

Mecánica Cuántica. Tarea 2*†

José Emmanuel Flores Calderón

Fecha: 14/03/2021.

1. Usando la ortonormalidad de $|+\rangle$ y $|-\rangle$, demuestre

$$[S_i, S_j] = i\epsilon_{ijk}S_k, \quad \{S_i, S_j\} = \frac{\hbar^2}{2}\delta_{ij},$$

donde

$$S_x = \frac{\hbar}{2}(|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|), \quad S_y = \frac{i\hbar}{2}(-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|), \quad S_z = \frac{\hbar}{2}(|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|).$$

Solución.

Hagamos primero los cálculos para el conmutador.

Por definición, tenemos $[S_i, S_j] = S_i S_j - S_j S_i$, así que primero calculemos $[S_x, S_y]$

$$[S_x, S_y] = S_x S_y - S_y S_x,$$

$$\Rightarrow [S_x, S_y] = i\frac{\hbar^2}{4}(|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|)(-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) - \frac{i\hbar^2}{4}(-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|)(|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|),$$

para el primer producto, tenemos

$$\Rightarrow (*) = i\frac{\hbar^2}{4}[-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| + |- \rangle\langle+| + |- \rangle\langle+| - |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| - |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|],$$

usando las propiedades de ortogonalidad de los kets base

$$\Rightarrow (*) = i\frac{\hbar^2}{4}[|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|].$$

Ahora bien, para el segundo término, tenemos

$$[*] = -i\frac{\hbar^2}{4}[-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| - |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| + |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| - |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|],$$

$$\Rightarrow [*] = -i\frac{\hbar^2}{4}[-|+\rangle\langle+| + |- \rangle\langle-|] = i\frac{\hbar^2}{4}[|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|].$$

De manera que

$$[S_x, S_y] = (*) + [*] = i\frac{\hbar^2}{4}[|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|] + i\frac{\hbar^2}{4}[|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|] = i\hbar\frac{\hbar}{2}[|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|],$$

por lo tanto

$$[S_x, S_y] = i\hbar S_z. \quad (0.1)$$

*Grupo C011 | Trimestre 21-1

†Profesor: Miguel Angel Bastarrachea Magnani | Ayudante: Yoshua Chávez Bolaños

Por otra parte, sabemos que el conmutador satisface $[A, B] = -[B, A]$, con lo cual tenemos $[S_x, S_y] = -[S_y, S_x]$ y por lo tanto

$$[S_y, S_x] = -i\hbar S_z. \quad (0.2)$$

Ahora hagamos el mismo cálculo para $[S_y, S_z] = S_y S_z - S_z S_y$,

$$[S_y, S_z] = \frac{i\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|) - \frac{i\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+| + |- \rangle\langle-|) (-|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|).$$

Para el primer término de la ecuación anterior, tenemos

$$\begin{aligned} (*) &= \frac{i\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|), \\ \Rightarrow (*) &= i\frac{\hbar^2}{4} [-|+\rangle\langle-| + |+\rangle\langle+| + |- \rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| + |+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| - |+\rangle\langle-|], \\ &\Rightarrow (*) = i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|]. \end{aligned}$$

Mientras que para el segundo término

$$\begin{aligned} [*] &= -i\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|) (-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|), \\ \Rightarrow [*] &= -i\frac{\hbar^2}{4} [-|+\rangle\langle+| + |+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle+| + |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| - |- \rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|], \\ &\Rightarrow [*] = -i\frac{\hbar^2}{4} [-|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|] = i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|]. \end{aligned}$$

Entonces

$$\begin{aligned} [S_y, S_z] &= (*) + [*] = i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|] + i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|], \\ \Rightarrow [S_y, S_z] &= i\hbar\frac{\hbar}{2} [|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|] = i\hbar S_x, \end{aligned}$$

por lo tanto

$$[S_y, S_z] = i\hbar S_x \quad (0.3)$$

Nuevamente, por las propiedades del conmutador, tenemos

$$[S_z, S_y] = -i\hbar S_x. \quad (0.4)$$

Ahora para el conmutador $[S_z, S_x]$, tenemos

$$\begin{aligned} [S_z, S_x] &= S_z S_x - S_x S_z, \\ \Rightarrow [S_z, S_x] &= \frac{i\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|) (|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) - \frac{i\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|), \end{aligned}$$

y nuevamente, para el primer término de la ecuación anterior, tenemos

$$\begin{aligned} (*) &= i\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|) (|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|), \\ \Rightarrow (*) &= i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle+| + |+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| + |- \rangle\langle-| + |+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+| - |- \rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|], \\ &\Rightarrow (*) = i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|] \end{aligned}$$

Mientras que para el segundo término, se tiene

$$\begin{aligned}
[*] &= -i\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle+| - |- \rangle\langle-|), \\
\Rightarrow [*] &= -i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+| - |+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+| + |- \rangle\langle+| + |+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|] , \\
\Rightarrow [*] &= -i\frac{\hbar^2}{4} [-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|] = i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|],
\end{aligned}$$

por lo tanto, tenemos que

$$\begin{aligned}
[S_z, S_x] &= (*) + [*] = i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|] + i\frac{\hbar^2}{4} [|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|], \\
\Rightarrow [S_z, S_x] &= i\frac{\hbar^2}{2} [|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|] = i\hbar\frac{\hbar}{2} [|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+|] = i\hbar S_y, \\
&\therefore [S_z, S_x] = i\hbar S_y.
\end{aligned} \tag{0.5}$$

Nuevamente, por las propiedades del conmutador, tenemos que

$$[S_x, S_y] = -i\hbar S_z. \tag{0.6}$$

Ahora bien, en resumen tenemos que

$$\begin{aligned}
[S_x, S_y] &= i\hbar S_z \quad \& \quad [S_y, S_x] = -i\hbar S_z, \\
[S_y, S_z] &= i\hbar S_x \quad \& \quad [S_z, S_y] = -i\hbar S_x, \\
[S_z, S_x] &= i\hbar S_y \quad \& \quad [S_x, S_z] = -i\hbar S_y.
\end{aligned}$$

Además, es claro que $[S_i, S_j] = 0$, siempre que $i = j$. De manera que si recordamos la definición del símbolo de Levi-Civita

$$\epsilon_{ijk} = \begin{cases} 1 & ijk = xyz \ yzx \ zxy \\ -1 & ijk = xzy \ yxz \ zyx \\ 1 & \text{cualquier otro caso} \end{cases}$$

tenemos que

$$[S_i, S_j] = i\epsilon_{ijk} S_k, \tag{0.7}$$

justo como queríamos demostrar.

Ahora bien, para el anticonmutador tenemos lo siguiente. Calculemos $\{S_x, S_x\}$

$$\begin{aligned}
\{S_x, S_x\} &= S_x S_x + S_x S_x = 2S_x^2, \\
\Rightarrow \{S_x, S_x\} &= 2\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|), \\
\Rightarrow \{S_x, S_x\} &= \frac{\hbar^2}{2} (|+\rangle\langle-| - |- \rangle\langle+| + |+\rangle\langle+| + |- \rangle\langle-|), \\
\Rightarrow \{S_x, S_x\} &= \frac{\hbar^2}{2} (|+\rangle\langle+| + |- \rangle\langle-|),
\end{aligned}$$

usando la relación de completéz $|+\rangle\langle+| + |- \rangle\langle-| = \mathbb{I}$, tenemos

$$\{S_x, S_x\} = \frac{\hbar^2}{2} \mathbb{I}. \tag{0.8}$$

Ahora bien, para $\{S_y, S_y\}$ tenemos

$$\{S_y, S_y\} = 2S_y^2 = 2\frac{i^2\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|) (-|+\rangle\langle-| + |- \rangle\langle+|),$$

$$\begin{aligned} \implies \{S_y, S_y\} &= \frac{i^2 \hbar^2}{2} (-|+\rangle\langle-|- \rangle\langle+|- \rangle\langle+|+\rangle\langle-|), \\ \implies \{S_y, S_y\} &= -\frac{\hbar^2}{2} (-|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|) = \frac{\hbar^2}{2} (|+\rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|), \end{aligned}$$

y nuevamente, usando la relación de completez de la base, tenemos

$$\{S_y, S_y\} = \frac{\hbar^2}{2} \mathbb{I}. \quad (0.9)$$

Ahora procedamos para $\{S_z, S_z\}$,

$$\begin{aligned} \{S_z, S_z\} &= 2S_z^2 = 2\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|) (|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|), \\ \implies \{S_z, S_z\} &= 2S_z^2 = \frac{\hbar^2}{2} (|+\rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) (|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|), \\ \implies \{S_z, S_z\} &= \frac{\hbar^2}{2} (|+\rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) = \frac{\hbar^2}{2} \mathbb{I}. \end{aligned}$$

Por lo tanto

$$\{S_z, S_z\} = \frac{\hbar^2}{2} \mathbb{I}. \quad (0.10)$$

Para el anticonmutador $\{S_x, S_y\}$, tenemos

$$\begin{aligned} \{S_x, S_y\} &= S_x S_y + S_y S_x, \\ \implies \{S_x, S_y\} &= \frac{i\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|) (-|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|) + \frac{i\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|), \\ \implies \{S_x, S_y\} &= \frac{i\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle-|- \rangle\langle+|- \rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) (-|+\rangle\langle-|- \rangle\langle+|- \rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) (|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|) \langle-|), \\ \implies \{S_x, S_y\} &= \frac{i\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|- \rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) = \frac{i\hbar^2}{4} (0) = 0, \\ \implies \{S_x, S_y\} &= 0. \end{aligned} \quad (0.11)$$

Pero $\{S_x, S_y\} = \{S_y, S_x\}$, por lo tanto

$$\{S_y, S_x\} = 0. \quad (0.12)$$

Ahora bien, para $\{S_x, S_z\}$, tenemos

$$\begin{aligned} \{S_x, S_z\} &= S_x S_z + S_z S_x, \\ \implies \{S_x, S_z\} &= \frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|) (|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|) + \frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle+|- \rangle\langle-|) (|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|), \\ \implies \{S_x, S_z\} &= \frac{\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle-|- \rangle\langle+|- \rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) (-|+\rangle\langle-|- \rangle\langle+|- \rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) \langle+|), \\ \implies \{S_x, S_z\} &= \frac{\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle-|+|- \rangle\langle+|+|- \rangle\langle-|) \langle+|) = \frac{\hbar^2}{4} (0), \\ \implies \{S_x, S_z\} &= 0. \end{aligned} \quad (0.13)$$

Y nuevamente, por las propiedades del anticonmutador, tenemos que

$$\{S_z, S_x\} = 0. \quad (0.14)$$

Finalmente, para $\{S_y, S_z\}$, tenemos

$$\{S_y, S_z\} = S_y S_z + S_z S_y,$$

$$\begin{aligned}
\Rightarrow \{S_y, S_z\} &= i\frac{\hbar^2}{4} (-|+\rangle\langle -| + |- \rangle\langle +|) (|+\rangle\langle +| - |- \rangle\langle -|) + i\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle +| - |- \rangle\langle -|) (-|+\rangle\langle -| + |- \rangle\langle +|), \\
\Rightarrow \{S_y, S_z\} &= i\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle -|- \rangle\langle -| + |- \rangle\langle +| + |+\rangle\langle +| - |- \rangle\langle -|) (-|+\rangle\langle -| + |- \rangle\langle +|), \\
\Rightarrow \{S_y, S_z\} &= i\frac{\hbar^2}{4} (|+\rangle\langle -| + |+\rangle\langle -|- \rangle\langle +| - |- \rangle\langle +| - |- \rangle\langle -|) \langle +| = i\frac{\hbar^2}{4} (0), \\
&\Rightarrow \{S_y, S_z\} = 0.
\end{aligned} \tag{0.15}$$

Y por lo tanto

$$\{S_z, S_y\} = 0. \tag{0.16}$$

Ahora bien, si juntamos los resultados dados por las ecuaciones (0.8), (0.9), (0.10), (0.11), (0.12), (0.13), (0.14), (0.15) y (0.16), tenemos que

$$\{S_i, S_j\} = \frac{\hbar^2}{2} \delta_{ij}.$$

justo como se queria demostrar.

2. Un sistema de dos estados se caracteriza por el Hamiltoniano

$$H = H_{11}|1\rangle\langle 1| + H_{22}|2\rangle\langle 2| + H_{12}[|1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 1|],$$

donde H_{11}, H_{22} y H_{12} son número reales con unidades de energía y $|1\rangle$ y $|2\rangle$ son eigenkets de algún observable ($\neq H$). Encuentra los autoestados de energía y sus correspondientes autovalores de energía. Asegurate que tu resultado tenga sentido para $H_{12} = 0$. Puedes usar

$$\mathbf{S} \cdot \hat{\mathbf{n}} |\hat{\mathbf{n}}; +\rangle = \frac{\hbar}{2} |\hat{\mathbf{n}}; +\rangle,$$

con $|\hat{\mathbf{n}}; +\rangle$ dado por

$$|\hat{\mathbf{n}}; +\rangle = \cos\left(\frac{\beta}{2}\right) |+\rangle + \sin\left(\frac{\beta}{2}\right) \exp(i\alpha) |-\rangle$$

donde β y α son los ángulos polar y azimutal que definen a $\hat{\mathbf{n}}$, respectivamente. .

Solución.

En términos matriciales, el operador H esta escrito como

$$H = \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{pmatrix}.$$

Ahora bien, dado que nos están diciendo que podemos usar $\mathbf{S} \cdot \hat{\mathbf{n}} |\hat{\mathbf{n}}; +\rangle = \frac{\hbar}{2} |\hat{\mathbf{n}}; +\rangle$, intentemos escribir la matriz anterior en términos de las matrices de Pauli, las cuales estan dadas por

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Entonces, queremos que

$$H = a\mathbb{I} + b\sigma_z + c\sigma_x + d\sigma_y,$$

es claro que $d = 0$, mientras que $c = H_{12}$, de manera que tenemos que resolver el siguiente sistema

$$H_{11} = a + b, \quad \& \quad H_{22} = a - b,$$

de tal manera que, sumando y restando, tenemos

$$a = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} \quad \& \quad b = \frac{H_{11} - H_{22}}{2}.$$

Con lo cual, tenemos que

$$H = a\mathbb{I} + b\sigma_z + c\sigma_x,$$

o bien

$$H = A + B,$$

donde

$$A = \begin{pmatrix} \frac{H_{11}+H_{22}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{H_{11}-H_{22}}{2} \end{pmatrix} \quad \& \quad B = \begin{pmatrix} \frac{H_{11}-H_{22}}{2} & H_{12} \\ H_{12} & \frac{H_{11}+H_{22}}{2} \end{pmatrix}.$$

Ahora bien, usando la siguiente propiedad

$$\det(A' + B) = \det(A') + \det(B) + \det(A') \operatorname{Tr}((A')^{-1} B),$$

tenemos que

$$0 = \det(A - \lambda \mathbb{I}) + \det(B) + \det(A - \lambda \mathbb{I}) \operatorname{Tr}((A - \lambda \mathbb{I})^{-1} B),$$

pero notemos que el tercer termino en la ecuación anterior es cero, ya que B tiene traza cero. De manera que

$$0 = \det(A - \lambda \mathbb{I}) + \det(B),$$

$$\Rightarrow 0 = \left(\frac{H_{11} + H_{22}}{2} - \lambda \right)^2 - \left(\frac{H_{11} - H_{22}}{2} \right)^2 - (H_{12})^2 \Rightarrow \left(\frac{H_{11} + H_{22}}{2} - \lambda \right)^2 = \left(\frac{H_{11} - H_{22}}{2} \right)^2 + (H_{12})^2,$$

$$\Rightarrow \frac{H_{11} + H_{22}}{2} - \lambda = \sqrt{\left(\frac{H_{11} - H_{22}}{2} \right)^2 + (H_{12})^2},$$

$$\therefore \lambda_{\pm} = \frac{H_{11} + H_{22}}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{H_{11} - H_{22}}{2} \right)^2 + (H_{12})^2}$$

De manera que los eigenkets, deben estar dados por

$$|\lambda_+\rangle = \cos\left(\frac{\beta}{2}\right) |1\rangle + \sin\left(\frac{\beta}{2}\right) |2\rangle \quad \& \quad |\lambda_-\rangle = -\sin\left(\frac{\beta}{2}\right) |1\rangle + \cos\left(\frac{\beta}{2}\right) |2\rangle,$$

donde $\alpha = 0$, $\beta = \frac{2H_{12}}{H_{11}-H_{22}}$.

3. Evalúa el producto de incertidumbre $x - p$, $\langle (\Delta x)^2 \rangle \langle (\Delta p)^2 \rangle$ para una partícula unidimensional confinada entre dos paredes rígidas. Hazlo para el estado base y para los estados excitados.

Solución.

En este caso, el potencial esta dado por

$$V = \begin{cases} 0 & 0 < x < a \\ \infty & \text{cualquier otro caso} \end{cases}$$

Y sabemos que para este problema, las funciones de onda están dadas por la siguiente expresión

$$\langle x | n \rangle = \psi_n(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right), \quad n \in \mathbb{N}.$$

Por otra parte, sabemos que las dispersiones de x y p están dadas por

$$\langle (\Delta x)^2 \rangle = \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2, \text{ y } \langle (\Delta p)^2 \rangle = \langle p^2 \rangle - \langle p \rangle^2.$$

De manera que tenemos que calcular los valores esperados para x^2 , x , p^2 y p . Por definición

$$\begin{aligned} \langle x \rangle_n &= \langle n | x | n \rangle = \int_0^a dx \psi_n^*(x) x \psi_n(x) = \int_0^a dx \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) x \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right), \\ &\Rightarrow \langle x \rangle_n = \frac{2}{a} \int_0^a dx \sin^2\left(\frac{n\pi x}{a}\right) x, \end{aligned}$$

al hacer la integral anterior, obtenemos el siguiente resultado

$$\begin{aligned}\langle x \rangle_n &= \frac{2}{a} \left[\frac{x^2}{4} - \frac{a^2 \cos\left(\frac{2n\pi x}{a}\right)}{8n^2\pi^2} - \frac{ax \sin\left(\frac{2n\pi x}{a}\right)}{4n\pi} \right]_0^a, \\ \Rightarrow \langle x \rangle_n &= \frac{1}{a} \left[\frac{a^2}{2} - \frac{a^2 \cos(2n\pi)}{4n^2\pi^2} - \frac{a^2 \sin(2n\pi)}{2n\pi} + \frac{a^2}{4n^2\pi^2} \right],\end{aligned}$$

pero $\cos(2n\pi) = 1$ y $\sin(2n\pi) = 0$, de manera que

$$\begin{aligned}\Rightarrow \langle x \rangle_n &= \frac{1}{a} \left[\frac{a^2}{2} - \frac{a^2}{4n^2\pi^2} + \frac{a^2}{4n^2\pi^2} \right] = \frac{a}{2}, \\ \therefore \langle x \rangle_n &= \frac{a}{2}\end{aligned}\tag{0.17}$$

Por otra parte, para x^2 tenemos

$$\begin{aligned}\langle x^2 \rangle_n &= \int_0^a dx \psi_n^*(x) x^2 \psi_n(x), \\ \Rightarrow \langle x^2 \rangle_n &= \int_0^a dx \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) x^2 \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) = \frac{2}{a} \int_0^a dx \sin^2\left(\frac{n\pi x}{a}\right) x^2, \\ \Rightarrow \langle x^2 \rangle_n &= \frac{2}{a} \int_0^a dx \sin^2\left(\frac{n\pi x}{a}\right) x^2.\end{aligned}$$

Haciendo la integral, obtenemos

$$\begin{aligned}\langle x^2 \rangle_n &= \frac{2}{a} \left[\frac{x^3}{6} - \frac{a^2 x \cos\left(\frac{2n\pi x}{a}\right)}{4n^2\pi^2} - \frac{a(-a^2 + 2n^2\pi^2 x^2) \sin\left(\frac{2n\pi x}{a}\right)}{8n^3\pi^3} \right]_0^a, \\ \Rightarrow \langle x^2 \rangle_n &= \frac{1}{a} \left[\frac{a^3}{3} - \frac{a^3 \cos(2n\pi)}{2n^2\pi^2} \right] = \frac{a^3}{a} \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{2n^2\pi^2} \right], \\ \Rightarrow \langle x^2 \rangle_n &= a^2 \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{2n^2\pi^2} \right].\end{aligned}\tag{0.18}$$

Por lo tanto, $\langle (\Delta x)^2 \rangle$ queda escrito como

$$\begin{aligned}\langle (\Delta x)^2 \rangle &= \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2 = a^2 \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{2n^2\pi^2} \right] - \left(\frac{a}{2} \right)^2, \\ \Rightarrow \langle (\Delta x)^2 \rangle &= a^2 \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{2n^2\pi^2} - \frac{1}{4} \right] = a^2 \left[\frac{1}{12} - \frac{1}{2n^2\pi^2} \right] = \frac{a^2}{6} \left[\frac{1}{2} - \frac{6}{2n^2\pi^2} \right] = \frac{a^2}{6} \left[\frac{1}{2} - \frac{3}{n^2\pi^2} \right], \\ \therefore \langle (\Delta x)^2 \rangle &= \frac{a^2}{6} \left[\frac{1}{2} - \frac{3}{n^2\pi^2} \right].\end{aligned}\tag{0.19}$$

Mientras que para p , sabemos que esta dado por $p = \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx}$ (ya que estamos solamente en una dimensión). Entonces

$$\begin{aligned}\langle p \rangle_n &= \int_0^a dx \psi_n^*(x) \left(\frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \right) \psi_n(x), \\ \Rightarrow \langle p \rangle_n &= \int_0^a dx \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \left(\frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \right) \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) = \frac{2\hbar}{a i} \int_0^a dx \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \frac{d}{dx} \left(\sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \right), \\ \Rightarrow \langle p \rangle_n &= \frac{2\hbar}{a i} \int_0^a dx \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \cos\left(\frac{n\pi x}{a}\right),\end{aligned}$$

pero por la ortogonalidad de las funciones base, tenemos que la integral anterior es cero. Esto es

$$\langle p \rangle_n = 0\tag{0.20}$$

Ahora bien, para p^2 tenemos

$$\begin{aligned}\langle p^2 \rangle_n &= \int_0^a dx \psi_n^*(x) \left(\frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \right)^2 \psi_n(x), \\ \Rightarrow \langle p^2 \rangle_n &= \int_0^a dx \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \left(\frac{\hbar^2}{i^2} \frac{d^2}{dx^2} \right) \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) = -\frac{2\hbar^2}{a} \int_0^a dx \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \frac{d^2}{dx^2} \left(\sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \right), \\ \Rightarrow \langle p^2 \rangle_n &= -\frac{2\hbar^2}{a} \int_0^a dx \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \left(-\sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \left(\frac{n\pi}{a}\right)^2 \right), \\ \langle p^2 \rangle_n &= \frac{2\hbar^2 n^2 \pi^2}{a^3} \int_0^a dx \sin^2\left(\frac{n\pi x}{a}\right),\end{aligned}$$

Evaluando la integral anterior, tenemos que

$$\begin{aligned}\langle p^2 \rangle_n &= \frac{2\hbar^2 n^2 \pi^2}{a^3} \left[\frac{x}{2} - \frac{a \sin\left(\frac{2n\pi x}{a}\right)}{4n\pi} \right]_0^a = \frac{2\hbar^2 n^2 \pi^2}{a^3} \left[\frac{a}{2} \right], \\ \Rightarrow \langle p^2 \rangle_n &= \frac{\hbar^2 n^2 \pi^2}{a^2},\end{aligned}$$

con lo cual, tenemos

$$\langle (\Delta p)^2 \rangle = \frac{\hbar^2 n^2 \pi^2}{a^2}. \quad (0.21)$$

Y por lo tanto,

$$\begin{aligned}\langle (\Delta x)^2 \rangle \langle (\Delta p)^2 \rangle &= \frac{a^2}{6} \left[\frac{1}{2} - \frac{3}{3n^2 \pi^2} \right] \frac{\hbar^2 n^2 \pi^2}{a^2} = \frac{\hbar^2 n^2 \pi^2}{6} \left[\frac{1}{2} - \frac{3}{3n^2 \pi^2} \right], \\ \therefore \langle (\Delta x)^2 \rangle \langle (\Delta p)^2 \rangle &= \frac{\hbar^2 n^2 \pi^2}{6} \left[\frac{1}{2} - \frac{3}{3n^2 \pi^2} \right].\end{aligned} \quad (0.22)$$

4. Considera un espacio ket tridimensional. Si un cierto conjunto de kets ortonormales (digamos $|1\rangle, |2\rangle$ y $|3\rangle$) son usados como una base de kets, los operadores A y B están representados por

$$A = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & -a & 0 \\ 0 & 0 & -a \end{pmatrix}$$

y

$$B = \begin{pmatrix} b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -ib \\ 0 & ib & 0 \end{pmatrix}$$

con a y b reales.

- A exhibe un espectro degenerado. ¿ B también?.
- Muestre que A y B conmutan.
- Encuentra un nuevo conjunto de kets ortonormales que son eigenkets simultáneamente para A y B . Especifica los autovalores de cada uno de los eigenkets.

Solución.

a) Calculemos el espectro de B . Dado que queremos encontrar el conjunto de valores propios asociados a la matriz B , tenemos que resolver una ecuación de la forma

$$\det(B - \lambda \mathbb{I}) = 0,$$

$$\iff \det \left(\begin{pmatrix} b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -ib \\ 0 & ib & 0 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = \det \left(\begin{pmatrix} b-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & -ib \\ 0 & ib & -\lambda \end{pmatrix} \right) = 0,$$

de manera que

$$(b-\lambda)[(-\lambda)(-\lambda) - (-ib)ib] = 0 \implies (b-\lambda)[\lambda^2 - b^2] = 0,$$

por lo tanto, $\lambda_1 = b$, $\lambda_{2,3} = \pm b$ son los valores propios, de manera que sí, el espectro de B es degenerado, ya que tenemos un valor propio de multiplicidad dos.

b) Veámos que A y B conmutan

$$AB = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & -a & 0 \\ 0 & 0 & -a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -ib \\ 0 & ib & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ab & 0 & 0 \\ 0 & 0 & iab \\ 0 & -iab & 0 \end{pmatrix},$$

por otra parte

$$BA = \begin{pmatrix} b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -ib \\ 0 & ib & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & -a & 0 \\ 0 & 0 & -a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ba & 0 & 0 \\ 0 & 0 & iba \\ 0 & -iba & 0 \end{pmatrix},$$

pero a y b son número y éstos conmutan, de manera que

$$AB = BA.$$

c) Como A y B son observables compatibles, los eigenkets de A también son eigenkets de B y viceversa, así que una manera de obtener un conjunto de eigenkets simultáneos para A y B es encontrar los eigenkets de B , para lo cual resolvemos la ecuación matricial

$$(B - \lambda_1 \mathbb{I}) \mathbf{x} = \mathbf{0}$$

para cada uno de los valores propios λ_i . Para $\lambda = b$, tenemos

$$(B - b\mathbb{I}) \mathbf{x} = \mathbf{0} \implies \begin{pmatrix} b-b & 0 & 0 \\ 0 & -b & -ib \\ 0 & ib & -b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff -by - ibz = 0 \text{ \& } iby - bz = 0$$

$\implies y = 0, z = 0$ y x es un parámetro libre, al cual por comodidad lo escogemos como 1, de manera que el eigenket correspondiente al eigenvalor $\lambda = b$ es $|1\rangle$. Ahora procedamos con el valor propio de $\lambda = -b$, con el cual, tenemos

$$(B - b\mathbb{I}) \mathbf{x} = \mathbf{0} \implies \begin{pmatrix} b+b & 0 & 0 \\ 0 & b & -ib \\ 0 & ib & b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff 2bx = 0, by - ibz = 0 \text{ y } iby + bz = 0,$$

$\implies x = 0$, mientras que para y y z , tenemos la misma ecuación, por lo tanto, escogiendo a y como parámetro, tenemos que

$$z = -iy$$

y por lo tanto, nuestro conjunto de eigenkets está dado por

$$\left\{ (1, 0, 0), (0, 1, 0), \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, -i) \right\}.$$

5. a) Verifica

$$[x_i, G(\mathbf{p})] = i\hbar \frac{\partial G}{\partial p_i}, \quad [p_i, F(\mathbf{x})] = -i\hbar \frac{\partial F}{\partial x_i}.$$

b) Evalúa $[x^2, p^2]$.

Solución.

a) Desarrollemos en serie de Taylor $G(\mathbf{p})$

$$G(\mathbf{p}) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n,$$

de manera que

$$\begin{aligned} [x_i, G(\mathbf{p})] &= x_i \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n x_i, \\ \Rightarrow [x_i, G(\mathbf{p})] &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x_i \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n - \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n x_i = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(x_i \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n - \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n x_i \right), \\ \Rightarrow [x_i, G(\mathbf{p})] &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left[x_i, \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n p_j^n \right] = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n [x_i, p_j^n]. \end{aligned}$$

Pero $[x_i, p_j^n] = ni\hbar\delta_{ij}p_j^{n-1}$, en efecto

$$[x_i, p_j^n] = x_i p_j^n - p_j^n x_i = x_i p_j p_j^{n-1} - p_j^n x_i,$$

pero

$$x_i p_j = i\hbar\delta_{ij} + p_j x_i,$$

entonces

$$\begin{aligned} [x_i, p_j^n] &= (i\hbar\delta_{ij} + p_j x_i) p_j^{n-1} - p_j^n x_i = i\hbar p_j^{n-1} \delta_{ij} + p_j x_i p_j^{n-1} - p_j^n x_i, \\ \Rightarrow [x_i, p_j^n] &= i\hbar p_j^{n-1} \delta_{ij} + p_j x_i p_j^{n-2} - p_j^n x_i, \\ \Rightarrow [x_i, p_j^n] &= i\hbar p_j^{n-1} \delta_{ij} + p_j (i\hbar\delta_{ij} + p_j x_i) p_j^{n-2} - p_j^n x_i = i\hbar p_j^{n-1} \delta_{ij} + i\hbar p_j^{n-1} \delta_{ij} + p_j^2 x_i p_j^{n-2} - p_j^n x_i, \\ \Rightarrow [x_i, p_j^n] &= 2i\hbar p_j^{n-1} \delta_{ij} + p_j^2 x_i p_j^{n-2} - p_j^n x_i, \end{aligned}$$

procediendo así, de manera sucesiva, tenemos

$$[x_i, p_j^n] = ni\hbar\delta_{ij}p_j^{n-1}$$

De manera que usando el resultado anterior, tenemos que

$$\begin{aligned} [x_i, G(\mathbf{p})] &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n ni\hbar\delta_{ij}p_j^{n-1} = i\hbar \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} \left(\frac{\partial G}{\partial p_j} \right)^n \delta_{ij} p_j^{n-1} = i\hbar \frac{\partial G(\mathbf{p})}{\partial p_i}, \\ \therefore [x_i, G(\mathbf{p})] &= i\hbar \frac{\partial G(\mathbf{p})}{\partial p_i}. \end{aligned}$$

Ahora bien, procediendo de la misma manera para $[p_i, F(\mathbf{x})] = -i\hbar \frac{\partial F}{\partial x_i}$, tenemos

$$\begin{aligned} F(\mathbf{x}) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n, \\ \Rightarrow [p_i, F(\mathbf{x})] &= p_i \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n p_i, \\ \Rightarrow [p_i, F(\mathbf{x})] &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} p_i \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n - \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n p_i = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(p_i \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n - \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n p_i \right), \end{aligned}$$

$$\implies [p_i, F(\mathbf{x})] = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left[p_i, \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n x_j^n \right] = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n [p_i, x_j^n],$$

pero $[p_i, x_j^n] = -ni\hbar\delta_{ij}x_j^{n-1}$. En efecto

$$\begin{aligned} [p_i, x_j^n] &= p_i x_j^n - x_j^n p_i = p_i x_j x_j^{n-1} - x_j^n p_i = (x_i p_j - i\hbar\delta_{ij}) x_j^{n-1} - x_j^n p_i, \\ &\implies [p_i, x_j^n] = -i\hbar\delta_{ij}x_j^{n-1} + x_i p_j x_j^{n-1} - x_j^n p_i, \\ \implies [p_i, x_j^n] &= -i\hbar\delta_{ij}x_j^{n-1} + x_i p_j x_j x_j^{n-2} - x_j^n p_i = -i\hbar\delta_{ij}x_j^{n-1} + x_i (x_i p_j - i\hbar\delta_{ij}) x_j^{n-2} - x_j^n p_i, \\ &\implies [p_i, x_j^n] = -2i\hbar\delta_{ij}x_j^{n-1} + x_i^2 p_j x_j^{n-2} - x_j^n p_i, \end{aligned}$$

y nuevamente, procediendo secuencialmente, como para el caso anterior, tenemos que

$$[p_i, x_j^n] = -ni\hbar\delta_{ij}x_j^{n-1}.$$

De manera que usando el resultado anterior, tenemos

$$\begin{aligned} [p_i, F(\mathbf{x})] &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n (-ni\hbar\delta_{ij}) x_j^{n-1} = -i\hbar \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} \left(\frac{\partial F}{\partial x_j} \right)^n \delta_{ij} x_j^{n-1} = i\hbar \frac{\partial F(\mathbf{x})}{\partial x_i}, \\ \therefore [p_i, F(\mathbf{x})] &= -i\hbar \frac{\partial F(\mathbf{p})}{\partial x_i}. \end{aligned}$$

b) Ahora bien, calculemos $[x^2, p^2]$

$$\begin{aligned} [x^2, p^2] &= x^2 p^2 - p^2 x^2 = x^2 p p - p p x^2 = [x^2, p] p + p [x^2, p], \\ \implies [x^2, p^2] &= -[p, x^2] p - p [p, x^2] = i\hbar \frac{\partial x^2}{\partial x} p + i\hbar \frac{\partial x^2}{\partial x} p = i\hbar (xp + px), \\ \therefore [x^2, p^2] &= i\hbar \{x, p\}. \end{aligned}$$