

Architettura degli Elaboratori
Secondo semestre

Enrico Bragastini

Indice

1	Introduzione	1
1.1	Modello di Von Neumann	1
1.1.1	CPU (Central Processing Unit)	1
1.1.2	Dal codice di alto livello al binario eseguibile	2
1.2	Una CPU didattica	2
1.3	Ciclo Fetch-Decode-Execute	4
1.4	Architettura della CPU	4
1.5	Assembly	5
1.5.1	Istruzioni	5
1.5.2	Metodi di Indirizzamento	5

Introduzione

1.1 Modello di Von Neumann

L'architettura di Von Neumann è una tipologia di architettura hardware per computer digitali programmabili a programma memorizzato la quale condivide i dati del programma e le istruzioni del programma nello stesso spazio di memoria.

Lo schema si basa su 5 componenti fondamentali:

- **CPU** (*Central Processing Unit*), una grande *FSMD* che si divide a sua volta in unità aritmetica e logica (ALU o unità di calcolo) e unità di controllo
- **Memoria**, il luogo dove la CPU recupera istruzioni e dati, contenuti assieme
- **Bus**, il canale di comunicazione tra tutte le componenti dell'architettura. Permette alla CPU di leggere e di scrivere sulla memoria e di acquisire o mostrare dati comunicando con le unità di I/O.
- **Unità di Input/Output**, ovvero i dispositivi di input e output che permettono all'utente di interfacciarsi con la macchina (e viceversa).

1.1.1 CPU (Central Processing Unit)

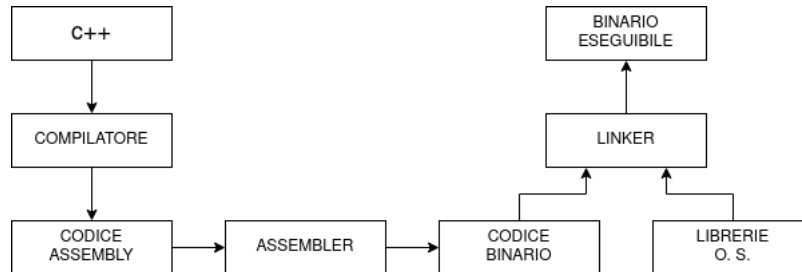
La CPU è l'unità o sottosistema logico e fisico che sovrintende alle funzionalità logiche di elaborazione principali del computer.

Tutte le istruzioni che la CPU è in grado di riconoscere e di eseguire fanno parte del suo **ISA** (*Instruction Set Architecture*), che è in rapporto 1:1 con i codici binari delle istruzioni stesse che vengono eseguite, ad ogni istruzione corrisponde una codifica binaria che il processore è in grado di eseguire. Se due CPU hanno ISA differenti, non potranno eseguire lo stesso sorgente, sarà quindi necessario ricompilarlo separatamente per ogni rispettivo ISA.

In certi casi è possibile che CPU diverse abbiano architetture diverse ma condividano lo stesso ISA. È il caso di *Intel*, che dal processore *80386* ha mantenuto lo stesso set di istruzioni.

1.1.2 Dal codice di alto livello al binario eseguibile

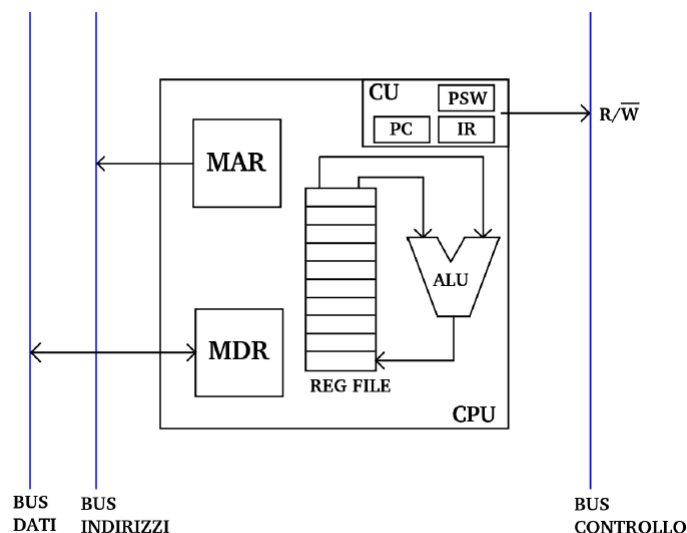
Il processo che avviene quando si compila e si esegue del codice di alto livello, come il C++, è rappresentato nel seguente schema:



Il codice C++ viene compilato dal **compilatore** (GCC in questo caso), il quale produce il relativo **codice assembly**. Questo codice deve essere *assemblato* dall'**assembler** in modo da ottenere del codice binario eseguibile sulla macchina in base alle specifiche dell'*ISA*.

Affinché il codice possa essere eseguito, tenendo a mente che verrà eseguito su una macchina gestita da un Sistema Operativo, è necessario includere i collegamenti alle librerie di sistema richieste dal programmatore in fase di scrittura del codice. A questo proposito interviene il **linker**, che produrrà finalmente un **binario eseguibile**. Il binario prodotto a questo punto è *specifico per quell'ISA* e, per via delle librerie, è anche *specifico per quel Sistema Operativo*.

1.2 Una CPU didattica



Interazione con la memoria

Per interagire con la memoria la CPU ha a disposizione i registri *MAR* e *MDR*, dove comunica i dati da scrivere e dove scriverli. Per la comunicazione effettiva vengono utilizzati 3 diversi BUS.

Registri:

- **MAR** (*Memory Address Register*): Contiene l'indirizzo di memoria con cui la CPU vuole interagire
- **MDR** (*Memory Data Register*): Contiene il dato oggetto di scambio, ovvero ciò che viene letto da memoria o che è necessario scrivere sulla memoria

Bus:

- **Bus Indirizzi**): Su questo Bus la CPU ci mette gli indirizzi delle celle di memoria con cui vuole operare. La CPU scrive su questo bus e non viceversa.
- **Bus Dati**: Bus adibito al trasferimento dei dati da e verso la memoria. Entrambe la CPU e la memoria leggono e scrivono su questo canale.
- **Bus di Controllo**: Bus in cui la CPU scrive i comandi che devono essere dati alla memoria. I comandi *read* e *write* faranno sapere alla memoria se la CPU ha bisogno di scrivere o di leggere.

Unità di Controllo

L'unità di controllo **CU** è una *Macchina a Stati Finiti* che gestisce le fasi di ogni operazione. Si occupa di alzare/abbassare tutti i segnali interni di controllo nel momento giusto.

All'interno della CU sono presenti 3 registri specifici:

1. **PC** (*Program Counter*): Registro che contiene l'indirizzo della prossima istruzione da eseguire
2. **IR** (*Instruction Register*): Registro che contiene la *codifica* dell'istruzione corrente da eseguire
3. **PSW** (*Program Status Word*): Registro che contiene una serie di bit specifici, ovvero una serie di informazioni riguardo l'istruzione appena eseguita, utili durante l'esecuzione della successiva.

ALU (*Arithmetic Logic Unit*)

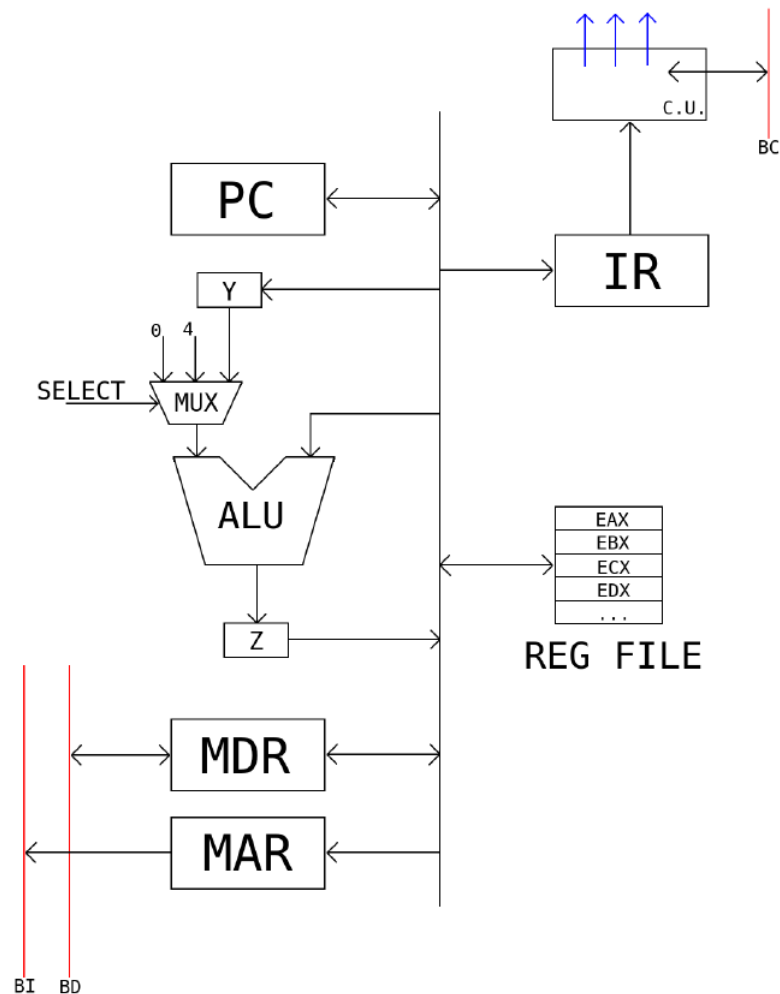
È la sezione della CPU che sa svolgere tutte le operazioni logiche e aritmetiche. È come un grande Datapath controllato dalla sua FSM, ovvero l'Unità di Controllo. La ALU, in base ai comandi della CU, prende i dati dai Registri, esegue l'operazione dovuta e ripone il risultato in un registro.

1.3 Ciclo Fetch-Decode-Execute

In termini generali, un processore esegue *iterativamente* **tre operazioni**:

1. **Fetch:** È la fase di caricamento, la CPU carica dalla memoria la prossima istruzione da eseguire. Viene letta la cella memoria il cui indirizzo è contenuto nel *Program Counter*. A questo punto l'istruzione è salvata nell'*Instruction Register* e il PC viene incrementato.
2. **Decode:** È la fase di decodifica dell'istruzione. Viene letto l'Instruction Register per capire cosa è necessario fare. Vengono eventualmente letti anche i valori necessari dalla memoria.
3. **Execute:** È la fase di esecuzione vera e propria dell'istruzione. La ALU esegue i calcoli necessari e i registri vengono modificati.

1.4 Architettura della CPU



1.5 Assembly

Il linguaggio Assembly è un linguaggio di programmazione molto simile al linguaggio macchina, pur essendo differente rispetto a quest'ultimo.

È concettualmente composto di due parti:

1. **ISA**, ovvero le caratteristiche del linguaggio: le **istruzioni** e i **metodi di indirizzamento**.
2. **Sintassi**, ovvero le regole con cui va scritto il linguaggio.

Il linguaggio Assembly da noi utilizzato sarà l'**Intel 80x86** con sintassi **AT&T**.

1.5.1 Istruzioni

Le istruzioni possono avere una **codifica fissa** oppure una **codifica variabile**. A scopo didattico lavoreremo con istruzioni a codifica fissa.

La struttura di un'istruzione è del tipo *OPCODE OPER1, OPER2* dove:

- **OPCODE** è il nome dell'istruzione stessa
- **OPER1** è il primo operando dell'istruzione. In certe operazioni è anche l'unico operando.
- **OPER2** è il secondo operando dell'istruzione. Quando presente, rappresenta anche la *destinazione* dell'operazione, ovvero dove verrà salvato il risultato.

Alcuni esempi di istruzioni:

- MOVL
- PUSHL - POPL
- ADDL - SUBL
- MUL - DIV
- CMPL
- JMP (e derivate)
- CALL
- NOP

1.5.2 Metodi di Indirizzamento

Il metodo di indirizzamento dice alla CPU con che modalità deve *recuperare* il dato che le serve per lavorare.

Indirizzamento Diretto a Registro

In questo metodo di indirizzamento, il registro viene usato in modo *esplicito*. Basterà quindi usare il nome del registro come operando. Affinché si vada ad operare con lo spazio di memoria del registro stesso

Esempio: `MOVL %EAX, %EBX`

Indirizzamento Immediato

In questo metodo di indirizzamento, una costante viene codificata nell'istruzione stessa, utilizzando il simbolo "\$".

Attenzione: una costante non può essere una destinazione e quindi non può essere il secondo operando.

Esempio: `MOVL $8, %ECX`

Indirizzamento assoluto

In questo metodo di indirizzamento viene fatto l'uso di **etichette**, la quale rappresenta un indirizzo della memoria con il quale si vuole operare.

Sarà l'*Assembler* ad occuparsi di sostituire il nome dell'etichetta con l'effettivo indirizzo di memoria.

Esempio: `MOVL DATA, %EBX`

Indirizzamento Indiretto a Registro

In questo metodo di indirizzamento, si fa utilizzo di un *indirizzo di memoria* contenuto all'interno di un registro. Per accedervi si specifica il nome del registro all'interno di parentesi tonde.

Esempio: `MOVL (%EAX), %EBX`

Indirizzamento Indiretto a Registro con Spiazzamento

In questo metodo di indirizzamento, si utilizza sempre un *indirizzo di memoria*, contenuto all'interno di un registro, a cui viene sommata una costante, chiamata **spiazzamento**.

Esempio: `MOVL $4(%EAX), %EBX`