# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МОЭВМ

### ОТЧЕТ

по лабораторной работе №1 по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»

Тема: Поиск с возвратом

Студент гр. 0382	 Корсунов А.А.
Преподаватель	Шевская Н.В.

Санкт-Петербург

2022

### Цель работы.

Применить на практике знания о построение алгоритмов поиска с возвратом, реализовать заполнение поля наименьшим числом квадратов, применив алгоритм поиска с возвратом. Исследовать количество операций в зависимости от размеров поля.

### Основные теоретические положения.

Поиск с возвратом или бэктрекинг — метод нахождения решений некоторой задачи, основанный на полном переборе всех возможных вариантов решения. Поиск с возвратом есть последовательное расширение частичного решения, где на очередном шаге убирается расширение, в случае если оно невозможно, и производится переход к более короткому решению.

### Задание.

У Вовы много квадратных обрезков доски. Их стороны (размер) изменяются от 1 до N-1, и у него есть неограниченное число обрезков любого размера. Но ему очень хочется получить большую столешницу - квадрат размера N. Он может получить ее, собрав из уже имеющихся обрезков(квадратов).

Например, столешница размера 7×7 может быть построена из 9 обрезков.

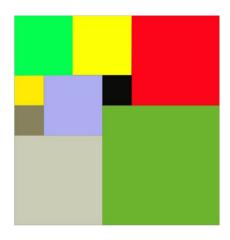


Рисунок 1 - Графическое представление столешницы

Внутри столешницы не должно быть пустот, обрезки не должны выходить за пределы столешницы и не должны перекрываться. Кроме того, Вова хочет использовать минимально возможное число обрезков.

### Входные данные

Размер столешницы - одно целое число  $N(2 \le N \le 20)$ .

### Выходные данные

Одно число K, задающее минимальное количество обрезков (квадратов), из которых можно построить столешницу (квадрат) заданного размера N.

Далее должны идти K строк, каждая из которых должна содержать три целых числа x,y и w, задающие координаты левого верхнего угла  $(1 \le x,y \le N)$  и длину стороны соответствующего обрезка (квадрата).

**Вариант 3и** — Итеративный бэктрекинг. Исследование количества операций от размера квадрата.

### Ход работы.

- 1. Был произведен анализ задания.
- 2. Был реализован итеративный алгоритм поиска с возвратом:

### Алгоритм:

- 1) Столешница матрица квадратов размера 1 на 1, элементы этой матрицы значения типа int, которые принимают «0», если этот элемент не входит хоть в какой-то квадрат и «1», если входит в хоть какой-то квадрат.
- 2) Происходит проверка матрицы на пустые ячейки, если есть в нее ставится квадрат с наиболее возможной стороной, фиксируется текущее минимальное число квадратов в столешнице, то же самое производится для следующих пустых ячеек. Когда матрица заполнена — фиксируется текущее уставленное минимальное число квадратов в столешнице, происходит возврат до того квадрата, который имеет сторону большую 1-цы. Для такого квадрата сторона уменьшается на единицу и рассматривается проверка данной комбинации квадратов по уже описанному выше алгоритму с проверкой на ячейки Также производится пустые В матрице. проверка текущего минимального числа квадратов с уже установленным текущим числом квадратов, если первое число превышает и равно второму — происходит возврат по описанному выше алгоритму. Алгоритм будет работать до тех пор, пока в столешнице есть квадраты.
- 3) Были определены частные случаи алгоритма, а именно, когда размер столешницы кратен 2, и когда размер столешницы кратен 3, но не кратен 2:

a)

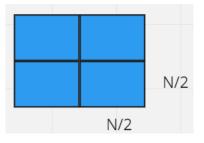


Рисунок 2 - Иллюстрация столешницы, сторона кратна 2, K = 4

Очевидно, что такой квадрат можно разбить на 4 подкварата. Такое разбиение будет наименее возможным, потому как выборка квадратов с большей или меньшей стороной N приведет к вынужденному дроблению области на большее число квадратов.

б)

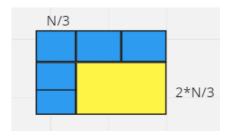


Рисунок 3 - Иллюстрация столешницы, сторона кратна 2, К = 6

Очевидно, что квадрат, сторона которого не кратна 2-ум, но кратна 3-ем можно разбить на 9-ть подквадратов со сторонами N/3, 4-ре таких подквадрата, имеющие по 2 общие стороны с 1-им из 4-ех квадратов, составляют подквадрат, которым можно будет их заменить. Таким образом получится 6 подквадратов, один из которых имеет сторону 2\*N/3, а все другие - N/3. Такое разбиение будет наименьше-возможным, потому как:

- а) если изначально рассматривать не равное разбиение подквадратов (т.е. не N/3), то получится ситуация, где в разбиение будут подквадраты со сторонами а=1. Другими словами, всегда будет оставаться пустая прямоугольная область, которую придется вынужденно заполнять такими подквадратами.
- б) другое объединение нескольких подквадратов в 1-ин подквадрат невозможно, потому как в других случаях будет получаться не квадратная фигура.
- 4) После этого было замечено, что во всех оставшихся ситуациях заполненная столешница имеет в одном из углов три квадрата со сторонами (N/2) + 1, N/2 и N/2, которые должны располагаться в одном из углов.

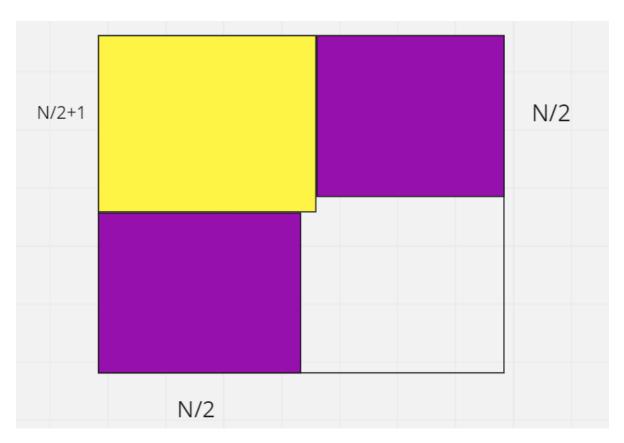


Рисунок 4 - Иллюстрация столешницы, сторона столешницы не кратна 2 и 3

5) Было проведено исследование количества операций от размера столешницы:

Операция — запись в ячейке матрицы столешницы (запись «0» или «1»). В силу оптимизаций алгоритма, измерялось лишь количество операций на столешницах, длина сторон которых была простым числом.

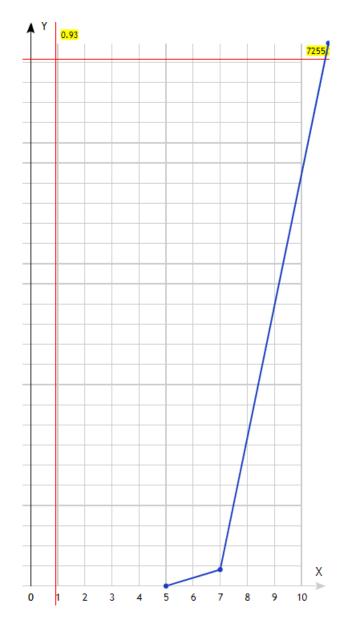


Рисунок 5 - Иллюстрация графика, где «х» — размер столешницы, «у» — число операций.

Из графика видно, что зависимость - экспоненциальная.

Сложность алгоритма по времени —  $O((N/2)^{(N/2)})$ ;

Сложность алгоритма по памяти —  $O(N^2)$ ;

Функции и структуры данных:

-class Square:

\*side, x, y – сторона квадрата, его координаты.

\*Square(int, int, int) – конструктор квадратов;

 $*\sim$ Square(int, int, int) – деструктор квадратов;

- \*...\_get() получить поле;
- \*...set(int) поставить поле;
- -class Field:
- \*std::vector <Square> squares ветор квадратов;
- \*std::vector <Square> local squares локальный вектор квадратов;
- \*int main\_size = 0 сторона столешницы;
- \*int square number = 0 количество квадратов;
- \*int operation amount = 0 количество операций;
- \*void backtracking(Field\*, int) основной метод в классе Field бэетрекинга, который принимает на вход объект класса Filed и размер столешницы;
- \*void add\_vector\_local\_squares(int, int, int) метод добавления квадратов в локальный вектор квадратов, на вход принимает сторону и координаты;
- \*void set\_deafult\_local\_squares(int, int\*\*) установка начальных параметров для первых трех квадратов, на вход принимает сторону и матрицу;
- \*void set\_main\_size(int) установка начального минимального количества квадратов и стороны столешницы, принимает сторону столешницы;
- \*void fill\_empty\_square(int\*\*, int, int, int, int); заполнение текущего квадрата в матрице «0» или «1», принимает на вход матрицу, координаты, сторону квадрата, «0» или «1»);
- \*bool check\_matrix(int\*\*, int, int&, int&) проверка, пуста ли матрица, принимает на вход матрицу, сторону столешницы;
- \*int find\_side(int\*\*, int, int, int) ищет максимально возможный квадрат для данной координаты сверху-вниз, слева-направо, принимает матрицу, сторону столешницы, коорлинаты);
- \*void back\_vector(int\*\*, int&, int&) удаляет из матрицы и из вектора квадратов «0» или «1» и квадрат соответственно, проверяет общее число квадратов, передает флаг о том, что алгоритм закончен, принимает на вход матрицу и координаты;
  - \*void print\_squares() выводит минимальное число квадратов и вектор

## квадратов.

6)	Тест	иро	ван	ие:

5 5 1

г) Входные данные:7
Выходные данные: 9
1 1 4
1 5 3
5 1 3
4 5 2
471
5 4 1
5 7 1
6 4 2
6 6 2
д) Входные данные:13
Выходные данные: 11
1 1 7
186
8 1 6
7 8 2
7 10 4
8 7 1
973
11 10 1
11 11 3
12 7 2
12 9 2
е) Входные данные: 17
Выходные данные: 12
1 1 9
1 10 8

```
10 1 8
9 10 2
9 12 4
9 16 2
10 9 1
11 9 3
11 16 2
13 12 1
13 13 5
14 9 4
```

```
17
12
1 1 9
1 10 8
10 1 8
9 10 2
9 12 4
9 16 2
10 9 1
11 9 3
11 16 2
13 12 1
13 13 5
```

Рисунок 6 - Пример работы программы

# Вывод.

Были применены на практике знания о построение алгоритмов поиска с возвратом, были реализовано заполнение поля наименьшим числом квадратов, применив алгоритм поиска с возвратом. Было произведено исследование количества операций в зависимости от размеров поля.

# ПРИЛОЖЕНИЕ А ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

```
#include <vector>
#include <algorithm>
#include <iostream>
class Square
private:
  int\ side = 0;
  int x = 0;
  int y = 0;
public:
  Square() = default;
  Square(int s, int x, int y): side(s), x(x), y(y) {}
  ~Square() = default;
  void set_side(int side)
  {
     this->side = side;
  void set x(int x)
     this->x = x;
  }
  void set y(int y)
  {
     this -> y = y;
```

```
}
  int get x()
     return x;
  int get y()
  {
     return y;
  int get_side()
     return side;
};
class Field
private:
  std::vector <Square> squares;
  std::vector <Square> local squares;
  int main size = 0;
  int square number = 0;
  int\ operation\_amount = 0;
public:
  void backtracking(Field*, int);
  void add vector local squares(int, int, int);
  void set deafult local squares(int, int**);
  void set main size(int);
  void fill_empty_square(int**, int, int, int, int);
```

```
bool check matrix(int**, int, int&, int&);
  int find side(int**, int, int, int);
  void back vector(int**, int&, int&);
  void print squares();
};
void Field::fill_empty_square(int** matrix, int x, int y, int square side, int flag)
{
  for (int i = x; i < x + square side; i++)
  {
    for (int j = y; j < y + square \ side; j++)
       matrix[i][j] = flag;
       operation amount++;
void Field::backtracking(Field* square vector, int size)
{
  set main size(size);
  int** matrix = new int* [main size];
  for (int i = 0; i < main size; i++)
     matrix[i] = new int[main size];
  }
  for (int i = 0; i < main size; i++)
   {
```

```
for (int j = 0; j < main size; j++)
       matrix[i][j] = 0;
  int local x = 0;
  int local y = 0;
  int local max side = 3;
  int local next side = 0;
  int flag = 0;
  set deafult local squares(main size, matrix);
  while (flag!=1)
  {
    if (check matrix(matrix, main size, local x, local y))// если пуста = true
    {
         int next side = find side(matrix, main size, local x, local y); // сторона
следующего квадрата
          fill empty square(matrix, local x, local y, next side, 1); // заполняется
матрица этого квадрата
       local squares.push back(Square(next side, local x, local y)); //в локальный
вектор квадратов помещается новый квадрат
        local max side++; //локальное количество квадратов увеличивается на
    }
    else // если не пуста - запоминаем в square vector
    {
       squares = local \ squares;
```

1

```
square\ number = local\ max\ side;
       back vector(matrix, local max side, flag);
    }
          if (local max side >= square number) //если количество локальных
квадратов больше/равно текущего минимума
    {
       back vector(matrix, local max side, flag);
  for (int i = 0; i < main \ size; i++)
    delete[] matrix[i];
  delete[] matrix;
  std::cout << "operation amount: " << operation amount << "\n";
  std::cout << "square number: " << square number << "\n";</pre>
  print squares();
void Field::back vector(int** matrix, int& local max side, int& flag)
  while (true)
  {
    if (local max side > 3) //локальное число квадратов > 3
    {
          Square square = local squares[local max side - 1]; //квадрат равный
последнему квадрату
```

```
if (local squares[local max side - 1].get side() \geq 2) //сторона
последнего квадрата >= 2
       {
         local squares.pop back(); //удаление последнего квадрата
                         fill empty square(matrix, square.get x(), square.get y(),
square.get \ side(),\ 0);\ //обнуление ячеек последнего квадрата в матрице
         fill empty square(matrix, square.get x(), square.get y(), square.get side()
- 1, 1); //заполенение квадрата side - 1
             local squares.push back(Square(square.get side() - 1, square.get x(),
square.get y()); //doбавление такого квадрата в вектор квадратов
         break;
       else //сторона последнего квадрата < 2
         local squares.pop back(); //удаление последнего квадрата
         local max side--; //уменьшение локального числа квадратов на 1
                         fill empty square(matrix, square.get x(), square.get y(),
square.get side(), 0); //обнуление ячеек последнего квадрата в матрице
         continue;
     else //локальное число квадратов <= 3
      flag = 1;
       break;
int\ Field::find\ side(int^{**}\ matrix,\ int\ matrix\ size,\ int\ x,\ int\ y)
```

```
int \ right \ side = 1;
  int down side = 1;
  while (y + right\_side < matrix\_size && matrix[x][y + right\_side] != 1)
  {
     right side++;
  while (x + down \ side < matrix \ size && matrix[x + down \ side][y] != 1)
     down side++;
  return std::min(right side, down side);
}
bool Field::check_matrix(int** array, int array_size, int& x, int& y)
{
  for (int i = 0; i < array\_size; i++)
  {
    for (int j = 0; j < array\_size; j++)
       if (array[i][j] == 0)
          x = i;
          y = j;
          return true;
```

```
return false;
}
void Field::set deafult local squares(int size, int** matrix)
{
  set main size(size);
  add vector local squares(main size /2 + 1, 0, 0);
  add vector local squares(main size /2, 0, main size /2 + 1);
  add vector local squares(main size /2, main size /2 + 1, 0);
  fill empty square(matrix, 0, 0, main size /2 + 1, 1);
  fill empty square(matrix, 0, main size /2 + 1, main size /2, 1);
  fill empty square(matrix, main size /2 + 1, 0, main size /2, 1);
}
void Field::add vector local squares(int side, int x, int y)
\{
  local squares.push back(Square(side, x, y));
}
void Field::set main size(int size)
  main size = size;
  square\ number = size * size;
void Field::print squares()
{
  for (int i = 0; i < squares.size(); i++)
  {
     squares[i].set \ x(squares[i].get \ x() + 1);
```

```
squares[i].set y(squares[i].get y() + 1);
        std::cout << squares[i].get_x() << ' ' << squares[i].get_y() << ' ' <<
squares[i].get side() << "\n";
int main()
  while (true)
  {
    Field matrix;
    int N;
    std::cin >> N;
    if (N < 2 || N > 20)
       break;
    }
    if(N \% 2 == 0)
       std::cout << "4\n"; //для четного
       std::cout << "1 1 " << N / 2 << "\n"; //верхний левый
       std::cout << 1 + N/2 << "" << "1" << N/2 << "\n"; //верхний правый
       std::cout << "1" << 1+N/2 << "" << N/2 << "\n"; //нижний левый
         std::cout << 1 + N / 2 << " " << 1 + N / 2 << " " << N / 2 << " \n";
//нижний правый
    else if (N \% 3 == 0)
```

```
{
      std::cout << "6\n"; // для mod 3 = 0
      std::cout << "1 1" << 2*N/3 << "\n"; //верхний левый
         std::cout << 1 + 2 * N / 3 << " " << "1 " << N / 3 << "\n"; //верхний
правый 1
        std::cout << 1 + 2 * N / 3 << " " << 1 + N / 3 << " " << N / 3 << " \n":
//верхний правый 2
        std::cout << "1 " << 1 + 2 * N / 3 << " " << N / 3 << "\n"; //нижний
левый 1
        std::cout << 1 + N/3 << "" << 1 + 2 * N/3 << "" << N/3 << "\n"
//нижний левый 2
        std::cout << 1 + 2 * N / 3 << " " << 1 + 2 * N / 3 << " " << N / 3 << " \
п"; //нижний правый
    }
    else
      matrix.backtracking(&matrix, N);
    }
    std::cout << " \n";
  return 0;
      }
```