# Nand ECC 校验和纠错 详解(转)

ECC 的全称是 Error Checking and Correction,是一种用于 Nand 的差错检测和修正算法。如果操作时序和电路稳定性不存在问题的话,NAND Flash 出错的时候一般不会造成整个 Block 或是 Page 不能读取或是全部出错,而是整个 Page (例如 512Bytes)中只有一个或几个 bit 出错。ECC 能纠正 1 个比特错误和检测 2 个比特错误,而且计算速度很快,但对 1 比特以上的错误无法纠正,对 2 比特以上的错误不保证能检测。

校验码生成算法: ECC 校验每次对 256 字节的数据进行操作,包含列校验和行校验。对每个 待校验的 Bit 位求异或,若结果为 0,则表明含有偶数个 1;若结果为 1,则表明含有奇数 个 1。列校验规则如表 1 所示。256 字节数据形成 256 行、8 列的矩阵,矩阵每个元素表示一个 Bit 位。

<b></b>			表格	1 ECC 列	校验规则示	意图			
Byte 0	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 1	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 2	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 3	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 252	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 253	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 254	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
Byte 255	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	
	CP1	CP0	CP1	CP0	CP1	CP0	CP1	CP0	
	CF	23	CI	2	CP3 CP2				
		CI	P5			CI	94		

其中 CPO ~ CP5 为六个 Bit 位,表示 Column Parity (列极性),

CPO 为第 0、2、4、6 列的极性, CP1 为第 1、3、5、7 列的极性,

CP2 为第 0、1、4、5 列的极性, CP3 为第 2、3、6、7 列的极性,

CP4 为第 0、1、2、3 列的极性, CP5 为第 4、5、6、7 列的极性。

用公式表示就是: CP0=Bit0 $^{\circ}$ Bit2 $^{\circ}$ Bit4 $^{\circ}$ Bit6,表示第 0 列内部 256 个 Bit 位异或之后再跟第 2 列 256 个 Bit 位异或,再跟第 4 列、第 6 列的每个 Bit 位异或,这样,CP0 其实是 256\*4=1024 个 Bit 位异或的结果。CP1  $^{\circ}$  CP5 依此类推。

行校验如下图所示

					表格(	2 ECC	行校验;	规则示意	逐				
Byte 0	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP0	DD2			
Byte 1	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP1	RP2	RP4		
Byte 2	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP0	RP3	IVP4		RP14
Byte 3	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP1	1,023			
												••••	
Byte 252	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP0	RP2			
Byte 253	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP1	10-2	RP5		RP15
Byte 254	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP0	RP3	102)		
Byte 255	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	RP1	10.2			

其中 RPO ~ RP15 为十六个 Bit 位,表示 Row Parity (行极性),

RPO 为第 0、2、4、6、…. 252、254 个字节的极性

RP1----1, 3, 5, 7······253, 255

RP2----0、1、4、5、8、9···.. 252、253 (处理 2 个 Byte, 跳过 2 个 Byte)

RP3---- 2、3、6、7、10、11···.. 254、255 (跳过 2个 Byte, 处理 2个 Byte)

RP4---- 处理 4 个 Byte, 跳过 4 个 Byte;

RP5---- 跳过 4 个 Byte, 处理 4 个 Byte;

RP6---- 处理 8 个 Byte, 跳过 8 个 Byte

RP7---- 跳过 8 个 Byte, 处理 8 个 Byte;

RP8---- 处理 16 个 Byte, 跳过 16 个 Byte

RP9---- 跳过 16 个 Byte, 处理 16 个 Byte;

RP10----处理 32 个 Byte, 跳过 32 个 Byte

RP11----跳过 32 个 Byte, 处理 32 个 Byte;

RP12----处理 64 个 Byte, 跳过 64 个 Byte

RP13----跳过 64 个 Byte, 处理 64 个 Byte;

RP14----处理 128 个 Byte, 跳过 128 个 Byte

RP15----跳过 128 个 Byte, 处理 128 个 Byte;

表

可见, RP0~RP15 每个 Bit 位都是 128 个字节(也就是 128 行)即 128\*8=1024 个 Bit 位求 异或的结果。

综上所述,对 256 字节的数据共生成了 6个 Bit 的列校验结果,16个 Bit 的行校验结果, 共 22 个 Bit。在 Nand 中使用 3 个字节存放校验结果,多余的两个 Bit 位置 1。存放次序如 下 所

表格 3 K9F1208 中 22Bit 校验码的排列规则												
ECC	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0				
Byte 0	RP7	RP6	RP5	RP4	RP3	RP2	RP1	RP0				
Byte 1	RP15	RP14	RP13	RP12	RP11	RP10	RP9	RP8				
Byte 2	CP5	CP4	CP3	CP2	CP1	CP0	1	1				

以 K9F1208 为例,每个 Page 页包含 512 字节的数据区和 16 字节的 00B 区。前 256 字节数据 生成 3 字节 ECC 校验码, 后 256 字节数据生成 3 字节 ECC 校验码, 共 6 字节 ECC 校验码存放 在 00B 区中, 存放的位置为 00B 区的第 0、1、2 和 3、6、7 字节。

文件:MakeEccTable.rar

校验码生成算法的C语言实现

在 Linux 内核中 ECC 校验算法所在的文件为 drivers/mtd/nand/nand\_ecc. c,其实现有新、旧两种,在 2.6.27 及更早的内核中使用的程序,从 2.6.28 开始已经不再使用,而换成了效率更高的程序。可以在 Documentation/mtd/nand\_ecc. txt 文件中找到对新程序的详细介绍。

首先分析一下 2.6.27 内核中的ECC实现,源代码见:

http://lxr.linux.no/linux+v2.6.27/drivers/mtd/nand/nand\_ecc.c

static const u\_char nand\_ecc\_precalc\_table[] = {

47 0x00, 0x55, 0x56, 0x03, 0x59, 0x0c, 0x0f, 0x5a, 0x5a, 0x0f, 0x0c, 0x59, 0x03, 0x56, 0x55, 0x00,

0x65, 0x30, 0x33, 0x66, 0x3c, 0x69, 0x6a, 0x3f, 0x3f, 0x6a, 0x69, 0x3c, 0x66, 0x33, 0x30, 0x65,

0x66, 0x33, 0x30, 0x65, 0x3f, 0x6a, 0x69, 0x3c, 0x3c, 0x69, 0x6a, 0x3f, 0x65, 0x30, 0x33, 0x66,

0x03, 0x56, 0x55, 0x00, 0x5a, 0x0f, 0x0c, 0x59, 0x59, 0x0c, 0x0f, 0x5a, 0x00, 0x55, 0x56, 0x03,

51 0x69, 0x3c, 0x3f, 0x6a, 0x30, 0x65, 0x66, 0x33, 0x33, 0x66, 0x65, 0x30, 0x6a, 0x3f, 0x3c, 0x69,

52 0x0c, 0x59, 0x5a, 0x0f, 0x55, 0x00, 0x03, 0x56, 0x56, 0x03, 0x00, 0x55, 0x0f, 0x5a, 0x59, 0x0c,

53 0x0f, 0x5a, 0x59, 0x0c, 0x56, 0x03, 0x00, 0x55, 0x55, 0x00, 0x03, 0x56, 0x0c, 0x59, 0x5a, 0x0f,

0x6a, 0x3f, 0x3c, 0x69, 0x33, 0x66, 0x65, 0x30, 0x30, 0x65, 0x66, 0x33, 0x69, 0x3c, 0x3f, 0x6a,

55 0x6a, 0x3f, 0x3c, 0x69, 0x33, 0x66, 0x65, 0x30, 0x30, 0x65, 0x66, 0x33, 0x69, 0x3c, 0x3f, 0x6a,

56 0x0f, 0x5a, 0x59, 0x0c, 0x56, 0x03, 0x00, 0x55, 0x55, 0x00, 0x03, 0x56, 0x0c, 0x59, 0x5a, 0x0f,

57 0x0c, 0x59, 0x5a, 0x0f, 0x55, 0x00, 0x03, 0x56, 0x56, 0x03, 0x00, 0x55, 0x0f, 0x5a, 0x59, 0x0c,

58 0x69, 0x3c, 0x3f, 0x6a, 0x30, 0x65, 0x66, 0x33, 0x33, 0x66, 0x65, 0x30, 0x6a, 0x3f, 0x3c, 0x69,

59 0x03, 0x56, 0x55, 0x00, 0x5a, 0x0f, 0x0c, 0x59, 0x59, 0x0c, 0x0f, 0x5a, 0x00, 0x55, 0x56, 0x03,

0x66, 0x33, 0x30, 0x65, 0x3f, 0x6a, 0x69, 0x3c, 0x3c, 0x69, 0x6a, 0x3f, 0x65, 0x30, 0x33, 0x66,

0x65, 0x30, 0x33, 0x66, 0x3c, 0x69, 0x6a, 0x3f, 0x3f, 0x6a, 0x69, 0x3c, 0x66, 0x33, 0x30, 0x65,

62 0x00, 0x55, 0x56, 0x03, 0x59, 0x0c, 0x0f, 0x5a, 0x5a, 0x0f, 0x0c, 0x59, 0x03, 0x56, 0x55, 0x00 };

为了加快计算速度,程序中使用了一个预先计算好的列极性表。这个表中每一个元素都是unsigned char 类型,表示 8 位二进制数。

表中8位二进制数每位的含义:

•	表格 4 预计算表中每字节的各 Bit 位含义										
		Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0		
ı		0	行极性	CP5	CP4	CP3	CP2	CP1	CP0		

这个表的意思是:对 $0^2255$ 这256个数,计算并存储每个数的列校验值和行校验值,以数作数组下标。比如 nand\_ecc\_precalc\_table[13] 存储13的列校验值和行校验值,13的二进制表示为00001101,其 $CP0=Bit0^2Bit2^2Bit4^2Bit6=0$ ;

 $CP1 = Bit1^Bit3^Bit5^Bit7 = 1;$ 

CP2 = Bit0^Bit1^Bit4^Bit5 = 1;

CP3 = Bit2^Bit3^Bit6^Bit7 = 0:

CP4 = Bit0^Bit1^Bit2^Bit3 = 1;

 $CP5 = Bit4^Bit5^Bit6^Bit7 = 0;$ 

其行极性 RP = Bit0^Bit1^Bit2^Bit3^Bit4^Bit5^Bit6^Bit7 = 1:

则 nand\_ecc\_precalc\_table[13] 处存储的值应该是01010110,即 0x56.

注意,数组 nand\_ecc\_precalc\_table 的下标其实是我们要校验的一个字节数据。

理解了这个表的含义,也就很容易写个程序生成这个表了。程序见附件中的 MakeEccTable.c 文件。

有了这个表,对单字节数据 dat,可以直接查表 nand\_ecc\_precalc\_table [dat] 得到 dat 的行校验值和列校验值。 但是 ECC 实际要校验的是 256 字节的数据,需要进行 256 次查表,对得到的 256 个查表结果进行按位异或,最终结果的 Bit0  $^{\circ}$  Bit5 即是 256 字节数据的 CP0  $^{\circ}$  CP5.

```
71 int nand calculate ecc(struct mtd info *mtd, const u char *dat,
72
                          u_char *ecc_code)
73 {
74
          uint8 t idx, reg1, reg2, reg3, tmp1, tmp2;
75
          int i;
78
          reg1 = reg2 = reg3 = 0;
81
          for (i = 0; i < 256; i++) {
83
                   idx = nand_ecc_precalc_table[*dat++];
                   reg1 = (idx \& 0x3f);
84
```

## Reg1

- 表格 5 变量 reg1 中各 Bit 位的含义											
Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0				
0	0	CP5	CP4	CP3	CP2	CP1	CP0				

在这里,计算列极性的过程其实是先在一个字节数据的内部计算  $CP0^{\circ}$  CP5,每个字节都计算完后再与其它字节的计算结果求异或。而表 1 中是先对一列 Bit0 求异或,再去异或一列 Bit2。 这两种只是计算顺序不同,结果是一致的。 因为异或运算的顺序是可交换的。

#### 行极性的计算要复杂一些。

nand\_ecc\_precalc\_table[] 表中的 Bit6 已经保存了每个单字节数的行极性值。对于待校验的 256 字节数据,分别查表,如果其行极性为 1,则记录该数据所在的行索引(也就是 for循环的 i 值),这里的行索引是很重要的,因为 RP0  $^{\sim}$  RP15 的计算都是跟行索引紧密相关的,如 RP0 只计算偶数行,RP1 只计算奇数行,等等。

```
/* All bit XOR = 1 ? */

if (idx & 0x40) {

reg3 ^= (uint8_t) i;

reg2 ^= ~((uint8_t) i);

90
}
```

这里的关键是理解第 88 和 89 行。Reg3 和 reg2 都是 unsigned char 型的变量,并都初始化为零。

行索引(也就是 for 循环里的 i) 的取值范围为 0~255, 根据表 2 可以得出以下规律:

RPO 只计算行索引的 BitO 为 0 的行, RP1 只计算行索引的 BitO 为 1 的行;

RP2 只计算行索引的 Bit1 为 0 的行, RP3 只计算行索引的 Bit1 为 1 的行;

RP4 只计算行索引的 Bit2 为 0 的行, RP5 只计算行索引的 Bit2 为 1 的行;

RP6 只计算行索引的 Bit3 为 0 的行, RP7 只计算行索引的 Bit3 为 1 的行;

RP8 只计算行索引的 Bit4 为 0 的行, RP9 只计算行索引的 Bit4 为 1 的行;

RP10 只计算行索引的 Bit5 为 0 的行, RP11 只计算行索引的 Bit5 为 1 的行;

RP12 只计算行索引的 Bit6 为 0 的行, RP13 只计算行索引的 Bit6 为 1 的行;

RP14 只计算行索引的 Bit7 为 0 的行, RP15 只计算行索引的 Bit7 为 1 的行;

已经知道,异或运算的作用是判断比特位为1的个数,跟比特位为0的个数没有关系。如果有偶数个1则异或的结果为0,如果有奇数个1则异或的结果为1。

那么,程序第88行,对所有行校验为1的行索引按位异或运算,作用便是:判断在所有行校验为1的行中,

属于 RP1 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 0 指示,0 表示有偶数个,1 表示有奇数个:

属于 RP3 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 1 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有 奇数个;

属于 RP5 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 2 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

属于 RP7 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 3 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个;

属于 RP9 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 4 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

属于 RP11 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 5 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个;

属于 RP13 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 6 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

属于 RP15 计算范围内的行有多少个-----由 reg3 的 Bit 7 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个;

所以, reg3 每个 Bit 位的作用如下表所示: Reg3

■ 表格 6 变量 reg3 中割 Bit 位的含义											
Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0				
RP15	RP13	RP11	RP9	RP7	RP5	RP3	RP1				

第89行,对所有行校验为1的行索引按位取反之后,再按位异或,作用就是判断比特位为0的个数。比如 reg2的 Bit0为0表示: 所有行校验为1的行中,行索引的 Bit0为0的行有偶数个,也就是落在RP0计算范围内的行有偶数个。所以得到结论:

在所有行校验为1的行中,

属于 RP0 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 0 指示,0 表示有偶数个,1 表示有奇数个;

属于 RP2 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 1 指示,0 表示有偶数个,1 表示有奇数个:

属于 RP4 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 2 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有 奇数个:

属于 RP6 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 3 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

属于 RP8 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 4 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

属于 RP10 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 5 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

属于 RP12 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 6 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个;

属于 RP14 计算范围内的行有多少个-----由 reg2 的 Bit 7 指示, 0 表示有偶数个, 1 表示有奇数个:

所以, reg2 每个 Bit 位的作用如下表所示: Reg2

1	■ 表格 7 变量 reg2 中各 Bit 位的含义										
	7	6	5	4	3	2	1	0			
	RP14	RP12	RP10	RP8	RP6	RP4	RP2	RP0			

至此,只用了一个查找表和一个 for 循环,就把所有的校验位 CP0  $^{\circ}$  CP5 和 RP0  $^{\circ}$  RP15 全都计算出来了。下面的任务只是按照表 3 的格式,把这些比特位重新排列一下顺序而已。从 reg2 和 reg3 中抽取出 RP8  $^{\circ}$ RP15 放在 tmp1 中,抽取出 RP0  $^{\circ}$ RP7 放在 tmp2 中,

Reg1 左移两位, 低两位置 1,

然后把 tmp2, tmp1, reg1 放在 ECC 码的三个字节中。

程序中还有

#### CONFIG MTD NAND ECC SMC

, 又进行了一次取反操作,暂时还不知为何。

#### ECC 纠错算法

当往 NAND Flash 的 page 中写入数据的时候,每 256 字节我们生成一个 ECC 校验和,称之为原 ECC 校验和,保存到 PAGE 的 00B(out-of-band)数据区中。当从 NAND Flash 中读取数据的时候,每 256 字节我们生成一个 ECC 校验和,称之为新 ECC 校验和。

将从 00B 区中读出的原 ECC 校验和新 ECC 校验和按位异或, 若结果为 0, 则表示不存在错(或是出现了 ECC 无法检测的错误); 若 3 个字节异或结果中存在 11 个比特位为 1, 表示存在一个比特错误, 且可纠正; 若 3 个字节异或结果中只存在 1 个比特位为 1, 表示 00B 区出错; 其他情况均表示出现了无法纠正的错误。

假设 ecc\_code\_raw[3] 保存原始的 ECC 校验码, ecc\_code\_new[3] 保存新计算出的 ECC 校验码, 其格式如下表所示:

表格 8 K9F1208 中 22Bit 校验码的排列规则												
ECC	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0				
Byte 0	RP7	RP6	RP5	RP4	RP3	RP2	RP1	RP0				
Byte 1	RP15	RP14	RP13	RP12	RP11	RP10	RP9	RP8				
Byte 2	CP5	CP4	CP3	CP2	CP1	CP0	1	1				

对 ecc\_code\_raw[3] 和 ecc\_code\_new[3] 按位异或,得到的结果三个字节分别保存在 s0, s1, s2 中, 如果 s0s1s2 中共有 11 个 Bit 位为 1, 则表示出现了一个比特位错误,可以修正。定位出错的比特位的方法是,先确定行地址(即哪个字节出错),再确定列地址(即该字节中的哪一个 Bit 位出错)。

确定行地址的方法是,设行地址为 unsigned char byteoffs,抽取 s1 中的 Bit7, Bit5, Bit3, Bit1,作为 byteoffs 的高四位, 抽取 s0 中的 Bit7, Bit5, Bit3, Bit1 作为 byteoffs 的低四位, 则 byteoffs 的值就表示出错字节的行地址(范围为 0  $^{\sim}$  255)。确定列地址的方法是: 抽取 s2 中的 Bit7, Bit5, Bit3 作为 bitnum 的低三位,bitnum 其余位置 0,则 bitnum 的表示出错 Bit 位的列地址 (范围为 0  $^{\sim}$  7)。

下面以一个简单的例子探索一下这其中的奥妙。

假设待校验的数据为两个字节,0x45 (二进制为 0100 0101) 和 0x38 (二进制为 0011 1000),其行列校验码如下表所示:

			表格 9	B ECC 定	位出错 Bit st	的原理示意					
	Bit 7 Bit 6 Bit 5 Bit 4 Bit 3 Bit 2 Bit 1 Bit 0										
Byte 0	0	1	0	0	0	1	0	1	RP0		
Byte 1	0	0	1	1	1	0	0 →1	0	RP1		
	CP1	CP0	CP1	CP0	CP1	CP0	CP1	CP0			
	CP3 CP2			2	CI	22					
		CI	P5			CF	24				

从表中可以计算出 CP5  $^{\circ}$  CP0 的值,列在下表的第一行(原始数据)。假设现在有一个数据 位发生变化,0x38 变为 0x3A,也就是 Byte

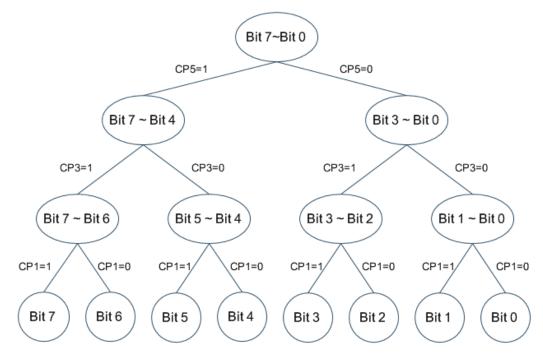
1 的 Bit 1 由 0 变成了 1,计算得到新的 CP5  $^{\sim}$  CP0 值放在下表第 2 行(变化后数据)。新旧校验码求异或的结果放在下表第三行。

### 可见, 当 Bit

1 发生变化时,列校验值中只有 CP1,CP2,CP4 发生了变化,而 CP0,CP3,CP5 没变化,也就是说 6 个 Bit 校验码有一半发生变化,则求异或的结果中有一半为 1。同理,行校验求异或的结果也有一半为 1。这就是为什么前面说 256 字节数据中的一个 Bit 位发生变化时,新旧 22Bit 校验码求异或的结果中会有 11 个 Bit 位为 1。

	表格 10 新旧列校验码及其异或结果												
	CP5	CP4	CP3	CP2	CP1	CP0							
原始数据	1	1	1	1	0	0							
变化后数据	1	0	1	0	1	0							
求异或得:	0	1	0	1	1	0							

再来看怎么定位出错的 Bit 位。以列地址为例,若 CP5 发生变化(异或后的 CP5=1),则出错处肯定在 Bit 4  $^{\circ}$  Bit 7 中;若 CP5 无变化(异或后的 CP5=0),则出错处在 Bit 0  $^{\circ}$  Bit 3 中,这样就筛选掉了一半的 Bit 位。剩下的 4 个 Bit 位中,再看 CP3 是否发生变化,又选出 2 个 Bit 位。剩下的 2Bit 位中再看 CP1 是否发生变化,则最终可定位 1 个出错的 Bit 位。下面的树形结构更清晰地展示了这个判决过程:



图表 1 出错 Bit 列地址定位的判决树

注意: 图中的 CP 指的是求异或之后的结果中的 CP

为什么只用 CP4, CP2, CP0 呢? 其实这里面包含冗余信息,因为 CP5=1 则必有 CP4=0, CP5=0 则必有 CP4=1,也就是 CP5 跟 CP4 一定相反,同理,CP3 跟 CP2 一定相反,CP1 跟 CP0 一定相反。所以只需要用一半就行了。

这样,我们从异或结果中抽取出 CP5,CP3,CP1 位,便可定位出错 Bit 位的列地址。比如上面的例子中 CP5/CP3/CP1 = 001,表示 Bit 1 出错。

同理, 行校验 RP1 发生变化, 抽取 RP1, 可知 Byte 1 发生变化。这样定位出 Byte 1 的 Bit 0 出错。

当数据位 256 字节时, 行校验使用 RPO ~ RP15, 抽取异或结果的 RP15, RP13, RP11, RP9, RP7, RP5, RP3, RP1 位便可定位出哪个 Byte 出错, 再用 CP5, CP3, CP1 定位哪个 Bit 出错。

```
93
            /* Create non-inverted ECC code from line parity */
            tmp1 = (reg3 \& 0x80) >> 0; /* B7 -> B7 */
 94
 95
            tmp1 = (reg2 \& 0x80) >> 1; /* B7 -> B6 */
 96
            tmp1 = (reg3 \& 0x40) >> 1; /* B6 -> B5 */
            tmp1 = (reg2 \& 0x40) >> 2; /* B6 -> B4 */
 97
            tmp1 = (reg3 \& 0x20) >> 2; /* B5 -> B3 */
 98
            tmp1 = (reg2 \& 0x20) >> 3; /* B5 -> B2 */
 99
            tmp1 = (reg3 \& 0x10) >> 3; /* B4 -> B1 */
100
101
            tmp1 |= (reg2 & 0x10) >> 4; /* B4 -> B0 */
103
            tmp2 = (reg3 \& 0x08) << 4; /* B3 -> B7 */
            tmp2 \mid = (reg2 \& 0x08) << 3; /* B3 -> B6 */
104
105
            tmp2 = (reg3 \& 0x04) << 3; /* B2 -> B5 */
            tmp2 \mid = (reg2 \& 0x04) << 2; /* B2 -> B4 */
106
            tmp2 \mid = (reg3 \& 0x02) << 2; /* B1 -> B3 */
107
108
            tmp2 \mid = (reg2 \& 0x02) << 1; /* B1 -> B2 */
            tmp2 = (reg3 \& 0x01) << 1; /* B0 -> B1 */
109
            tmp2 \mid = (reg2 \& 0x01) << 0; /* B7 -> B0 */
110
112
            /* Calculate final ECC code */
113#ifdef CONFIG_MTD_NAND_ECC_SMC
            ecc code[0] = {^{\sim}tmp2};
114
115
            ecc code[1] = {^{\sim}tmp1};
```

```
116#else
            ecc\_code[0] = ^tmp1;
118
            ecc\_code[1] = {^\sim}tmp2;
 119#endif
            ecc\_code[2] = ((^{\sim}reg1) << 2) \mid 0x03;
120
121
            return 0;
123}
124EXPORT_SYMBOL(nand_calculate_ecc);
125
126 static inline int countbits (uint32_t byte)
127 {
128
           int res = 0;
 129
           for (;byte; byte >>= 1)
 130
131
                    res += byte & 0x01;
132
            return res;
136 * nand_correct_data - [NAND Interface] Detect and correct bit
error(s)
137 * @mtd:
                  MTD block structure
 138 * @dat:
              raw data read from the chip
139 * @read_ecc: ECC from the chip
140 * @calc_ecc: the ECC calculated from raw data
```

```
142 * Detect and correct a 1 bit error for 256 byte block
144 int nand_correct_data(struct mtd_info *mtd, u_char *dat,
                          u_char *read_ecc, u_char *calc_ecc)
145
146 {
147
            uint8_t s0, s1, s2;
148
149#ifdef CONFIG_MTD_NAND_ECC_SMC
            s0 = calc_ecc[0] ^ read_ecc[0];
150
            s1 = calc_ecc[1] ^ read_ecc[1];
151
152
            s2 = calc_ecc[2] ^ read_ecc[2];
153#else
            s1 = calc_ecc[0] ^ read_ecc[0];
154
            s0 = calc_ecc[1] ^ read_ecc[1];
155
            s2 = calc_ecc[2] ^ read_ecc[2];
156
157#endif
            if ((s0 | s1 | s2) == 0)
158
                    return 0;
159
            /* Check for a single bit error */
161
162
            if ((s0 \hat{} (s0 >> 1)) \& 0x55) == 0x55 \&\&
                ((s1 \hat{} (s1 >> 1)) \& 0x55) == 0x55 \&\&
163
                ((s2 \hat{ } (s2 >> 1)) \& 0x54) == 0x54) {
164
165
```

```
166
                    uint32_t byteoffs, bitnum;
167
168
                    byteoffs = (s1 \ll 0) \& 0x80;
169
                    byteoffs = (s1 \ll 1) \& 0x40;
                    byteoffs = (s1 << 2) \& 0x20;
170
                    byteoffs \mid= (s1 << 3) & 0x10;
171
172
173
                    byteoffs = (s0 \gg 4) \& 0x08;
                    byteoffs \mid = (s0 \gg 3) \& 0x04;
174
175
                    byteoffs = (s0 \gg 2) \& 0x02;
176
                    byteoffs = (s0 \gg 1) \& 0x01;
177
178
                    bitnum = (s2 >> 5) \& 0x04;
179
                    bitnum = (s2 >> 4) \& 0x02;
                    bitnum = (s2 >> 3) \& 0x01;
180
181
                    dat[byteoffs] ^= (1 << bitnum);</pre>
182
183
184
                    return 1;
185
            }
186
```