

**Vettori**



lunghezza  $\|v\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$   
somma  $v+w = (x_1+x_2, y_1+y_2)$  regola parallelogramma  
pr. scalare  $v \cdot w = x_1x_2 + y_1y_2 = \|v\|\|w\|\cos(\theta_v - \theta_w)$   
pr. ortogonale  $p = \frac{v \cdot w}{\|w\|} = \frac{v \cdot w}{\|w\|}$

disuguaglianza triangolare  
 $\|v+w\| \leq \|v\| + \|w\|$   
 $\theta = 0 \implies v \parallel w$   
 $\theta > 0 \implies 0 < \theta < \frac{\pi}{2}$   
 $\theta < 0 \implies \theta > \frac{\pi}{2}$

**Spazi Vettoriali**

pr. vettoriale  $v \wedge w = \begin{pmatrix} \det R_2 R_3 \\ \det R_1 R_3 \\ \det R_1 R_2 \end{pmatrix}$   
 $(v \wedge w) \cdot v = 0 \implies (v \wedge w) \cdot w = 0$   
 $\|v \wedge w\| = 0 \iff v \parallel w$   
area triangolo  $ABC = \frac{\|AC \wedge AB\|}{2}$

vettore  $u \in \mathbb{R}^3$  t.c.  $\|u\|=1$  e ortogonale a  $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$  e  $w = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$   
consideriamo  $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 0 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 2}(\mathbb{R})$  si ha  $v \wedge w = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$   
 $u = 2 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  in cui  $\|2 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}\| = \sqrt{12} \cdot 2 = 4\sqrt{3}$   
quindi  $u = \pm \frac{1}{\sqrt{12}}$  e  $u = \pm \frac{1}{\sqrt{12}} \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \pm \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

**Dipendenza Lineare**

$\langle v_1, v_2 \rangle = \{ \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 6 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 6 \end{pmatrix} : \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \} = \{ \begin{pmatrix} a\lambda_1 + c\lambda_2 \\ b\lambda_1 + d\lambda_2 \end{pmatrix} : \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} \} = \mathbb{R}^2 : V \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \implies \exists \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} : \begin{pmatrix} a\lambda_1 + c\lambda_2 \\ b\lambda_1 + d\lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} ?$  se  $\det A \neq 0$  per Cramer  $\exists!$  soluzione, quindi  $\langle v_1, v_2 \rangle = \mathbb{R}^2$   
i vettori  $v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$  sono l.i.?  $\lambda_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \implies \begin{cases} -\lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases} \implies \det A = \begin{vmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -1 \xrightarrow{\text{Cramer}} \exists! \text{ soluzione } \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0 \implies v_1, v_2, v_3 \text{ sono l.i.}$

$v_1, \dots, v_r \in K^n$  son l.i.  $\iff$  la matrice  $(v_1, \dots, v_r) \in M_{n \times r}(K)$  ha rango  $r$   
• se  $r > n \implies$  sono l.d.  
•  $|v_1, \dots, v_n| \neq 0 \iff$  sono l.i.

**Basi**

$K^n$  ha  $n$  vettori, come le basi canoniche  $\implies \dim_K V = n$   
ORTOGONALE se il prodotto scalare  $v_i \cdot v_j = 0$  per tutti i vettori della base  
ORTONORMALE se e' ortonormale e  $v_i \cdot v_i = 1$  per tutti i vettori della base

Cio  $v \cdot v = \|v\|^2$  e' una base di vettori di lunghezza 1

**Matrici**

determinante  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \implies \det A = -a_{21} \det A_{21} + a_{22} \det A_{22} - a_{23} \det A_{23}$   
 $= -a_{21}(a_{12}a_{33} - a_{13}a_{32}) + a_{22}(a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31}) - a_{23}(a_{11}a_{32} - a_{12}a_{31})$

**Rango**

$AX=B$  ammette soluzione  $\iff \text{rk}(A) = \text{rk}(A|B)$   
e queste servono  $\infty^{n \cdot \text{rk}(A)}$  ( $A \in M_{m \times n}(K)$  e  $B \in M_{m \times 1}(K)$ )

**Invertibilita'**

$\det \neq 0 \implies$  e' invertibile

complemento algebrico di  $a_{ij} : c_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ij}$  es:  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 4 & 6 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \implies A^* = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} \end{pmatrix}$   
 $A_{ij} = A$  senza  $R_i$  e  $C_j$

$c_{11} = \begin{vmatrix} 6 & 4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 2$   $c_{21} = -\begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 2$   $c_{31} = \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 6 & 4 \end{vmatrix} = -16$   $A^* = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -16 \\ 0 & -3 & 12 \\ -2 & 1 & -2 \end{pmatrix}$   $A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^*$   
 $c_{12} = -\begin{vmatrix} 4 & 4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 0$   $c_{22} = \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} = -3$   $c_{32} = -\begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 4 & 4 \end{vmatrix} = 12$   
 $c_{13} = \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2$   $c_{23} = -\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} = 1$   $c_{33} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 6 \end{vmatrix} = -2$

1) Data la matrice  $A = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & -1 \\ 4 & -1 & 6 & -5 \end{pmatrix} \in M_{3,4}(\mathbb{R})$

a) calcolare  $\text{rk}(A)$ .

b) determinare, se esiste, una soluzione di lunghezza  $\sqrt{6}$  del sistema lineare omogeneo  $AX = 0$ .

$$\textcircled{a} \quad A = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & -1 \\ 4 & -1 & 6 & -5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & -3 & 6 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \quad \text{rank} = 3$$

$$\textcircled{b} \quad AX = 0 \quad \|X\| = \sqrt{6} \quad x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = 6$$

$$\begin{cases} -2x_1 - x_2 + x_4 = 0 \\ x_2 - 2x_3 - x_4 = 0 \\ -6x_4 = 0 \\ x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = 6 \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = -2x_1 \leadsto x_2 = 2x_3 \\ -2x_1 - 2x_3 = 0 \leadsto x_1 = -x_3 \\ x_4 = 0 \\ x_1^2 + 4x_3^2 + x_3^2 = 6 \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = 2 \\ x_1 = -1 \\ x_4 = 0 \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

$$\|X\| = \sqrt{1 + 4 + 1} = \sqrt{6}$$

2) Siano  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \lambda \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$  e  $B = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \in M_{3,1}(\mathbb{R})$ . a) Dire per quali

$\lambda \in \mathbb{R}$  la matrice  $A$  è invertibile.

b) Esistono valori di  $\lambda \in \mathbb{R}$  per i quali il sistema  $AX = B$  non ammette soluzioni?

c) Se esiste, esibire  $\lambda \in \mathbb{R}$  tale che la lunghezza del vettore  $A \cdot B \in \mathbb{R}^3$  sia 3.

$$\textcircled{a} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & \lambda \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \det A = \lambda^2 - \lambda + 1 \quad \Delta < 0 \quad \lambda^2 \text{ positivo} \Rightarrow \det(A) \neq 0 \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}$$

$$(\det(A) > 0)$$

la matrice è invertibile per  $\forall \lambda \in \mathbb{R}$

$$\textcircled{b} \quad \begin{cases} x_1 + \lambda x_3 = 0 \\ 0 \cdot x_1 - \lambda x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 - x_2 = -1 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = -\lambda x_3 \\ 1 + \lambda x_3 - \lambda \cdot \lambda x_3 = 1 \leadsto x_3(-\lambda^2 + \lambda) = 0 \\ x_1 = -1 + \lambda x_3 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = \frac{-1}{\lambda-2} \\ x_3 = \frac{1}{1-\lambda} \\ x_2 = 1 + \frac{2}{1-\lambda} \end{cases}$$

il sistema non ammette soluzioni se  $\lambda = 1$

$$\textcircled{c} \quad \|A \cdot B\| = 3 \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & \lambda \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\lambda \\ 1-\lambda-1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\lambda \\ -\lambda \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\|A \cdot B\| = 3 \leadsto \lambda^2 + \lambda^2 + 1 = 9$$

$$2\lambda^2 = 8$$

$$\lambda^2 = 4$$

$$\boxed{\lambda = 2}$$

1) Data la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 1 \\ 3 & -6 & 20 & -7 \end{pmatrix} \in M_{3,4}(\mathbb{R})$

a) calcolare  $\text{rk}(A)$ .

b) determinare, se esistono, le soluzioni  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$  tali che  $x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 1$  del sistema lineare omogeneo  $AX = 0$ .

②  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 1 \\ 3 & -6 & 20 & -7 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 = R_3 - 3R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 1 \\ 0 & -12 & 8 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 = R_3 + 4R_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 3 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{rk}(A) = 2$

⑥  $\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 4x_3 - x_4 = 0 \\ 3x_2 - 2x_3 + x_4 = 0 \\ 0 = 0 \\ x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = -2x_2 - 4x_3 + x_4 \\ x_4 = -3x_2 + 2x_3 \\ -2x_2 - 4x_3 - 3x_2 + 2x_3 + x_2 + x_3 - 3x_2 + 2x_3 = 1 \\ -7x_2 + x_3 = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} -7x_2 + x_3 = 1 \end{cases} \quad \text{esistono } \infty \text{ soluzioni}$

↳ credo si risolva così

2) Siano  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \lambda \\ 2 & -\lambda & 1 \\ 3 & -\lambda & \lambda \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$  e  $B = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 6 - \lambda \end{pmatrix} \in M_{3,1}(\mathbb{R})$ .

a) Dire per quali  $\lambda \in \mathbb{R}$  la matrice  $A$  è invertibile.

b) Esistono valori di  $\lambda \in \mathbb{R}$  per i quali il sistema  $AX = B$  non ammette soluzioni?

c) Nel caso in cui  $\lambda = 1$ , determinare la lunghezza del vettore  $A \cdot B \in \mathbb{R}^3$ .

②  $\det A = -\lambda + \lambda - 2\lambda^2 + 3\lambda^2 = \lambda^2$  e invertibile per  $\lambda \neq 0$

⑥  $\begin{cases} x + 2z = 2 \\ 2x - \lambda y + z = 1 \\ 3x - \lambda y + \lambda z = 6 - \lambda \end{cases} \quad \begin{cases} x = 2 - 2z \\ 4 - 2\lambda z - \lambda y + z = 1 \quad y = \frac{-2 + 2\lambda z - 3}{-\lambda} \\ 6 - 3\lambda z - \lambda + 2\lambda z - 3 + \lambda z = 6 - \lambda \\ -z = 3 - \lambda \quad z = \lambda - 3 \end{cases} \quad \begin{cases} x = 2 - \lambda^2 + 3\lambda \\ y = \frac{-\lambda + 5 + 2\lambda^2 - 6\lambda}{\lambda} = \frac{2\lambda^2 - 7\lambda + 5}{\lambda} = 2\lambda - 7 \\ z = \lambda - 3 \end{cases}$

$\begin{cases} x = -\lambda^2 + 3\lambda + 2 \\ y = 2\lambda - 7 \\ z = \lambda - 3 \end{cases} \quad \text{il sistema ammette sempre soluzione}$

③  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 10 \end{pmatrix} \quad \|A \cdot B\| = \sqrt{49 + 64 + 100} = \sqrt{213}$

3) Date due matrici triangolari superiori  $A = (a_{ij}) \in M_3(\mathbb{R})$  e  $B = (b_{ij}) \in M_3(\mathbb{R})$  (cioè  $a_{ij} = b_{ij} = 0$  se  $i > j$ ), dimostrare le seguenti affermazioni:

a)  $A + B$  è triangolare superiore.

b)  $A \cdot B$  è triangolare superiore.

c)  $\det A = a_{11}a_{22}a_{33}$ .

②  $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 0 & a_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ 0 & b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} \\ 0 & a_{22} + b_{22} \end{pmatrix}$

⑥  $\begin{pmatrix} a_{11}b_{11} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{11} \\ 0 & a_{22}b_{22} \end{pmatrix}$  per la fine con  $M_2(\mathbb{R})$  me il concetto è questo

4) Dati i vettori  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $v_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $v_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $v_5 = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$  di  $\mathbb{R}^3$ ,

a) individuare i sottoinsiemi  $A \subseteq \{1, 2, 3, 4, 5\}$  tali che i vettori  $v_i$  con  $i \in A$  formano una base di  $\mathbb{R}^3$ .

b)  $v_1, v_2, v_5$  formano una base ortogonale di  $\mathbb{R}^3$ ?

②  $\text{rk } M$  deve essere  $= 3$  ed essere composto da 3 vettori

$$v_1 = -v_3 = v_2 + v_4 \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \quad \text{rk} = 3 \quad \langle v_1, v_4, v_5 \rangle \text{ è base di } \mathbb{R}^3$$

$v_5$  deve per forza  
essere parte della B

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 3 \\ -1 & 3 & 0 \\ -1 & 0 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \dots \quad \text{rk} = 3 \quad \langle v_3, v_4, v_5 \rangle \text{ è base di } \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ -2 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & 6 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \quad \text{rk} = 3 \quad \langle v_2, v_4, v_5 \rangle \text{ è base di } \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & -3 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \quad \text{rk} = 3 \quad \langle v_1, v_2, v_5 \rangle \dots$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 3 \\ -1 & -2 & 0 \\ -1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 3 \\ 0 & -3 & -3 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \quad \text{rk} = 3 \quad \langle v_2, v_3, v_5 \rangle \dots$$

i sottoinsiemi  $\{1, 2, 5\}, \{1, 4, 5\}, \{2, 3, 5\}, \{2, 4, 5\}, \{3, 4, 5\} \dots$

⑥  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} v_1 \cdot v_2 &= 0 \\ v_2 \cdot v_5 &= 0 \\ v_1 \cdot v_5 &= 0 \end{aligned}$$

$$v_1 \cdot v_2 = 1 - 2 + 1 = 0$$

$$v_2 \cdot v_5 = 0 + 0 - 3 = -3$$

non è una base ortogonale di  $\mathbb{R}^3$