RELAZIONE: Tetris Arduino

Enrico Ferraiolo 0001191698

Laurea Magistrale in Informatica

Corso: Laboratorio di Making a.a. 2024-2025

Indice

1	Introduzione	3
2	Componenti Hardware	3
	2.1 Microcontrollore	3
	2.2 Display a matrice LED - Campo di Gioco	
	2.3 Display LCD - Informazioni di Gioco	3
	2.4 Controlli	
	2.4.1 Controlli Infrarossi	
	2.4.2 Encoder Rotativo	
	2.4.2 Efficodel Rotativo	4
3	Il Gioco	4
	3.1 Tetramini	$\overline{4}$
4	Ambienti di Sviluppo	5
5	Setup Hardware	5
	5.1 Display a matrice LED (MAX7219)	6
	5.2 Display LCD 16x2	
	5.3 Ricevitore Infrarossi (IR)	
	5.4 Encoder Rotativo	
	on Encoder Research	•
6	Build del Progetto	7
	6.1 Struttura del Progetto	8
	6.2 Simulatore	
	6.3 Hardware Reale	

1 Introduzione

Il gioco Tetris è uno dei puzzle game più celebri di sempre: l'utente deve ruotare e spostare pezzi geometrici ("tetramini") che cadono, completando linee orizzontali per ottenere punti.

L'obiettivo di questo progetto è realizzare una versione giocabile su Arduino di Tetris, utilizzando:

- un display a matrice LED 8x8 (MAX7219) per il campo di gioco
- un display LCD 16x2 per visualizzare punteggio e stato
- un telecomando IR e un encoder rotativo per i controlli

Lo scopo del progetto è quindi implementare una versione completamente funzionante del gioco Tetris su Arduino con diversi moduli di input e output.

2 Componenti Hardware

Di seguito vengono elencati e descritti i componenti hardware utilizzati per il progetto.

2.1 Microcontrollore

Il microcontrollore utilizzato è il **Elegoo UNO R3**, una scheda compatibile con Arduino UNO che fornisce tutte le funzionalità necessarie per il progetto.

2.2 Display a matrice LED - Campo di Gioco

Il display a matrice LED è un modulo **MAX7219** con configurazione 8x8. Ogni LED della matrice può essere controllato individualmente, consentendo di:

- visualizzare il campo di gioco
- rappresentare i tetramini in movimento
- mostrare le celle occupate

Ogni LED rappresenta una singola cella del campo di gioco Tetris.

2.3 Display LCD - Informazioni di Gioco

Per visualizzare informazioni testuali viene utilizzato un display LCD 16x2 (LCD 1602). Sul display vengono mostrati:

- Punteggio: punteggio attuale del giocatore
- Stato: stato corrente del gioco (in corso, pausa, terminato)
- Velocità: velocità di caduta dei tetramini
- Istruzioni ausiliarie: informazioni utili per il giocatore

2.4 Controlli

Il progetto implementa due diversi sistemi di controllo per offrire un'interazione flessibile.

2.4.1 Controlli Infrarossi

Il telecomando IR consente di inviare istruzioni a distanza tramite segnali infrarossi, decodificati da un apposito ricevitore. I comandi principali sono:

Tabella 1: Funzioni dei tasti del telecomando IR

Tasto	Funzione
POWER	Accensione/spegnimento del gioco
FAST BACK	Movimento del tetramino a sinistra
FAST FORWARD	Movimento del tetramino a destra
PAUSE	Pausa/ripresa del gioco
VOL+	Aumento della velocità di caduta
VOL-	Diminuzione della velocità di caduta

2.4.2 Encoder Rotativo

L'encoder rotativo offre un controllo analogico della velocità di gioco:

- Rotazione in senso orario: aumento della velocità di caduta
- Rotazione in senso antiorario: diminuzione della velocità di caduta

3 Il Gioco

Tetris è un puzzle game in cui il giocatore deve manipolare tetramini (forme composte da 4 blocchi) che cadono dall'alto nel campo di gioco. L'obiettivo è:

- Ruotare e posizionare i tetramini per completare righe orizzontali
- Quando una riga è completa, essa scompare e il giocatore guadagna punti
- Il gioco termina quando i tetramini impilati raggiungono la parte superiore del campo

3.1 Tetramini

I tetramini implementati nel gioco sono rappresentati nella Tabella 2:

Tabella 2: Rappresentazione dei tetramini

Pezzo	Codici binari	$W \times H$	Forma
I	0b1111 0b0000 0b0000 0b0000	4×1	••••
J	0b0111 0b0100	3×2	
${f L}$	0b1110 0b0010	3×2	
O	0b0110 0b0110	2×2	
\mathbf{S}	0b0111 0b0010	3×2	
${f T}$	0b1100 0b0110	3×2	
${f z}$	0b1110 0b1000	3×2	

4 Ambienti di Sviluppo

Il progetto è stato sviluppato per essere eseguibile in due configurazioni:

- Hardware fisico: con la scheda Elegoo UNO R3 e tutti i componenti connessi
- Simulatore: per test e sviluppo senza hardware fisico

La configurazione dell'ambiente avviene tramite la costante PRODUCTION nel file sorgente principale:

- PRODUCTION = true: per l'utilizzo con hardware fisico
- PRODUCTION = false: per l'utilizzo con il simulatore

Questa differenziazione è necessaria principalmente per gestire i diversi codici infrarossi generati dal telecomando nei due ambienti.

5 Setup Hardware

Questa sezione descrive il collegamento dei vari componenti al microcontrollore. Uno schema di collegamento è mostrato nella Figura 1.

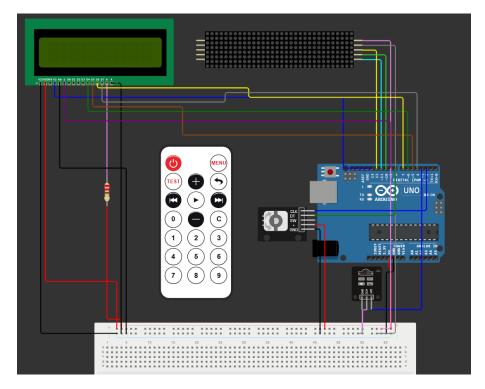


Figura 1: Schema di collegamento dei componenti hardware

5.1 Display a matrice LED (MAX7219)

Collegamenti tra il modulo MAX7219 e il microcontrollore:

Tabella 3: Collegamenti Matrix (MAX7219) - Microcontrollore

Matrix Pin	Microcontrollore Pin
VCC	5V
GND	GND
DIN	Pin 12
CS	Pin 10
CLK	Pin 11

5.2 Display LCD 16x2

Collegamenti tra il modulo LCD 1602 e il microcontrollore:

Tabella 4: Collegamenti LCD Display (16x2) - Microcontrollore

LCD Pin	Microcontrollore Pin
RS	Pin 13
E	Pin 9
D4	Pin 6
D5	Pin 5
D6	Pin 7
D7	Pin 4
VSS	GND
VDD	5V
RW	GND
A (Anodo)	5V (attraverso resistenza da 220 Ω)
K (Catodo)	GND

5.3 Ricevitore Infrarossi (IR)

Collegamenti tra il modulo ricevitore IR e il microcontrollore:

Tabella 5: Collegamenti IR Receiver Module - Microcontrollore

IR Pin	Microcontrollore Pin
VCC	5V
GND	GND
$\mathrm{OUT}/\mathrm{Data}$	Pin 3

5.4 Encoder Rotativo

Collegamenti tra l'encoder rotativo e il microcontrollore:

Tabella 6: Collegamenti Rotary Encoder Module - Microcontrollore

Encoder Pin	Microcontrollore Pin
CLK	Pin 2
DT	Pin 8
SW (Switch)	Non utilizzato
VCC	5V
GND	GND

6 Build del Progetto

Il progetto può essere eseguito in due modalità: **simulatore** e **hardware fisico** reale.

Per eseguire il progetto in modalità simulatore il file da eseguire sarà src/main.cpp, mentre per eseguire il progetto su hardware reale il file da eseguire sarà src/main/main.ino. Questo perché l'IDE di Arduino vuole che il file da iniettare sulla scheda sia contenuto in una cartella con lo stesso nome del file.

I file sono identici se non per la riga di codice che definisce se il progetto è in produzione o meno.

• Simulatore: PRODUCTION = false

• Hardware reale: PRODUCTION = true

La differenziazione data da questa riga di codice è necessaria per gestire i codici infrarossi generati dal telecomando nei due ambienti.

Infatti, per il simulatore Wokwi, i codici infrarossi sono diversi rispetto a quelli inviati dal telecomando reale.

Se si volesse cambiare il telecomando, basterebbe rimappare i codici di production (PRODUCTION_CODES) nel file lib/utils/utils.h.

6.1 Struttura del Progetto

Il progetto è organizzato seguendo una struttura modulare che facilita lo sviluppo e la manutenzione del codice.

Di seguito è riportata la struttura delle directory e dei file principali:

```
TETRIS ARDUINO
 - include
   - (PlatformIO directory)
 -lib
   - utils
      utils.h
          L (Libreria utility)
 - report
     - (Report directory)
      media
      └ (Media directory)
     - report.tex
      └ (Report in Latex)
   report.pdf
      - (Report prodotto)
 - src
     - (Source code directory)
     main
        - (Report directory)
       └ main.ino
         - (Arduino IDE entry point)
   └ main.cpp
      - (PlatformIO entry point)
 - test
   - (PlatformIO directory)
 - diagram.json
   - (File di configurazione Wokwi - circuiteria)
 – platformio.ini
    \begin{tabular}{ll} $ & L \end{tabular} (File \ di \ configurazione \ Platform IO) \end{tabular} 
 - README.md
   └ (Documentazione)
└─ wokwi.toml
   └─ (File di configurazione Wokwi - simulatore)
```

6.2 Simulatore

Di seguito sono riportati i passaggi per eseguire il progetto in modalità simulatore.

- 1. Aprire VSCode
- 2. Installare l'estensione Wokwi
- 3. Installare l'estensione PlatformIO
- 4. Aprire la cartella tetris-arduino come progetto PlatformIO all'interno di VSCode
- 5. In src/main.cpp, verificare che sia presente:

```
#define PRODUCTION false
```

- 6. Dal **Command Palette** (F1) eseguire PlatformIO: Build. Questo genera i file di firmware in .pio/build/uno/.
- 7. Controllare il file wokwi.toml, deve essere del tipo:

```
[wokwi]
version = 1
firmware = "percorso del file firmware.hex"
elf = "percorso del file firmware.elf"
```

- 8. Avviare il simulatore con il comando Wokwi: Start Simulator dal Command Palette di VSCode.
- 9. Wokwi caricherà automaticamente lo schema in diagram. json insieme al firmware appena compilato e una nuova finestra interattiva del simulatore verrà aperta.

6.3 Hardware Reale

1. In src/main.cpp, impostare:

```
#define PRODUCTION true
```

- 2. Collegare la scheda al PC
- 3. Aprire Arduino IDE
- 4. Selezionare la scheda Arduino UNO e la porta COM corretta
- 5. Iniettare il codice sulla scheda