

# Portfolyo



HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ

**MEHMET EMİN YARDIMCI**  
MEKATRONİK MÜHENDİSİ

# Özgeçmiş

## PROFİL

Elektronik kart tasarımı, gömülü sistem yazılımı ve otomasyon teknolojilerinde deneyimli; takım çalışmasına yatkın ve yenilikçi çözümler üretmeye odaklı bir mekatronik mühendisiyim.



## KİŞİSEL ÖZELLİKLER

Takım çalışmasına yatkınlık ve liderlik  
Yeni teknolojileri öğrenmeye ve  
uygulamaya açık  
Zaman yönetimi ve proje planlama  
becerisi

## ÇALIŞMA GEÇMİŞİ

- Mavili Elektronik(Stajyer)
- Petkom Yazılım(Stajyer)
- Pektam Pano(Stajyer)
- Sonel Yazılım Ar-Ge Mühendisi(Proje Bazlı)
- T3 Vakfı Deneyap Atölyeleri Eğitmen
- Sunny Elektronik(Stajyer)
- Orbiba Robotics(Stajyer)

## BECERİLER

- Elektronik Kart Tasarımı
- Gömülü Sistem Yazılımı
- PLC, HMI ve SCADA Programlama
- 3D Katı Modelleme ve 2D Teknik Çizim

## DİLLER

- Türkçe
- İngilizce(A2)

## İLETİŞİM BİLGİLERİ

+90 546 534 6983  
emin.yardimci@gmail.com  
[www.linkedin.com/in/eminyardimci](https://www.linkedin.com/in/eminyardimci)  
<https://www.youtube.com/@eminyrdmc>

## SERTİFİKALAR

- Gaz Altı Kaynak Eğitimi Sertifikası(Magwell)
- Elektronik Kart Tasarımı Sertifikası(Altium)
- C Programlama Dili Sertifikası
- C# Programlama Dili Sertifikası
- FreeRTOS Eğitimi Sertifikası
- STM32 Mikrodenetleyici Eğitimi Sertifikası

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BITİRME PROJESİ

2018



HAKIMDA

MEB  
YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSI

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ

# MEB ULUSLAR ARASI HIZLI ÇİZGİ İZLEYEN ROBOT YARIŞAMSI

2017-2018 yılları arasında lise eğitimimi aldığım İnönü MTAL'de aktif görev aldım. Araç yazılımı, sensör seçimi ve çeşitli teknik konularda katkı sağladım. Bu süreçte takımımız yarışmayı 4. sırada tamamladı.

# 2021

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ



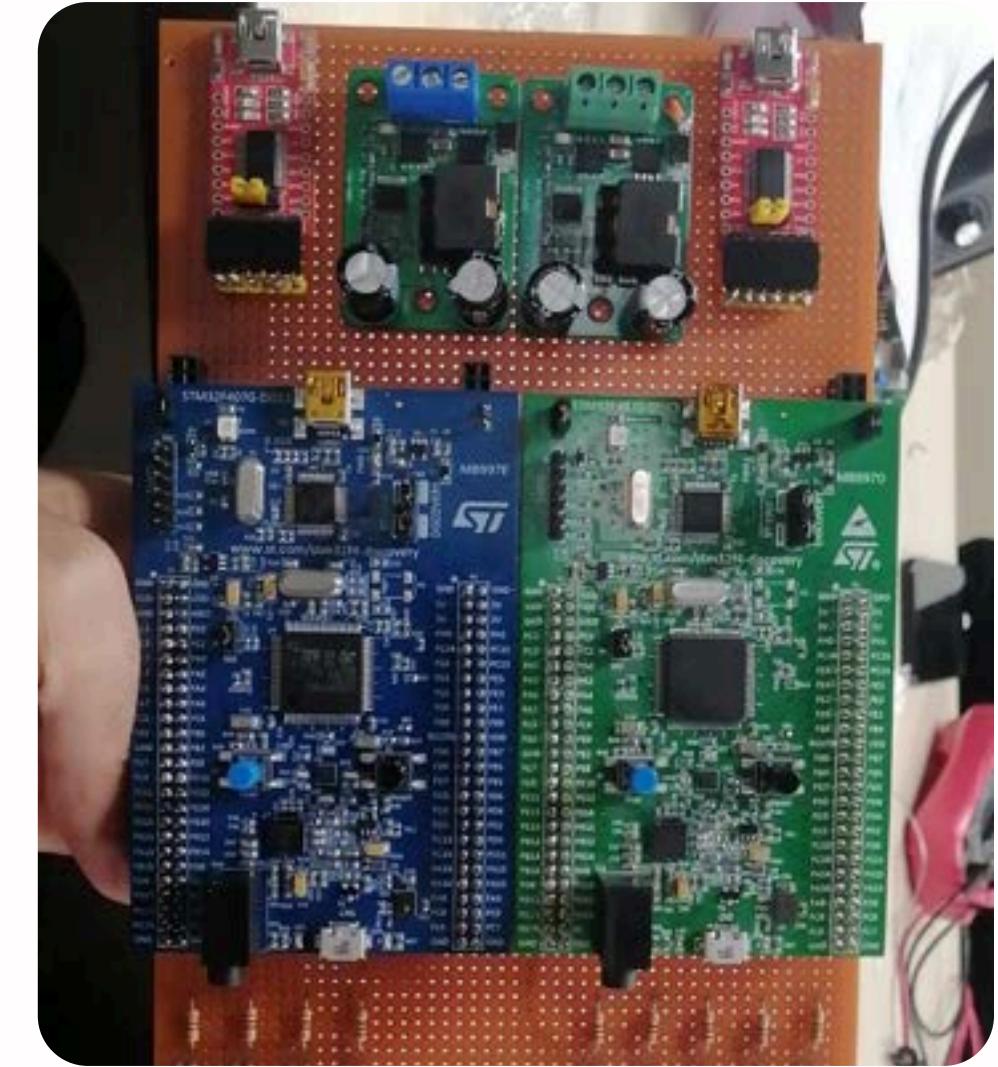
# TÜBİTAK-2242



TÜBİTAK 2242 Yarışması'nda İmalat ve Otomotiv kategorisinde takım olarak beşincilik elde ettik. Projede Bluetooth ile Arduino tabanlı kontrol sistemi geliştirdim, mekanizma tasarımımı ve sensör entegrasyonu gerçekleştirdim. Parçaların 3D baskısını yaparak tavana monte edilen raylı sistem üzerinde hareket edebilen, mutfaklarda kullanılmak üzere yardımcı robot kol prototipi geliştirdik.

2023

# ROBOTAKSİ YARIŞMASI



2023 Robotaksi Binek Otonom Araç Yarışması'nda ekibimizle 3. olarak En İyi Takım Ruhu ödülünü kazandık. Bu projede ben aracın elektronik kart tasarımı, elektrik sistemi ve gömülü sistem geliştirmelerinden sorumluydum; sensör ve aktüatörlerin entegrasyonu ile aracın güvenli ve verimli çalışmasını sağladım.

HAKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BITİRME PROJESİ

2024

HAKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

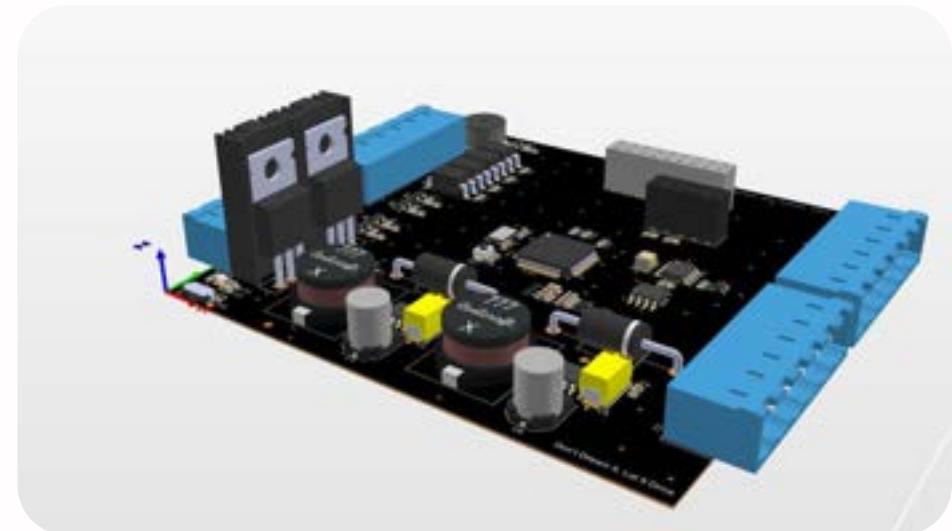
CLAW GRRABER

BITİRME PROJESİ



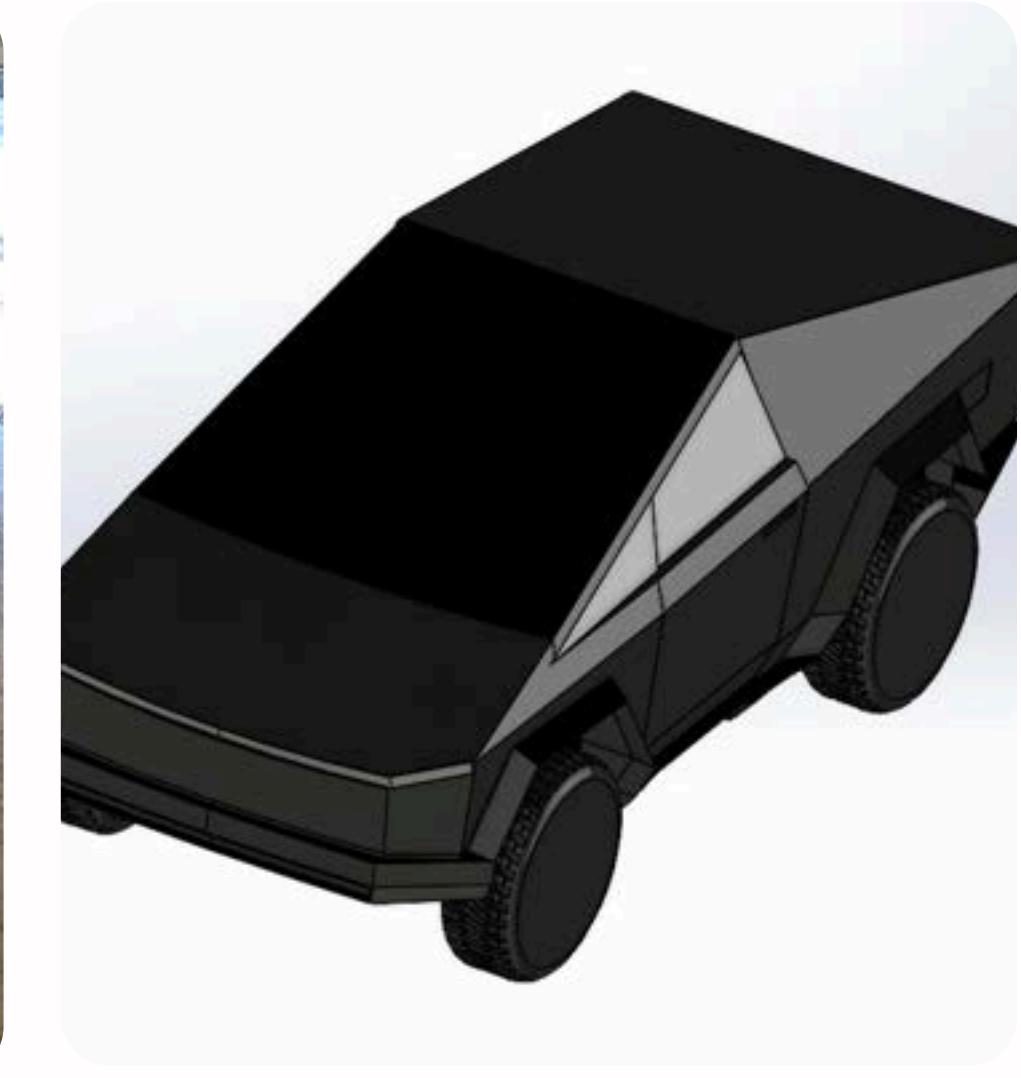
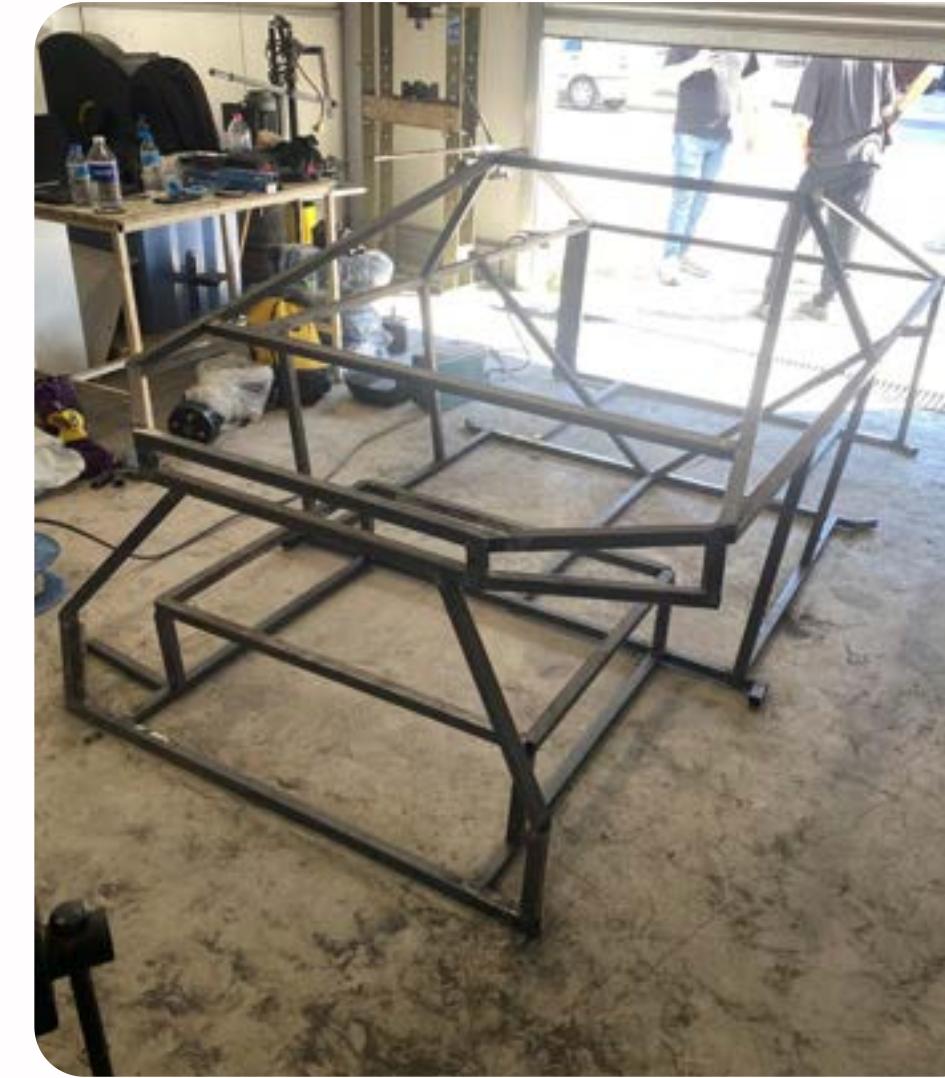
# ROBOTAKSİ YARIŞMASI

2024 yılında Robotaksi projesinde takım kaptanı olarak önceki aracımızı hem elektriksel hem mekanik olarak baştan tasarlayıp geliştirilmesinde bulundum, üzerine ikinci bir araç daha ürettik. Projede gömülü sistem yazılımı, elektronik kart tasarıımı ve takım organizasyonu görevlerini üstlendim ve mekanik çalışmalar da katkı sağladım. Ayrıca Baykar, T.C. Gençlik ve Spor Bakanlığı, Uzay Spor, Ensar Kalıp, Mesan Elektrik ve Düzce Belediyesi ile görüşmeler yaparak sponsorluk anlaşmalarını sağladım.



2025

# ROBOTAKSİ YARIŞMASI



2025 yılında Robotaksi projesinde hem mekanik çalışmalarla destek sağladım hem de elektrik ekibinde görev aldım; bu süreçte yeni bir araç tasarlayıp geliştirdik. Araç tasarımında Cypertack'tan esinlenerek yola çıktık ve projede gömülü sistem yazılımı, elektronik kart tasarımları görevlerini yürüttüm.

HAKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

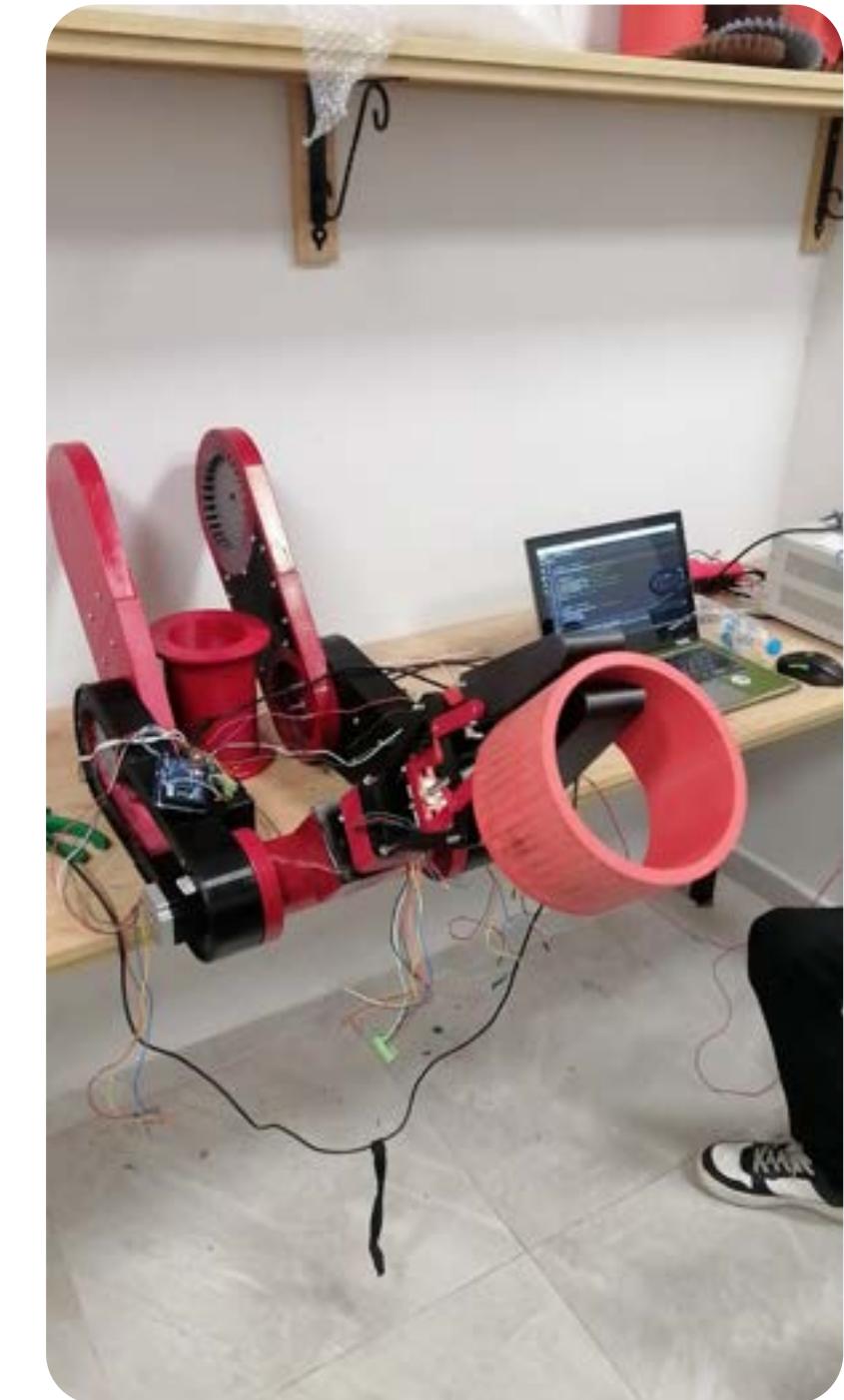
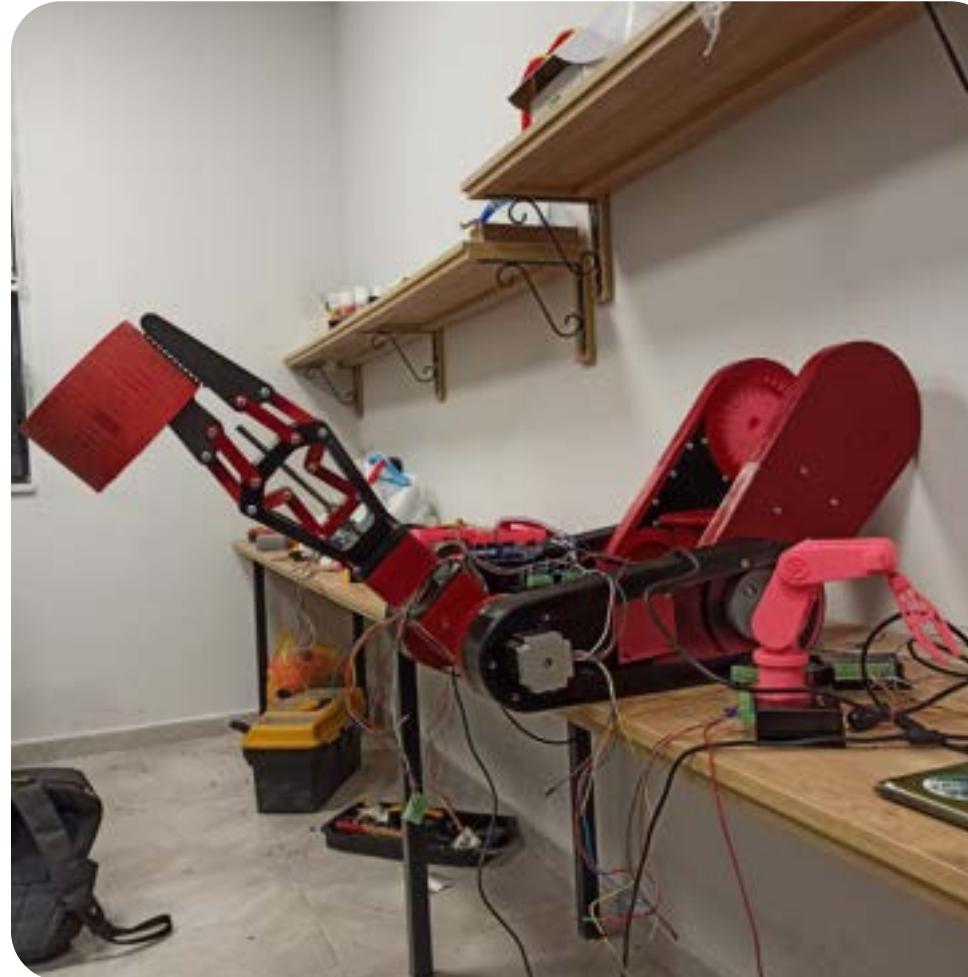
CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ

2023-24

# ROBOT KOL

Sonel Yazılım firmasında bir yıl boyunca, KOSGEB destekli robot kol projesi kapsamında, robot kol prototip üretimi ve gömülü sistem kodlarının geliştirilmesi alanlarında çalıştım.



HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BITİRME PROJESİ

2024

# PLC ATÖLYESİ

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

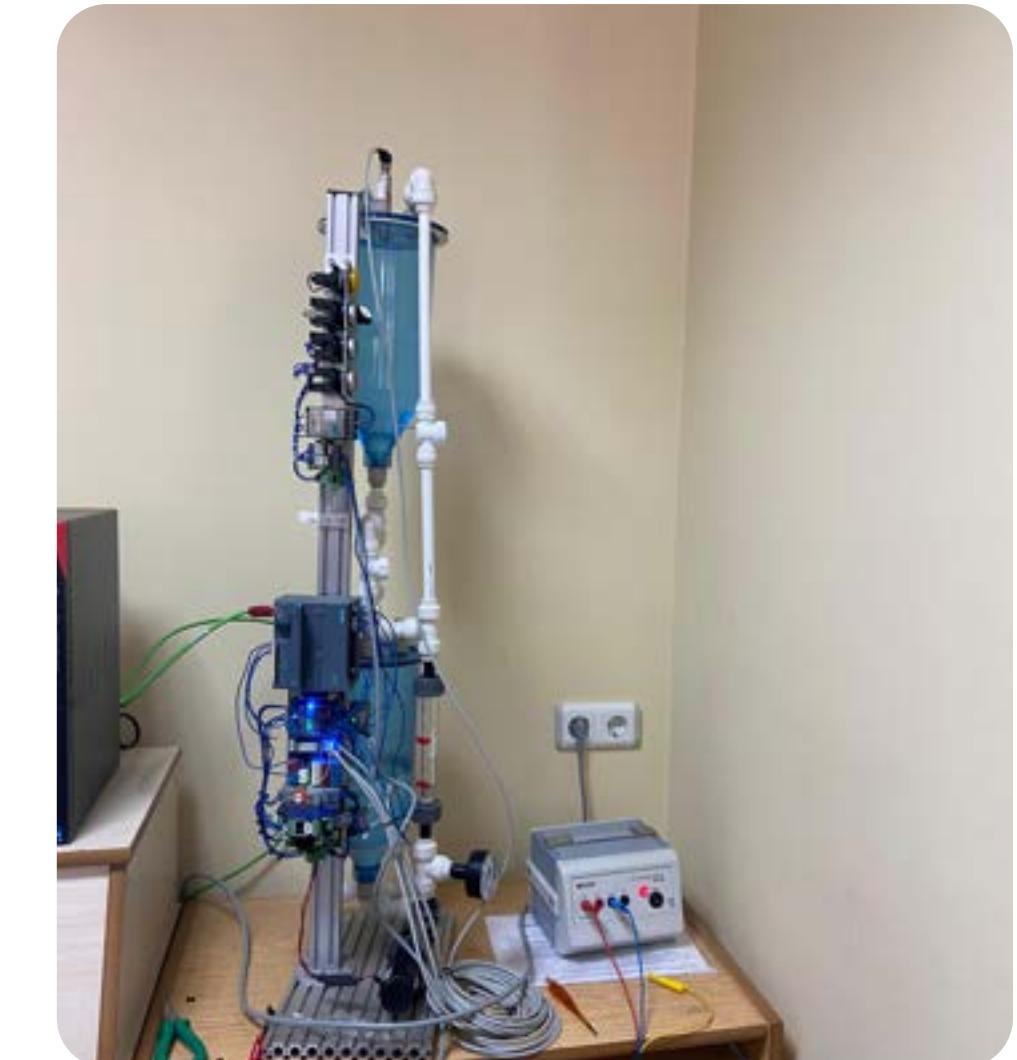
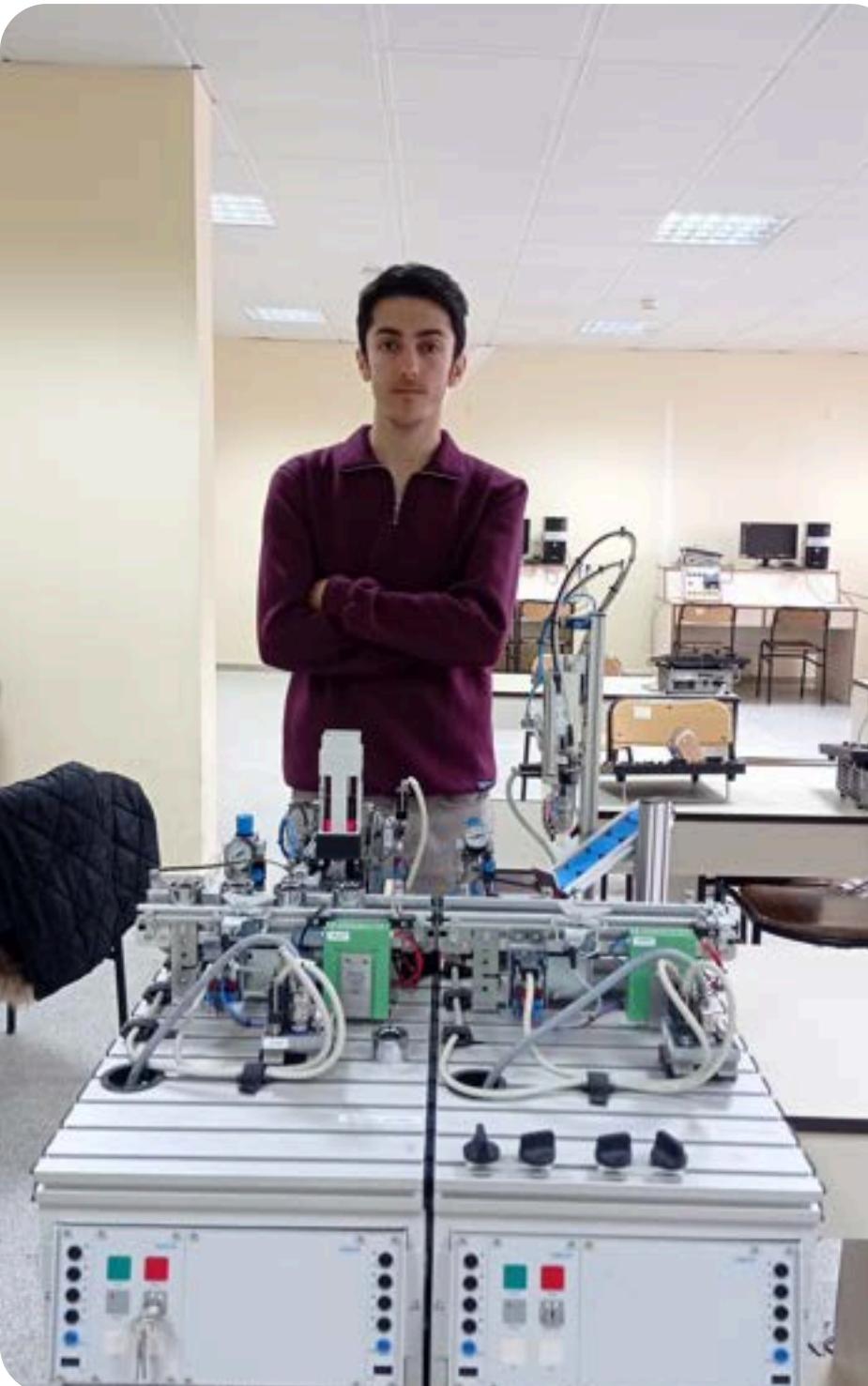
PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ



Düzce Üniversitesi Mekatronik Mühendisliği bölümüne kazandırılan PLC Atölyesi için PLC deney setleri, FESTO deney standları ve sıvı seviye kontrol mekanizması üzerinde hem PLC programlama hem de mekanik tasarım ve montaj çalışmalarında aktif olarak görev aldım.

2023-25

HAKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

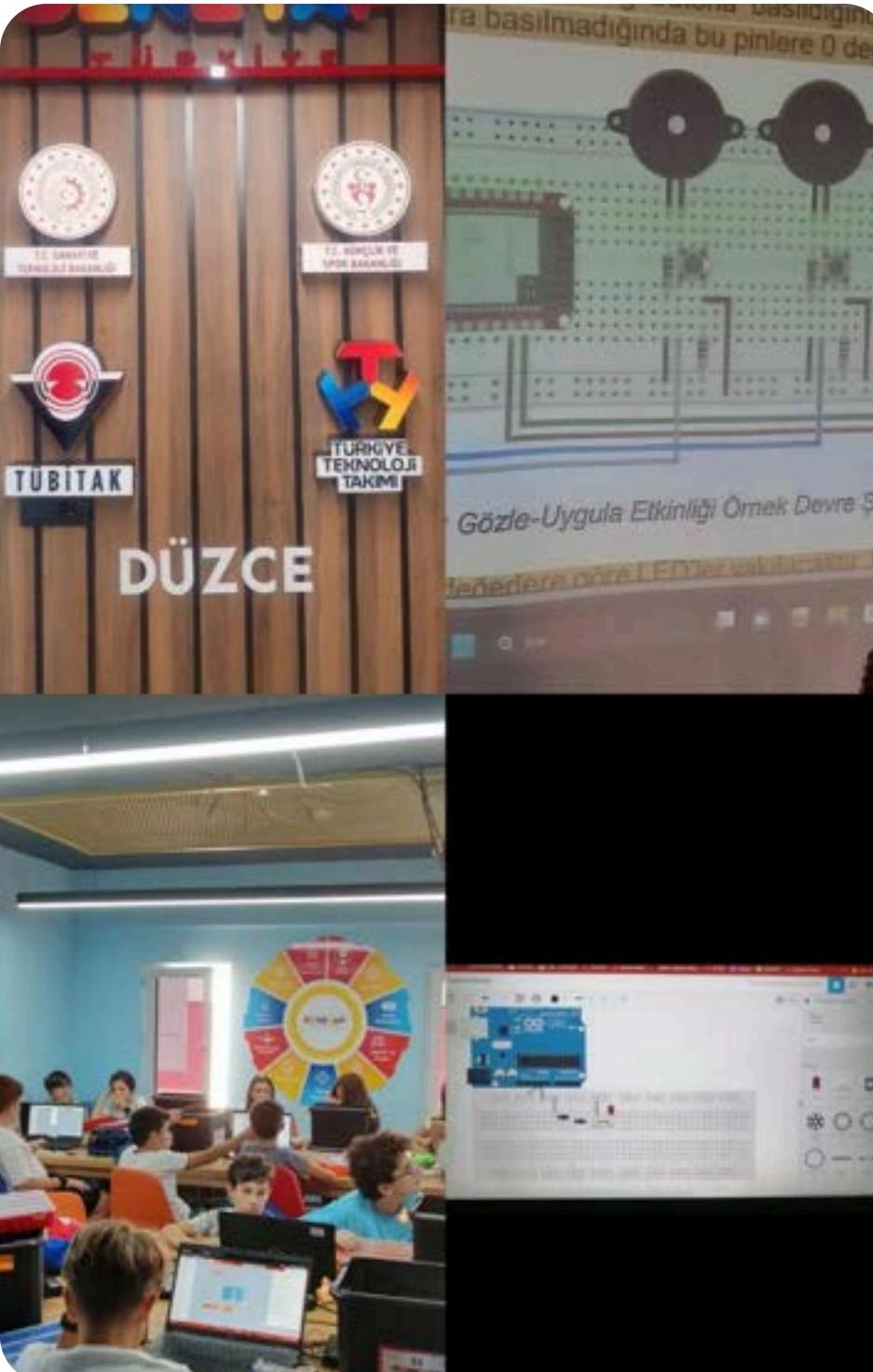
EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ

# EĞİTMENLİK

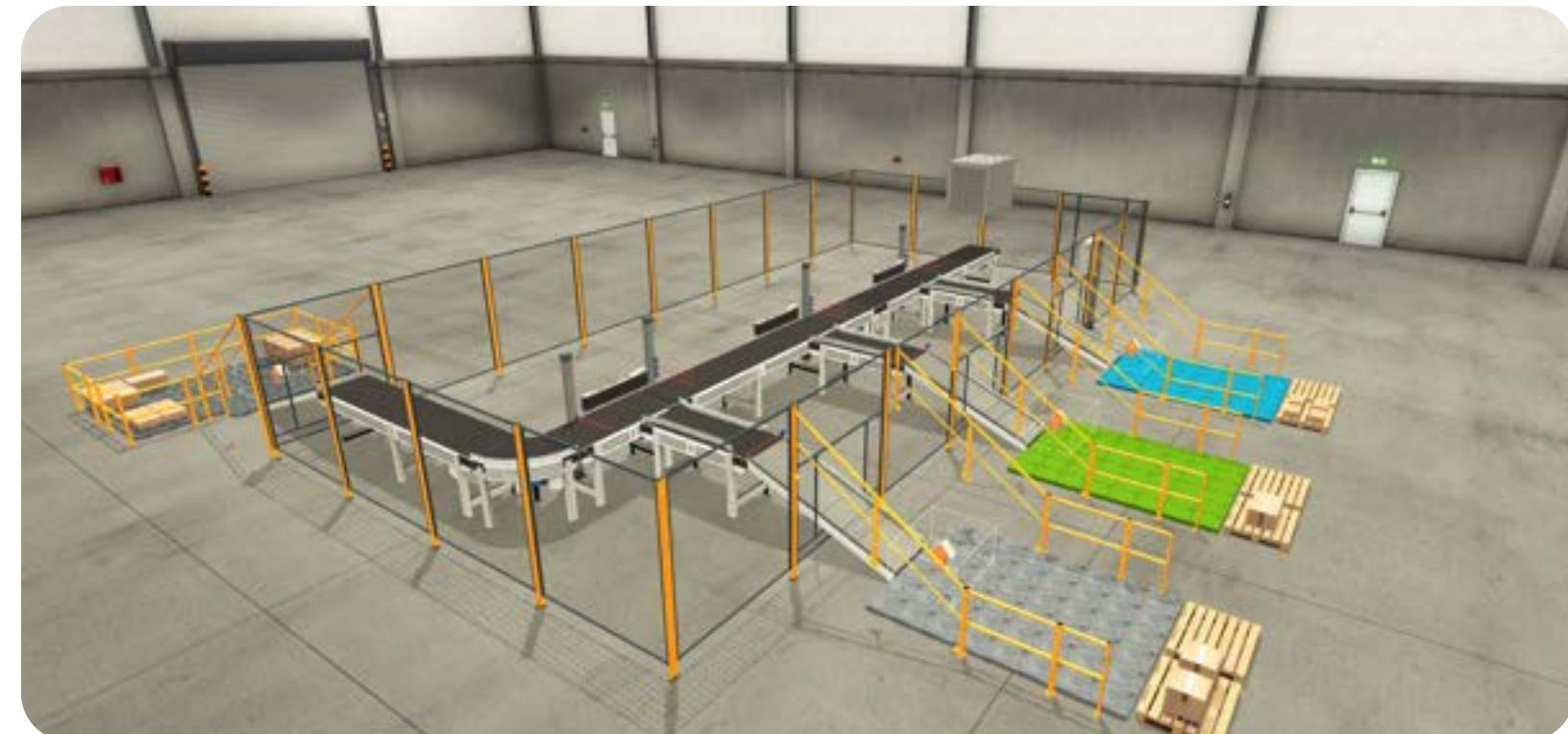
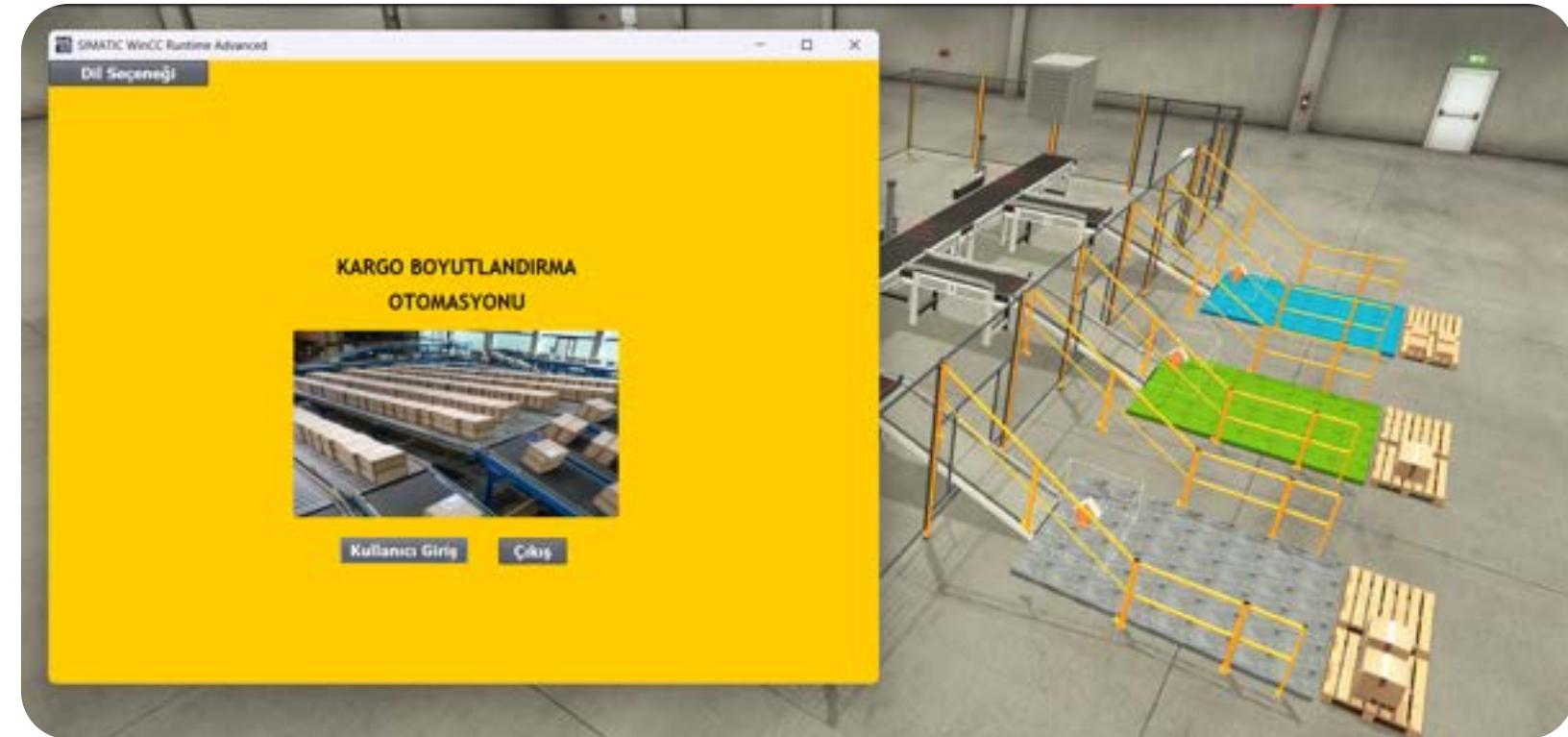
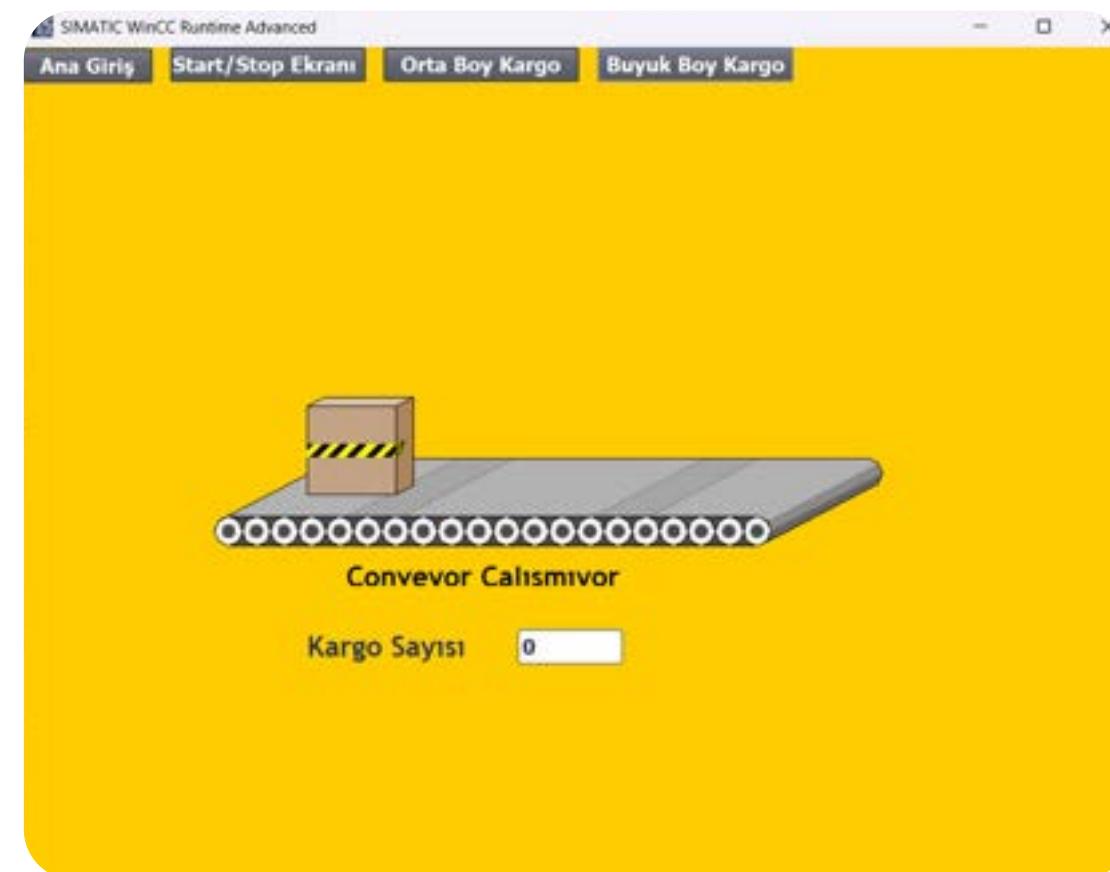


T3 Vakfı Deneyap Atölyelerinde İleri Robotik, Nesnelerin Interneti ve Elektronik Programlama, Nano Teknoloji, Tasarım ve Üretim, Uzay Ve Havacılık alanlarında eğitmenlik yaptım.

2025

# SCADA PROJESİ

SCADA dersinin uygulama ödevi olarak, kargo otomasyonu konusunu seçtim. Bu otomasyonun amacı, gelen kargoları boyutlandırarak uygun bölmelere ayırmak ve aynı zamanda gelen kargo sayısını kaydederek depo kontrolünü sağlamaktır. Bu işlemler için Siemens S7-1200 CPU 1214C DC/DC/DC modeli ile analog çıkışları kontrol etmek amacıyla SM 1231 AI 4x13BIT modülünü tercih ettim.



HAKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BITİRME PROJESİ

2025

# Claw Grraber

HAKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSİ

ROBOT KOL

PLC ATÖLYESİ

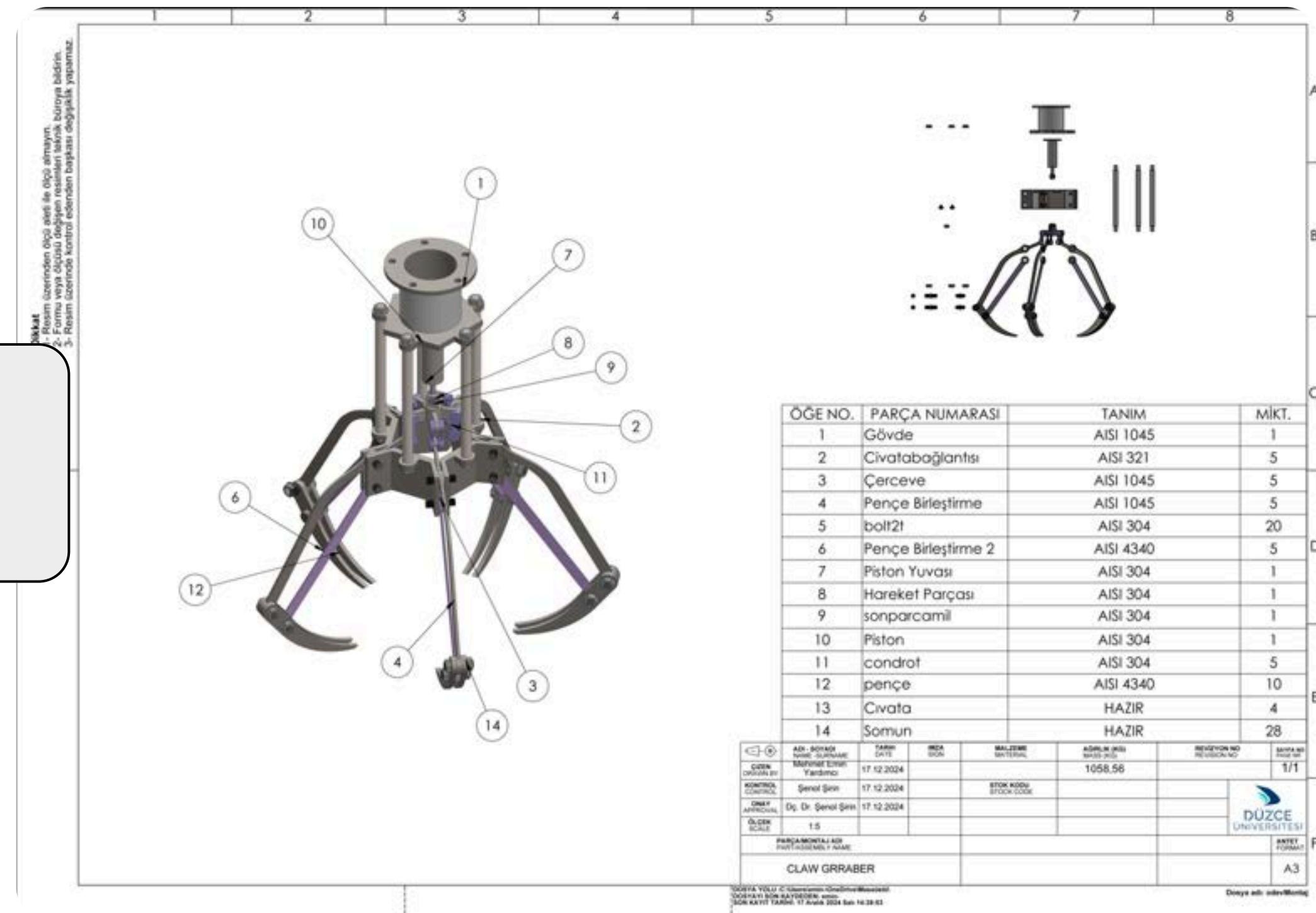
EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BİTİRME PROJESİ

Tersine Mühendislik metodlarını uygulayarak görseldeki mekanizma olan "Claw Grraber" tasarlardım.



2025

# BITİRME PROJESİ

HAKKIMDA

MEB YARIŞMASI

TÜBİTAK  
YARIŞMASI

ROBOTAKSI

ROBOT KOL

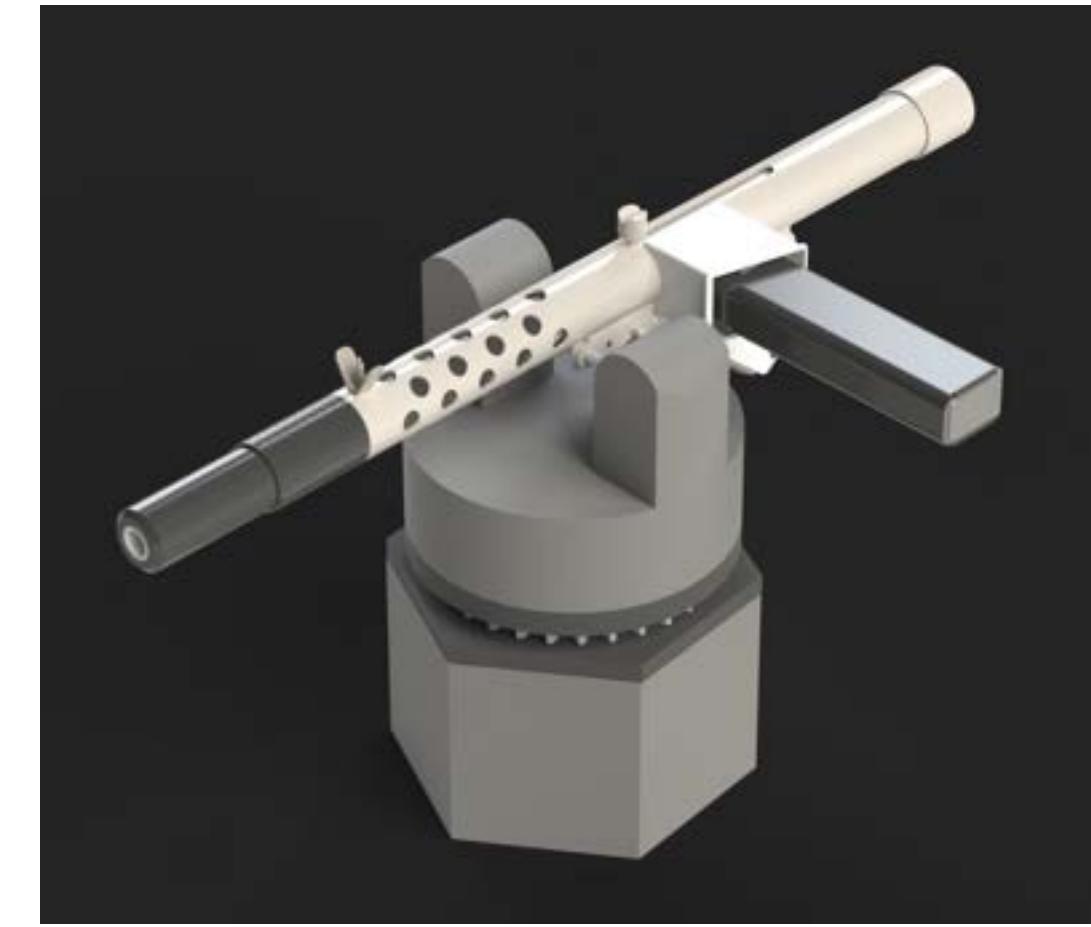
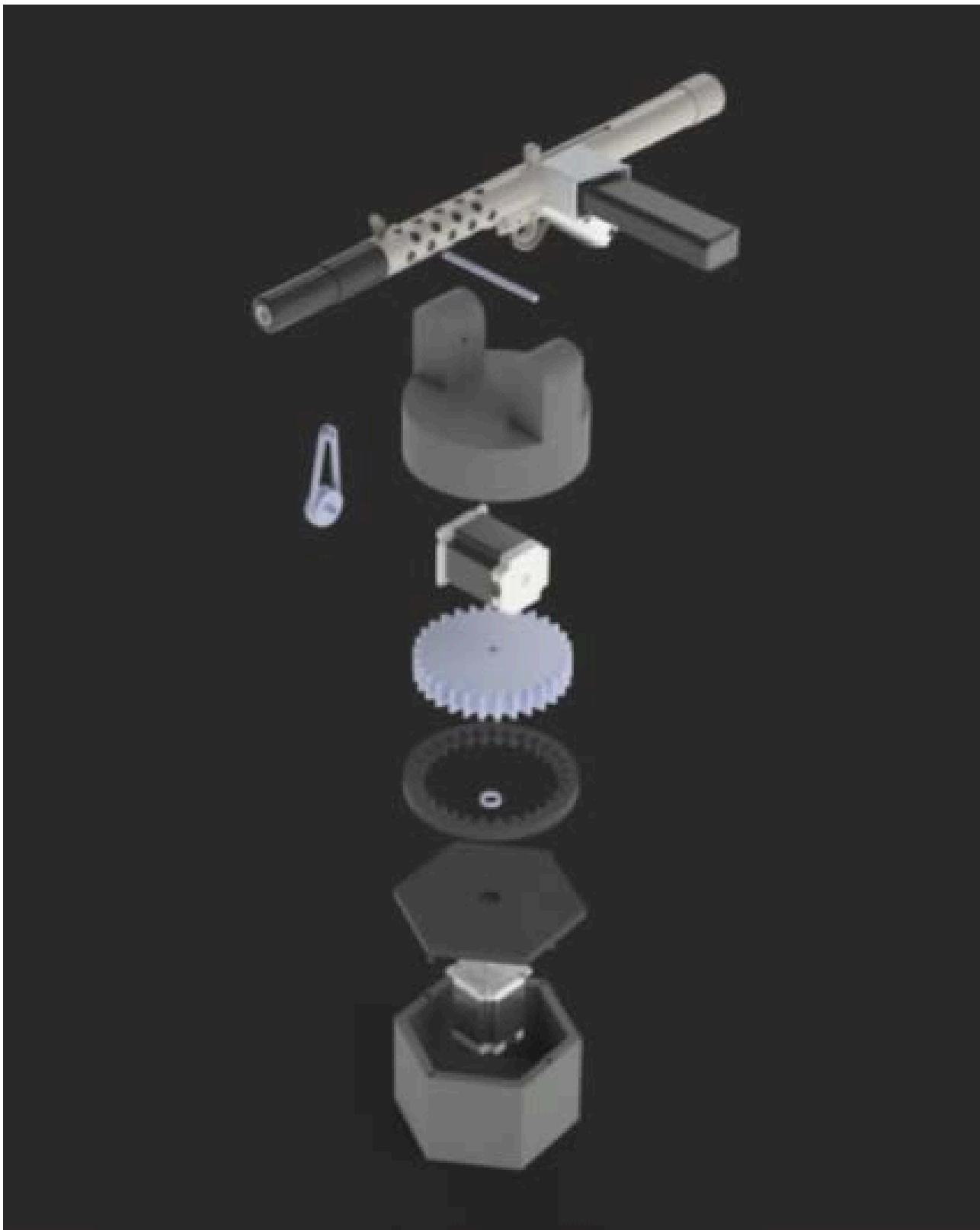
PLC ATÖLYESİ

EĞİTMENLİK

SCADA

CLAW GRRABER

BITİRME PROJESİ



TÜBİTAK 2209-A Üniversite Öğrencileri Araştırma Projeleri Destekleme Programı kapsamında yürütüçülüğünü üstlendiğim ve aynı zamanda bitirme projem olan "Üniversite Ortamlarında Hava Savunma Sistemleri Geliştirilebilir mi?" başlıklı araştırma projem, TÜBİTAK tarafından desteklenmeye hak kazanmıştır. Projede, Raspberry Pi tabanlı görüntü işleme sistemleri kullanarak gerçek zamanlı hedef tespiti ve anlık müdahale algoritmaları geliştirdim. Ayrıca proje kapsamında sensör entegrasyonu, veri işleme, otomatik kontrol sistemleri ve tek bir donanım platformu üzerinde tüm yazılım-mekanik entegrasyonu sağlanmıştır. Bu çalışma, hem savunma sistemleri simülasyonları hem de üniversite ortamında uygulanabilir prototip tasarıımı açısından önemli bir deneyim kazandırmıştır.

# İletişim Bilgileri

📞 +90 546 534 6983

✉️ emin.yardimciii@gmail.com

