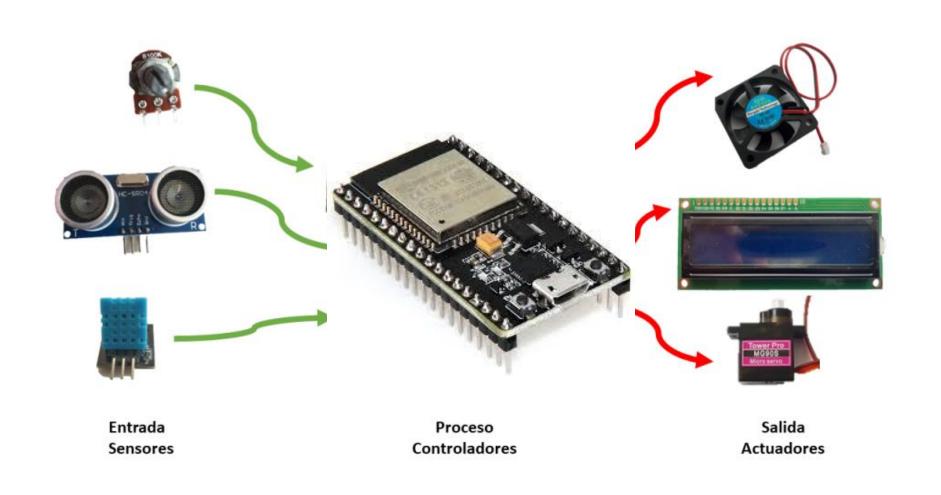
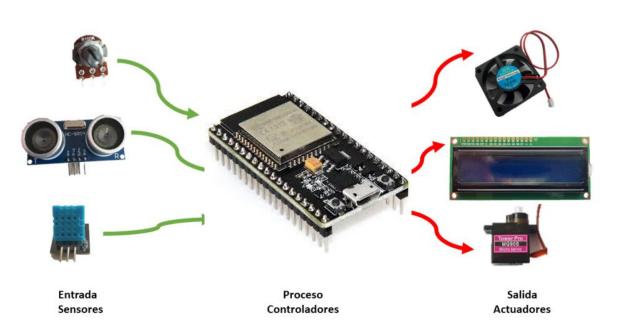
Fundamentos Teóricos de Sensores y Actuadores con Aplicación al ESP32



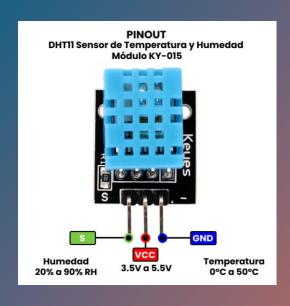
Introducción

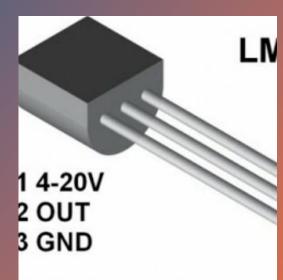


En los sistemas embebidos, como los desarrollados con el **ESP32**, los **sensores** y **actuadores** constituyen el puente entre el mundo físico y el mundo digital.

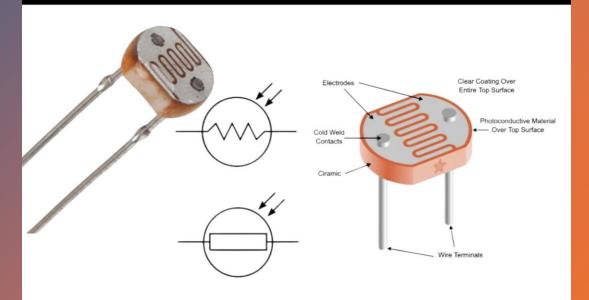
Sensores: Dispositivos que captan una magnitud física (temperatura, luz, movimiento, presión, etc.) y la convierten en una señal eléctrica que el microcontrolador puede procesar.

Actuadores: Elementos que reciben señales eléctricas y generan una acción física (movimiento, sonido, luz, etc.).





Fotorresistencia o LDR



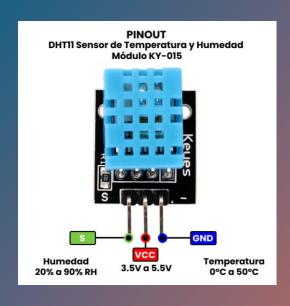
Fundamentos de Sensores (Clasificación)

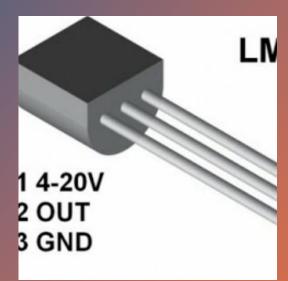
Según la naturaleza de la señal:

- Analógicos: Proporcionan una señal continua proporcional a la magnitud medida (ej. LDR, LM35).
- Digitales: Entregan señales discretas, normalmente en forma binaria o mediante protocolos de comunicación (ej. DHT11, sensores I2C).

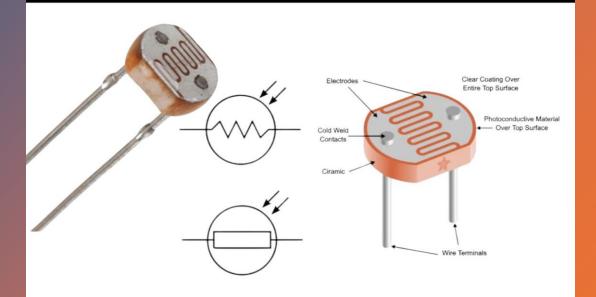
Según la magnitud medida:

• Temperatura, humedad, luz, proximidad, presión, aceleración, etc.





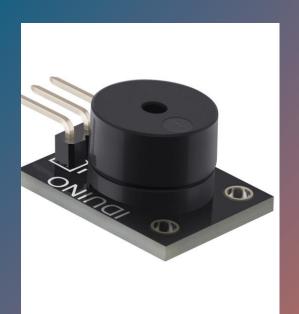
Fotorresistencia o LDR

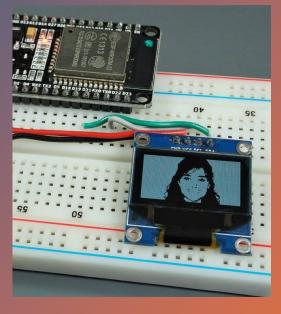


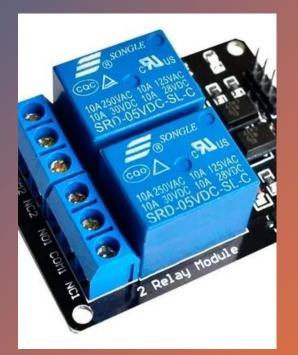
Fundamentos de Sensores (Principio de funcionamiento)

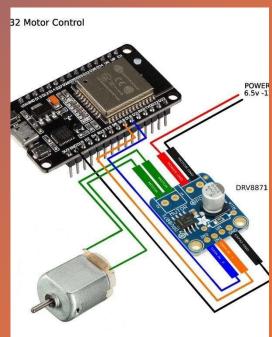
Cada sensor utiliza un fenómeno físico o químico para detectar cambios en el entorno y generar una señal que el ESP32 puede leer mediante:

- Entradas **ADC** (Convertidor Analógico-Digital, 0–4095 en ESP32) a traves de AnalogRead().
- Entradas digitales a través de digitalRead() segun su protocolo de comunicación: I2C, SPI, UART.



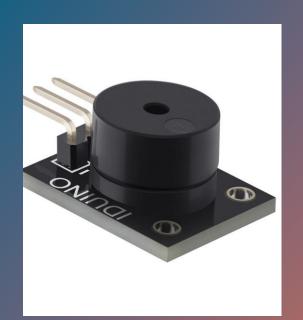


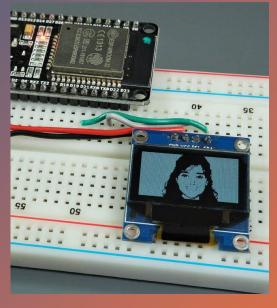


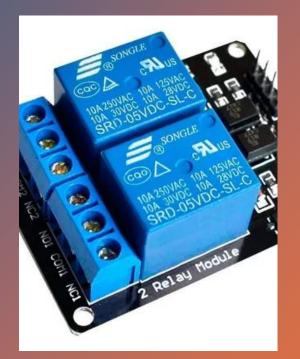


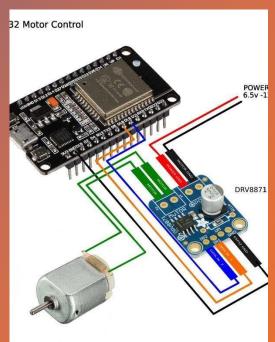
Fundamentos de Actuadores (Tipos principales)

- •Eléctricos: Motores DC, servomotores, motores paso a paso.
- •Lumínicos: LEDs, pantallas OLED/LCD.
- •Sonoros: Zumbadores (buzzers).
- •Electromecánicos: Relés, solenoides.





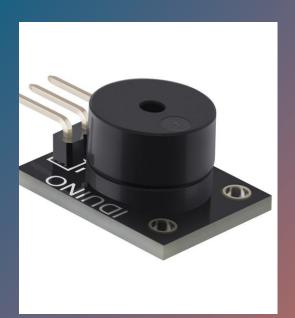


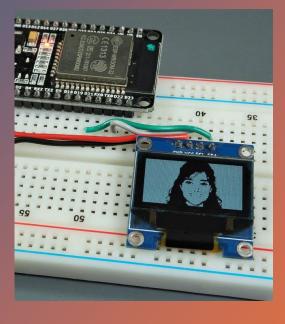


Fundamentos de Actuadores (Principio de funcionamiento)

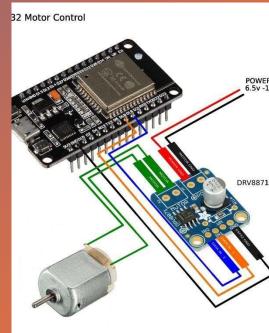
Un actuador convierte una señal de control proveniente del ESP32 en energía mecánica, lumínica o sonora

- •Control mediante PWM (analogWrite() en ESP32, ajustando ciclo de trabajo).
- •Control ON/OFF mediante digitalWrite() o transistores/relés.









Tarea:

Conseguir el siguiente material:

- Protoboard, ESP32 y jumpers o cable
- LDR (fotorresistor), 1 LED, una resistencia 10k ohms, una resistencia de 330 ohms, un potenciómetro de 10k ohms.
- Modulo de Arduino del sensor DH11, o el sensor DH11 con sus respectivas resistencias.
- Servo motor pequeño, dos botones pulsadores.
- Material de papelería para hacer una maqueta donde se controle el acceso de un auto de juguete, y las luces con la oscuridad.