Complementi di Algoritmi e Strutture Dati

(III anno Laurea Triennale - a.a. 2016/17)

Soluzioni prova scritta 7 settembre 2017

Esercizio 1 - Analisi di algoritmi Consideriamo una versione dell'algoritmo di quicksort progettata per ordinare array dove gli elementi hanno *chiavi tutte distinte*. Questo significa che, scelto il pivot p, ogni altro elemento può essere solo < p oppure > p.

Sotto tale condizione, quando partizioniamo una porzione di array lunga n caselle, dove ci sono m elementi < p ($0 \le m \le n-1$ in quanto una casella è occupata dal pivot), alla fine del partizionamento gli elementi < p dovranno occupare le prime m caselle.

In particolare, qui usiamo un algoritmo di partizionamento che prima conta quanti elementi sono < p (suppomiano siano m), e poi scorre le prime m caselle dell'array spostando avanti (mediante scambio) gli elementi che sono > p.

Lo pseudocodice che partiziona la porzione di array a[inf..sup] è il seguente:

```
p=a[inf] //scelta del pivot
//conto elementi
```

1. Assumendo che la conta sia giusta, si dimostri la correttezza del ciclo di scambi, ovvero che alla fine (prima di mettere a posto il pivot) vale la postcondizione

$$Post = a[\inf + 1..\inf + m] p$$

A tale scopo, si dica quale precondizione Pre vale all'inizio del ciclo, si descriva un'opportuna invariante Inv (eventualmente anche a parole o graficamente), e si provi che vale all'inizio, che si preserva a ogni iterazione e che congiuntamente alla condizione di uscita dal ciclo implica la postcondizione.

```
Diamo Pre, Inv \in Post:

Pre: i = \inf + 1 \land j = \inf + m
```

 $\mathit{Inv} \colon a[\mathtt{inf} + 1..i - 1] p \land i \leq \mathtt{inf} + m + 1 \land j \leq \mathtt{sup} + 1$

 $Post: \ a[\inf + 1..\inf + m] p$

Pre implica Inv:

Banalmente perché $a[\inf + 1..\inf]$ e $a[\inf + m + 1..\inf + m]$ sono vuote.

Inv si mantiene nel ciclo:

Se a[i] < p la parte dei < p guadagna un elemento, e correttamente faccio i + +. Se a[i] > p dopo lo scambio la la parte dei > p guadagna un elemento, e correttamente faccio j + +.

 $Inv \land \neg (i \leq \inf + m) \text{ implica } Post:$

Essendo (per Inv) $i \leq \inf + m + 1$, deve essere $i = \inf + m + 1$. Allora la prima parte di Inv diventa $a[\inf + 1..\inf + m] < p$ che è la prima parte di Post. Essendoci questi m gli unici elementi < p, ne segue che gli elementi nelle caselle da $\inf + m + 1$ in poi dovranno essere > p.

Nota: in Inv la parte $a[\inf + m + 1..j - 1] > p$ in realtà non è necessaria, ma è stata messa per chiarezza. Non la usiamo per dimostrare che alla fine vale Post, in quanto non sufficiente a tale scopo. Infatti j non necessariamente ha raggiunto la fine della porzione di array. Nel caso m = n/2 e tutti gli elementi < p nella prima metà, j non viene incrementato nemmeno una volta!

TERMINAZIONE (non era richiesta):

Consideriamo la coppia ($\inf + m - i, n - j$) e l'ordinamento lessicografico sulle coppie.

Tale quantità decresce ad ogni ciclo poichè o aumenta i oppure aumenta j.

j può essere incrementato al più n-m-1 volte (perché ci sono in totale n elementi di cui m sono < p, uno = p è il pivot), per cui $j \ge \inf + m + 1 + n - m - 1 = \inf + n$. Quindi il primo elemento della coppia (n-j) vale almeno $n-\inf - n = -\inf$.

Inoltre mentre la condizione del while $(i \leq \inf + m)$ resta vera, il secondo elemento della coppia $(\inf + m - i)$ vale almeno 0 - (n - m - 1) = n - m + 1.

Abbiamo dimostrato che la coppia decresce ad ogni ciclo ed è limitata inferiormente.

2. Dimostrare che tutta la procedura di partizionamento ha complessità temporale nel caso peggiore in O(n) con $n = \sup -\inf +1$ la lunghezza della porzione di array partizionata.

Le istruzioni al di fuori dei cicli sono solo assegnazioni e (alla fine) uno scambio, tutte di costo costante.

Banalmente il ciclo for (che calcola m) viene eseguito m-1 volte ed esegue ad ogni giro un'istruzione di costo costante, per cui ha costo in O(n).

Il ciclo while viene eseguito al più n-1 volte perché:

- se a[i] > 0 incrementiamo i per cui l'elemento viene scavalcato e non sarà esaminato più; quindi questo caso può capitare solo m volte in quanto ci sono m elementi < p;
- altrimenti l'elemento viene messo in una posizione j che non sarà mai raggiunta da i (j parte già $> \inf + m$ e viene incrementato), per cui l'elemento non sarà esaminato più; questo caso può capitare solo n-m-1 volte perché ci sono n-m-1 elementi > p.

Le istruzioni eseguite ad ogni giro hanno costo costante, per cui il costo del ciclo while è O(n).

Nota: alcuni hanno esplicitamente o implicitamente assunto che il caso peggiore sia quello in cui m = n - 1 (tutti gli elementi tranne il pivot sono < p) e poi hanno dato la complessità di questo caso.

Non è il caso peggiore. In questo caso, ho n-1 cicli che tutti trovano a[i] < p ed eseguono un incremento (i++); quindi in totale abbiamo (n-1) volte una assegnazione.

Nel caso, per esempio, in cui m=n/2 e tutti gli elementi < p sono in fondo, il ciclo itera m volte eseguendo ogni volta un incremento e uno scambio (che, per essere pignoli, sono 3 assegnazioni); in totale abbiamo n/2 volte 4 assegnazioni, quindi costa circa il doppio del caso "presunto" peggiore! All'ordine di grandezza sempre O(n) ...

Esercizio 2 - Sorting Si consideri il seguente array:

12	30	10	13	40	13	40	3	20	17

Eseguire la prima fase dell'algoritmo heapsort, cioè quella che trasforma l'array in uno heap a massimo. Si chiede di eseguirla

- PREFERIBILMENTE con la procedura heapify.

 Ad ogni passo disegnare tutto l'array come albero ed indicare quali sotto-parti sono già heap.
- IN ALTERNATIVA (ma allora l'esercizio vale un punto in meno) con una serie di chiamate a *insert*.

Per ogni chiamata indicare l'elemento che viene inserito e disegnare lo heap in cui viene inserito prima e dopo l'operazione (ovviamente il "dopo" di un inserimento è il "prima" dell'inserimento seguente e non occorre ripetere il disegno).

Ricordare che deve essere uno heap a massimo. Versione con heapify:

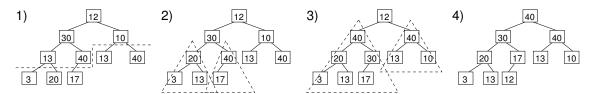


Fig.1) mostra la rappresentazione ad albero dell'array. I sottoalberi con radici le foglie (nodi sotto la linea tratteggiata) sono già heap.

Ora, per livelli risalenti, renderemo heap gli altri sottoalberi, per ognuno eseguendo moveDown della sua radice.

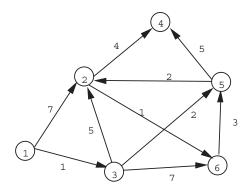
Nota: eseguita su un nodo n che contiene una chiave k, la moveDown fa scendere k scambiandola con la chiave k' che si trova nel figlio di n con chiave massima, e iterando il procedimento fino a che o tutti i figli del nodo corrente hanno chiavi < k oppure il nodo corrente è foglia.

Prima rendiamo heap i sottoalberi con radici i nodi non foglie del penultimo livello (indicati da triangoli in Fig.2). Per far questo eseguiamo moveDown(13), che scambia 13 con 20, e moveDown(40) che non fa scambi.

Poi rendiamo heap i sottoalberi con radici i nodi non foglie del terzultimo livello (indicati da triangoli in Fig.3). Per far questo eseguiamo moveDown(30) che scambia 30 con 40, e moveDown(10) che scambia 10 con 40.

Poi l'intero albero. Eseguiamo moveDown(12) che scambia 12 con uno dei due 40: qui suppongo quello di sinistra (va bene anche l'altra scelta), poi con 30 e infine con 17. Otteniamo il risultato in Fig.4).

Esercizio 3 - Grafi Si consideri il seguente grafo orientato e pesato.



Applicando l'algoritmo di Dijkstra, si determinino i pesi dei cammini minimi che collegano il vertice 1 con tutti gli altri vertici. Più precisamente, si completi la seguente tabella:

1	2	3	4	5	6
0	∞	∞	∞	∞	∞
 •••					

dove ogni riga corrisponde a un'iterazione, e ogni casella contiene: per i nodi per i quali è già stata trovata la distanza definitiva, un simbolo speciale (per esempio -), per gli altri la distanza provvisoria corrente. Nella prima colonna indichiamo il nodo estratto.

	1	2	3	4	5	6
	0	∞	∞	∞	∞	∞
1	-	7	1	∞	∞	∞
3	-		-	∞	3	8
5	-	5	-	8	-	8
2	-	-	-	8	-	6
6	-	-	-	8	-	-
4	-	-	-	-	-	-

Esercizio 4 - NP-completezza Si considerino i seguenti due problemi decisionali: dato in input un grafo non orientato G, in ODD-MAX-CLIQUE ci chiediamo se la dimensione massima di una clique in G è dispari, mentre in EVEN-MAX-CLIQUE ci chiediamo se la dimensione massima di una clique in G è pari.

- 1. Si dia una riduzione polinomiale da $ODD\text{-}MAX\text{-}CLIQUE}$ in $EVEN\text{-}MAX\text{-}CLIQUE}$. Dato un grafo G (istanza di OMC), consideriamo il grafo G' ottenuto aggiungendo a G un nuovo nodo, sia u, e archi da u a ogni nodo di G. Chiaramente questa trasformazione può essere eseguita in tempo polinomiale rispetto al numero di nodi e archi di G. Allora, è facile vedere che, data una clique di dimensione massima (sia k) in G, aggiungendo u si ha una clique di dimensione massima (k+1) in G', e viceversa una clique di dimensione massima in G' contiene necessariamente u ed eliminandolo si ottiene una clique di dimensione massima in G. Quindi la dimensione massima di una clique in G è dispari se e solo se la dimensione massima di una clique in G è pari.
- 2. Si provi che se EMC è NP-completo allora lo è anche OMC. Supponiamo che EMC sia NP-completo. Avendo provato $OMC \leq_P EMC$, sappiamo che

OMC è in NP. Inoltre, dato che in modo analogo possiamo provare $EMC \leq_{P} OMC$, sappiamo che OMC è NP-hard.

Esercizio 5 - Tecniche algoritmiche Si consideri il problema di trovare, data una sequenza X[1..n], la lunghezza della massima sottosequenza palindroma di X, dove una sequenza è palindroma se resta la stessa letta da destra a sinistra. Per esempio, se X = [A, B, C, D, C, E, A], la massima lunghezza di una sottosequenza palindroma è 4, corrispondente alla sottosequenza [A, C, C, A]. Indichiamo con P[i, j], con $1 \le i, j \le n$, il sottoproblema di trovare la la lunghezza della massima sottosequenza palindroma di X[i..j].

1. Si definisca induttivamente P[i, j] giustificando la correttezza della definizione. La massima sottosequenza palindroma di una sequenza vuota o di un elemento è chiaramente la sequenza stessa:

$$\begin{split} P[i,j] &= 0 \text{ per } i,j \in 1..n, j < i \\ P[i,i] &= 1 \text{ per } i \in 1..n \end{split}$$

Nel caso di una sequenza di almeno due elementi, abbiamo due casi.

Se il primo e l'ultimo elemento sono uguali, la massima sottosequenza palindroma si ottiene aggiungendo tali elementi a una massima sottosequenza palindroma della sequenza formata dai restanti elementi:

$$P[i,j] = P[i+1,j-1] + 2 \text{ se } X[i] = X[j], \text{ per } i,j \in 1..n, j > i+1$$

Se invece il primo e l'ultimo elemento sono diversi, una sottosequenza palindroma si ottiene solo considerando gli elementi da i a j-1 oppure da i+1 a j:

$$P[i,j] = \max\{P[i,j-1], P[i+1,j]\} \text{ se } X[i] \neq X[j], \text{ per } i,j \in 1..n, j > i+1$$

2. Si descriva un algoritmo di programmazione dinamica basato sulla definizione data al punto precedente che calcoli P[1, n].

L'algoritmo deriva direttamente dalla definizione induttiva data al punto precedente.

```
//P[1..n,1..n]
for (i=1; i<=n; i++)
  for (j=1; j<i; j++) P[i,j]=0
for (i=1; i<=n; i++) P[i,i]=1
for (i=1; i<=n-2; i++)
  for (j=i+2; j<=n; j++) P[i,j]=max(P[i,j-1]</pre>
```

3. Si valuti la complessità di tale algoritmo.

L'algoritmo costruisce una matrice $n \times n$, quindi la sua complessità (temporale e spaziale) è chiaramente $\Theta(n^2)$.