## Міністерство освіти і науки України Національний університет «Львівська політехніка»

Кафедра ЕОМ



до лабораторної роботи № 2

з дисципліни «Моделювання комп'ютерних систем» на тему:

«Структурний опис цифрового автомата Перевірка роботи автомата за допомогою стенда Elbert V2 – Spartan 3A FPGA»

Варіант №8

Виконав: ст. гр. КІ-201 Головко Ілля Прийняв: ст. викладач каф. ЕОМ Козак Н. Б.

## **Мета роботи:** На базі стенда реалізувати цифровий автомат світлових ефектів.

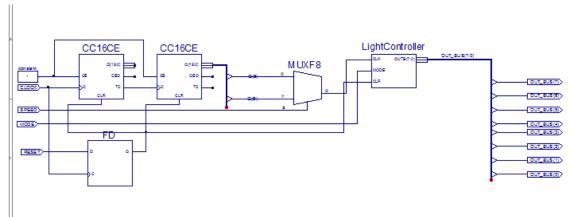
Згідно мого варіанту – другого, потрібно реалізувати комбінації:

Стан#	LED_0	LED_1	LED_2	LED_3	LED_4	LED_5	LED_6	LED_7
0	1	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	0	0	0	0	0	0
2	1	1	1	0	0	0	0	0
3	1	1	1	1	0	0	0	0
4	1	1	1	1	1	0	0	0
5	1	1	1	1	1	1	0	0
6	1	1	1	1	1	1	1	0
7	1	1	1	1	1	1	1	1

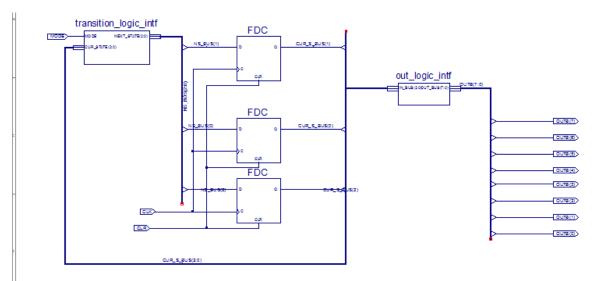
Та дотримуватися таких вимог:

- 1. Пристрій повинен використовувати тактовий сигнал від мікроконтролера і знижувати частоту за допомогою внутрішнього подільника. Мікроконтролер є частиною стенда Elbert V2 Spartan 3A FPGA. Тактовий сигнал заведено на вхід LOC P129 FPGA
- 2. Інтерфейс пристрою повинен мати вхід синхронного скидання (RESET)
- 3. Інтерфейс пристрою повинен мати вхід керування режимом роботи (MODE):
  - 1. Якщо MODE = 0 то стан пристрою інкрементується по зростаючому фронту тактового сигналу пам'яті станів.
  - 2. Якщо MODE = 1 то стан пристрою декрементується по зростаючому фронту тактового сигналу пам'яті станів.
- 4. Інтерфейс пристрою повинен мати однорозрядний вхід керування швидкістю роботи (SPEED):
  - 1. Якщо SPEED = 0 то автомат працю $\epsilon$  зі швидкістю визначеною за замовчуванням
  - 2. Якщо SPEED = 1 то автомат працю $\epsilon$  зі швидкістю B 2 PA3И HИЖЧОЮ ніж в режимі (SPEED = 0)
- 5. Для керування сигналом MODE використати будь який з перемикачів
- 6. Для керування сигналами RESET/SPEED використати будь які з кнопок

## Виконання роботи:



Puc. 1 – схема Top Level



Puc. 2 – cxeмa Light Controller

## Файл TransitionLogic.vhd

library IEEE; use IEEE.STD\_LOGIC\_1164.ALL;

- -- Uncomment the following library declaration if using
- -- arithmetic functions with Signed or Unsigned values
- --use IEEE.NUMERIC\_STD.ALL;
- -- Uncomment the following library declaration if instantiating
- -- any Xilinx primitives in this code.
- --library UNISIM;
- --use UNISIM.VComponents.all;

entity transition\_logic\_intf is

```
Port ( CUR_STATE : in std_logic_vector(2 downto 0);
     MODE: in std logic;
     NEXT_STATE : out std_logic_vector(2 downto 0)
end transition_logic_intf;
architecture transition_logic_arch of transition_logic_intf is
begin
     NEXT_STATE(0) <= ((not CUR_STATE(2) and not CUR_STATE(1)
and not CUR STATE(0)) or
                                    (not CUR_STATE(2) and
CUR STATE(1) and not CUR STATE(0)) or
                                    (CUR_STATE(2) and not
CUR STATE(1) and not CUR STATE(0)) or
                                    (CUR_STATE(2) and
CUR_STATE(1) and not CUR_STATE(0))) after 1ns;
     NEXT STATE(1) <= ((not MODE and not CUR STATE(2) and not
CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or
                                    (not MODE and not
CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and not CUR_STATE(0)) or
                                    (not MODE and CUR STATE(2)
and not CUR STATE(1) and CUR STATE(0)) or
                                    (not MODE and CUR_STATE(2)
and CUR STATE(1) and not CUR STATE(0)) or
                                    (MODE and not CUR_STATE(2)
and not CUR STATE(1) and not CUR STATE(0)) or
                                    (MODE and CUR_STATE(2)
and CUR STATE(1) and CUR STATE(0)) or
                                    (MODE and CUR_STATE(2)
and not CUR STATE(1) and not CUR STATE(0)) or
                                    (MODE and not CUR_STATE(2)
and CUR STATE(1) and CUR STATE(0)) after 1ns;
     NEXT_STATE(2) <= ((not MODE and not CUR_STATE(2) and
CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or
                                    (not MODE and CUR_STATE(2)
and not CUR_STATE(1) and not CUR_STATE(0)) or
                                    (not MODE and CUR STATE(2)
and not CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or
```

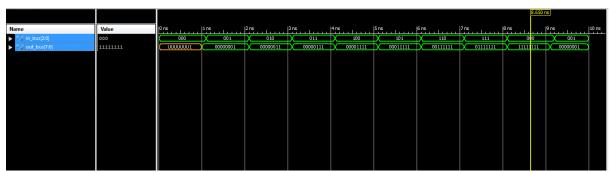
```
(not MODE and CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and not CUR_STATE(0)) or (MODE and not CUR_STATE(2) and not CUR_STATE(1) and not CUR_STATE(0)) or (MODE and CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) or (MODE and CUR_STATE(2) and CUR_STATE(1) and not CUR_STATE(0)) or (MODE and CUR_STATE(2) and not CUR_STATE(1) and CUR_STATE(0)) after 1ns; end transition_logic_arch;
```

```
Файл OutputLogic.vhd
library IEEE;
use IEEE.STD LOGIC 1164.ALL;
-- Uncomment the following library declaration if using
-- arithmetic functions with Signed or Unsigned values
--use IEEE.NUMERIC_STD.ALL;
-- Uncomment the following library declaration if instantiating
-- any Xilinx primitives in this code.
--library UNISIM;
--use UNISIM.VComponents.all;
entity out_logic_intf is
  Port (IN_BUS: in std_logic_vector(2 downto 0);
      OUT_BUS: out std_logic_vector(7 downto 0)
end out_logic_intf;
architecture out_logic_arch of out_logic_intf is
begin
      OUT_BUS(0) <= '1';
      OUT_BUS(1) <= not (not IN_BUS(2) and not IN_BUS(1) and not
IN_BUS(0)) after 1ns;
      OUT_BUS(2) <= not (not IN_BUS(2) and not IN_BUS(1)) after 1ns;
      OUT_BUS(3) <= not ((not IN_BUS(2) and not IN_BUS(1)) or (not
IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and not IN_BUS(0))) after 1ns;
      OUT_BUS(4) \le IN_BUS(2) after 1ns;
```

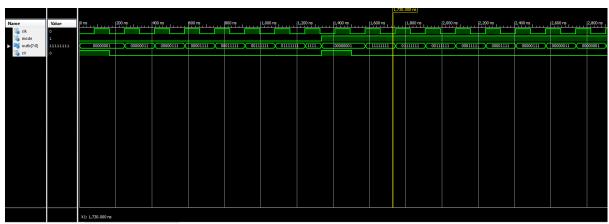
```
OUT_BUS(5) <= ((IN_BUS(2) and IN_BUS(1)) or (IN_BUS(2) and not IN_BUS(1) and IN_BUS(0))) after 1ns;
OUT_BUS(6) <= (IN_BUS(2) and IN_BUS(1)) after 1ns;
OUT_BUS(7) <= (IN_BUS(2) and IN_BUS(1) and IN_BUS(0)) after 1ns;
end out_logic_arch;
```



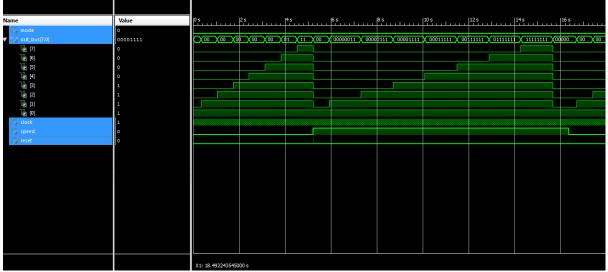
Рис. 3 – Часова діаграма TransitionLogic



Puc. 4 – Часова діаграма OutputLogic



Puc. 5 – Часова діаграма LightController



```
Puc 6. – Часова діграма TopLevel
Файл TestBechTopLevel.vsd
LIBRARY ieee:
USE ieee.std_logic_1164.ALL;
USE ieee.numeric_std.ALL;
LIBRARY UNISIM;
USE UNISIM. Vcomponents. ALL;
ENTITY TopLevel_TopLevel_sch_tb IS
END TopLevel_TopLevel_sch_tb;
ARCHITECTURE behavioral OF TopLevel_TopLevel_sch_tb IS
 COMPONENT TopLevel
 PORT( MODE :
                         STD_LOGIC;
                    OUT STD_LOGIC_VECTOR (7 DOWNTO 0);
     OUT\_BUS :
     CLOCK
                         STD_LOGIC;
                    IN
     SPEED
                    IN
                         STD_LOGIC;
                         STD_LOGIC);
     RESET
                    IN
 END COMPONENT:
 SIGNAL MODE:
                    STD LOGIC:
                         STD_LOGIC_VECTOR (7 DOWNTO 0);
 SIGNAL OUT_BUS
 SIGNAL CLOCK
                         STD\ LOGIC := '0':
 SIGNAL SPEED:
                    STD_LOGIC;
 SIGNAL RESET:
                    STD_LOGIC;
BEGIN
     CLOCK <= not CLOCK after 83ns;
 UUT: TopLevel PORT MAP(
          MODE => MODE,
          OUT\_BUS => OUT\_BUS,
```

```
CLOCK => CLOCK,
           SPEED => SPEED,
           RESET => RESET
 );
-- *** Test Bench - User Defined Section ***
 tb: PROCESS
 BEGIN
           MODE <= '0';
           SPEED <= '0':
           RESET <= '1', '0' after 1ms;
           wait until RESET = '0';
           wait for 2ns;
           assert OUT BUS = "00000001";
           wait for 348128us;
           assert OUT BUS = "00000011";
           wait for 696255us;
           assert OUT_BUS = "00000111";
           wait for 696255us;
           assert OUT_BUS = "00001111";
           wait for 696255us;
           assert OUT_BUS = "00011111";
           wait for 696255us;
           assert OUT BUS = "00111111";
           wait for 696255us;
           assert OUT_BUS = "01111111";
           wait for 696255us;
           assert OUT_BUS = "11111111";
           wait for 696255us;
           SPEED <= '1';
           RESET <= '1', '0' after 1ms;
           wait until RESET = '0';
           wait for 2ms;
           assert OUT_BUS = "00000001";
           wait for 1392509us;
           assert OUT_BUS = "00000011";
           wait for 1392509us;
           assert OUT_BUS = "00000111";
           wait for 1392509us:
           assert OUT_BUS = "00001111";
           wait for 1392509us;
           assert OUT_BUS = "00011111";
           wait for 1392509us;
```

```
assert OUT_BUS = "00111111";
wait for 1392509us;
assert OUT_BUS = "01111111";
wait for 1392509us;
assert OUT_BUS = "11111111";
wait for 1392509us;
SPEED <= '0';
RESET <= '1', '0' after 167ns;
wait until RESET = '0';
END PROCESS;
-- *** End Test Bench - User Defined Section ***

END;
```

**Висновок:** Виконуючи і оформлююи звіт до даної лабораторної роботи я навчився реалізовувати цифровий автомат світлових ефектів використовуючи засоби VHDL в ISE.