

# KASTAMONU ÜNİVERSİTESİ BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ GÖRÜNTÜ İŞLEME DERSİ ÖDEV RAPORU

## ÖDEV

GÖRÜNTÜ İŞLEME VE TRANSFER LEARNING TEKNİKLERİ İLE HAVA DURUMU SINIFLANDIRMA

> GRUP : 2 İŞ AKIŞI : 2 DATASET : B RAPORLAMA REVİZESİ V2

## **DERSIN SORUMLUSU**

Doç. Dr. Kemal AKYOL

## RAPORU YAZAN ÖĞRENCİ

194410065

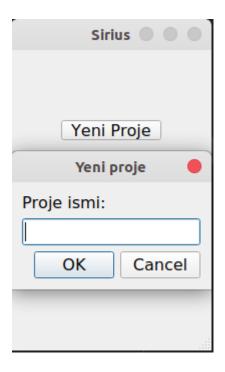
Emre EREN

## **EKRAN GÖRÜNTÜLERİ**

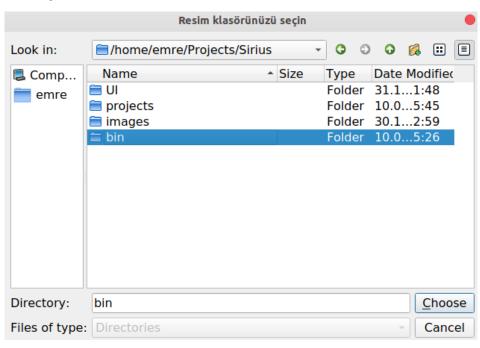
#### Ana Menü

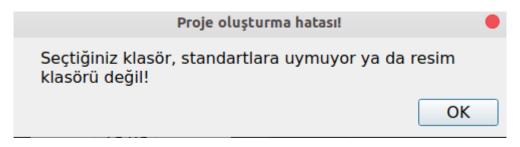


Sirius ana menüsünde yeni bir proje oluşturabilir veya daha öncesinde üzerinizde çalıştığınız bir projeden devam edebilrisiniz. Eğer daha önce Sirius ile yaptığınız bir ön işleme projeniz var ise, proje açma ekranı, bir daha ön işleme yapmadan bu projeden devam edebilme olanağı sağlar.

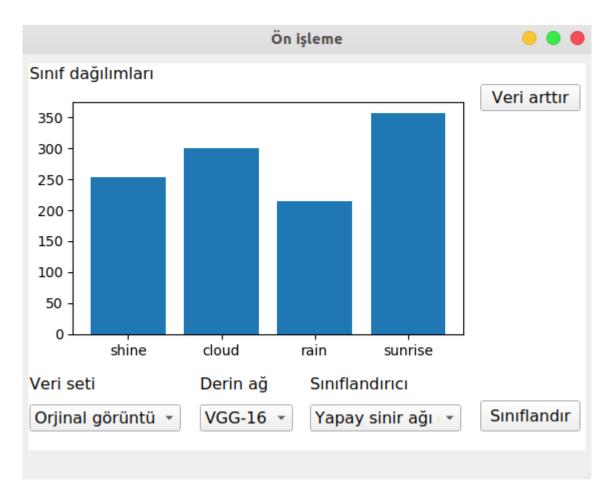


Yeni proje açtığınızda sizden önce proje isminizi, daha sonra çalışacağınız veri setini seçmenizi isteyecektir. Program veri seti konusunda hassas davranır. Seçeceğiniz çalışma klasörü içinde resimler etiketlerine göre klasörlerde olmalı ve bu klasörlerde sadece resim dosyaları olmak zorunda veya bir klasör içinde sadece resim dosyaları olmalı. Bu durumda resimleri sınıflarına ayırarak okuyacaktır.





## Ön İşleme Ekranı



Ön işleme ekranında sınıf dağılım grafiğinizi görebilir, Veri arttırma tekniğini uygulayabilir ve eğer veri arttırma yaptıysanız orijinal görüntü ile mi yoksa hem orijinal hem de veri arttırma yaptığınız resimler ile çalışmak istediğinize **Veri seti** bölümünden karar verebilirsiniz.



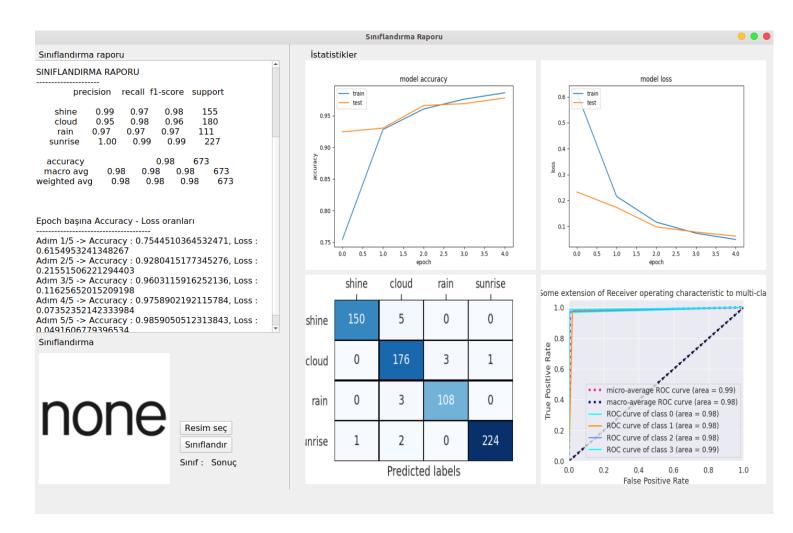
Eğer isterseniz VGG16 veya RESNET50 mimarisi arasında seçim yapabilirsiniz.



Sınıflandırıcı olarak VGG16 modelinden gelen featurelar ile Random Forest veya klasik yapay sinir ağı sınıflandırıcısını seçebilirsiniz.

## Sınıflandırma Raporu (Transfer Learning)

#### Sınıflandırma Raporu



Sınıflandırma sonuçlarını bu ekranda görebiliriz. Sınıflandırma raporu bölümünden precision, recall, f1-score gibi metrikleri görebiliriz.

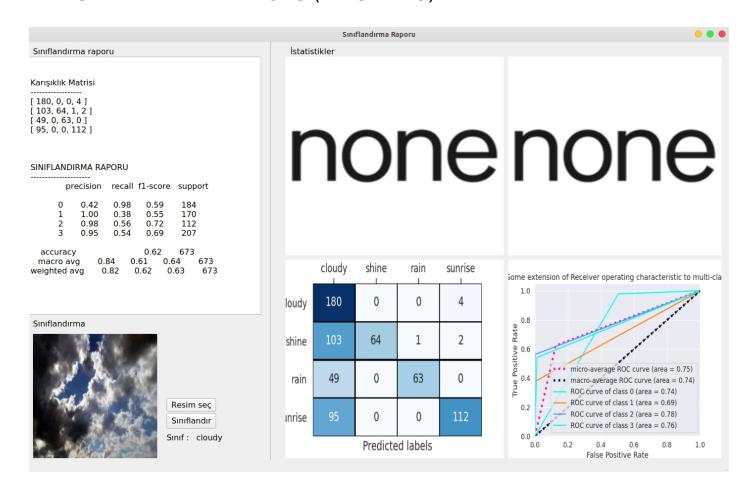
İstatistikler bölümünden accuracy-loss grafiklerini görebiliriz.

Karışıklık matrisinin ısı haritasının grafiklerini ve her sınıf için ROC eğrilerini görebiliriz.



Yine sınıflandırma raporu penceresinde sol alt bölümünden ekstra resim seçip sınıflandırma sonuçlarını görebiliriz.

## SINIFLANDIRMA RAPORU (KLASİK M.Ö)



Makine öğrenmesi kısmında accuracy-loss grafikleri olmadığı için sadece karışıklık matrisini, sınıflandırma raporunu ve ROC eğrisini görüyoruz.

# **Deep Learning Model Katmanları**

Layer (type) ========	Output Shape =======	Param # ==========
input_2 (InputLayer)		======== 0, 3)]
vgg16 (Functional) *VEYA* resnet50 (Functional) (None, 4, 4, 512) 14714688		
max_pooling2d (MaxP	ooling2D) (None, 2,	2, 512) 0
conv2d (Conv2D)	(None, 2, 2, 64)	131136
max_pooling2d_1 (MaxPooling2 (None, 1, 1, 64) 0		
dropout (Dropout)	(None, 1, 1, 64)	0
flatten (Flatten)	(None, 64)	0
dense (Dense)	(None, 500)	32500
dropout_1 (Dropout)	(None, 500)	0
dense_1 (Dense)	(None, 4)	2004

# **KOD PARÇACIKLARI**

# Veri Ön İşleme

## Veri Ön işleme sınıfı:

```
class ImagePreProcessor:
    def __init__(self,workdir,imagedata):
        self.workdir = workdir
        self.imagedata = imagedata
```

Veri ön işleme için ImagePreProcessor sınıfı. Parametre olarak çalışma dizini (Proje klasörü oluşturulduğu için) ve görüntü kümesi ismi alıyoruz. Görüntü kümesi orijinal veriler için mi yoksa özel bir görüntü kümesi (Arttırılmış görüntüler vb.) üzerinde mi işlem yapılacağını belirler.

#### Veri arttırma:

```
def image_augmentation(self,augmentation_count = 10):
 path = self.workdir
 augmentated path = os.path.join(path, "augmentated images")
 if not os.path.exists(augmentated path):
     os.mkdir(augmentated path)
    workdir = os.path.join(path, "images")
   labels = os.listdir(workdir)
    for label in labels:
      images path = os.listdir(os.path.join(workdir, label))
      os.mkdir(os.path.join(augmentated path, label))
      for image path in images path:
         try:
           img_path = os.path.join(workdir, label, image_path)
           img = cv2.imread(img_path)
           img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
           datagen = ImageDataGenerator(
              rotation_range=40,
              width shift range=0.2,
             height_shift_range=0.2,
              shear range=0.2,
              zoom_range=0.2,
              horizontal flip=True,
              fill_mode="nearest"
           x = img to array(img)
           x = x.reshape((1,) + x.shape)
           i = 0
           img format, img name = image path[::-1].split(".", 1)
           img name = img name[::-1]
           img_format = img_format[::-1]
           for batch in datagen.flow(x, batch size=1,
save to dir=os.path.join(augmentated path, label),
                           save prefix=img name, save format=img format):
              i += 1
              if i > augmentation count - 1:
                break
         except Exception as e:
           print(e)
           print("loss : ", image path)
    return True
 else:
    return False
```

Veri arttırma metodu, parametre olarak çoğaltma adedini alır. Keras kütüphanesinin ImageDataGenerator modulünü veri arttırmak için kullanır. augmentated\_data isimli bir klasör oluşturur ve her bir resme arttırım uygulayarak kaydeder.

### <u>Histogram Eşitleme:</u>

```
def extract he images(self):
  if not os.path.exists(os.path.join(self.workdir,"preprocessed")):
     os.mkdir(os.path.join(self.workdir,"preprocessed"))
  he images path =
os.path.join(self.workdir,"preprocessed",self.imagedata,"he images")
  ajax = os.path.join(self.workdir,"preprocessed",self.imagedata)
  if not os.path.exists(ajax):
     os.mkdir(ajax)
  if not os.path.exists(he images path):
     os.mkdir(he images path)
     labels = os.listdir(os.path.join(self.workdir,self.imagedata))
     for label in labels:
       os.mkdir(os.path.join(he images path,label))
       images = os.listdir(os.path.join(self.workdir,self.imagedata,label))
       for image in images:
          try:
            img path =
os.path.join(self.workdir,self.imagedata,label,image)
            img = cv2.imread(img_path)
            img yuv = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR BGR2YUV)
            img yuv[:, :, 0] = cv2.equalizeHist(img <math>yuv[:, :, 0])
            he img = cv2.cvtColor(img yuv, cv2.COLOR YUV2BGR)
            cv2.imwrite(os.path.join(he images path,label,"he " +
image),he img)
          except Exception as ex:
            print("loss : ",image)
     return True
  else:
     return False
```

Histogram eşitleme metodu, her bir görüntü için önce yuv uzayına dönüştürme ardından histogram eşitleme uygulama (0. kanala) daha sonra tekrar bgr moda çevirme işlemi uygular. Bunun sebebi, çok kanallı görüntülerde histogram eşitlemenin cv2 ile yapılamamasıdır. Her bir görüntü üzerine histogram eşitleme uygulandıktan sonra pre\_processed klasörü altına çalışma klasörü altına he images klasörü içerisine kaydedilir.

### **CLA Histogram Eşitleme:**

```
def extract clahe images(self):
  if not os.path.exists(os.path.join(self.workdir,"preprocessed")):
     os.mkdir(os.path.join(self.workdir,"preprocessed"))
  he images path = os.path.join(self.workdir, "preprocessed",
self.imagedata, "clahe images")
  ajax = os.path.join(self.workdir,"preprocessed",self.imagedata)
  if not os.path.exists(ajax):
     os.mkdir(ajax)
  if not os.path.exists(he images path):
     os.mkdir(he images path)
     labels = os.listdir(os.path.join(self.workdir, self.imagedata))
     for label in labels:
       os.mkdir(os.path.join(he images path, label))
       images = os.listdir(os.path.join(self.workdir, self.imagedata,
label))
       for image in images:
          try:
            img path = os.path.join(self.workdir, self.imagedata,
label, image)
            img = cv2.imread(img_path)
            img yuv = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR BGR2YUV)
            clahe = cv2.createCLAHE(clipLimit=2.0,
tileGridSize=(8,8))
            img yuv[:, :, 0] = clahe.apply(img <math>yuv[:, :, 0])
            he img = cv2.cvtColor(img yuv, cv2.COLOR YUV2BGR)
            cv2.imwrite(os.path.join(he images path, label, "clahe "
+ image), he img)
          except Exception as ex:
            print("loss : ", image)
     return True
  else:
     return False
```

Histogram eşitleme metodu ile aynı mantıkta çalışır. Sadece CLA işlemi uygulanır.

#### **Siniflandirma sinifi:**

```
class Classification:
    def __init__(self,model_dict):
        self.model_dict = model_dict

    self.global_image_data = []
    self.global_label_data = []
    self.X_train = []
    self.y_train = []
    self.y_trest = []
    self.y_test = []
    self.global_epoch_lim = 2

    self.global_image_size = (150,150)
    self.global_labels =

os.listdir(os.path.join(self.model_dict["workdir"],"images"))
    self.num_classes = len(self.global_labels)
    self.model = None
```

parametre olarak model\_dict isimli bir sözlük alır. Bu sözlük içerisinde proje dizini, sınıflandırma için makine öğrenmesi algoritması, çalışılacak veri klasörleri (arttırılmış veriler, orijinal veriler vb.) gibi parametreler taşınır.

Globalde tanımlanacak sabit veriler de burada tanımlanır.

```
def get image data(self, data path = "images"):
  data = []
  labels = []
  original path = os.path.join(self.model dict["workdir"],data path)
  original labels = os.listdir(original path)
  for label no, original label in enumerate (original labels):
    images path = os.path.join(original path,original label)
    image names = os.listdir(images path)
    for image name in image names:
       try:
         image path = os.path.join(images path,image name)
         image = cv2.imread(image path)
         image = cv2.cvtColor(image,cv2.COLOR_BGR2RGB)
         image from array = Image.fromarray(image, 'RGB')
         resized image =
image from array.resize(self.global image size)
         data.append(np.array(resized image))
         labels.append(np.array(label no))
       except Exception as ex:
         print(ex)
         print("Loss : ", image_name)
  return np.array(data),np.array(labels)
```

Verilen klasör üzerinden veriyi okur. RGB renk uzayına dönüştürür, yeniden boyutlandırır ve numpy dizisi olarak hem okuduğu resimleri hem de bu resimlerin etiketlerini geriye döner. Eğer resim okuma sırasında hata meydana gelirse bunları kayıp olarak işaretler.

```
def shuffle_data(self):
    s = np.arange(self.global_image_data.shape[0])
    np.random.shuffle(s)
    self.global_image_data = self.global_image_data[s]
    self.global_label_data = self.global_label_data[s]
```

Resimleri eğitim ve test verisi olarak ayırmadan önce 0'dan veri sayısına kadar sayıların olduğu bir indisler dizisi yaratır ve bu diziyi rastsal bir şekilde karıştırır. Bu sayede eğitim ve test sırasında rassallık sağlanır

```
def image_data_split(self):
    data_length = len(self.global_image_data)
    self.X_train,self.X_test = self.global_image_data[(int)
(0.2*data_length):],self.global_image_data[:(int)(0.2*data_length)]
    self.X_train = self.X_train.astype("float32")/255
    self.X_test = self.X_test.astype("float32")/255

    self.y_train,self.y_test = self.global_label_data[(int)
(0.2*data_length):],self.global_label_data[:(int)(0.2*data_length)]
    self.y_train = to_categorical(self.y_train,self.num_classes)
    self.y_test = to_categorical(self.y_test,self.num_classes)
```

Resimleri %20 test %80 eğitim olarak ayırdığımız kısımdır.

```
def create model(self):
  base model = None
  if self.model_dict["data_informations"]["DeepLearningAlgorithm"]
== DataInformations.DL VGG16.value:
    print("vgg16")
    base model = vgg16.VGG16(weights = "imagenet", include top
= False, input shape =
(self.global image size[0],self.global image size[1],3))
  elif self.model dict["data informations"]
["DeepLearningAlgorithm"] ==
DataInformations.DL RESNET50.value:
    print("resnet50")
    base model = resnet50.ResNet50(weights = "imagenet",
nclude top = False, input shape =
(self.global image size[0],self.global image size[1],3))
  base model.trainable = False
  inputs = keras.Input(shape=(self.global image size[0],
self.global image size[1], 3))
  x = base model(inputs, training=False)
  x = keras.layers.MaxPooling2D(pool size=2)(x)
  x = keras.layers.Conv2D(filters=64, kernel size=2,
padding="same", activation="relu")(x)
  x = keras.layers.MaxPooling2D(pool size=2)(x)
  x = keras.lavers.Dropout(0.2)(x)
  x = keras.layers.Flatten()(x)
  x = keras.layers.Dense(500, activation="relu")(x)
  x = keras.layers.Dropout(0.2)(x)
  outputs = keras.layers.Dense(self.num classes,
activation="softmax")(x)
  model = keras.Model(inputs, outputs)
  self.model = model
  print(model.summary())
```

Seçilen (VGG16/RESNET50) derin öğrenme modeli, Transfer learning için ayarlanır. Üzerine performansı arttırmak için bir katman daha eklenir ve unutma işlemine tabi tutulup düzleştirme uygulanır. En sonunda yapay sinir ağına resim featureları aktarılır ve karar verilir.

Transfer learning sınıflandırma için modelin hazırlandığı kısımdır. Burada Early stopping için ayarlamalar yapılır ve model eğitilir. Optimizer olarak adam kullanılır.

```
def create rf model(self):
  base model = None
  if self.model dict["data informations"]["DeepLearningAlgorithm"]
== DataInformations.DL VGG16.value:
    base model = vgg16.VGG16(weights="imagenet",
nclude top=False,
                    input shape=(self.global image size[0],
self.global image size[1], 3))
  elif self.model dict["data informations"]
["DeepLearningAlgorithm"] ==
DataInformations.DL RESNET50.value:
     base model = resnet50.ResNet50(weights="imagenet",
include top=False,
                        input shape=(self.global image size[0],
self.global image size[1], 3))
  for layer in base model.layers:
    layer.trainable = False
  X train feature extractor = base model.predict(self.X train)
  self.X train features =
X train feature extractor.reshape(X train feature extractor.shape[0
],-1)
  X test feature extractor = base model.predict(self.X test)
  self.X test features =
X test feature extractor.reshape(X test feature extractor.shape[0],
1)
  self.TL extractor = base model
  self.model =
RandomForestClassifier(n estimators=50,random state=42)
```

Klasik makine öğrenmesi modeli için VGG16/RESNET50 Transfer learning modeli dahil edilir. Featurelar çıkarıldıktan sonra model Random Forest algoritması ayarlanır.

```
def rf_model_fit(self):
    self.model.fit(self.X_train_features,self.y_train)
```

Random forest modelinin eğitildiği kısımdır.

```
def get confusion matrix(self): #Global function
  y pred = self.model.predict(self.X test,batch size = 32)
  y pred = np.argmax(y pred,axis=1)
  y test cm = np.argmax(self.y test,axis=1)
  conf = confusion matrix(y test cm,y pred)
classification report(y_test_cm,y_pred,target_names=self.global_labels)
  #roc curve
  fpr = dict()
  tpr = dict()
  roc auc = dict()
  y pred e = to categorical(y pred)
  for i in range(len(self.y test[0])):
     fpr[i], tpr[i], = roc curve(self.y test[:, i], y pred e[:, i])
     roc auc[i] = auc(fpr[i], tpr[i])
  fpr["micro"], tpr["micro"], _ = roc_curve(self.y_test.ravel(),
y pred e.ravel())
  roc auc["micro"] = auc(fpr["micro"], tpr["micro"])
  all fpr = np.unique(np.concatenate([fpr[i] for i in
range(len(self.y test[0]))]))
  mean tpr = np.zeros like(all fpr)
  for i in range(len(self.y test[0])):
     mean tpr += np.interp(all fpr, fpr[i], tpr[i])
  mean tpr /= len(self.y test[0])
  fpr["macro"] = all fpr
  tpr["macro"] = mean tpr
  roc_auc["macro"] = auc(fpr["macro"], tpr["macro"])
  return {
     "confusion" : conf,
     "classification report" : clrp,
     "fpr": fpr,
     "tpr": tpr,
     "roc auc": roc auc
```

Bu kısımda sınıflandırma sonuçlarının görüntülenmesi için gerekli metriklerin çıkarıldığı kısımdır. Karışıklık matrisi ve sınıflandırma raporu burada üretilir. Ardından Roc eğrisinin çoklu sınıflandırmalarda kullanılabilmesi için her bir sınıf adına metrikler hesaplanır.

```
def classification report(self):
  #Confusion matrix
  conf_matrix_str = "\n\nKarışıklık Matrisi\n-----\n"
  cm = self.classification rep["confusion"]
  for i in range(cm.shape[0]):
    conf matrix str += "[ "
     for j in range(cm.shape[1]):
       if j != cm.shape[1] - 1:
          conf matrix str += str(cm[i, j]) + ", "
       else:
          conf matrix str += str(cm[i, j]) + " "
    conf matrix str += "]\n"
  #Classification report
  cr = "\n\nSINIFLANDIRMA RAPORU\n-----\n"
  cr += self.classification rep["classification report"]
  #Epoch steps
  epoch steps str = ""
  if self.model dict["data informations"]["ClassifierAlgorithm"] ==
DataInformations.CLASSIFIER ANN.value:
    epoch steps str = "\n\nEpoch başına Accuracy - Loss oranları\
    count = len(self.history.history["accuracy"])
    for i in range(count):
       epoch steps str += "Adım" + str(i + 1) + "/" + str(count) +
" -> Accuracy : " + str(
          self.history.history["accuracy"][i]) + ", Loss: " +
str(self.history.history["loss"][i]) + "\n"
  return {
    "confusion matrix str": conf matrix str,
    "classification report str" : cr,
     "epoch steps str" : epoch steps str
```

Sınıflandırma raporunun textBox üzerine aktarılmak üzere String çıktılarına dönüştürüldüğü kısım burasıdır. Burası her iki sınıflandırma metodu içinde çalışır. Eğer model yapay sinir ağları ile sınıflandırma metodu ise epoch başına sonuçlarında çıkarıldığı kısım burasıdır.

```
def get rf confusion matrix(self):
  y pred = self.model.predict(self.X test features)
  y train decoded = np.argmax(self.y train, axis=1)
  y test decoded = np.argmax(self.y test, axis=1)
  y pred = np.argmax(y pred, axis=1)
  conf = confusion matrix(y test decoded,y pred)
  clrp = classification report(y test decoded,y pred)
  # roc curve
  fpr = dict()
  tpr = dict()
  roc_auc = dict()
  y pred e = to categorical(y pred)
  for i in range(len(self.y test[0])):
     fpr[i], tpr[i], _ = roc_curve(self.y_test[:, i], y_pred_e[:, i])
     roc auc[i] = auc(fpr[i], tpr[i])
  fpr["micro"], tpr["micro"], = roc_curve(self.y test.ravel(),
y pred e.ravel())
  roc auc["micro"] = auc(fpr["micro"], tpr["micro"])
  all fpr = np.unique(np.concatenate([fpr[i] for i in
range(len(self.y test[0]))]))
  mean tpr = np.zeros like(all fpr)
  for i in range(len(self.y test[0])):
     mean_tpr += np.interp(all_fpr, fpr[i], tpr[i])
  mean tpr /= len(self.y test[0])
  fpr["macro"] = all fpr
  tpr["macro"] = mean tpr
  roc auc["macro"] = auc(fpr["macro"], tpr["macro"])
  return {
     "confusion": conf,
     "classification report": clrp,
     "fpr": fpr,
    "tpr": tpr,
     "roc auc": roc auc
```

Klasik makine öğrenmesi için metriklerin çıkarıldığı kısım burasıdır.

```
def predict(self,im):
  img = cv2.imread(im)
  img = cv2.cvtColor(img,cv2.COLOR BGR2RGB)
  img = Image.fromarray(img,'RGB')
  image = img.resize(self.global image size)
  image = np.array(image)
  image = image / 255
  if self.model dict["data informations"]["ClassifierAlgorithm"] ==
DataInformations.CLASSIFIER ANN.value:
    a = []
    a.append(image)
    a = np.array(a)
    score = self.model.predict(a,verbose=1)
    label index = np.argmax(score)
    acc = np.max(score)
    weather = self.global labels[int(label index)]
    return weather,round(acc*100)
    input img = np.expand dims(image,axis=0)
    input img feature = self.VGG16 extractor.predict(input img)
    input img feature =
input img feature.reshape(input img feature.shape[0],-1)
    prediction RF ARR = self.model.predict(input img feature)
    prediction RF = prediction RF ARR[0]
    label index = np.argmax(prediction RF)
    weather = self.global labels[int(label index)]
    return weather,-1
```

Modelin tahmin yaptığı metot buradadır. Sınıflandırma işlemi bittikten sonra herhangi bir yeni resim üzerinde tahmin yapmak ve başarımı görmek için burası kullanılır.

```
class DataInformations(Enum):
    #Classifiers
    CLASSIFIER_ANN = 0
    CLASSIFIER_RF = 1
    #Datasets
    DATASET_ORIGINAL = 0
    DATASET_AUGMENTATED_AND_ORIGINAL = 1
    #Deep learning algorithms
    DL_VGG16 = 0
    DL_RESNET50 = 1
```

Global sabitlerin tanımlandığı sınıflardır. Veri ön işleme ekranında seçilen Combobox seçeneklerinin if-else sorgularında daha okunabilir bir kod ortaya çıkarması ve müdahale edilebilirliği arttırmak için yapılan bir yöntemdir.

```
def start(self):
  original data, original labels = self.get image data()
  original he data, original he labels =
self.get_image_data(data_path="preprocessed/images/he_images")
  original clahe data, original clahe labels =
self.get image data(data path="preprocessed/images/clahe images
  self.global image data =
np.concatenate([original data,original he data,original clahe data])
  self.global label data =
np.concatenate([original labels,original he labels,original clahe labe
ls1)
  if self.model dict["data informations"]["Dataset"] ==
DataInformations.DATASET AUGMENTATED AND ORIGINAL.value:
    augmentated data, augmentated labels =
self.get image data()
    augmentated he data, augmentated he labels =
self.get image data(data path="preprocessed/augmentated images
/he images")
    augmentated clahe data, augmentated clahe labels =
self.get image data(data_path="preprocessed/augmentated_images
/clahe images")
    self.global image data =
np.concatenate([self.global image data,augmentated data,augment
ated he data,augmentated clahe data])
    self.global label data =
np.concatenate([self.global label data,augmentated labels,augment
ated he labels,augmentated clahe labels])
  self.shuffle data()
  self.image data split()
  if self.model dict["data informations"]["ClassifierAlgorithm"] ==
DataInformations.CLASSIFIER RF.value:
    self.create rf model()
    self.rf model fit()
    self.classification rep = self.get rf confusion matrix()
    plot path = os.path.join(self.model dict["workdir"], "plots")
    if os.path.exists(plot path):
       shutil.rmtree(plot path)
    os.mkdir(plot path)
    plt.figure(figsize=(5, 3))
```

```
sns.set(font scale=1.2)
     ax = sns.heatmap(self.classification rep["confusion"],
annot=True, xticklabels=self.global labels,
                yticklabels=self.global labels, cbar=False,
                cmap='Blues', linewidths=1, linecolor='black',
fmt='.0f')
     plt.yticks(rotation=0)
     plt.xlabel('Predicted labels')
     plt.ylabel('True labels')
     ax.xaxis.set ticks position('top')
     plt.title('Confusion matrix')
     plt.savefig(os.path.join(plot path, "rf confusion matrix.png"))
     plt.cla()
     plt.clf()
     plt.figure()
     plt.plot(self.classification rep["fpr"]["micro"],
self.classification rep["tpr"]["micro"],
           label='micro-average ROC curve (area = {0:0.2f})'
               ".format(self.classification rep["roc auc"]["micro"]),
           color='deeppink', linestyle=':', linewidth=4)
     plt.plot(self.classification rep["fpr"]["macro"],
self.classification rep["fpr"]["macro"],
           label='macro-average ROC curve (area = {0:0.2f})'
               ".format(self.classification rep["roc auc"]["macro"]),
           color='navy', linestyle=':', linewidth=4)
     colors = cycle(['aqua', 'darkorange', 'cornflowerblue'])
     for i, color in zip(range(len(self.y test[0])), colors):
        plt.plot(self.classification rep["fpr"][i],
self.classification rep["tpr"][i], color=color, lw=2,
              label='ROC curve of class \{0\} (area = \{1:0.2f\})'
                  ".format(i, self.classification rep["roc auc"][i]))
     plt.plot([0, 1], [0, 1], 'k--', lw=2)
     plt.xlim([0.0, 1.0])
     plt.ylim([0.0, 1.05])
     plt.xlabel('False Positive Rate')
     plt.ylabel('True Positive Rate')
     plt.title('Some extension of Receiver operating characteristic to
multi-class')
     plt.legend(loc="lower right")
     plt.savefig(os.path.join(plot path, "rf roc graph.png"))
```

```
plt.cla()
     plt.clf()
  elif self.model dict["data informations"]["ClassifierAlgorithm"] ==
DataInformations.CLASSIFIER ANN.value:
     self.create model()
     self.model fit()
     self.classification rep = self.get confusion matrix()
     plot path = os.path.join(self.model dict["workdir"], "plots")
     if os.path.exists(plot path):
       shutil.rmtree(plot path)
     os.mkdir(plot_path)
     plt.plot(self.history.history["accuracy"])
     plt.plot(self.history.history["val accuracy"])
     plt.title("model accuracy")
     plt.ylabel('accuracy')
     plt.xlabel('epoch')
     plt.legend(['train', 'test'], loc='upper left')
     plt.savefig(os.path.join(plot_path,"accuracy_graph.png"))
     plt.cla()
     plt.clf()
     plt.plot(self.history.history['loss'])
     plt.plot(self.history.history['val loss'])
     plt.title('model loss')
     plt.ylabel('loss')
     plt.xlabel('epoch')
     plt.legend(['train', 'test'], loc='upper left')
     plt.savefig(os.path.join(plot path, "loss graph.png"))
     plt.cla()
     plt.clf()
     plt.figure(figsize=(5, 3))
     sns.set(font scale=1.2)
     ax = sns.heatmap(self.classification rep["confusion"],
annot=True, xticklabels=self.global labels,
yticklabels=self.global_labels, cbar=False,
                cmap='Blues', linewidths=1, linecolor='black',
fmt='.0f')
```

```
plt.yticks(rotation=0)
     plt.xlabel('Predicted labels')
     plt.ylabel('True labels')
     ax.xaxis.set ticks position('top')
     plt.title('Confusion matrix')
     plt.savefig(os.path.join(plot path,"confusion matrix.png"))
     plt.cla()
     plt.clf()
     plt.figure()
     plt.plot(self.classification rep["fpr"]["micro"],
self.classification_rep["tpr"]["micro"],
           label='micro-average ROC curve (area = {0:0.2f})'
               ".format(self.classification rep["roc auc"]["micro"]),
           color='deeppink', linestyle=':', linewidth=4)
     plt.plot(self.classification rep["fpr"]["macro"],
self.classification_rep["fpr"]["macro"],
           label='macro-average ROC curve (area = {0:0.2f})'
               ".format(self.classification rep["roc auc"]["macro"]),
           color='navy', linestyle=':', linewidth=4)
     colors = cycle(['aqua', 'darkorange', 'cornflowerblue'])
     for i, color in zip(range(len(self.y test[0])), colors):
        plt.plot(self.classification rep["fpr"][i],
self.classification rep["tpr"][i], color=color, lw=2,
              label='ROC curve of class \{0\} (area = \{1:0.2f\})'
                  ".format(i, self.classification rep["roc auc"][i]))
     plt.plot([0, 1], [0, 1], 'k--', lw=2)
     plt.xlim([0.0, 1.0])
     plt.ylim([0.0, 1.05])
     plt.xlabel('False Positive Rate')
     plt.ylabel('True Positive Rate')
     plt.title('Some extension of Receiver operating characteristic to
multi-class')
     plt.legend(loc="lower right")
     plt.savefig(os.path.join(plot path,"roc graph.png"))
     plt.cla()
     plt.clf()
  self.global image data = []
  self.global label data = []
  self.X train = []
```

```
self.X_test = []
self.y_train = []
self.y_test = []
```

Sınıflandırmanın başladığı ana metot burasıdır. Raporlama ekranına geçilirken start metodu çağırılır. Diğer tüm yardımcı metotları çağırarak sınıflandırma ve eğitim işlemlerini gerçekler. Klasik makine öğrenmesi için ayrı, Transfer learning için ayrı çalışır.

**Aşama 1 :** Önce orijinal verileri okur daha sonra arttırılmış verileri okur. Her bir küme için HE ve CLAHE veri kümelerini de okur. Verileri global bir listeye ekler.

**Aşama 2 :** Veri okuma işlemi bittikten sonra önce verileri karıştırır sonra X\_train,y\_train,X\_test,y\_test şeklinde parçalara ayırır.

**Aşama 3 :** Burada klasik makine öğrenmesi ve Transfer learning yapay sinir ağları olmak üzere program 2 parçaya dallanır.

**Aşama 4 :** Model eğitimi gerçekleştirilir

**Aşama 5 :** Model eğitim sonucunda test verileri ile metrikler hesaplanır.

- -> Rapor çıktıları
- -> Grafik resimleri

olarak kaydedilirler. PyQT arayüzünden bu grafik resimleri okunur ve ekrana yansıtılır. Rapor çıktıları ise bir textBox üzerinde gösterilir.

**Aşama 6 (Opsiyonel) :** Veri setinden bağımsız görseller ile tahminler yapılabilir.