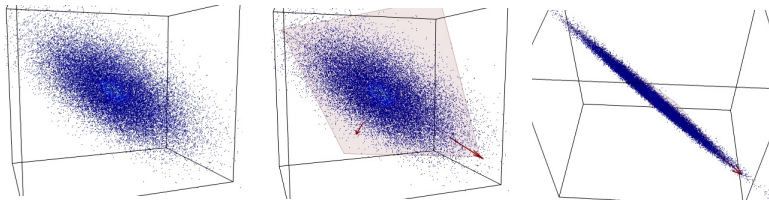


# PERCHÉ RISOLVERE SISTEMI LINEARI?

Lo studio dei sistemi lineari e, più in generale, delle applicazioni lineari ha una grande importanza in moltissime applicazioni, in particolare in Data Science e Machine Learning.

Studiare le applicazioni lineari i permette, ad esempio, di *proiettare insiemi di dati* in modo da diminuirne la “dimensione”.



# Risoluzione di sistemi lineari

- In questo corso svilupperemo dei metodi che ci permetteranno di capire quando un sistema lineare con un numero qualsiasi di equazioni e di incognite ammette almeno una soluzione e svilupperemo delle tecniche per descrivere l'insieme di tutte le soluzioni e la sua “dimensione”.

# Risoluzione di sistemi lineari

- In questo corso svilupperemo dei metodi che ci permetteranno di capire quando un sistema lineare con un numero qualsiasi di equazioni e di incognite ammette almeno una soluzione e svilupperemo delle tecniche per descrivere l'insieme di tutte le soluzioni e la sua “dimensione”.

In generale, un sistema lineare ad  $n$  equazioni ed  $m$  incognite  $x_1, \dots, x_m$  è una lista di equazioni della forma

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,m}x_m = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,m}x_m = b_2 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,m}x_m = b_n \end{cases}$$

dove gli  $a_{i,j}$  (i coefficienti del sistema) e i  $b_i$  (i termini noti) sono numeri reali fissati.

In generale, un sistema lineare ad  $n$  equazioni ed  $m$  incognite  $x_1, \dots, x_m$  è una lista di equazioni della forma

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,m}x_m = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,m}x_m = b_2 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,m}x_m = b_n \end{cases}$$

dove gli  $a_{i,j}$  (i coefficienti del sistema) e i  $b_i$  (i termini noti) sono numeri reali fissati.

Ad esempio, per trovare l'intersezione fra due rette del piano di equazione  $2x - y = 3$  e  $-x + y = 0$  basta risolvere un sistema lineare con due equazioni e due incognite:

$$\begin{cases} 2x - y = 3 \\ -x + y = 0 \end{cases}$$

(quando le variabili sono meno di quattro, a volte si preferisce utilizzare  $x, y, z, w$  invece che  $x_1, x_2, x_3, x_4$ ).

# EQUAZIONI NUMERICHE E MATRICIALI

Vedremo che risolvere un sistema equivale a risolvere una singola equazione lineare **matriciale**.

# EQUAZIONI NUMERICHE E MATRICIALI

Vedremo che risolvere un sistema equivale a risolvere una singola equazione lineare **matriciale**.

Equazioni lineari numeriche: nei numeri reali, un'equazione del tipo

$$ax = b \quad \text{dove } a, b \in \mathbb{R}$$

ha:

- se  $a \neq 0$ : un'unica soluzione,  $x = a^{-1}b$ ;
- se  $a = 0$  e  $b \neq 0$ : nessuna soluzione;
- se  $a = 0$  e  $b = 0$ : infinite soluzioni (perché ogni numero è soluzione di  $0x = 0$ ).

Risolvere un sistema equivale a risolvere un'equazione del tipo

$$Ax = b$$

dove  $A$  è una matrice,  $x$  è il vettore delle incognite e  $b$  è il vettore “termine noto”.

Ma cosa significa  $Ax$ ?

# Matrici e loro spazio delle colonne

Data una matrice  $A$  con  $n$  righe ed  $m$  colonne possiamo vedere ogni colonna come un vettore in  $\mathbb{R}^n$  (ed ogni riga come un vettore di  $\mathbb{R}^m$ ).

Ad esempio, se :

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 1 & 2 & \sqrt{2} \end{bmatrix}$$

i suoi vettori colonna sono

$$A(:, 1) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad A(:, 2) = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad A(:, 3) = \begin{bmatrix} -2 \\ \sqrt{2} \end{bmatrix}$$

i suoi vettori riga (= matrici  $1 \times m$ ) sono

$$A(1, :) = [0, -1, -2], \quad A(2, :) = [1, 2, \sqrt{2}]$$

(Occhio alla notazione! In MATHLAB, un programma molto potente per la matematica, l'elemento di una matrice  $A$  all'incrocio fra la riga  $i$  e la colonna  $j$  si indica con  $A(i, j)$ ; per indicare l'iesima colonna si usa  $A(:, i)$ ; per indicare l'iesima riga si usa  $A(i, :)$  )



# Moltiplicazione matrice x vettore colonna

Possiamo moltiplicare una matrice  $A$  di dimensione  $n \times m$  a destra per un vettore

colonna  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}$  di  $\mathbb{R}^m$ , ottenendo un vettore colonna  $Ax \in \mathbb{R}^n$ .

Abbiamo due modi per esprimere questo prodotto:

- 1 attraverso le colonne della matrice  $A$ : il vettore colonna  $Ax$  si ottiene come combinazione lineare delle colonne di  $A$  tramite i coefficienti del vettore

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix} :$$

$$Ax = x_1 A(:, 1) + \cdots + x_m A(:, m)$$

- 2 attraverso le righe della matrice  $A$ : l' $i$ -esimo elemento del vettore colonna  $Ax$  si ottiene come prodotto scalare della  $i$ -esima riga di  $A$  per il vettore  $x$ :

$$Ax = \begin{bmatrix} A(1, :) \cdot x \\ \vdots \\ A(n, :) \cdot x \end{bmatrix}$$

## Esempio prodotto matrice per vettore colonna

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 1 & 2 & \sqrt{2} \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

## Esempio prodotto matrice per vettore colonna

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 1 & 2 & \sqrt{2} \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Guardando le colonne:

$$Ax = x_1 A(:, 1) + x_2 A(:, 2) + x_3 A(:, 3) = 2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} + 1 \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix} + (-\sqrt{2}) \begin{bmatrix} -2 \\ \sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 + 2\sqrt{2} \\ 2 \end{bmatrix}$$

Guardando le righe:

$$Ax = \begin{bmatrix} A(1, :) \cdot x \\ A(2, :) \cdot x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \times 2 + (-1) \times 1 + (-2) \times (-\sqrt{2}) \\ 1 \times 2 + (2) \times 1 + (\sqrt{2}) \times (-\sqrt{2}) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 + 2\sqrt{2} \\ 2 \end{bmatrix}$$

Più in generale, se  $A$  è una matrice  $n \times m$  è facile convincersi che vale:

$$x_1 A(:, 1) + x_2 A(:, 2) + x_3 A(:, 3) + \cdots + x_m A(:, m) = \begin{bmatrix} A(1, :) \cdot x \\ \vdots \\ A(n, :) \cdot x \end{bmatrix}$$

Più in generale, se  $A$  è una matrice  $n \times m$  è facile convincersi che vale:

$$x_1 A(:, 1) + x_2 A(:, 2) + x_3 A(:, 3) + \cdots + x_m A(:, m) = \begin{bmatrix} A(1, :) \cdot x \\ \vdots \\ A(n, :) \cdot x \end{bmatrix}$$

Infatti, il primo coefficiente del vettore  $x_1 A(:, 1) + x_2 A(:, 2) + x_3 A(:, 3) + \cdots + x_m A(:, m)$  è

$$x_1 A(1, 1) + x_2 A(1, 2) + \cdots + x_m A(1, m)$$

che coincide con il prodotto scalare fra il vettore  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}$  e la prima riga  $A(1, :)$  di  $A$ .

Lo stesso vale per il secondo coefficiente e così via.

# Prodotto $Ax$ e sistemi lineari.

La ricerca di soluzioni di un sistema lineare equivale a risolvere un'equazione matriciale di tipo  $Ax = b$ .

Infatti, dato il sistema

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,m}x_m = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,m}x_m = b_2 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,m}x_m = b_n \end{cases}$$

possiamo considerare la sua “matrice dei coefficienti”  $A = \begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,m} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \dots & a_{n,m} \end{bmatrix}$

il “vettore delle incognite”  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}$ , il “vettore dei termini noti”  $b = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$  e

considerare l'equazione matriciale  $Ax = b$ .

Poiché

$$Ax = \begin{bmatrix} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,m}x_m \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,m}x_m \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,m}x_m \end{bmatrix}$$

cercare un vettore  $x$  che soddisfa  $Ax = b$  equivale a cercare un vettore  $x$  per cui

$$\begin{bmatrix} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,m}x_m \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,m}x_m \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,m}x_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

ovvero a risolvere il sistema

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,m}x_m = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,m}x_m = b_2 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,m}x_m = b_n \end{cases}$$

# Esempio

Trovare le soluzioni del sistema

$$\begin{cases} 2x - y = 3 \\ -x + y = 0 \end{cases}$$

equivale a risolvere l'equazione matriciale

$$A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = b$$

dove  $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$  e  $b = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \end{bmatrix}$ .



# Anticipazioni: Spazio delle Colonne e Spazio delle Righe di una Matrice

L'insieme di tutte le combinazioni lineari delle colonne di una matrice  $A$  si chiama **Spazio delle Colonne** di una matrice.

Le colonne “generano” (span) lo spazio delle colonne.

Per capire se un sistema lineare  $Ax = b$  ha soluzione, basta studiare lo spazio delle colonne di  $A$ , in particolare la dipendenza o l'indipendenza delle colonne.

## Definizione (vedi anche nelle future slides sulla dipendenza)

- I vettori  $v_1, \dots, v_k$  di  $\mathbb{R}^n$  sono dipendenti se uno di loro è combinazione lineare degli altri vettori.
- I vettori  $v_1, \dots, v_k$  di  $\mathbb{R}^n$  sono indipendenti se nessuno di loro è combinazione lineare degli altri vettori.

Ad esempio, i vettori

$$e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, e_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

sono vettori indipendenti di  $\mathbb{R}^3$  e, più in generale

$$e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \dots, e_n = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}$$

sono vettori indipendenti di  $\mathbb{R}^n$ . Invece, i vettori  $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 5 \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$  sono dipendenti (il secondo è somma degli altri due).

# Esempio di studio di un sistema $Ax$ tramite lo spazio delle colonne di $A$

In una matrice  $2 \times n$  i vettori colonna sono vettori in  $\mathbb{R}^2$ . Ad esempio consideriamo

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 6 & 1 \\ 1 & 3 & 1/2 \end{bmatrix}. \text{ Com'è fatto lo spazio delle colonne di } A?$$

# Esempio di studio di un sistema $Ax$ tramite lo spazio delle colonne di $A$

In una matrice  $2 \times n$  i vettori colonna sono vettori in  $\mathbb{R}^2$ . Ad esempio consideriamo

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 6 & 1 \\ 1 & 3 & 1/2 \end{bmatrix}. \text{ Com'è fatto lo spazio delle colonne di } A?$$

I vettori colonna di  $A$  (così come tutte le loro combinazioni lineari) hanno tutti la stessa direzione, quindi lo spazio delle colonne di  $A$  è una retta (i vettori colonna sono “dipendenti”).

Se  $b$  è un vettore colonna di  $\mathbb{R}^2$  che sta su questa retta, allora  $A \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = b$  ha

soluzione, altrimenti no (perché il vettore  $A \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$  appartiene sempre allo spazio delle colonne).

In particolare, il sistema  $A \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \end{bmatrix}$  ha soluzione, mentre  $A \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$  non ha soluzione.

Cambiamo matrice:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 6 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

Com'è fatto lo spazio delle colonne di  $A$ ?

Le due prime colonne di  $A$  sono dipendenti ma la terza colonna è indipendente dalle altre due.

Lo spazio delle colonne è quindi  $\mathbb{R}^2$ .

Questo significa che, qualsiasi sia il vettore colonna  $b$  di  $\mathbb{R}^2$ , il sistema lineare  $Ax = b$  ha soluzione.

Prima di studiare più a fondo i sistemi lineari, vediamo altre operazioni fra matrici.

# SOMMA DI MATRICI

- Se  $A, B$  hanno entrambe dimensione  $n \times m$ , allora

$$C = A + B$$

ha dimensione  $n \times m$  e vale  $C(i, j) = A(i, j) + B(i, j)$ .

Ad esempio,

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ -1 & 1/2 & -\sqrt{2} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & \sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -2 & 3/2 & 0 \end{bmatrix}$$

# SOMMA DI MATRICI

- Se  $A, B$  hanno entrambe dimensione  $n \times m$ , allora

$$C = A + B$$

ha dimensione  $n \times m$  e vale  $C(i, j) = A(i, j) + B(i, j)$ .

Ad esempio,

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ -1 & 1/2 & -\sqrt{2} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & \sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -2 & 3/2 & 0 \end{bmatrix}$$

# SOMMA DI MATRICI

Questa operazione di somma fra matrici della stessa dimensione  $n \times m$  ha delle proprietà simili a quelle della somma fra numeri reali:



# SOMMA DI MATRICI

Questa operazione di somma fra matrici della stessa dimensione  $n \times m$  ha delle proprietà simili a quelle della somma fra numeri reali:

- è ASSOCIATIVA

$$A + (B + C) = (A + B) + C$$

# SOMMA DI MATRICI

Questa operazione di somma fra matrici della stessa dimensione  $n \times m$  ha delle proprietà simili a quelle della somma fra numeri reali:

- è ASSOCIATIVA

$$A + (B + C) = (A + B) + C$$

- è COMMUTATIVA

$$A + B = B + A$$

# SOMMA DI MATRICI

Questa operazione di somma fra matrici della stessa dimensione  $n \times m$  ha delle proprietà simili a quelle della somma fra numeri reali:

- è ASSOCIATIVA

$$A + (B + C) = (A + B) + C$$

- è COMMUTATIVA

$$A + B = B + A$$

- la matrice  $n \times m$  con tutti i coefficienti uguali a zero (che indichiamo con  $(0)$ ) è un elemento neutro per l'addizione

$$A + (0) = (0) + A = A$$

# SOMMA DI MATRICI

Questa operazione di somma fra matrici della stessa dimensione  $n \times m$  ha delle proprietà simili a quelle della somma fra numeri reali:

- è ASSOCIATIVA

$$A + (B + C) = (A + B) + C$$

- è COMMUTATIVA

$$A + B = B + A$$

- la matrice  $n \times m$  con tutti i coefficienti uguali a zero (che indichiamo con  $(0)$ ) è un elemento neutro per l'addizione

$$A + (0) = (0) + A = A$$

- se  $-A$  è la matrice ottenuta da  $A$  cambiando il segno di tutte le entrate allora

$$A + (-A) = (-A) + A = (0).$$

# SOMMA DI MATRICI

Questa operazione di somma fra matrici della stessa dimensione  $n \times m$  ha delle proprietà simili a quelle della somma fra numeri reali:

- è ASSOCIATIVA

$$A + (B + C) = (A + B) + C$$

- è COMMUTATIVA

$$A + B = B + A$$

- la matrice  $n \times m$  con tutti i coefficienti uguali a zero (che indichiamo con  $(0)$ ) è un elemento neutro per l'addizione

$$A + (0) = (0) + A = A$$

- se  $-A$  è la matrice ottenuta da  $A$  cambiando il segno di tutte le entrate allora

$$A + (-A) = (-A) + A = (0).$$

# MATRICE OPPOSTA

Ad esempio, se

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ -1 & 1/2 & -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

allora

$$-A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 1 & -1/2 & \sqrt{2} \end{bmatrix}$$

# MOLTIPLICAZIONE DI UNA MATRICE PER UN NUMERO

Un'altra operazione semplice è quella del prodotto fra un numero reale  $r$  e una matrice  $A$ :

# MOLTIPLICAZIONE DI UNA MATRICE PER UN NUMERO

Un'altra operazione semplice è quella del prodotto fra un numero reale  $r$  e una matrice  $A$ :

la matrice  $rA$  ha le stesse dimensioni della matrice  $A$  e

$$(rA)(i, j) = rA(i, j)$$



# MOLTIPLICAZIONE DI UNA MATRICE PER UN NUMERO

Un'altra operazione semplice è quella del prodotto fra un numero reale  $r$  e una matrice  $A$ :

la matrice  $rA$  ha le stesse dimensioni della matrice  $A$  e

$$(rA)(i, j) = rA(i, j)$$

Ad esempio, se  $r = 2$ ,

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ -1 & 1/2 & -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

allora

$$2A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 4 \\ -2 & 1 & -2\sqrt{2} \end{bmatrix}.$$

# MOLTIPLICAZIONE FRA MATRICI

Data una matrice  $A$  di dimensioni  $n \times m$  e una matrice  $B$  di dimensioni  $m \times k$  il prodotto  $C := AB$  ha dimensione  $n \times k$  ed è definito da:

$$C(i, j) = A(i, :) \cdot B(:, j)$$

ovvero, l'elemento in posizione  $(i, j)$  della matrice prodotto si ottiene come “dot product” fra l' $i$ -esima riga di  $A$  e la  $j$ -esima colonna di  $B$ .

È importante notare che questa regola permette di moltiplicare due matrici solo se il numero di colonne della prima è uguale al numero di righe della seconda.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & -4 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$AB = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & -4 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -3 & -1 \\ 2 & -9 & 2 \end{bmatrix}$$

# Altri modi per calcolare un prodotto $AB$

Applicando la regola del prodotto al caso di una matrice  $A$  per un vettore colonna

$$b = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix} \text{ ritroviamo la moltiplicazione già vista: } A \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A(1, :) \cdot b \\ \vdots \\ A(n, :) \cdot b \end{bmatrix}.$$

. Possiamo anche interpretare un prodotto usando le colonne di  $B$  o le righe di  $A$ , come segue:

- ❶ La  $j$ -esima colonna del prodotto  $AB$  si ottiene moltiplicando  $A$  per la  $j$ -esima colonna di  $B$ :  $(AB)(:, j) = A \cdot B(:, j)$

Infatti, per definizione di prodotto  $AB$  abbiamo che

$$(AB)(:, j) = \begin{bmatrix} (AB)(1, j) \\ \vdots \\ (AB)(n, j) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A(1 : -)B(:, j) \\ \vdots \\ A(n : -)B(:, j) \end{bmatrix} = A \cdot B(:, j)$$

dove l'ultima uguaglianza si ottiene ricordando la versione "per righe" del prodotto di una matrice  $A$  per un vettore colonna  $B(:, j)$ .

- ❷ In modo analogo si dimostra che la  $i$ -esima riga del prodotto  $AB$  si ottiene moltiplicando l' $i$ -esima riga di  $A$  per  $B$ :  $(AB)(i, :) = A(i, :) \cdot B$ .

# PRODOTTO NON COMMUTATIVO

L'operazione di prodotto fra matrici non gode di tutte le proprietà che siamo abituati a vedere nel prodotto fra numeri reali.

In particolare, non è in generale *commutativa*:

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

# PRODOTTO ASSOCIATIVO

Il prodotto fra matrici è associativo:

# PRODOTTO ASSOCIATIVO

Il prodotto fra matrici è associativo:

se  $A$  è una matrice  $n \times m$ ,  $B$  è una matrice  $m \times k$  e  $C$  è una matrice  $k \times h$  allora sia il prodotto  $A \cdot (B \cdot C)$  che il prodotto  $(A \cdot B) \cdot C$  sono definiti, e non è difficile verificare che

$$A \cdot (B \cdot C) = (A \cdot B) \cdot C.$$

# MATRICI IDENTITÀ

Dato un numero naturale  $n$ ,  $I_n$  è la matrice quadrata che ha tutti i coefficienti uguali a 0 tranne che sulla diagonale principale, dove le entrate sono tutte uguali ad 1.

Ad esempio

$$I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

# MATRICI IDENTITÀ

Dato un numero naturale  $n$ ,  $I_n$  è la matrice quadrata che ha tutti i coefficienti uguali a 0 tranne che sulla diagonale principale, dove le entrate sono tutte uguali ad 1.

Ad esempio

$$I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Se  $A$  è una matrice  $n \times m$  e  $B$  è una matrice  $m \times n$  allora

$$I_n \times A = A, \quad B \times I_n = B.$$

(scriveremo anche  $I$  per le matrice identità, sottointendendone la dimensione).



# MATRICI IDENTITÀ

Dato un numero naturale  $n$ ,  $I_n$  è la matrice quadrata che ha tutti i coefficienti uguali a 0 tranne che sulla diagonale principale, dove le entrate sono tutte uguali ad 1.

Ad esempio

$$I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Se  $A$  è una matrice  $n \times m$  e  $B$  è una matrice  $m \times n$  allora

$$I_n \times A = A, \quad B \times I_n = B.$$

(scriveremo anche  $I$  per le matrice identità, sottointendendone la dimensione).

Ad esempio:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \\ 1/2 & -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \\ 1/2 & -3 \end{bmatrix}$$

# DISTRIBUTIVITÀ DELLA MOLTIPLICAZIONE SULLA SOMMA

se  $A$  è una matrice  $n \times m$  e  $B, C$  sono matrici  $m \times k$  allora sia  $A(B + C)$  che  $AB + AC$  sono definite e vale

$$A(B + C) = AB + AC;$$

# DISTRIBUTIVITÀ DELLA MOLTIPLICAZIONE SULLA SOMMA

se  $A$  è una matrice  $n \times m$  e  $B, C$  sono matrici  $m \times k$  allora sia  $A(B + C)$  che  $AB + AC$  sono definite e vale

$$A(B + C) = AB + AC;$$

analogamente, vale

$$(B + C)A = BA + CA,$$

quando le operazioni sono definite.

# ATTENZIONE

Facendo calcoli con le matrici bisogna prestare attenzione alla mancanza di commutatività:

# ATTENZIONE

Facendo calcoli con le matrici bisogna prestare attenzione alla mancanza di commutatività:

ad esempio, nei numeri reali siamo abituati a scrivere  $(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$ , mentre nelle matrici la mancanza di commutatività fa sì che questa regola debba essere sostituita con:  $(A + B)^2 = A^2 + BA + AB + B^2$ .

# ATTENZIONE

Facendo calcoli con le matrici bisogna prestare attenzione alla mancanza di commutatività:

ad esempio, nei numeri reali siamo abituati a scrivere  $(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$ , mentre nelle matrici la mancanza di commutatività fa sì che questa regola debba essere sostituita con:  $(A + B)^2 = A^2 + BA + AB + B^2$ .

Anche equazioni del tipo  $AB = AC$  possono trarre in inganno: infatti non è detto che in questo caso si possa dedurre  $B = C$ . Ad esempio, consideriamo

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Si ha

$$AB = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = AC$$

ma  $B \neq C$ .

# DIVISIONE A BLOCCHI DI UNA MATRICE

Una divisione *a blocchi* di una matrice consiste nel ripartire la matrice in un certo numero di "sottomatrici". Ad esempio, la matrice

$$A := \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 5 \\ 0 & 3 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

si può vedere come  $A = \begin{bmatrix} P & Q \\ R & S \end{bmatrix}$  dove

$$P := \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & 1 \end{bmatrix}, Q := \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}, R := (0, 1, 0), S := (2, 1)$$

# PRODOTTO DI MATRICI DIVISE A BLOCCHI

Se due matrici sono divise a blocchi, possiamo effettuare la moltiplicazione fra le matrici come se i blocchi fossero dei singoli coefficienti, a patto che la moltiplicazione fra i blocchi sia compatibile. Ad esempio, se

$$A = \begin{bmatrix} P & Q \\ R & S \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} T \\ Z \end{bmatrix}$$

dove  $A$  è la matrice precedente e

$$T = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad Z = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Possiamo svolgere la moltiplicazione  $AB$  per blocchi:

$$AB = \begin{bmatrix} PT + QZ \\ RT + SZ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 2 & 5 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

perché i prodotti  $PT$ ,  $QZ$ ,  $RT$ ,  $SZ$  sono tutti compatibili



# Rango di una matrice

Data una matrice  $A$

- 1 Il **rango per colonne** di  $A$  è il massimo numero di colonne indipendenti di  $A$ .
- 2 Il **rango per righe di  $A$**  è il massimo numero di righe indipendenti di  $A$ .

Dimostreremo che, in ogni matrice  $A$ , il rango per righe è uguale al rango per colonne.

# ESEMPIO

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Poiché le tre colonne di  $A$  sono vettori dipendenti

$$A(:, 1) + (1/2)A(:, 2) = A(:, 3)$$

ma le prime due colonne sono indipendenti

(non hanno la stessa direzione),

il rango per colonne di  $A$  è 2.

Anche il rango per righe della matrice è 2 (le due righe di  $A$  sono indipendenti).

Il fatto che il rango per righe sia uguale al rango per colonne non è casuale e vale per ogni matrice. Questo è il primo risultato importante che vediamo di Algebra Lineare e lo dimostreremo nelle prossime slides usando la cosiddetta fattorizzazione  $CR$ .

# Interpretazione del prodotto fra due matrici

Vogliamo introdurre una prima fattorizzazione importante delle matrici, la **fattorizzazione  $CR$** .

Ricordiamo che dalla definizione della moltiplicazione di una matrice  $C$  di dimensione  $m \times r$  per una matrice  $R$  di dimensione  $r \times n$  segue che la matrice  $A = CR$  di dimensione  $m \times n$  è tale che:

- 1 Le colonne di  $A$  sono combinazioni lineari delle colonne di  $C$ ;
- 2 Le righe di  $A$  sono combinazioni lineari delle righe di  $R$ .

Ad esempio:

$$A(:, 3) = CR(-, 3) = \sum_{j=1}^r C(-, j)R(j, 3), \quad A(2, :) = C(2, :)R = \sum_{j=1}^r C(2, j)R(j, :)$$

ed, in generale:

$$A(:, i) = CR(-, i) = \sum_{j=1}^r C(-, j)R(j, i),$$
$$A(i, :) = C(i, :)R = \sum_{j=1}^r C(i, j)R(j, :)$$

# Esempio

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad R = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad A = CR$$

$$A(:, 2) = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix} = CR(:, 2) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix} = -2C(:, 1) + 2C(:, 2) = \\ -2 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$A(1, :) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = C(1, :)R = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} = 1R(1, :) + 1R(2, :) = \\ 1 \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} + 1 \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

# Fattorizzazione $A = CR$ di una matrice

Visto che in una fattorizzazione  $A = CR$  le colonne di  $A$  sono combinazioni lineari delle colonne di  $C$ , le colonne di  $C$  "generano" lo spazio delle colonne di  $A$ .

**Definizione di  $C$ :** se il rango per colonne di  $A$  è  $r$ , scegliamo  $r$  colonne indipendenti di  $A$  e formiamo una matrice  $C$ . Ogni colonna di  $A$  si scrive come combinazione lineare delle colonne di  $C$ .

**Definizione di  $R$ :** la  $i$ -esima colonna della matrice  $R$  è data dai coefficienti che esprimono l' $i$ -esima colonna di  $A$  (cioè  $A(:, i)$ ) come combinazione lineare delle colonne di  $C$ .

Ad esempio:

Ad esempio, se  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ , il rango per colonne di  $A$  è 2. Scegliendo la prima e la terza colonna di  $A$  (che sono indipendenti, mentre la seconda dipende dalle altre due) otteniamo la matrice  $C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ . Poiché

$$\begin{aligned} A(:, 1) &= 1C(:, 1) + 0C(:, 2) \\ A(:, 2) &= -2C(:, 1) + 2C(:, 2) \\ A(:, 3) &= 0C(:, 1) + 1C(:, 2) \end{aligned}$$

avremo  $R = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ . (controllare che  $A = CR$ , vedi slide precedente).

# Un altro esempio di fattorizzazione CR

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

il rango per colonne è 2 (la terza colonna è la somma delle prime due). Scegliendo le prime due colonne per costruire  $C$ , avremo

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

mentre, poiché  $A(:, 3) = C(:, 1) + C(:, 2)$  la matrice  $R$  è:

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Verificare che  $A = CR$ .

# Rango per Righe = Rango per Colonne

## TEOREMA

Il rango per colonne di una matrice  $A$  è uguale al suo rango per righe.

**Dimostrazione (quasi) :** Data una matrice  $A$ , consideriamo la sua fattorizzazione  $A = CR$  (vedi slide precedente).

Per definizione,  $C$  ha rango per colonne uguale al rango per colonne di  $A$ .

Le righe di  $R$  sono indipendenti: infatti, supponiamo che le  $r$  colonne indipendenti di  $A$  usate per costruire  $C$  abbiano indici  $i_1 < \dots < i_r$ . Ne segue che

$$R(:, i_1) = e_1, \dots, R(:, i_r) = e_r.$$

Ogni riga di  $R$  quindi contiene una posizione in cui la colonna corrispondente ha un solo coefficiente non nullo. Nessuna riga di  $R$  può essere allora combinazione lineare delle altre righe e quindi le  $r$  righe di  $R$  sono indipendenti. Ne segue che il rango per righe di  $R$  è  $r$ . Le righe di  $A$  sono combinazioni lineari delle righe di  $R$ , quindi anche il rango per righe di  $A$  è  $r$ .

Nota bene: nell'ultimo passaggio abbiamo un po' barato: chi ci dice che il massimo numero di righe indipendenti di  $A$  è  $r$ , sapendo che le righe di  $A$  sono combinazioni lineari di  $r$  righe indipendenti (quelle di  $R$ )? Questo fatto lo dimostreremo per bene nella parte del corso dedicata ad indipendenza e dipendenza, per il momento abbiate fede.