

## I. La multiplication par une fonction

$C^\infty$ :

Définition:

$$H_1: T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$$

$$H_2: a \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$$

la distribution  $aT$  définie par:

$$\langle aT, \varphi \rangle = \langle T, a\varphi \rangle ; \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$$

Exemple:

1. Dans  $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$

$$x \cdot \delta_0 = ? ; \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$$

$$\langle x \cdot \delta_0, \varphi \rangle = \langle \delta_0, x\varphi \rangle = x\varphi(x) \Big|_{x=0} = 0$$

$$\Rightarrow x \cdot \delta_0 = 0.$$

2. Dans  $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$

$$\begin{aligned} \langle x \mathcal{V}_p\left(\frac{1}{x}\right), \varphi \rangle &= \langle \mathcal{V}_p\left(\frac{1}{x}\right), x\varphi \rangle \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{|x| \geq \varepsilon} \varphi(x) dx \end{aligned}$$

car  $\varphi$  est à support

compact donc est  $= \int_{\mathbb{R}} 1 \cdot \varphi(x) dx$

définie sur  $[-R, R]$

$$= \langle 1, \varphi(x) \rangle = \langle T_1, \varphi \rangle$$

$$\rightarrow x \mathcal{V}_p\left(\frac{1}{x}\right) = 1$$

Remarque:

1. Le  $\varphi \rightarrow \langle T, a\varphi \rangle$  définit bien

une distribution si  $\varphi_j \rightarrow 0$

dans  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$  alors  $(a\varphi_j) \rightarrow 0$

dans  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \langle T, a\varphi_j \rangle \rightarrow 0$  d'où

2. si  $T$  est d'ordre  $\leq n$  alors  $aT$  est d'ordre  $\leq m$

3.  $\text{Supp}(aT) \subset \text{Supp}(a) \cap \text{Supp}(T)$

on raisonne par l'absurde

Soit  $x_0 \notin (\text{Supp } T \cap \text{Supp } a)$

i.e.:  $x_0 \notin \text{Supp } T$  ou  $x_0 \notin \text{Supp } a$

\*) si  $x_0 \notin \text{Supp } a$ , c.à.d.  $\exists V_{x_0} \text{ tq}$

$$a(x) = 0 \quad \forall x \in V_{x_0}$$

$$\Rightarrow a\varphi = 0, \forall \varphi \in \mathcal{D}(V_{x_0})$$

$$\Rightarrow \langle T, a\varphi \rangle = 0 \Rightarrow \langle aT, \varphi \rangle = 0$$

i.e.:  $x_0 \notin \text{Supp}(aT)$

4. On fixe  $a = a(x)$  dans  $C^\infty(\mathbb{R}^n)$

L'application  $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$

$$T \mapsto aT$$

est alors linéaire et continue

ie:  $T_j \rightarrow T$  dans  $D'(\mathbb{R}^n)$

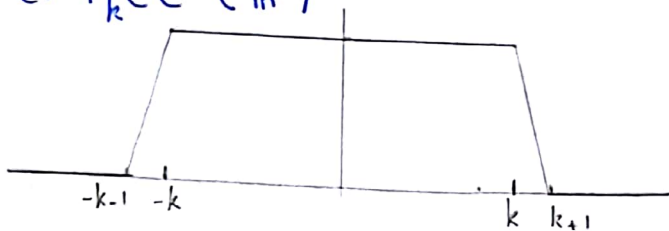
$\Rightarrow a T_j \rightarrow a T$  dans  $D'(\mathbb{R}^n)$

5. Tout élement  $T \in D'(\mathbb{R}^n)$  est limité dans  $D'(\mathbb{R}^n)$  d'une suite de distribution à support compact

$k \in \mathbb{N}^*$

$$\psi_k(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } |x| \leq k \\ 0 & \text{si } |x| \geq k+1 \end{cases}$$

et  $\psi_k \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$



$T \in D'(\mathbb{R}^n)$

$T_k = \psi_k T \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$

$$\langle T_k, \varphi \rangle = \langle \psi_k T, \varphi \rangle = \langle T, \psi_k \varphi \rangle = \langle T, \varphi \rangle$$

$\forall \varphi \in D(\mathbb{R}^n)$ , pour  $k \gg R$

Si  $\text{supp } \varphi \subset B(0, R)$

## II. Dérivation des distributions:

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  continue

$\varphi: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  dérivable, de classe  $C^1$

$$\varphi \mapsto \int_a^b f(x) \varphi'(x) dx = L(\varphi)$$

$$\text{si } f \in C^1, L(\varphi) = \left[ f(x) \varphi(x) \right]_a^b - \int_a^b f'(x) \varphi(x) dx$$

## Définition:

(dans  $\mathbb{R}$ )

la dérivée d'une distribution

$T \in D'(\mathbb{R})$  est définie par:

$$\langle T', \varphi \rangle = -\langle T, \varphi' \rangle, \forall \varphi \in D(\mathbb{R})$$

## Exemple:

$f \in L^1_{loc}(\mathbb{R})$

$$\langle T'_f, \varphi \rangle = -\langle T_f, \varphi' \rangle = -\int f(x) \varphi'(x) dx$$

si  $f$  est de plus, de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}$

$\text{supp } \varphi \in [-\alpha, \alpha]$

$$= -\int_{-\alpha}^{\alpha} f(x) \varphi'(x) dx = \int_{-\alpha}^{\alpha} f'(x) \varphi(x) dx$$

$$= \langle T_{f'}, \varphi \rangle$$

Ainsi, lorsque  $f$  est une  $f \in C^1$  la dérivée au sens de distribution coïncide avec sa dérivée usuelle.

$$(T_f)' = T_{f'}$$

## Définition:

(dans  $\mathbb{R}^d$ )

$$\left\langle \frac{\partial T}{\partial x_j}, \varphi \right\rangle = -\left\langle T, \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right\rangle$$

pour  $\varphi \in D(\mathbb{R}^n)$

## Exemple:

1. Dans  $D'(\mathbb{R}^n)$

$$\delta'_0 = ? , \langle \delta'_0, \varphi \rangle = -\langle \delta_0, \varphi' \rangle = -\varphi'(0)$$

2.  $H' = ?$

$$\langle H', \varphi \rangle = -\langle H, \varphi' \rangle = -\int_{\mathbb{R}} H(x) \varphi'(x) dx$$

$$= - \int_0^{\infty} \varphi'(x) dx = \varphi(0) = \langle \delta_0, \varphi \rangle$$

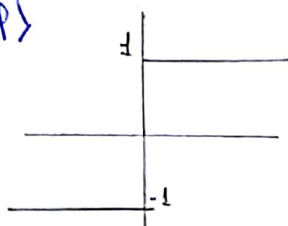
$$\Rightarrow H' = \delta_0$$

$$3. f(x) = |x|$$

$$\langle (Tf)', \varphi \rangle = - \langle Tf, \varphi' \rangle$$

$$\begin{aligned} &= - \int_{\mathbb{R}} |x| \varphi'(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^0 x \varphi'(x) dx - \int_0^{\infty} x \varphi'(x) dx \\ &= x \varphi(x) \Big|_{-\infty}^0 - \int_{-\infty}^0 \varphi(x) dx \\ &\quad - x \varphi(x) \Big|_0^{\infty} + \int_0^{\infty} \varphi(x) dx \\ &= - \int_{-\infty}^0 \varphi + \int_0^{\infty} \varphi \\ &= \langle Tg, \varphi \rangle \end{aligned}$$

$$g(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } x > 0 \\ -1 & \text{si } x < 0 \end{cases}$$



4. Dans  $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^2)$

$$\langle T, \varphi \rangle = \int_{\mathbb{R}} \varphi(t, t) dt$$

Que vaut  $\frac{\partial T}{\partial x} + \frac{\partial T}{\partial y}$  ?

$$\begin{aligned} \langle \frac{\partial T}{\partial x} + \frac{\partial T}{\partial y}, \varphi \rangle &= - \langle T, \frac{\partial \varphi}{\partial x} \rangle - \langle T, \frac{\partial \varphi}{\partial y} \rangle \\ &= - \langle T, \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \rangle \\ &= - \int_{\mathbb{R}} \left[ \frac{\partial \varphi}{\partial x}(t, t) + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(t, t) \right] dt \\ &= - \int_{\mathbb{R}} \frac{d}{dt} (\varphi(t, t)) dt = 0 \\ &= - \left[ \varphi(t, t) \right]_{-\infty}^{\infty} = 0 \text{ (car } \varphi \text{ est à support compact)} \end{aligned}$$

$$\langle 2y \frac{\partial T}{\partial x} + \frac{\partial T}{\partial y}, \varphi \rangle = \langle \frac{\partial T}{\partial x}, \varphi \rangle + \langle \frac{\partial T}{\partial y}, \varphi \rangle - 2.$$

$$= \langle \frac{\partial T}{\partial x}, \varphi \rangle - \langle T, \frac{\partial \varphi}{\partial y} \rangle$$

$$= - \langle T, 2y \frac{\partial \varphi}{\partial x} \rangle - \langle T, \frac{\partial \varphi}{\partial y} \rangle$$

$$= - \langle T, 2y \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \rangle$$

$$\begin{aligned} \langle \frac{y}{2} \frac{\partial T}{\partial x} + \frac{\partial T}{\partial y}, \varphi \rangle &= - \int_{\mathbb{R}} \left( 2 \frac{\partial \varphi}{\partial x}(t^2, t) + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(t^2, t) \right) dt \\ &= \frac{d}{dt} (\varphi(t^2, t)) \end{aligned}$$

Remarque:

1. La dérivation est continue de

$\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$

$$\text{si } T_j \longrightarrow T \text{ alors } \frac{\partial T_j}{\partial x_k} \longrightarrow \frac{\partial T}{\partial x_k}$$

$$T(x) = \sum_{k \geq 0} e^{2i\pi k x} = 1 + \sum_{k \geq 1} e^{2i\pi k x}$$

$$S(x) = \sum_{k \geq 1} \frac{e^{2i\pi k x}}{k^2}, \text{ c'est une fct}$$

continue sur  $\mathbb{R}$

$\Rightarrow S$  définit une distribution

sur  $\mathbb{R}$

$$S(x) = \lim_{N \rightarrow \infty} S_N(x)$$

$$S_N(x) = \sum_{k=1}^N \frac{e^{2i\pi k x}}{k^2}$$

$$\|S - S_N\|_{\infty} = \sup_{x \in \mathbb{R}} |S(x) - S_N(x)|$$

$$\leq \sum_{k \geq N+1} \frac{1}{k^2}$$

$$S_N \longrightarrow S \text{ pour } \|\cdot\|_{\infty}$$



$$\Rightarrow S_N \longrightarrow S \text{ ds } D'(\mathbb{R})$$

$$\Rightarrow T_{S_N}'' \longrightarrow T'' \text{ ds } D'(\mathbb{R})$$

$$T_{S_N}'' = -4\pi^2 \sum_{k=1}^N e^{j\pi k x}$$

$$= \left\langle \sum_{j=0}^m \frac{c_j}{j!} (-1)^j \delta_0^{(j)}, \varphi \right\rangle$$

### Théorème :

Toute distribution supportée par l'origine est combinaison linéaire et dérivées de la masse de Dirac

Preuve : (dans  $\mathbb{R}$ )

$$T \in D'(\mathbb{R}), \text{ Supp } T \subset \{0\}$$

$$\text{Si } \text{Supp } T = \emptyset$$

$$T = 0, \quad T = 0 \cdot \delta_0$$

$$\text{Si } \text{Supp } T = \{0\}, \quad \exists \alpha_0, \dots, \alpha_N \in \mathbb{C}$$

$$T = \alpha_0 \delta_0 + \alpha_1 \delta_0' + \dots + \alpha_N \delta_0^{(N)}$$

$$\text{Supp } T \subset k$$

$$\text{ordre}(T) < \infty$$

$$\varphi \in C_c^\infty(\mathbb{R})$$

$$\varphi(x) = \sum_{j=0}^m \frac{x^j}{j!} \varphi^{(j)}(0) + R_m(x)$$

$$\langle T, R_m \rangle = 0$$

$$\langle T, \varphi \rangle = \sum_{j=0}^n \left\langle T, \frac{\varphi^{(j)}(0)}{j!} x^j \right\rangle$$

$$= \sum_{j=0}^m \frac{\langle T, x^j \rangle}{j!} \varphi^{(j)}(0)$$

$$= \sum_{j=0}^m \frac{c_j}{j!} (-1)^j \langle \delta_0^{(j)}, \varphi \rangle$$

## Théorème : Formules des sauts

Soit  $f$  une fct de classe  $C^1$  par morceaux sur  $\mathbb{R}$ , càd qu'il existe une suite  $(a_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ,  $a_k < a_{k+1}$ , telle que  $f$  est de classe  $C^1$  sur  $]a_k, a_{k+1}[$  et  $f$  et  $f'$  se prolongent continuellement sur les intervalles  $[a_k, a_{k+1}]$

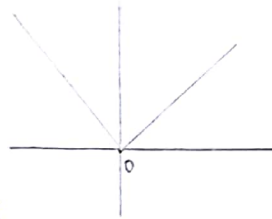
on a alors la formule des sauts :

$$T_f' = \{f'\} + \sum_{k \in \mathbb{Z}} [f(a_{k+0}) - f(a_{k-0})] \delta_{a_k}$$

où  $\{f'\}$  désigne la dérivée usuelle de  $f$  en dehors des points  $a_k$

Exemple.

1.  $f(x) = |x|$



$f$  est  $C^1$  par morceaux

$$T_f' = \{f'\} + 0 \cdot \delta_0$$

$$= \{f'\} = \begin{cases} 1 & \text{si } x > 0 \\ -1 & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

2.  $f(x) = E(x)$

$$T_f' = \{f'\} + \sum_{k \in \mathbb{Z}} \delta_k$$

$f(a_{k+0}) - f(a_{k-0}) = a_k - (a_k - 1) = 1$

Terminologie: le nombre  $f(a_{k+0})$  et  $f(a_{k-0})$  est appelé saut de  $f$  au point  $a_k$ .

Preuve:

$$f \in C_0^\infty(\mathbb{R}), \quad \text{supp } \varphi \subset [-R, R]$$

$$\langle T_f', \varphi \rangle = - \langle T_f, \varphi' \rangle$$

$$= - \int_{\mathbb{R}} f(x) \varphi'(x) dx$$

$$= - \int_{-R}^R f(x) \varphi'(x) dx$$

$$= - \sum_k \int_{a_k}^{a_{k+1}} f \cdot \varphi' dx$$

$$= - \sum_k [f \cdot \varphi]_{a_k}^{a_{k+1}} + \sum_k \int_{a_k}^{a_{k+1}} f' \varphi dx$$

$$\sum_k \int_{a_k}^{a_{k+1}} f' \varphi dx = \int_{-R}^R f' \varphi(x) dx$$

$$= \int_{\mathbb{R}} f'(x) \varphi(x) dx$$

$$= \langle \{f'\}, \varphi \rangle$$

$$= \langle T_{\{f'\}}, \varphi \rangle$$

$$- \sum_k (f \cdot \varphi)_{a_k}^{a_{k+1}} = - (f(a_{k+1-0}) \varphi(a_{k+1-0}) - f(a_{k+0}) \varphi(a_{k+0}))$$

$$= - (f(a_{k+1-0}) \varphi(a_{k+1-0}) - f(a_{k+0}) \varphi(a_{k+0}))$$

$$= - (f(a_{k+1-0}) \varphi(a_{k+1-0}) - f(a_{k+0}) \varphi(a_{k+0}))$$

$$= - (f(a_{k+1-0}) \varphi(a_{k+1-0}) - f(a_{k+0}) \varphi(a_{k+0}))$$

Exercice:

$$f(x) = \log |x|$$

$$|x|^{\frac{1}{2}} \log |x| \rightarrow 0$$

$$x \rightarrow 0$$

$$\exists \alpha > 0, |x| < \alpha, |x|^{\frac{1}{2}} |\log |x|| \leq 1$$

$$\int_{-\alpha}^{\alpha} |\log |x|| dx \leq \int_{-\alpha}^{\alpha} \frac{dx}{\sqrt{|x|}}$$

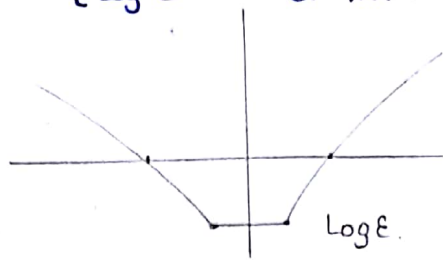
$$= 2 \int_0^{\alpha} \frac{dx}{\sqrt{x}}$$

$$< \infty$$

$$\Rightarrow f \in L_{loc}^1(\mathbb{R})$$

Que vaut  $T'_f$ ?

$$f_\epsilon(x) = \begin{cases} \log|x| & \text{si } |x| > \epsilon \\ \log \epsilon & \text{si } |x| \leq \epsilon \end{cases}$$



$$f_\epsilon \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0^+} f \quad \text{ds } D'(\mathbb{R})$$

$$\varphi \in D'(\mathbb{R})$$

$$\langle f_\epsilon, \varphi \rangle \longrightarrow \langle f, \varphi \rangle ?$$

$$\int_{\mathbb{R}} f(x) \varphi(x) - \int_{\mathbb{R}} f_\epsilon(x) \varphi(x)$$

$$= \int_{\mathbb{R}} (f(x) - f_\epsilon(x)) \varphi(x) dx$$

$$= \int_{-\epsilon}^{\epsilon} (\log|x| - \log \epsilon) \cdot \varphi(x) dx.$$

$$|\int| \leq \|\varphi\|_\infty \int_{-\epsilon}^{\epsilon} |\log|x|| + |\log \epsilon| dx$$

$$\int_{-\epsilon}^{\epsilon} |\log|x|| dx \leq 4 \int_0^{\epsilon} \frac{dx}{2\sqrt{x}} = 4\sqrt{\epsilon}$$

$$\Rightarrow |\int| \leq 2\epsilon |\log \epsilon|$$

$$T'_{f_\epsilon} \longrightarrow T'_f.$$

$$T'_{f_\epsilon} = \{f'_\epsilon\}$$

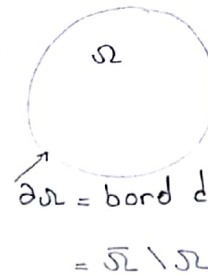
$$\langle T'_{f_\epsilon}, \varphi \rangle = \int_{|x| > \epsilon} \frac{\varphi(x)}{x} dx$$

$$\langle T'_f, \varphi \rangle = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} \int_{|x| > \epsilon} \frac{\varphi(x)}{x} dx = \langle \mathcal{V}_p(\frac{1}{x}), \varphi \rangle$$

## Formule des Sautes dans l'espace:

on considère un ensemble ouvert  $\Omega$  de  $\mathbb{R}^n$  (vase de Klein)

$$\Omega = \text{disque} = D(0, R)$$



on suppose que ce bord  $\partial\Omega$  est "régulier"

## Théorème:

$\Omega$  ouvert borné et régulier

$$\text{de } \mathbb{R}^n, \quad \Omega' = \mathbb{R}^n \setminus \bar{\Omega}$$

Soit  $f$  une fct définie sur  $\mathbb{R}^n$

dont les restrictions à  $\Omega$  et  $\Omega'$

se prolongent respectivement

en des elts de  $C^1(\bar{\Omega})$  et  $C^1(\bar{\Omega}')$

Pour  $x \in \partial\Omega$ , on note  $f_{\text{int}}(x)$  et  $f_{\text{ext}}(x)$

Les valeurs de ces prolongement

$$\frac{\partial T_f}{\partial x_j} = \left\{ \frac{\partial f}{\partial x_j} \right\} + \left[ f_{\text{ext}}(x) - f_{\text{int}}(x) \right] \gamma(x) e_j(x) d\sigma$$

où  $\gamma(x)$  est le vecteur unitaire

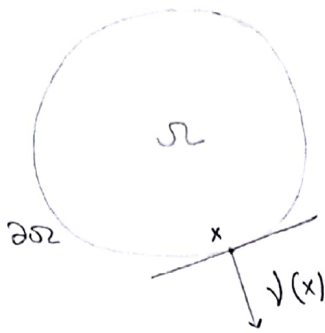
normale sortant à  $\partial\Omega$ , au pt  $x$

$d\sigma$  est la mesure de surface

sur  $\partial\Omega$  et  $e_j$  le  $j$ -ème vecteur de



de la base canonique de  $\mathbb{R}^n$



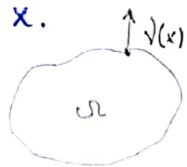
### Théorème : Formule de Stokes

$\Omega$  un ouvert borné de  $\mathbb{R}^n$ , de bord  $\partial\Omega$  régulier

$X$  un champs de vecteurs dont les coefficients  $g$  appartiennent à  $C^1(\bar{\Omega})$

$$\text{alors } \int_{\Omega} \text{div } X(x) dx = \int_{\partial\Omega} X(x) \cdot \nu(x) d\sigma(x)$$

avec  $\nu(x)$  : vecteur normale sortant à  $\partial\Omega$  au pt  $x$ .



### Exemple :

$$\mathbb{R}^2, \Omega = D(0,1)$$

$$\partial\Omega = S^1 = \text{cercle unité}$$

$$X(x,y) = (a(x,y), b(x,y)) \in C^1(\mathbb{R}^2)$$

$$\text{div } X(x,y) = \frac{\partial a}{\partial x}(x,y) + \frac{\partial b}{\partial y}(x,y)$$

$$(x,y) \in S^1 \quad \nu(x,y) = ?$$

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} \left( \frac{\partial a}{\partial x}(x,y) + \frac{\partial b}{\partial y}(x,y) \right) dx dy \\ = \int_{S^1} (x a(n,y) + y b(n,y)) d\sigma(n,y) \end{aligned}$$

En Coordonnées polaires :

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \quad d\sigma = dr d\theta$$

$$\int_0^1 \int_0^{2\pi} \left( \frac{\partial a}{\partial x}(r \cos \theta, r \sin \theta) + \frac{\partial b}{\partial y}(r \cos \theta, r \sin \theta) \right) dr d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} (\cos \theta a(\cos \theta, \sin \theta) + \sin \theta b(\cos \theta, \sin \theta)) d\theta$$

Corollaire : Formule d'intégration par partie

$$f, g \in C^1(\bar{\Omega})$$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} g(x) \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) dx &= - \int_{\Omega} f(x) \frac{\partial g}{\partial x_j}(x) dx \\ &+ \int_{\partial\Omega} f(x) g(x) \nu_j(x) d\sigma \end{aligned}$$

Preuve :

Appliquer la formule de Stokes

$$\text{avec } X(n) = f(n) g(n) e_j$$

$$\int_{\Omega} \text{div } X dx = \int_{\partial\Omega} X \cdot \nu d\sigma$$

$$\text{div } X = \frac{\partial f}{\partial x_j} g + f \frac{\partial g}{\partial x_j}$$

$$\int_{\Omega} \left( f \frac{\partial g}{\partial x_j} + g \frac{\partial f}{\partial x_j} \right) dx = \int_{\partial\Omega} f(n) g(n) e_j \cdot \nu(n) d\sigma$$

### Formule de Green :

$\Delta$  = laplacien (opérateur de Laplace)

$$\text{Dans } \mathbb{R}^n, \quad \Delta = \sum_{j=1}^n \frac{\partial^2}{\partial x_j^2}$$

$$u, v \in C^2(\bar{\Omega})$$

$$\int_{\Omega} (u \Delta v - v \Delta u) dx = \int_{\partial \Omega} (u \frac{\partial v}{\partial \nu} - v \frac{\partial u}{\partial \nu}) d\sigma$$

Théorème: Formule des sauts de L'espace.

$$\frac{\partial u}{\partial \nu} = \nabla u \cdot \nu$$

$$\Omega, \Omega' = \mathbb{R}^n \setminus \bar{\Omega}$$

Exemple:

$$\Omega = B(0, R)$$

$$\nu(x) = \frac{x}{R}$$

$$\frac{\partial u}{\partial \nu} = \frac{\partial u}{\partial r}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_j} T_f = \left\{ \frac{\partial f}{\partial x_j} \right\} + [f_{ext} + f_{int}] \nu(x) e_j$$

$$\text{ie. } \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$$

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial T_f}{\partial x_j}, \varphi \right\rangle &= \int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial x_j} \varphi dx + \int_{\Omega'} \frac{\partial f}{\partial x_j} \varphi dx \\ &\quad + \int_{\partial \Omega} [f_{ext} + f_{int}] \nu(x) e_j \varphi(x) d\sigma \end{aligned}$$

Preuve:

Appliquer Stokes avec

$$x = u \nabla v, \quad y = v \nabla u$$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \operatorname{div} x dx &= \int_{\Omega} (\nabla u \nabla v + u \Delta v) dx \\ &= \int_{\partial \Omega} x \cdot \nu d\sigma = \int_{\partial \Omega} u \frac{\partial v}{\partial \nu} d\sigma \end{aligned}$$

$$x = u \nabla v = \begin{pmatrix} u \frac{\partial v}{\partial x_1} \\ u \frac{\partial v}{\partial x_2} \\ \vdots \\ u \frac{\partial v}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

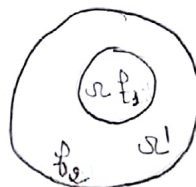
$$\begin{aligned} \operatorname{div} x &= \frac{\partial u}{\partial x_1} \frac{\partial v}{\partial x_1} + u \frac{\partial^2 v}{\partial x_1^2} + \frac{\partial u}{\partial x_2} \frac{\partial v}{\partial x_2} \\ &\quad + u \frac{\partial^2 v}{\partial x_2^2} + \dots + \frac{\partial u}{\partial x_n} \frac{\partial v}{\partial x_n} + u \frac{\partial^2 v}{\partial x_n^2} \end{aligned}$$

$$= \nabla u \nabla v + u \Delta v.$$

$$u (\operatorname{div} \nu) = u \frac{\partial v}{\partial u}$$

Preuve:  $\left\langle \frac{\partial T_f}{\partial x_j}, \varphi \right\rangle = ? \quad \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$

$$\begin{aligned} &= - \left\langle T_f, \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right\rangle = - \int_{\Omega} f(x) \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} dx \\ &\quad - \int_{\Omega'} f(x) \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} dx \\ &= \int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) \varphi(x) dx + \int_{\partial \Omega} f_{int} \nu(x) e_j \varphi(x) d\sigma \\ &\quad + \int_{\Omega'} \frac{\partial f}{\partial x_j} \varphi dx - \int_{\partial \Omega'} f_{ext} \nu(x) (-\nu(x) e_j) d\sigma \end{aligned}$$



Exemple: Dans \$\mathbb{R}^2\$, \$u(x,y) = \frac{1}{\pi z} = \frac{1}{\pi(x+iy)}\$

$$\mathcal{P} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial}{\partial x} + i \frac{\partial}{\partial y} \right) \quad (\text{opérateur de Cauchy-Riemann})$$

$$\mathcal{P} u = ? = \delta_0$$

$$\langle \mathcal{P} u, \varphi \rangle = \varphi(0,0) \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$$



$$u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n) ??$$

pour  $\rightarrow u \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$   
mo'elle  
d'finir une  
distribution.

$$\int_{D(0,R)} |u(x,y)| dx dy$$

$$\frac{1}{\pi} \int_{D(0,R)} \frac{dx dy}{\sqrt{x^2+y^2}} \stackrel{\text{Coord. polaires}}{=} \frac{1}{\pi} \int_0^R \int_0^{2\pi} \frac{r dr d\theta}{r}$$

dans  $\mathbb{R}^n$ ,  $\frac{1}{r^{n-1}} dr d\omega$

$$\text{Supp } \varphi \subset D(0,R)$$

$$\langle \mathcal{R}u, \varphi \rangle = -\frac{1}{2\pi} \left\langle \frac{1}{x+iy}, \frac{\partial \varphi}{\partial x} + i \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right\rangle$$

$$z = re^{i\theta}$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \iint_{D(0,R)} \frac{1}{x+iy} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} + i \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) dx dy$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \int_0^R \int_0^{2\pi} \frac{1}{r} e^{-i\theta} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x}(re^{i\theta}) + i \frac{\partial \varphi}{\partial y}(re^{i\theta}) \right) r dr d\theta$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \int_0^R \int_0^{2\pi} e^{-i\theta} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x}(re^{i\theta}) + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(re^{i\theta}) \right) dr d\theta$$

$$= I$$

$$\varphi(r \cos \theta, r \sin \theta) = g(r, \theta)$$

$$\frac{\partial g}{\partial r}(r, \theta) = \frac{\partial \varphi}{\partial x}(-) \cos \theta + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(-) \sin \theta$$

$$\frac{\partial g}{\partial \theta}(r, \theta) = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}(-) r \sin \theta + \frac{\partial \varphi}{\partial y}(-) r \cos \theta$$

$$r \cos \theta \frac{\partial g}{\partial r} - \sin \theta \frac{\partial g}{\partial \theta} = \frac{\partial \varphi}{\partial x}(-) r$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \varphi}{\partial x}(re^{i\theta}) = \cos \theta \frac{\partial g}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y}(re^{i\theta}) = \sin \theta \frac{\partial g}{\partial r} + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta}$$

$$r \sin \theta \frac{\partial g}{\partial r} + \cos \theta \frac{\partial g}{\partial \theta} = r \frac{\partial \varphi}{\partial y}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x}(re^{i\theta}) + i \frac{\partial \varphi}{\partial y}(re^{i\theta}) = e^{i\theta} \frac{\partial g}{\partial r}(r, \theta) + i \frac{e^{i\theta}}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta}(r, \theta)$$

$$I = -\frac{1}{2\pi} \int_0^R \int_0^{2\pi} \left( \frac{\partial g}{\partial r} + i \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta} \right) d\theta dr$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \left( \int_0^R \frac{\partial g}{\partial r}(r, \theta) dr \right) d\theta$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} (-\varphi(0, \theta)) d\theta = \varphi(0,0)$$

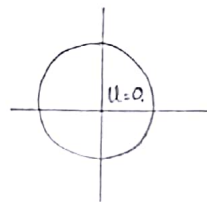
$$(x,y) \neq (0,0)$$

$$\frac{\partial}{\partial x} + i \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{x+iy} \right)$$

$$= \frac{-1}{(x+iy)^2} + \frac{1}{(x+iy)^2} = 0$$

$$u(x,y) = \frac{1}{\pi z} \cdot \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \frac{1}{|z| + \varepsilon} \frac{1}{|z| - \varepsilon}$$

$$\frac{1}{\pi z} = \frac{1}{\pi(x+iy)} = u(x,y)$$



$$\frac{\partial u}{\partial x} = \left\{ \frac{\partial u}{\partial n} \right\} + \frac{1}{\pi(x+iy)} \nabla(x,y) \cdot e_1 dr$$

$$i \frac{\partial u}{\partial y} = \left\{ i \frac{\partial u}{\partial y} \right\} + \frac{(+i) \cdot 1}{\pi(x+iy)} \nabla(x,y) \cdot e_2 dr$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial u}{\partial y} = \cancel{\left\{ \frac{\partial u}{\partial n} \right\}} + \frac{1}{\pi \varepsilon} d\sigma = \frac{1}{\pi} d\theta$$

$$(x,y) \in C(\text{cercle})$$

$$\nabla(x,y) = \left( \frac{x}{\varepsilon}, \frac{y}{\varepsilon} \right)$$

$$\frac{1}{\pi(x+iy)} \left( \frac{x}{\varepsilon} + i \frac{y}{\varepsilon} \right) = \frac{1}{\pi \varepsilon}$$

$$d\sigma = \varepsilon d\theta$$

$$\langle Pu, \varphi \rangle = \left\langle \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial u}{\partial y} \right), \varphi \right\rangle$$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \frac{1}{\pi} \varphi(\varepsilon, \theta) d\theta$$

**Définition:**

$$P(D) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha D^\alpha \quad (a_\alpha \in \mathbb{C})$$

un opérateur différentiel à coeff. cste.

on dit qu'une distribution  $E$  est

solution d'ordre de  $P(D)$ . si  $P(D)E = \delta_0$

$E$  est aussi appelée sol<sup>e</sup> fondamentale de  $P$ .

$$D_x^\alpha = D_{x_1}^{\alpha_1} \dots D_{x_n}^{\alpha_n}$$

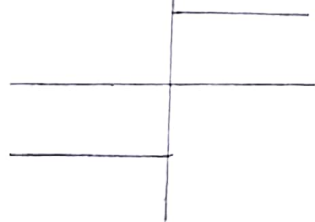
$$D_{x_j}^{\alpha_j} = \frac{1}{i} \frac{\partial^{\alpha_j}}{\partial x_j^{\alpha_j}} ?$$

Exemple:

$$1. \text{ Dans } \mathbb{R}; P(D) = \frac{d}{dx}$$

$$E = H$$

$$\frac{dH}{dx} = H' = \delta_0$$



$$2. \text{ Dans } \mathbb{R}, P = \frac{d}{dx} - \lambda; \lambda \in \mathbb{C}$$

$$E = e^{\lambda x} H.$$

$$PE = (e^{\lambda x} H)' - \lambda e^{\lambda x} H$$

$$= \lambda e^{\lambda x} H - \lambda e^{\lambda x} H + e^{\lambda x} \delta_0$$

$$= e^{\lambda \cdot 0} \delta_0 = \delta_0$$

$$u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}), f \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$$

$$(fu)' = f'u + fu', \text{ en effet,}$$

$$\langle (fu)', \varphi \rangle = -\langle fu, \varphi' \rangle = -\langle u, f\varphi' \rangle$$

$$= -\langle u, (f\varphi)' - f'\varphi \rangle$$

$$= -\langle u, (f\varphi)' \rangle + \langle u, f'\varphi \rangle$$

$$= \langle fu', \varphi \rangle + \langle f'u, \varphi \rangle$$

$$= \langle f'u + fu', \varphi \rangle$$

$$\text{D'où } (fu)' = f'u + fu'$$

$$3. \lambda, \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}. f \in \mathcal{C}_0^\infty(\mathbb{R}^{n+1})$$

$$\langle E, \varphi \rangle = \int_0^\infty e^{-\lambda t} \varphi(t, \alpha_1 t, \dots, \alpha_n t) dt$$

$$P = \frac{\partial}{\partial t} + \sum_{j=1}^n \alpha_j \frac{\partial}{\partial x_j} + \lambda$$

$$? PE = \delta_0 \Leftrightarrow PE(\varphi) = \varphi(0)?$$

$\langle E, \varphi \rangle$  est bien définie, en effet,

$\forall K$  compact de  $\mathbb{R}^{n+1}$ ,  $\varphi \in \mathcal{D}_K$

$$K \subset B_{(0,R)}$$

$$|\langle E, \varphi \rangle| \leq \int_0^R e^{-\lambda t} \|\varphi\|_\infty dt$$

$$|\langle E, \varphi \rangle| \leq \int_0^R e^{-\lambda t} \|\varphi\|_\infty dt$$

$$= \frac{1 - e^{-\lambda R}}{\lambda} \|\varphi\|_\infty$$

$$\langle PE, \varphi \rangle = ?$$

$$PE = \frac{\partial E}{\partial t} + \sum_{j=1}^n \alpha_j \frac{\partial E}{\partial x_j} + \lambda E$$

$$\langle P(E), \varphi \rangle = \left\langle \frac{\partial E}{\partial t}, \varphi \right\rangle + \sum_{j=1}^n \alpha_j \left\langle \frac{\partial E}{\partial x_j}, \varphi \right\rangle + \langle \lambda E, \varphi \rangle$$

$$= -\langle E, \frac{\partial \varphi}{\partial t} \rangle - \sum \langle E, \alpha_j \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \rangle + \langle E, \lambda \varphi \rangle$$

$$= \int_0^\infty e^{-\lambda t} \left[ \frac{\partial \varphi}{\partial t}(t, \alpha_1 t, \dots, \alpha_n t) + \sum \alpha_j \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x_j} \right) - \lambda \varphi(-) \right] dt$$

$$= - \int_0^\infty \frac{d}{dt} (e^{-\lambda t} \varphi(t, \alpha_1 t, \dots, \alpha_n t)) dt$$

Composition de dérivation

$$= \varphi(0, 0)$$

$$\text{D'où } PE = \delta_0$$

### Remarque:

une solution entière de  $P(D)$  lorsqu'elle existe, n'est pas unique en général. On peut tjrs lui ajouter une distribution ds le rayon de  $P(D)$

$$\left. \begin{array}{l} P(D)E = \delta_0 \\ \text{si } P(D)u = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow P(D)(E+u) = \delta_0$$

Exemple.

$$\textcircled{1} \mathbb{R}^2$$

$$P = \bar{\partial} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2}(\partial_x + i\partial_y)$$

$$E = \frac{1}{\pi z} = \frac{1}{\pi(x+iy)}$$

$h = h(z)$  = fonction holomorphe

les fct. holomorphes sont les moyaux de  $P = \bar{\partial} = \frac{1}{2}(\partial_x + i\partial_y)$

Em effet:

$$(\partial_x + i\partial_y)(z)$$

$$(\partial_x + i\partial_y)(x+iy) = 1 - 1 = 0$$

$$\textcircled{2} \text{ dans } \mathbb{R}^3$$

$$\Delta = \partial^2 x + \partial^2 y + \partial^2 z$$

$$E = \frac{c}{r} = \frac{c}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\Delta E = \delta_0$$

$$h \in C^\infty, \Delta(E+h) = \delta_0$$

$$\Delta h = 0$$

$$h(x, y, z) = \alpha x + \beta y + \gamma z$$

### 3. Convolution des distributions:

#### Définition:

- $T \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$ : distribution à support compact
- $S \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ : distribution

on appelle produit de convolution de  $T$  et  $S$  la distribution définie par :

$$\langle T * S, \varphi \rangle = \langle T_x, \langle S_y, \varphi(x+y) \rangle \rangle$$

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$$

Exple:

$$\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \langle S_y, \varphi(x+y) \rangle$$

$\forall x$  fixe,  $x \in \mathbb{R}^n$ .

$$y \mapsto \varphi(x+y) \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$$

$$\text{et } \text{supp } \varphi(x+y) = \text{supp } \varphi + \{x\}$$



$$\langle \delta_y, \varphi(x+y) \rangle = \varphi(x) \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$$

$$\partial_x^\alpha \langle \delta_y, \varphi(x+y) \rangle = \langle \delta_y, \partial_x^\alpha \varphi(x+y) \rangle$$

(Théorème de dérivation sous le crochet)

Exemple, très important:

$$f \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n), \text{ supp } f \text{ sur compact}$$

$$g \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$$

$$T \longrightarrow T_f \text{ et } S \longrightarrow T_g$$

$$T_f * T_g, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$$

$$I = \langle T_f * T_g, \varphi \rangle$$

$$= \langle T_{f_x}, \langle T_{g_y}, \varphi(x+y) \rangle \rangle$$

$$\langle T_{g_y}, \varphi(x+y) \rangle = \int_{\mathbb{R}^n} g(y) \varphi(x+y) dy$$

donc

$$I = \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \left( \int_{\mathbb{R}^n} g(y) \varphi(x+y) dy \right) dx$$

$\varphi$  comme  $\varphi \in \text{Compact}$   $(x+y) \in \text{Compact}$  par:

$$\Rightarrow \varphi \in \text{Compact}, x \in \text{Compact}$$

car  $f \in \text{Compact}$ .

$$\text{on pose } S = x+y, \text{ Jacobienne } = |J| \\ L = x.$$

$$I = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} f(L) g(S-L) \varphi(S) dS dL$$

Tonelli  
Fubini.

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \left( \int_{\mathbb{R}^n} f(L) g(S-L) dL \right) \varphi(S) dS$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} (f * g)(S) \varphi(S) dS$$

$$\langle T_f * T_g, \varphi \rangle = \langle T_{f * g}, \varphi \rangle$$

$$T_f * T_g = T_{f * g}$$

Remarques:

1. cette convolution admet  $\delta_0$  comme  
elt neutre

$$\langle T * \delta_0, \varphi \rangle = \langle T_x, \underbrace{\langle \delta_0(y), \varphi(x+y) \rangle}_{\varphi(x)} \rangle \\ = \langle T_x, \varphi(x) \rangle$$

2. Elle est commutative et associative  
(...)

3. Dérivation d'une convolution

$$\partial_{x_j} (T * S) = \partial_{x_j} T * S = T * \partial_{x_j} S$$

4. si  $\varphi \in C^\infty_0(\mathbb{R}^n)$ , on vérifie que  
 $T * \varphi$  est une fct  $C^\infty$  définie

par:

$$(T * \varphi)(x) = \langle T_y, \varphi(x-y) \rangle$$

5. Si  $(\rho_k)$  est une approximation  
de l'identité alors, pour toute  
 $u \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$

la suite de fct  $C^\infty$

$$u_k = \rho_k * u \text{ converge vers } u.$$

$$ds \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$$

$$\rho_k * u \longrightarrow u \\ \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$$

⑥ -  $\mathcal{P}(D)$  opérateur différentiel

à coeff. cst.

$E$  est une solution éltaire

de  $\mathcal{P}(D)$ , alors :

$$\mathcal{P}(D)(E * V) = V, \quad \forall V \in \mathcal{E}'(\mathbb{R}^n)$$

(permet la résolution de EDP)

$$\mathcal{P}_0 V = V$$

on prend  $u = (E * V)$

$$\text{car } \mathcal{P}(D)(E * V) = V$$

$$\mathcal{P}(E * V) = (\mathcal{P}E) * V$$

$$= \delta_0 * V = V$$

$$7. \text{ Supp}(T * S) \subset \text{Supp } T + \text{Supp } S$$

il faut que  $T$  ou  $S$  a support

compact.

si non on met barre

Application:

$$\mathcal{D}'_+(\mathbb{R}) = \{T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}), \text{Supp } T \subset \mathbb{R}_+\}$$

$\mathcal{D}'_+$  est une algèbre pour la

convolution.