3.3 Método de Newton

O método de Newton é uma das técnicas mais populares para se determinar raízes de equações não lineares. Existem várias maneiras de deduzir o método de Newton, a que apresentaremos aqui é baseada no método de iteração linear. Assim, para descrever tal método, consideremos a equação (3.2), isto é:

$$\psi(x) = x + A(x)f(x) , \text{ com } f'(x) \neq 0 ,$$
 (3.6)

onde a função A(x) deve ser escolhida de tal forma que $A(\bar{x}) \neq 0$.

Vimos pelo Teorema 3.4 que temos garantia de convergência se $\max |\psi'(x)| < 1$ para $x \in I$. Assim se escolhermos A(x) tal que $\psi'(\bar{x}) = 0$, teremos que para $x \in I$, (I suficientemente pequeno), max $|\psi'(x)| < 1$, garantindo então a convergência do método.

Derivando (3.6) em relação a x, obtemos:

$$\psi'(x) = 1 + A'(x)f(x) + A(x)f'(x).$$

Fazendo $x = \bar{x}$, segue que:

$$\psi'(\bar{x}) = 1 + A(\bar{x})f'(\bar{x})$$
, pois $f(\bar{x}) = 0$,

e colocando:

$$\psi'(\bar{x}) = 0$$
, teremos $A(\bar{x}) = -\frac{1}{f'(\bar{x})} \neq 0$ desde que $f'(\bar{x}) \neq 0$.

Tomando então: $A(x) = -\frac{1}{f'(x)}$, obtemos $\psi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$ e o processo iterativo então definido por:

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$
 (3.7)

é chamado **Método de Newton**, que converge sempre que $|x_0 - \bar{x}|$ for suficientemente pequeno.

Uma interpretação geométrica do método de Newton é dada na Figura 3.9.

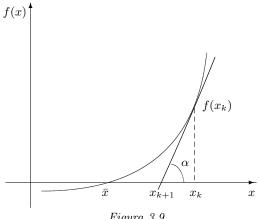


Figura 3.9

Dado x_k , o valor x_{k+1} pode ser obtido graficamente traçando-se pelo ponto $(x_k, f(x_k))$ a tangente à curva y = f(x). O ponto de interseção da tangente com o eixo dos x determina x_{k+1} .

De fato, pela lei da tangente:

$$f'(x_k) = tg \alpha = \frac{f(x_k)}{x_k - x_{k+1}}$$

$$\Rightarrow x_k - x_{k+1} = \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \Rightarrow x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}.$$

Devido à sua interpretação geométrica o método de Newton é também chamado de **Método das** Tangentes.

Exemplo 3.9 - Determinar, usando o método de Newton, a menor raiz positiva da equação:

$$4\cos x - e^x = 0,$$

com erro inferior a 10^{-2} .

Solução: O processo mais simples e eficaz para se obter um valor inicial é o método gráfico. Com esse objetivo dividimos a equação inicial f(x) = 0 em outras duas equações mais simples, que chamaremos de y_1 e y_2 . Note que o rearranjo para obter essas duas equações deve apenas levar em consideração a igualdade f(x) = 0.

Tomando: $y_1 = 4 \cos x$, $y_2 = e^x$, observe que poderíamos ter tomado $y_1 = \cos x$ e $y_2 = \frac{e^x}{4}$, e colocando as duas funções no mesmo gráfico, obtemos a Figura 3.10.

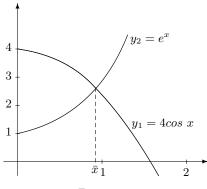


Figura 3.10

Como já dissemos anteriormente, o ponto de interseção das duas curvas é a solução \bar{x} procurada. Analisando a Figura 3.10, vemos que \bar{x} está nas vizinhanças do ponto 1.0 e portanto vamos tomar $x_0 = 1.0$. Por outro lado, da equação original, obtemos:

$$f(x_k) = 4 \cos x_k - e^{x_k};$$

$$f'(x_k) = -4 \operatorname{sen} x_k - e^{x_k}.$$

Para efetuar os cálculos seguintes, observe se sua calculadora está em radianos, pois a função dada envolve operações trigonométricas. Além disso, como queremos o resultado com erro inferior a 10^{-2} basta efetuar os cálculos com três casas decimais. Assim:

$$f(x_0) = f(1.0) = 4 \cos (1.0) - e^{1.0}$$

= 4 × (0.540) - 2.718 = -0.557;
$$f'(x_0) = f'(1.0) = -4 \sin (1.0) - e^{1.0}$$

= -4 × (0.841) - 2.718 = -6.084;

Usando (3.7), obtemos:

$$x_1 = 1.0 - \frac{f(1.0)}{f'(1.0)} \Rightarrow x_1 = 1.0 - \frac{(-0.557)}{(-6.048)} \Rightarrow x_1 = 0.908.$$

Calculando o erro relativo, temos:

$$\left|\frac{x_1 - x_0}{x_1}\right| \simeq 0.101 .$$

que é maior que 10^{-2} . Devemos fazer uma nova iteração, para tanto calculemos:

$$f(x_1) = f(0.908) = 4 \cos (0.908) - e^{0.908}$$

= 4 \times (0.615) - 2.479 = -0.019,
$$f'(x_1) = f'(0.908) = -4 \sin (0.908) - e^{0.908}$$

= -4 \times (0.788) - 2.479 = -5.631.

Novamente, usando (3.7), obtemos:

$$x_2 = 0.908 - \frac{f(0.908)}{f'(0.908)} \Rightarrow x_2 = 0.908 - \frac{(-0.019)}{(-5.631)} \Rightarrow x_2 = 0.905$$
.

Calculando o erro relativo, segue que:

$$\left| \frac{x_2 - x_1}{x_2} \right| \simeq 0.0033 ,$$

ou seja a aproximação $x_2=0.905$ possui duas casas decimais corretas. De fato, a solução exata é 0.9047882. Logo, a menor raiz positiva da equação 4 $\cos\,x-e^x=0$, $\cos\,\epsilon<0.01$, é $\bar x=0.905$. Observe, da Figura 3.10, que a raiz encontrada é a única raiz positiva da equação dada.

Ordem de Convergência

Analisemos agora a convergência do método de Newton.

Teorema 3.6 - Se f, f', f'' são contínuas em I cujo centro \bar{x} é solução de f(x) = 0 e se $f'(\bar{x}) \neq 0$ então a ordem de convergência do método de Newton é quadrática, ou seja, p = 2.

Prova: Subtraindo a equação $\bar{x} = \psi(\bar{x})$ de (3.7), obtemos:

$$x_{k+1} - \bar{x} = \psi(x_k) - \psi(\bar{x}) \text{ onde } \psi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$
.

Desenvolvendo $\psi(x_k)$ em série de Taylor em torno do ponto \bar{x} , obtemos:

$$x_{k+1} - \bar{x} = \psi(\bar{x}) + (x_k - \bar{x}) \psi'(\bar{x}) + \frac{(x_k - \bar{x})^2}{2!} \psi''(\xi_k) - \psi(\bar{x}).$$

Agora, no método de Newton, $\psi'(\bar{x}) = 0$, (lembre-se que esta condição foi imposta para a determinação de A(x)), e portanto:

$$\frac{|x_{k+1} - \bar{x}|}{|x_k - \bar{x}|^2} = \frac{\psi''(\xi_k)}{2!} \le C.$$

Portanto a ordem de convergência é p=2.

Assim a vantagem do método de Newton é que sua convergência é quadrática, isto significa que a quantidade de dígitos significativos corretos duplica à medida que os valores da sequência se aproxima de \bar{x} . Note que essa correção não acontece em relação às primeiras iterações realizadas. A desvantagem do método de Newton está no fato de termos que calcular a derivada da função e em cada iteração calcular o seu valor numérico, o que pode ser muito caro computacionalmente. Além disso a função pode ser não diferenciável em alguns pontos do domínio.

Exercícios

3.8 - Considere a equação dada no exemplo 3.9. Obtenha a raiz positiva com quatro casas decimais corretas. Usando (3.5) confirme que a ordem de convergência do método de Newton é quadrática, isto é, p=2.

3.9 - Usando o método de Newton, com erro inferior a 10^{-2} , determinar uma raiz das seguintes equações:

- a) 2 x = tq x,
- **b)** $5 x^3 + x^2 12 x + 4 = 0$,
- c) $sen x e^x = 0$,
- d) $x^4 8 = 0$.

3.10 - Considere a fórmula para determinar a raiz cúbica de Q:

$$x_{k+1} = \frac{1}{3} \left[2x_k + \frac{Q}{x_k^2} \right], \quad k = 0, 1, \dots$$

- a) Mostre que a fórmula acima é um caso especial de iteração de Newton.
- **b)** Usando a fórmula dada no item a) calcule $\sqrt[3]{4}$ com precisão de 10^{-2} , determinando o valor inicial através de gráfico.

3.11 - Usando o método de Newton, determine o valor de π com 3 algarismos significativos corretos. Use como valor inicial $x_0 = 3$.

3.4 Método das Secantes

Como foi observado anteriormente, uma séria desvantagem do método de Newton é a necessidade de se obter f'(x), bem como calcular seu valor numérico, a cada passo. Há várias maneiras de modificar o método de Newton a fim de eliminar essa desvantagem. Uma modificação consiste em substituir a derivada $f'(x_k)$ pelo quociente das diferenças:

$$f'(x_k) \cong \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}},$$
 (3.8)

onde x_k, x_{k-1} são duas aproximações quaisquer para a raiz \bar{x} . Note que $f'(x_k)$ é o limite da relação (3.8) para $x_{k-1} \to x_k$.