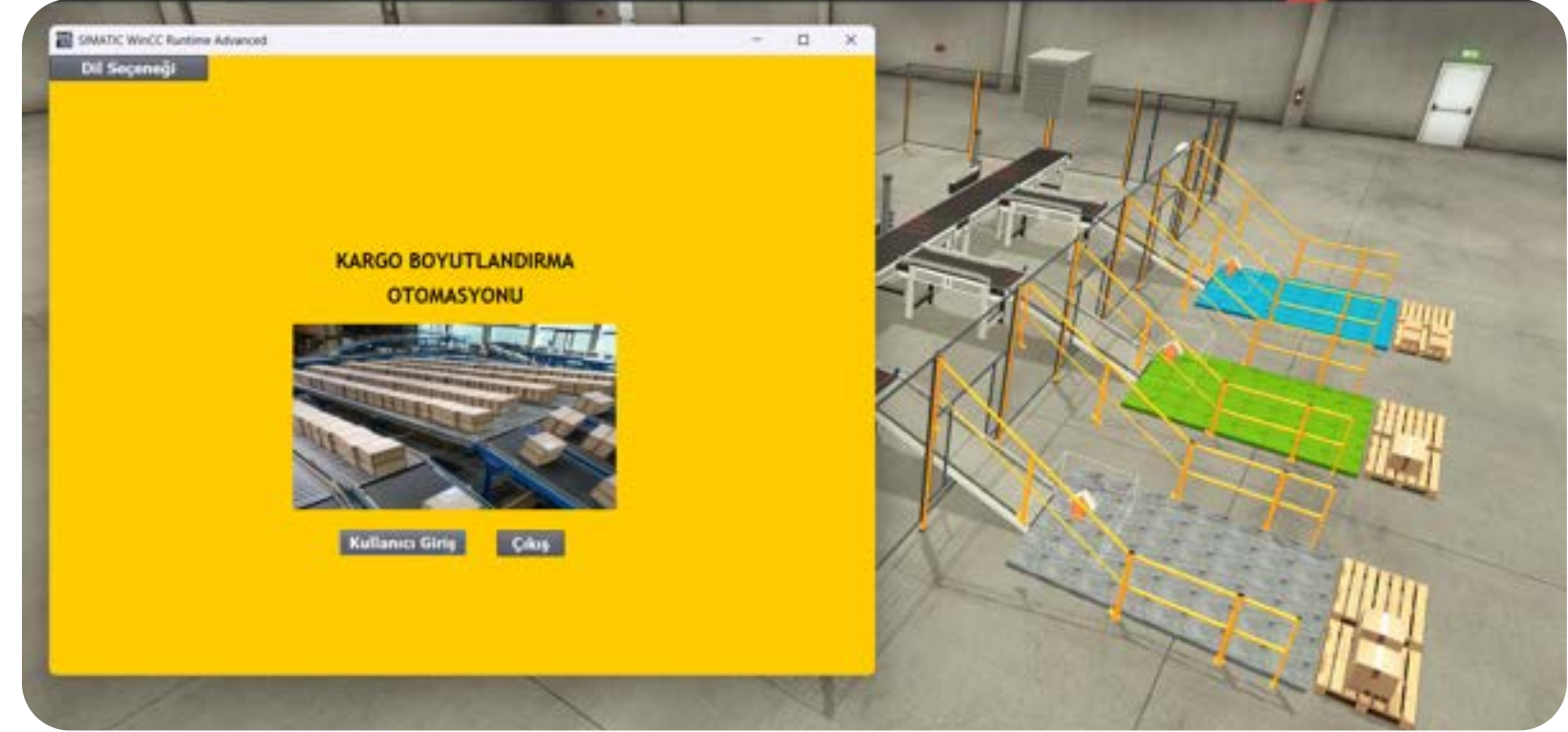
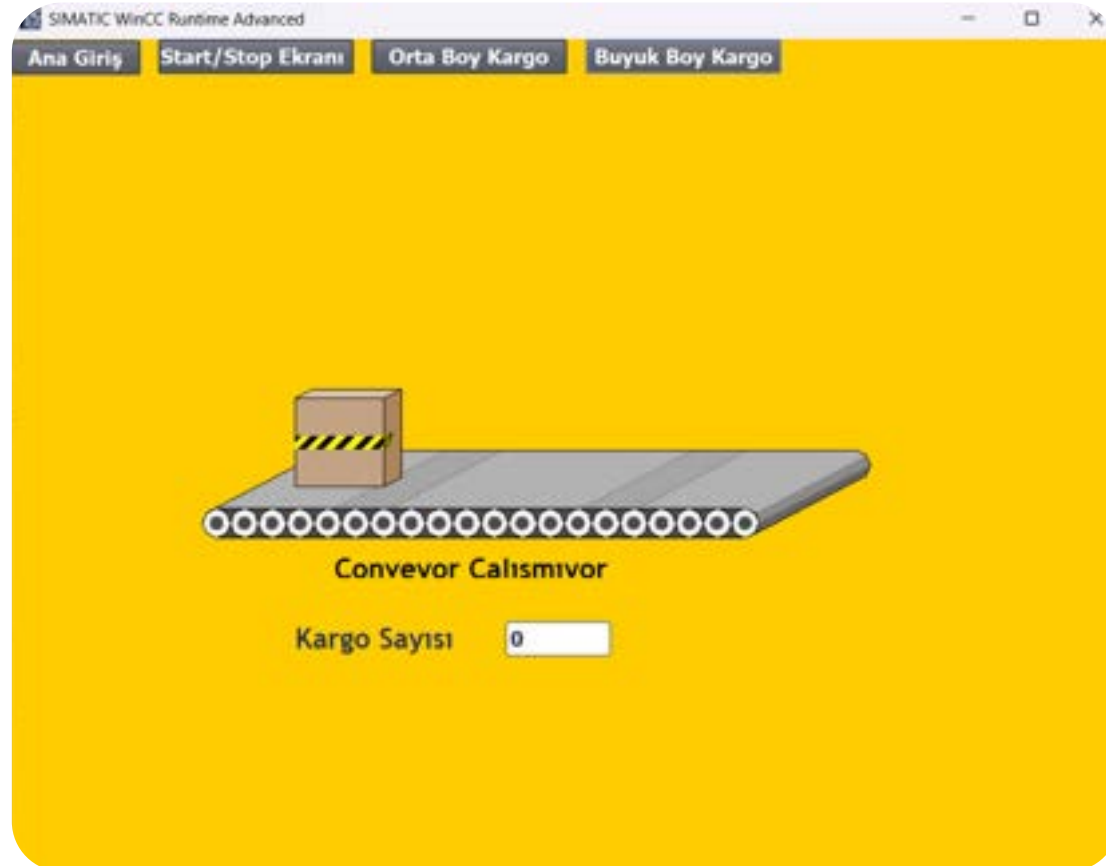
PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



2025

Claw Grraber

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

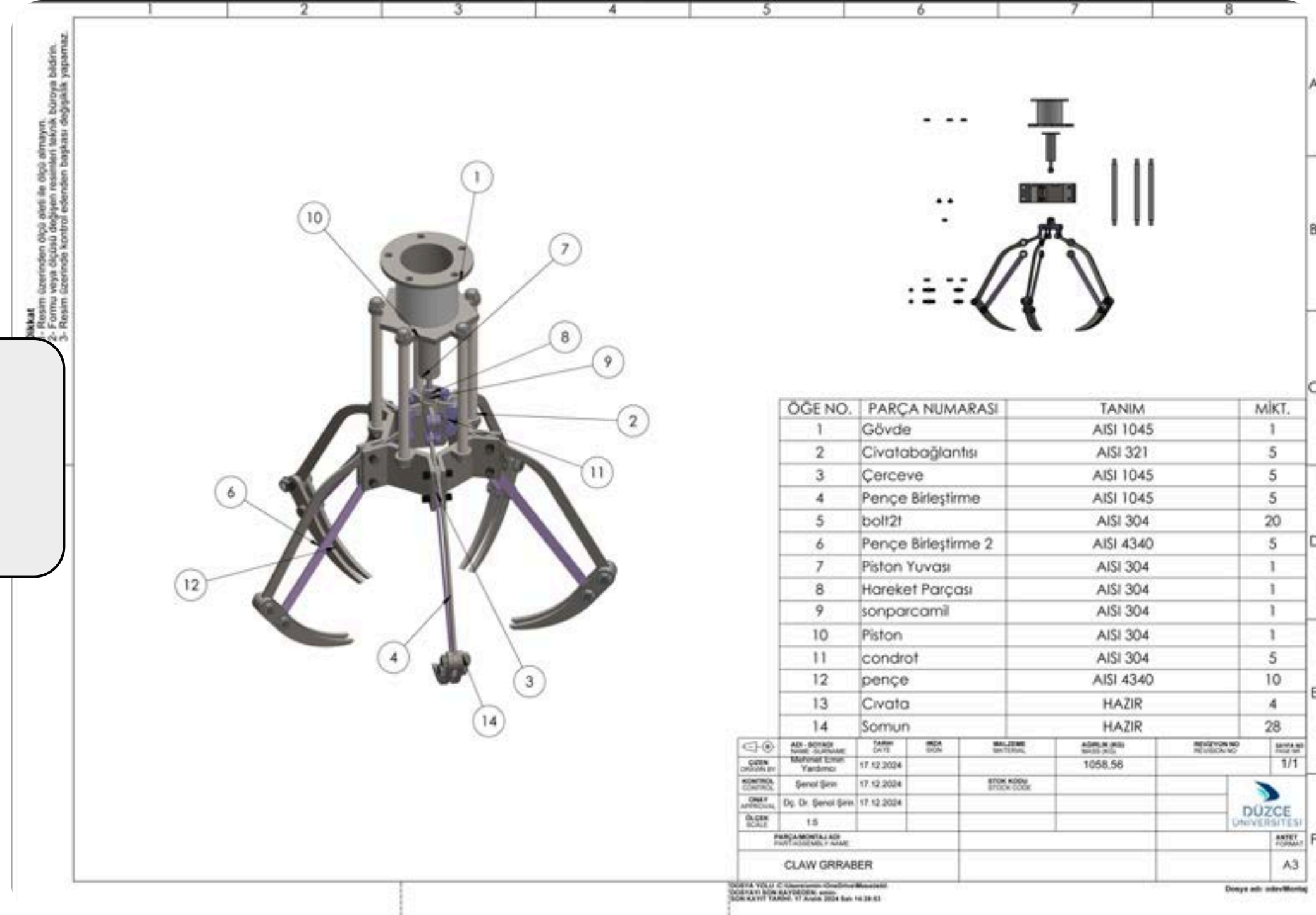
EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ

Tersine Mühendislik metotlarını uygulayarak görseldeki mekanizma olan "Claw Grraber" tasarladım.



2025

BİTİRME PROJESİ

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

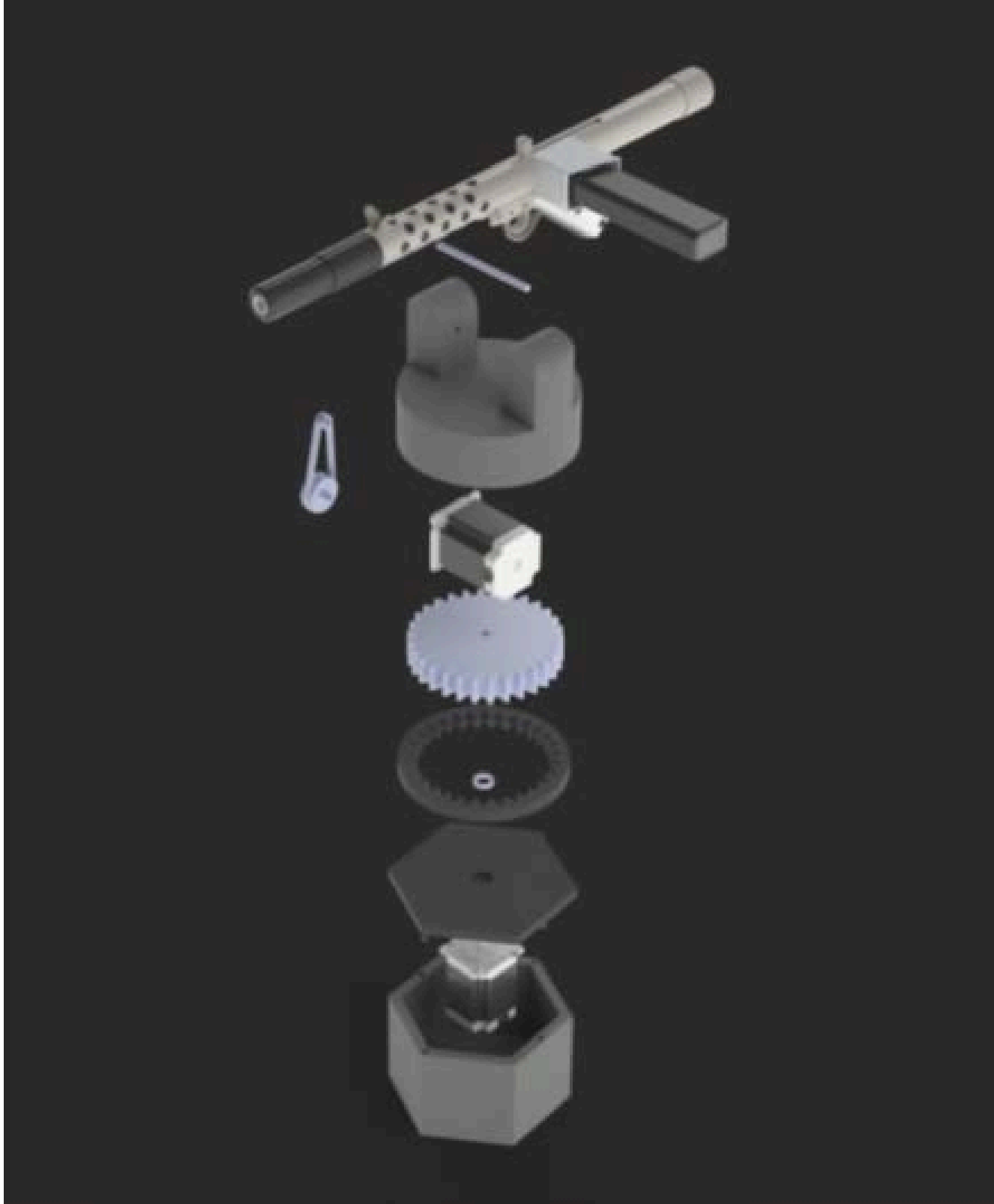
PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRABER

BİTİRME PROJESİ



TÜBİTAK 2209-A Üniversite Öğrencileri Araştırma Projeleri Destekleme Programı kapsamında yürütücülüğünü üstlendiğim ve aynı zamanda bitirme projem olan "Üniversite Ortamlarında Hava Savunma Sistemleri Geliştirilebilir mi?" başlıklı araştırma projem, TÜBİTAK tarafından desteklenmeye hak kazanmıştır. Projede, Raspberry Pi tabanlı görüntü işleme sistemleri kullanarak gerçek zamanlı hedef tespiti ve anlık müdahale algoritmaları geliştirdim. Ayrıca proje kapsamında sensör entegrasyonu, veri işleme, otomatik kontrol sistemleri ve tek bir donanım platformu üzerinde tüm yazılım-mekanik entegrasyonu sağlanmıştır. Bu çalışma, hem savunma sistemleri simülasyonları hem de üniversite ortamında uygulanabilir prototip tasarımı açısından önemli bir deneyim kazandırmıştır.

İletişim Bilgileri

☎ +90 546 534 6983

✉ emin.yardimcii@gmail.com

