

PEMY

Pol Vila Simón - 1674294

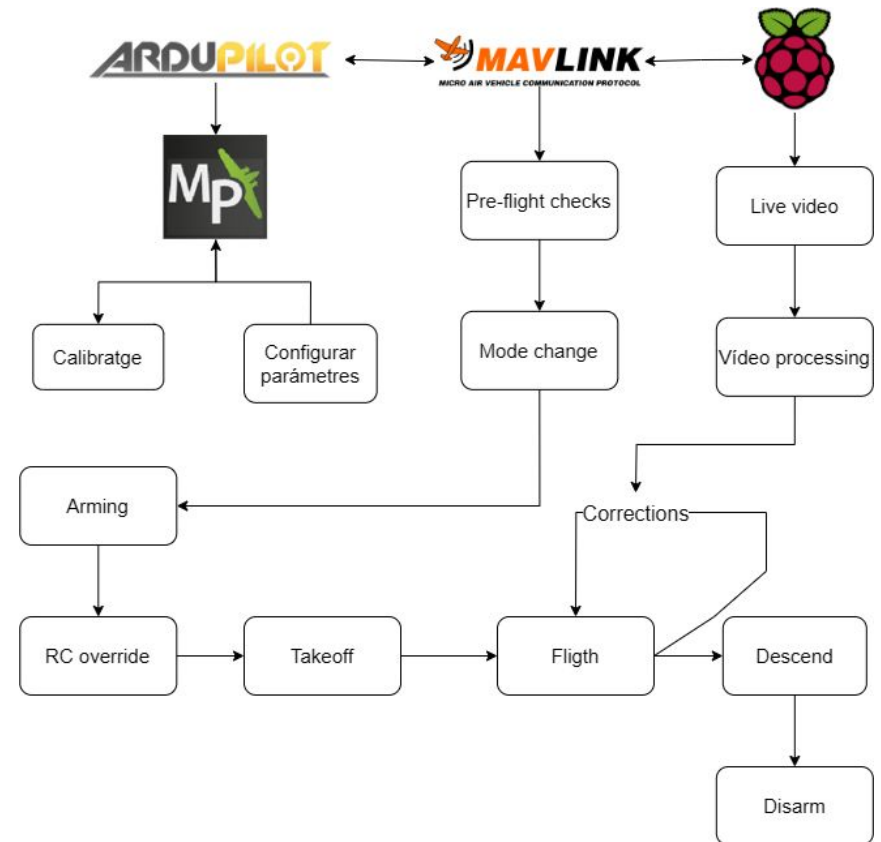
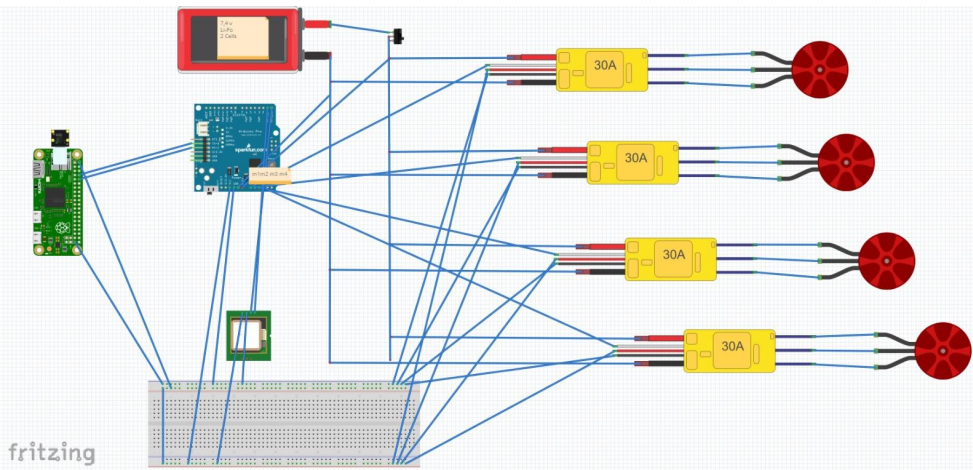
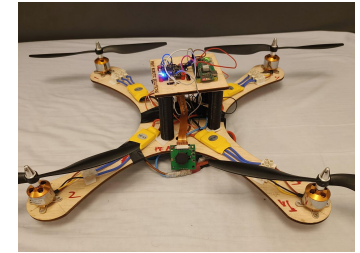
Enric Ferrera González - 1672969

Miguel López Manzanares - 1673970

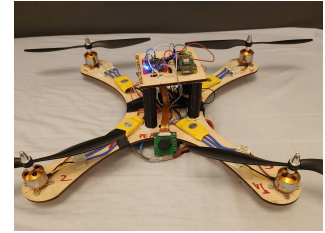
Yassin Nakmouche Sahli M'Ghaiti - 1674585

Dron amb vol autònom amb diferents modes de detecció i seguiment de persones per a la grabació de videos.

1. Arquitectura hardware i software



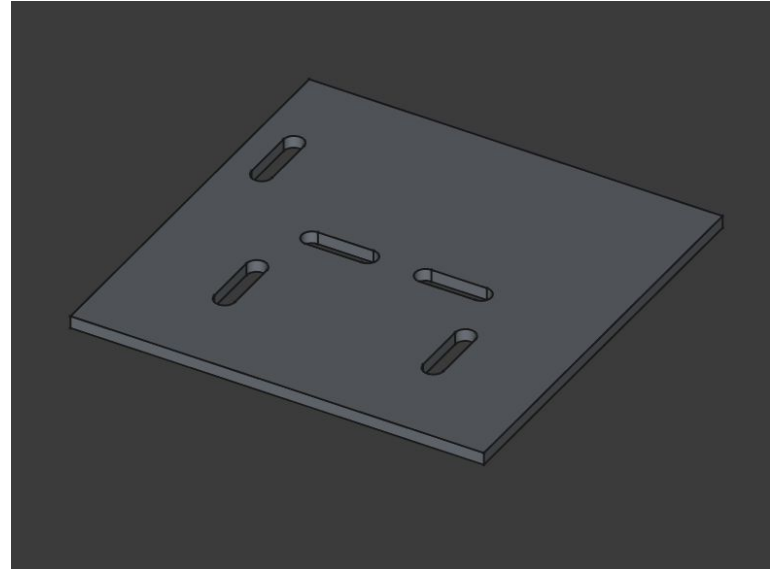
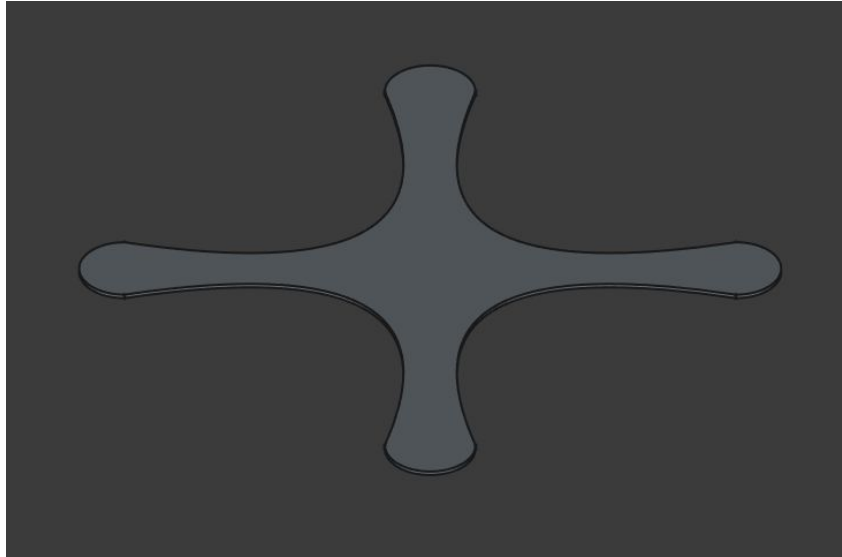
2. Algorísmica



- **Detecció de color vermell** amb OpenCV per trobar l'objectiu.
- **Filtrat de soroll** i extracció del contorn més gran.
- **Estimació de distància** a l'objectiu amb càlcul geomètric.
- **Càlcul de desplaçament lateral, frontal i angle** respecte al dron.
- **Generació d'instruccions** perquè el dron s'alineï i mantingui la distància.
- **Visualització** de resultats i instruccions sobre el vídeo.



FOTOS, VIDEO i Git



<https://youtu.be/1lI8Dspb6lc>

<https://github.com/enricferrera/PEMY>