

```

/*

.....  * *      °°°  PLOKA

Dessins génératifs pour Flux (flux.bzh)
Quimper, Dour Ru, 20231003 / emoc / pierre@lesporteslogiques.net
Processing 4.0b2 @ kirin / Debian Stretch 9.5

Interactions clavier
's' pour enregistrer (en haute définition selon la valeur de SAVE_HIRES ci-dessous)
'r' pour relancer la génération d'une nouvelle image

*/

boolean SAVE_HIRES = true; // Enregistrer en haute définition, pour impression, ou pas

// fonctions de dates pour l'export d'images de log
import java.util.Date;
import java.text.SimpleDateFormat;
String SKETCH_NAME = getClass().getSimpleName();

// Paramètres principaux
int mode_courbe = 6; // !\ PRESETS : changer cete valeur modifie le graphisme
PImage logo;
ArrayList courbes = new ArrayList();

color[] colors = {
    #5D12D2, #B931FC, #362FD9, #6499E9, #9EDDFF, #A6F6FF, #5B0888, #713ABE, #9D76C1,
    #27005D, #9400FF, #0E21A0, #4D2DB7, #9D44C0, #793FDF, #7091F5, #614BC3, #6F61C0,
    #A084E8, #6528F7, #A076F9, #6527BE, #9681EB };

color[] colors2 = { // couleurs secondaires, de contraste
    #FF6AC2, #FFE5E5, #1AACAC, #2E97A7, #BEFFF7, #E5CFF7, #AED2FF, #97FFF4, #33BBC5,
    #85E6C5, #C8FFE0, #8BE8E5, #45CFDD };

color[] colors3 = {
    #5D12D2, #B931FC, #362FD9, #AED2FF, #97FFF4, #FF6AC2, #FFE5E5, #6499E9, #9EDDFF, #A6F6FF, #5B0888, #713ABE, #9D76C1,
    #27005D, #1AACAC, #2E97A7, #9400FF, #0E21A0, #4D2DB7, #9D44C0, #33BBC5, #85E6C5, #793FDF, #7091F5, #614BC3, #6F61C0,
    #A084E8, #C8FFE0, #6528F7, #A076F9, #BEFFF7, #E5CFF7, #6527BE, #9681EB, #8BE8E5, #45CFDD };

PFont pixeltiny;
// Paramètres de dimensionnement et de buffer
// 40 x 60 @ 150 dpi : 2362 x 3543, arrondi à 2364 x 3544 (/4 : 591 x 886)
float mul = 4; // rapport entre la fenêtre d'affichage et la taille de buffer
PGraphics pg;

// Debug
//boolean SHOW_CONTROL = true; // passé en variable dans la classe
boolean SHOW_LEGEND = true;

void setup() {
    size(591, 886);
    pg = createGraphics(2364, 3544); // buffer 40x60 @ 150dpi
    smooth();
    logo = loadImage("logo_flux.png");
    pixeltiny = loadFont("PixelTiny-48.vlw");
    initCourbes(mode_courbe);
}

void draw () {
    background(255);
    pg.beginDraw();
    pg.background(255);
    pg.endDraw();
    for (int i = 0; i < courbes.size(); i++) {
        Courbe s = (Courbe) courbes.get(i);

        pg.beginDraw();
        println("courbe " + i + " en cours");
        s.draw(pg);
        pg.endDraw();
    }

    // Signature
    pg.beginDraw();
    pg.fill(255);
    pg.rect(pg.width - (150 * mul) - 10, pg.height - (10 * mul) - 16, 216, 21);
    pg.fill(#5B0888);

```

```

String emoc = signature();
pg.textFont(pixeltiny, 36);
pg.text(emoc, pg.width - (150 * mul), pg.height - (10 * mul));
pg.endDraw();

/* image(logo, width-125 - 10, 10, 125, 42); // Typo flux */
image(pg, 0, 0, width, height);
noLoop();
}

void initCourbes(int mode_courbe) {
    // Chacune de ces fonctions déclenchent des presets différents
    if (mode_courbe == 1) initCourbes1(mul);
    if (mode_courbe == 2) initCourbes2(mul);
    if (mode_courbe == 3) initCourbes3(mul);
    if (mode_courbe == 4) initCourbes4(mul);
    if (mode_courbe == 5) initCourbes5(mul);
    if (mode_courbe == 6) initCourbes6(mul);
    if (mode_courbe == 7) initCourbes7(mul);
    if (mode_courbe == 8) println("pas de presets pour le moment");
    if (mode_courbe == 9) println("pas de presets pour le moment");
}

String signature() {
    Date now = new Date();
    SimpleDateFormat formater = new SimpleDateFormat("yyyyMMdd-HH:mm:ss");
    return "emoc-" + formater.format(now) + "-ic" + mode_courbe;
}

void keyPressed() {
    if (key == 's') {
        Date now = new Date();
        SimpleDateFormat formater = new SimpleDateFormat("yyyyMMdd_HH:mm:ss");
        System.out.println(formater.format(now));
        saveFrame(SKETCH_NAME + "_" + formater.format(now) + "_ic" + mode_courbe + ".png");
        if (SAVE_HIRES) pg.save(SKETCH_NAME + "_" + formater.format(now) + "_HR_ic" + mode_courbe + ".png");
    }
    if (key == 'r') {
        // Relancer une génération en supprimant toutes les courbes
        for (int i = courbes.size() - 1; i >= 0; i--) {
            courbes.remove(i);
        }
        initCourbes(mode_courbe);
        redraw();
    }
}

class Courbe {
    float[][] sg; // tableau contenant les coordonnées de points pour chaque segment
    float mul; // multiplicateur d'échelle
    float x; // coordonnées x du point de départ
    float y; // coordonnées y du point de départ
    int seg; // nombre de segments
    float ln; // longueur de chaque segment (en pixels)
    float wd; // largeur de chaque segment (en pixels)
    float angstart; // angle de départ
    float angd1; // variation de l'angle entre chaque segment, borne basse
    float angd2; // variation de l'angle entre chaque segment, borne haute
    float anginvert; // % en dessous duquel l'angle s'inverse à chaque segment (0 : pas d'inversion, 100 : inversion à chaque segment)
    //float lnc; // longueur des controles de courbe
    float lnmod; // modulation de la longueur des vecteurs de controle
    float cbase = 155; // couleur de base
    color col; // couleur de la ligne
    float branches; // nombre branches max
    float branche_dim; // diminution des dimensions (largeur, longueur) des nouveaux embranchements (entre 0 et 1)
    float branches_gen; // nombre de génération d'embranchements, diminue à chaque nouvelle génération
    boolean viewcontrol; // afficher ou pas les vecteurs de contrôle

    /*
    Courbe (float _mul, float _x, float _y, int _seg, float _length, float _width, float _angstart, float _ang1, float _ang2, float
    _branches, color _col) {
        _mul : multiplicateur d'échelle
        _x : coordonnée x du point départ
        _y : coordonnée y du point de départ
        _seg : nombre de segments
        _length : longueur d'un segment (en pixels)
        _width : largeur d'un segment (en pixels)
        _angstart : angle de départ (en degrés)
        _ang1 : variation de l'angle entre chaque segment, borne basse (en degrés)
        _ang2 : variation de l'angle entre chaque segment, borne haute (en degrés)
        _anginvert : pourcentage en dessous duquel l'angle s'inverse à chaque calcul (entre 0 : pas d'inversion et 100 : inversion à
        chaque segment)
        _branches : nombre d'embranchements
        _branche_dim : diminution des dimensions des nouveaux embranchements (entre 0 et 1)
        _branches_gen : nombre de génération d'embranchements
        _col : couleur de la courbe
        _viewcontrol : affichage ou pas des traites de contrôle
    */

    Courbe (float _mul, float _x, float _y, int _seg, float _ln, float _wd,
            float _angstart, float _ang1, float _ang2, float _anginvert,
            float _br, float _brdim, float _brgen, color _col, boolean _viewcontrol) {

```

```

mul = _mul;
x = _x;
y = _y;
seg = _seg;
ln = _ln;
wd = _wd;
lnmod = 1;
angstart = radians(_angstart);
angd1 = radians(_ang1);
angd2 = radians(_ang2);
anginvert = _anginvert;
sg = new float[seg][15];
col = _col;
branches = _br;
branche_dim = _brdim;
branches_gen = _brgen;
viewcontrol = _viewcontrol;

initSegments();
}

void nouvelleBranche( float sx, float sy, float bang) {

    if (random(100) > 80 && branches > 0 && branches_gen > 0) {

        branches --;
        branches_gen --;

        if (branches < 0) branches = 0;

        courbes.add( new Courbe(
            mul,
            sx, // x
            sy, // y
            int(seg * branche_dim), // nbre de segments
            ln * branche_dim, // longueur des segments
            wd * branche_dim, // largeur des segments
            degrees(bang) + random(-20, 20), // angle de départ
            degrees(angd1), degrees(angd2), // angle mini, angle maxi
            anginvert, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
            branches, // nombres de branches
            branche_dim,
            branches_gen,
            col,
            viewcontrol)
        );
    }
}

void initSegments() {
    float s_x = 0, s_y = 0, s_a = 0, s_ax = 0, s_ay = 0, s_bx = 0, s_by = 0;
    float s_clax, s_clay, s_c2ax, s_c2ay, s_clbx, s_clby, s_c2bx, s_c2by;
    float s_x0 = 0, s_y0 = 0, s_a0 = 0, s_ax0 = 0, s_ay0 = 0, s_bx0 = 0, s_by0 = 0;

    /* que contient le tableau sg des segments ?

c2 (c2ax, c2ay)
/
/
* a (ax, ay) ----- * a {n+1} ----- ...
/ |                               |
/ |                               |
c1 |                               |
| point de départ (x, y)         | (point suivant
|                               |
| c2 (c2bx, c2by)                |
| /                              |
| /                              |
* b (bx, by) ----- * b {n+1} ----- ...
/
/
c1 (clbx, clby)

sg[n][0] ; // coordonnée X du point de départ           (s_x)
sg[n][1] ; // coordonnée Y du point de départ           (s_y)
sg[n][2] ; // angle de direction du segment              (s_a)
sg[n][3] ; // coordonnée X du point externe a           (s_ax)
sg[n][4] ; // coordonnée Y du point externe a           (s_ay)
sg[n][5] ; // coordonnée X du point externe b           (s_bx)
sg[n][6] ; // coordonnée Y du point externe b           (s_by)
sg[n][7] ; // coordonnée X du point de controle 1 de a   (s_clax)
sg[n][8] ; // coordonnée Y du point de controle 1 de a   (s_clay)
sg[n][9] ; // coordonnée X du point de controle 2 de a   (s_c2ax)
sg[n][10] ; // coordonnée Y du point de controle 2 de a   (s_c2ay)
sg[n][11] ; // coordonnée X du point de controle 1 de b   (s_clbx)
sg[n][12] ; // coordonnée Y du point de controle 1 de b   (s_clby)
sg[n][13] ; // coordonnée X du point de controle 2 de b   (s_c2bx)
sg[n][14] ; // coordonnée Y du point de controle 2 de b   (s_c2by)

*/

// on commence par créer tous les points et les angles entre les segments...
for (int i = 0; i < seg; i++) {
    if (i == 0) { // cas particulier du premier segment

```

```

    sg[i][2] = angstart; //random(-PI, PI);
    sg[i][0] = x;
    sg[i][1] = y;
} else {
    if (random(100) < anginvert) {
        angd1 = -angd1;
        angd2 = -angd2;
    }
    sg[i][2] = sg[i-1][2] + random(angd1, angd2);
    sg[i][0] = sg[i-1][0] + ln * cos(sg[i-1][2]);
    sg[i][1] = sg[i-1][1] + ln * sin(sg[i-1][2]);
}
}
for (int i = 0; i < seg; i++) {

    float lnc;

    if (i == 0) { // cas particulier du premier segment

        s_x = sg[0][0];
        s_y = sg[0][1];
        s_a = sg[0][2];

        s_ax = s_x + wd * cos(s_a - HALF_PI);
        s_ay = s_y + wd * sin(s_a - HALF_PI);
        s_bx = s_x + wd * cos(s_a + HALF_PI);
        s_by = s_y + wd * sin(s_a + HALF_PI);

        lnc = ln / 2 * lnmod;

        s_clax = s_ax + lnc * cos(s_a - PI);
        s_clay = s_ay + lnc * sin(s_a - PI);
        s_c2ax = s_ax + lnc * cos(s_a);
        s_c2ay = s_ay + lnc * sin(s_a);

        s_clbx = s_bx + lnc * cos(s_a - PI);
        s_clby = s_by + lnc * sin(s_a - PI);
        s_c2bx = s_bx + lnc * cos(s_a);
        s_c2by = s_by + lnc * sin(s_a);

        // ajouter les valeurs au tableau
        sg[i][0] = s_x;
        sg[i][1] = s_y;
        sg[i][2] = s_a;
        sg[i][3] = s_ax;
        sg[i][4] = s_ay;
        sg[i][5] = s_bx;
        sg[i][6] = s_by;
        sg[i][7] = s_clax;
        sg[i][8] = s_clay;
        sg[i][9] = s_c2ax;
        sg[i][10] = s_c2ay;
        sg[i][11] = s_clbx;
        sg[i][12] = s_clby;
        sg[i][13] = s_c2bx;
        sg[i][14] = s_c2by;

    } else {

        s_x = sg[i][0];
        s_y = sg[i][1];
        s_a = sg[i][2];

        float angl, ang2;

        angl = atan2(sg[i][1] - sg[i-1][1], sg[i][0] - sg[i-1][0]);
        if (i == seg - 1) ang2 = angl;
        else ang2 = atan2(sg[i+1][1] - sg[i][1], sg[i+1][0] - sg[i][0]);

        if (abs(ang2 - angl) > (TWO_PI - abs(angd2) - abs(angd1))) {
            ang2 = ang2 * -1;
        }
        // probleme ici quand on est proche de -PI et + PI la moyenne est faussée...
        //float angmed = (ang2 + angl) / 2;
        float angmed = (ang2 - angl) / 2 + angl;

        //println(i + " angl : " + angl + " ang2 : " + ang2 + " angmed : " + angmed );

        s_ax = s_x + wd * cos(angmed - HALF_PI);
        s_ay = s_y + wd * sin(angmed - HALF_PI);
        s_bx = s_x + wd * cos(angmed + HALF_PI);
        s_by = s_y + wd * sin(angmed + HALF_PI);

        // calculer les points de contrôle
        // TODO : définir la longueur des vecteurs de controle
        // en fonction de la distance entre les points de controle...
        lnc = ln / 2 * lnmod;

        s_clax = s_ax + lnc * cos(angmed - PI);
        s_clay = s_ay + lnc * sin(angmed - PI);
        s_c2ax = s_ax + lnc * cos(angmed);
        s_c2ay = s_ay + lnc * sin(angmed);

        s_clbx = s_bx + lnc * cos(angmed - PI);

```

```

        s_clby = s_by + lnc * sin(angmed - PI);
        s_c2bx = s_bx + lnc * cos(angmed);
        s_c2by = s_by + lnc * sin(angmed);

        // ajouter les valeurs au tableau
        sg[i][0] = s_x;
        sg[i][1] = s_y;
        sg[i][2] = s_a;
        sg[i][3] = s_ax;
        sg[i][4] = s_ay;
        sg[i][5] = s_bx;
        sg[i][6] = s_by;
        sg[i][7] = s_clax;
        sg[i][8] = s_clay;
        sg[i][9] = s_c2ax;
        sg[i][10] = s_c2ay;
        sg[i][11] = s_clbx;
        sg[i][12] = s_clby;
        sg[i][13] = s_c2bx;
        sg[i][14] = s_c2by;
    }
}

void updateColBase(float cnew) {
    cbase = cnew;
}

void draw(PGraphics pg) {
    pg.stroke(255);
    pg.fill(255);
    pg.strokeWeight(mul);

    for (int i = 0; i < seg-1; i++) {
        pg.stroke(col);
        pg.fill(col);

        if (i == 0) pg.ellipse(sg[i][0], sg[i][1], wd*2, wd*2);
        if (i == seg - 2) pg.ellipse(sg[i+1][0], sg[i+1][1], wd*2, wd*2);

        nouvelleBranche(sg[i][0], sg[i][1], sg[i][2]);

        pg.beginPath();
        pg.vertex(sg[i][3], sg[i][4]);
        pg.bezierVertex(sg[i][9], sg[i][10], sg[i+1][7], sg[i+1][8], sg[i+1][3], sg[i+1][4]);
        pg.vertex(sg[i+1][5], sg[i+1][6]);
        pg.bezierVertex(sg[i+1][11], sg[i+1][12], sg[i][13], sg[i][14], sg[i][5], sg[i][6]);
        pg.endShape(CLOSE);

        if (viewcontrol) {
            /* ***** afficher les points de controle */
            pg.stroke(0);
            pg.strokeWeight(mul * 0.5);
            pg.line(sg[i][3], sg[i][4], sg[i][7], sg[i][8]);
            pg.line(sg[i][3], sg[i][4], sg[i][9], sg[i][10]);
            pg.line(sg[i][5], sg[i][6], sg[i][11], sg[i][12]);
            pg.line(sg[i][5], sg[i][6], sg[i][13], sg[i][14]);
        }
    }
}

void initCourbes1(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));
    //int nb_courbes = 8;
    /*
    Courbe (float _mul, float _x, float _y, int _seg, float _length, float _width, float _angstart, float _ang1, float _ang2, float
    _branches, color _col) {
        _mul : multiplicateur d'échelle
        _x : coordonnée x du point départ
        _y : coordonnée y du point de départ
        _seg : nombre de segments
        _length : longueur d'un segment (en pixels)
        _width : largeur d'un segment (en pixels)
        _angstart : angle de départ (en degrés)
        _ang1 : variation de l'angle entre chaque segment, borne basse (en degrés)
        _ang2 : variation de l'angle entre chaque segment, borne haute (en degrés)
        _anginvert : pourcentage en dessous duquel l'angle s'inverse à chaque calcul (entre 0 : pas d'inversion et 100 : inversion à
        chaque segment)
        _branches : nombre d'embranchements
        _branche_dim : diminution des dimensions des nouveaux embranchements (entre 0 et 1)
        _branches_gen : nombre de génération d'embranchements
        _col : couleur de la courbe
        _viewcontrol : affichage ou pas des traites de contrôle
    */

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;

    // *****

    for (int i=0; i < 5; i++) {

```

```

dice = random(100);

// Utiliser compteur pour définir le point de départ et l'angle des courbes
float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
if (compteur == 0) { // départ du bas
    xx = random(pg.width);
    yy = random(pg.height + 30, pg.height + 100);
    aa = random(210, 330);
}
if (compteur == 1) { // départ de la gauche
    xx = random(- 100, -30);
    yy = random(100, pg.height - 100);
    aa = random(280, 440);
}
if (compteur == 2) { // départ du haut
    xx = random(100, pg.width - 100);
    yy = random(- 100, -30);
    aa = random(40, 130);
}
if (compteur == 3) { // départ de la droite
    xx = random(pg.width + 30, pg.width + 100);
    yy = random(100, pg.height - 100);
    aa = random(100, 260);
}
compteur ++;
if (compteur > 3) compteur = 0; // reset du compteur!

angle2 = random(10);
angle1 = -angle2;
//angle2 = angle1 + random(2, 8);

courbes.add( new Courbe(
    mul,
    xx, // x
    yy, // y
    int(random(40, 80)), // nbre de segments
    random(60, 100) * mul, // longueur des segments
    random(4, 24) * mul, // largeur des segments
    aa, // angle de départ
    angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
    40, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
    2.0, // nombres de branches
    0.9, // diminution des dimensions de branche
    3, // génération de branches
    colors[index_col], // couleur
    true)); // visibilité des traits de contrôle

index_col ++;
index_col %= colors.length;
}

// *****

for (int i=0; i < 12; i++) {

    dice = random(100);

    // Utiliser compteur pour définir le point de départ et l'angle des courbes
    float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
    if (compteur == 0) { // départ du bas
        xx = random(pg.width);
        yy = random(pg.height + 30, pg.height + 100);
        aa = random(210, 330);
    }
    if (compteur == 1) { // départ de la gauche
        xx = random(- 100, -30);
        yy = random(100, pg.height - 100);
        aa = random(280, 440);
    }
    if (compteur == 2) { // départ du haut
        xx = random(100, pg.width - 100);
        yy = random(- 100, -30);
        aa = random(40, 130);
    }
    if (compteur == 3) { // départ de la droite
        xx = random(pg.width + 30, pg.width + 100);
        yy = random(100, pg.height - 100);
        aa = random(100, 260);
    }
    compteur ++;
    if (compteur > 3) compteur = 0; // reset du compteur!

    angle2 = random(10, 30);
    angle1 = -angle2;
    //angle2 = angle1 + random(2, 8);

    courbes.add( new Courbe(
        mul,
        xx, // x
        yy, // y
        int(random(8, 16)), // nbre de segments
        random(12, 40) * mul, // longueur des segments
        random(1, 3) * mul, // largeur des segments

```

```

        aa, // angle de départ
        angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
        10, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
        4.0, // nombres de branches
        0.7, // diminution des dimensions de branche
        1, // génération de branches
        colors2[index_col2], // couleur
        true)); // visibilité des traits de contrôle

    index_col2 ++;
    index_col2 %= colors2.length;
}

// *****

float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
xx = random(pg.width);
yy = random(pg.height);
int ic = int(random(colors2.length));

for (int i=0; i < 12; i++) {

    dice = random(100);
    aa = random(360);
    angle2 = random(5, 10);
    angle1 = -angle2;
    //angle2 = angle1 + random(2, 8);

    courbes.add( new Courbe(
        mul,
        xx, // x
        yy, // y
        int(random(12, 24)), // nbre de segments
        random(6, 36) * mul, // longueur des segments
        random(1, 3) * mul, // largeur des segments
        aa, // angle de départ
        angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
        0, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
        6.0, // nombres de branches
        0.7, // diminution des dimensions de branche
        5, // génération de branches
        colors2[ic], // couleur
        true)); // visibilité des traits de contrôle

    index_col2 ++;
    index_col2 %= colors2.length;
}
}

void initCourbes2(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));
    int index_col3 = int(random(colors3.length));

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;
    int ic, ic2, ic3;

    // *****

    for ( int j=0; j < 12; j++) {
        float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
        xx = random(pg.width);
        yy = random(pg.height);
        ic = int(random(colors2.length));

        for (int i=0; i < 12; i++) {

            dice = random(100);

            ic = index_col;
            ic2 = index_col2;
            ic3 = int(random(colors3.length));

            aa = random(360);

            angle2 = random(5, 40); // 5, 10
            angle1 = -angle2;

            courbes.add( new Courbe(
                mul,
                xx, // x
                yy, // y
                int(random(12, 24)), // nbre de segments
                random(6, 36) * mul, // longueur des segments
                random(0.2, 4) * mul, // largeur des segments
                aa, // angle de départ
                angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
                0, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
                12.0, // nombres de branches // 12
                0.7, // diminution des dimensions de branche
                8, // génération de branches
                colors3[ic3], // couleur
                true)); // visibilité des traits de contrôle

```

```

        index_col2 ++;
        index_col2 %= colors2.length;
        index_col ++;
        index_col %= colors.length;
    }
}

void initCourbes3(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;

    // *****

    for ( int j=0; j < 16; j++) {
        float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
        xx = random(pg.width);
        yy = random(pg.height);
        int ic = int(random(colors2.length));

        for (int i=0; i < 1; i++) {

            dice = random(100);

            aa = random(360);

            angle2 = random(12, 30);
            angle1 = -angle2;

            courbes.add( new Courbe(
                mul,
                xx, // x
                yy, // y
                int(random(64, 128)), // nbre de segments
                random(16, 32) * mul, // longueur des segments
                random(2, 40) * mul, // largeur des segments
                aa, // angle de départ
                angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
                40, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
                3, // nombres de branches
                0.7, // diminution des dimensions de branche
                2, // génération de branches
                colors2[ic], // couleur
                false)); // visibilité des traits de contrôle

            index_col2 ++;
            index_col2 %= colors2.length;
            index_col ++;
            index_col %= colors.length;
        }
    }

}

void initCourbes4(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));
    int index_col3 = int(random(colors3.length));

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;

    // *****

    for ( int j=0; j < 32; j++) {
        float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
        xx = random(pg.width);
        yy = random(pg.height);
        int ic = int(random(colors3.length));

        for (int i=0; i < 1; i++) {

            dice = random(100);

            aa = random(360);

            angle2 = random(40, 90);
            angle1 = -angle2;

            courbes.add( new Courbe(
                mul,
                xx, // x
                yy, // y
                int(random(16, 96)), // nbre de segments
                random(18, 128) * mul, // longueur des segments
                random(0.2, 3) * mul, // largeur des segments
                aa, // angle de départ
                angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
                60, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
                1, // nombres de branches
            ));
        }
    }

}

```



```

        0.7,                // diminution des dimensions de branche
        2,                // génération de branches
        colors3[ic],       // couleur
        false));          // visibilité des traits de contrôle

    index_col2 ++;
    index_col2 %= colors2.length;
    index_col ++;
    index_col %= colors.length;
}
}

void initCourbes5(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;

    // *****

    int ic = int(random(colors.length));
    int ic2 = int(random(colors2.length));

    for ( int j=0; j < 16; j++) {
        float xx = 0, yy = 0, aa = 0;
        xx = random(pg.width);
        yy = random(pg.height);

        for (int i=0; i < 1; i++) {

            dice = random(100);

            aa = random(360);

            angle2 = 130;
            //angle1 = -angle2;
            angle1 = 200;

            courbes.add( new Courbe(
                mul,
                xx, // x
                yy, // y
                int(random(4, 24)), // nbre de segments
                random(72, 512) * mul, // longueur des segments
                random(0.2, 4) * mul, // largeur des segments
                aa, // angle de départ
                angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
                10, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
                3, // nombres de branches
                0.7, // diminution des dimensions de branche
                2, // génération de branches
                colors2[ic2], // couleur
                false)); // visibilité des traits de contrôle

            index_col2 ++;
            index_col2 %= colors2.length;
            index_col ++;
            index_col %= colors.length;

            ic = index_col;
            ic2 = index_col2;
        }
    }
}

void initCourbes6(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));
    int index_col3 = int(random(colors3.length));

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;
    int ic, ic2, ic3;

    // *****

    for ( int j=0; j < 4; j++) {
        float xx = 0, yy = 0, aa = 0;

        for (int i=0; i < 12; i++) {

            dice = random(100);

            ic = index_col;
            ic2 = index_col2;
            ic3 = int(random(colors3.length));

            // départ du bas
            xx = random(pg.width);
            yy = random(pg.height + 30, pg.height + 100);

```

```

aa = random(230, 310);

angle2 = random(5, 20);
angle1 = -angle2;

courbes.add( new Courbe(
    mul,
    xx, // x
    yy, // y
    int(random(12, 24)), // nbre de segments
    random(8, 48) * mul, // longueur des segments
    random(0.1, 12) * mul, // largeur des segments
    aa, // angle de départ
    angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
    0, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
    12.0, // nombres de branches
    0.7, // diminution des dimensions de branche
    8, // génération de branches
    colors3[ic3], // couleur
    true)); // visibilité des traits de contrôle

index_col2 ++;
index_col2 %= colors2.length;
index_col ++;
index_col %= colors.length;
}
}
}

void initCourbes7(float mul) {

    int index_col = int(random(colors.length));
    int index_col2 = int(random(colors2.length));
    int index_col3 = int(random(colors3.length));

    float angle1, angle2, lmin, lmax, dice;
    int compteur = 0;
    int ic, ic2, ic3;

    // *****

    for ( int j=0; j < 4; j++) {
        float xx = 0, yy = 0, aa = 0;

        for (int i=0; i < 12; i++) {

            dice = random(100);

            ic = index_col;
            ic2 = index_col2;
            ic3 = int(random(colors3.length));

            // départ du bas
            xx = random(pg.width);
            yy = random(pg.height + 30, pg.height + 100);
            aa = random(230, 310);

            angle2 = random(4, 24);
            angle1 = -angle2;

            courbes.add( new Courbe(
                mul,
                xx, // x
                yy, // y
                int(random(18, 46)), // nbre de segments
                random(18, 56) * mul, // longueur des segments
                random(1, 6) * mul, // largeur des segments
                aa, // angle de départ
                angle1, angle2, // angle mini, angle maxi
                20, // inversion d'angle si random(100) < à cette valeur
                12.0, // nombres de branches
                0.8, // diminution des dimensions de branche
                4, // génération de branches
                colors3[ic3], // couleur
                true)); // visibilité des traits de contrôle

            index_col2 ++;
            index_col2 %= colors2.length;
            index_col ++;
            index_col %= colors.length;
        }
    }
}
}

```