Matricola: 4811834

HAIDER ALI

Esame Scritto 11/02/2021

1)
$$f(x) = \sin\left(\frac{x}{2}\right) - \frac{\sin x}{2}$$

(a) Il condizionamento di $f(x)$ è calcolabile mediante la formula:

$$C = \frac{x}{f'(x)}$$

$$f(x)$$

$$C = \frac{x}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$$
2 (4 sin² x sin ($\frac{x}{2}$)

• Lim $\frac{x}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$
• Lim $\frac{x}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$
• Lim $\frac{x}{\sin\left(\frac{x}{2}\right)}$

ESERCIZIO 2:

$$c = \frac{x_1}{\sqrt{x_2^2 + x_1^2}} = \frac{-2}{\sqrt{4} + 4} = \frac{-2}{\sqrt{5}}$$

$$S = - \times_1 = + 1$$

$$\sqrt{\chi_2^2 + \chi_1^2} = \sqrt{5}$$

$$G(2,1,0) = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array}$$

$$G_{1}(2,1,0)$$
 $\begin{bmatrix} \cdot & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$

$$c = \frac{N5}{N5 + 4} = \frac{N5}{N9} = \frac{2}{N9}$$

$$G(2,5,0)$$
 $(G(2,5,0)(G(2,10))$ $(G(2,10))$ $(G(2,10)$

Roppresentazione grafica: La prima rotazione ha agito sul piano < ez, e1)

```
la seconda rotazione ha agito sul piano <ez, es>
Esercizio 3:
 A^{T}A = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 22 \\ 2 \end{bmatrix}
A^{T}b = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 \\ -2 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}
                                      7
                                      2
          P ] = ATb
  ATA
                                 equazione normale
                              150
                                              { 22P + 29 = 20 -7 q= 20 - 22P
                                                (29+69=3
   \zeta = \frac{13}{64}
\zeta = \frac{57}{64} \sim \frac{5}{6}
                                        y = \frac{57}{64} \times + \frac{13}{64}
                                                   INTERPRETAZIONE
                                                   GEOMETRICA:
  La retta di regressione mininizza
  lo scarto fra i valori che la
  retta assume su punti delle ascisse
  e i valori y dei punti che sono
  Boot Stati dati.
```

ESERCIZIO 4:

A è simmetrica => Diagonalizzabile

I autovalori reali, autovettori ortogonali tra lovo.

· Calcolo gli autovalori attraverso il polinomi caratteristica:

$$= (-2-\lambda)^{2}(2-\lambda) - (-2-\lambda) + 5 + \lambda + 3 - 18 + 9\lambda$$

$$= (-2-\lambda)^2(2-\lambda)-8+11\lambda =$$

· Auto vottor, lautospaz

ESERCIZIO 5:

A7×4 e à 3×5

(a) $A = \coprod \Sigma V^{\dagger}$ $V = \bigcup_{1 \leq i \leq 1} V^{\dagger$

 $\widetilde{A} = \widetilde{\Box} \quad \widetilde{\Xi} \quad \widetilde{\nabla}$ $3 \times 3 \quad 3 \times 5 \quad 5$

6

- (1) A NTU; = 6: 4: =7 falso
- 2 Av; = vero

4-3

- se à è un qualunque autovalore di ATA
 - 6; sono autovalori di AAT
- => 6; = NX;