

OpenCV 없이 구현한 컬러 영상처리 프로젝트 using C++

과정명: [intel] 엣지 AI SW 아카데미(4기)

과목명: 객체지향 프로그래밍

발표자: 정용재

프로젝트 요약

■ 프로젝트 목표

- ✓ 영상처리 알고리즘의 원리 이해
- ✓ 영상처리 기능구현(with C++)
- ✓ MFC로 GUI 기능구현

■ 개발 환경

- ✓ C++
- ✓ Visual Studio Community 2022

■ 지원 환경

✓ Windows











기능 요약

화소점 처리

- ✓ 산술 연산 (+, -, *, /)
- ✓ 논리 연산 (AND, OR, XOR)
- ✓ 감마 보정
- ✓ 이진화, 반전
- ✓ 파라볼라 CAP, CUP

■ 히스토그램 화소점 처리

- ✓ 히스토그램 스트레치
- ✓ 히스토그램 엔드-인
- ✓ 히스토그램 평활화

■ 화소영역 처리

- ✓ 블러링
- ✓ 엠보싱
- ✓ 고주파 샤프닝
- ✓ 가우시안 스무딩

■ 기하학 처리

- ✓ 확대, 축소
- ✓ 배경을 고려한 회전

■ 컬러 효과(HSI 모델)

- ✓ 채도 편집
- ✓ 색상 추출

■ 그레이스케일 에지 검출

- ✓ 1차원 프리윗
- ✓ 2차원 LoG

.

화소점 처리 - 산술연산

더하기, 빼기

곱하기, 나누기







-50







```
핵심
코드
```

```
// 라디오 버튼 -> 연산이 바뀜 // 입력상자의 입력값 받아오기 // 초기값은 '+'
int index = arith.m_radioIndex; double value = arith.m_arithVal; char select = '+';
switch (index) {
case 0:
| select = '+'; break;
case 1:
| select = '-'; break;
case 2:
| select = '*'; break;
case 3:
| select = '/'; break;
}
// 연산자에 따라 그에 맞는 연산 실행
OnArithCal(value, select);
```

```
case '/':
    if (value == 0.0) {
       value = 1.0;
    }
    for (int h = 0; h < m_inH; h++) {
       for (int w = 0; w < m_inW; w++) {
            double R, G, B;
            R = double(m_inImageR[h][w]);
            G = double(m_inImageB[h][w]);
            B = double(m_inImageB[h][w]);
            R /= value;
            G /= value;
            B /= value;
</pre>
```

세부 사항

1) 이미지의 히스토그램의 분포가 그대로 좌,우로 이동

- 1) 곱하기 어두운 화소는 조금 밝아지고, 밝은 화소는 많이 밝아짐
- 2) 나누기 밝은 화소는 많이 어두워지고, 어두운 화소는 조금 어두워짐 20

화소점 처리 - 논리연산

AND & 128



OR | 127



XOR ^{원본}





5/20

.

핵심 코드

```
switch (select) {
case '&':
    for (int h = 0; h < m_inH; h++) {
        for (int w = 0; w < m_inW; w++) {
            int R, G, B;
            R = int(m_inImageR[h][w]);
            G = int(m_inImageB[h][w]);
            B = int(m_inImageB[h][w]);
            R &= value;
            G &= value;
            B &
```

case '|':
 for (int h = 0; h < m_inH; h++) {
 for (int w = 0; w < m_inW; w++) {
 int R, G, B;
 R = int(m_inImageR[h][w]);
 G = int(m_inImageB[h][w]);
 B = int(m_inImageB[h][w]);
 R |= value;
 G |= value;
 B |= value;
 B |= value;</pre>

case '^':
 for (int h = 0; h < m_inH; h++) {
 for (int w = 0; w < m_inW; w++) {
 int R, G, B;
 R = m_inImageR[h][w];
 G = m_inImageG[h][w];
 B = m_inImageB[h][w];
 R ^= value;
 G ^= value;
 B ^= value;</pre>

세부 특정 비트를 의도적으로 0으로 만들 수 있다. 사항 예) 128을 입력 -> 128이상의 화소만 128로 표현된다

예) 127을 입력 -> 128이상의 화소가 255로 표현된다 또한 127이하의 화소는 전부 127이 된다.

특정 비트를 의도적으로 1으로 만들 수 있다.

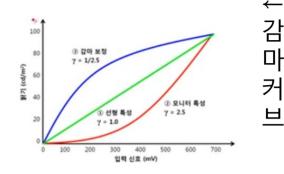
특정 비트를 의도적으로 반전 시킬 수 있다. 예) 128을 입력 -> 128이상의 화소는 128을 뺄셈 127이하의 화소는 128을 더하는 효과

화소점 처리 - 감마보정









핵 심 코 드

화 면

```
double R, G, B;
// 연산을 위해 double 형 변환
R = double(m_inImageR[h][w]);
G = double(m_inImageG[h][w]);
B = double(m_inImageB[h][w]);
R = 255 * pow(R / 255, 1.0 / gammaVal);
G = 255 * pow(G / 255, 1.0 / gammaVal);
B = 255 * pow(B / 255, 1.0 / gammaVal);
```

 $y = 255 * (\frac{x}{255})^{1/\gamma}$ 감마 보정의 수식

6/20

.

부 사 항

세

아주 어두운 부분과 아주 밝은 부분을 제외하고, 중앙값 부근의 밝기를 조절하여

1) 대비가 좋아지는 결과 2) 굴절된 모니터에서 왜곡을 감소시키는 역할을 할 수 있다.

화소점 처리 - 이진화, 반전

이진화 반전







핵심 코드

```
// 127을 기준으로 극단값으로 보내기
for (int h = 0; h < m_inH; h++) {
    for (int w = 0; w < m_inW; w++) {
        if (m_inImageR[h][w] > 127) m_outImageR[h][w] = 255;
        else m_outImageR[h][w] = 0;

    if (m_inImageG[h][w] > 127) m_outImageG[h][w] = 255;
    else m_outImageG[h][w] = 0;

    if (m_inImageB[h][w] > 127) m_outImageB[h][w] = 255;
    else m_outImageB[h][w] = 0;
}
```

```
// 각 화소점에 NOT연산으로 반전하기
for (int h = 0; h < m_inH; h++) {
    for (int w = 0; w < m_inW; w++) {
        m_outImageR[h][w] = ~m_inImageR[h][w];
        m_outImageG[h][w] = ~m_inImageG[h][w];
        m_outImageB[h][w] = ~m_inImageB[h][w];
    }
}
```

세부 사항

입력값을 기준으로 크면 최댓값, 작으면 최솟값을 저장

각 화소점에 NOT 논리연산

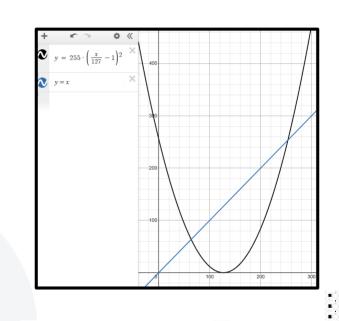
화소점 처리 - 파라볼라 CAP

원본

파라볼라CAP







← 파라볼라 CAP 그래프

세부

사항

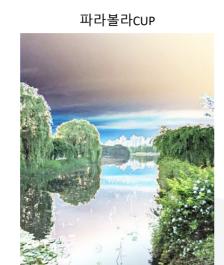
$$y = 255 * (\frac{x}{127} - 1)^2$$

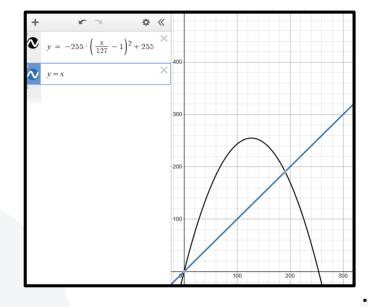
1) 어두운 화소들이 밝은 값으로 반전 -> 급격히 어두워짐

- 2) 중앙값 부근의 화소들이 실제보다 어두워짐 -> 급격히 밝아짐
- 3) 밝은 화소들이 실제보다 어두워짐 -> 급격히 밝아짐

화소점 처리 - 파라볼라 CUP







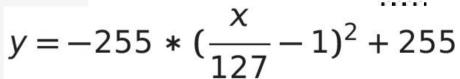
← 파라볼라 CUP 그래프

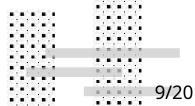
핵심 코드 // 파라볼라 CUP 적용 R = -255 * pow((R / 127 - 1), 2) + 255; G = -255 * pow((G / 127 - 1), 2) + 255;

B = -255 * pow((B / 127 - 1), 2) + 255;

세부 1) 어두운 화소들이 급격하게 밝은 값으로 바뀌는 효과 사항 2) 중앙값 부근의 화소들이 실제보다 밝아지는 효과

3) 밝은 화소들이 급격하게 어두운 값으로 바뀌는 효과



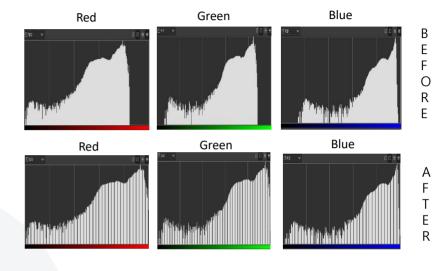


화소점 처리 - 히스토그램 스트레치



// 히스투그램 스트레치





$$new \ pixel = \frac{old \ pixel - low}{high - low} \times 255$$

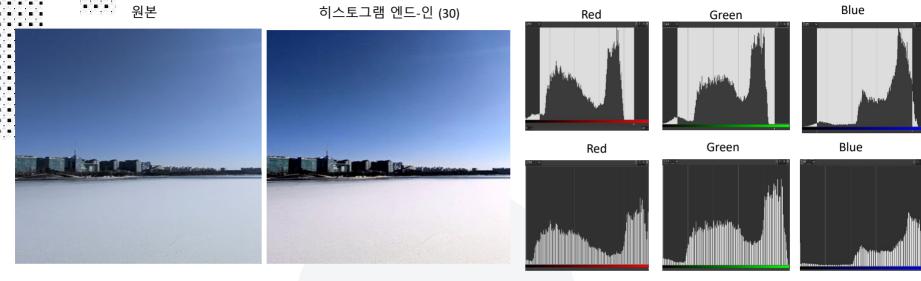
세부 사항

- 1) 편향된 화소의 분포를 정규화하는 효과 → RGB의 대비가 증가
- 2) 문제점: 분포가 완만한 이미지는 더 이상 스트레치 불가

10/20

.

화소점 처리 - 히스토그램 엔드-인



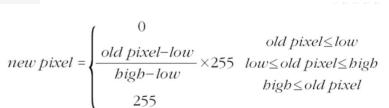
핵심 코드

세부

사항

1) 편향된 화소의 분포를 정규화하는 효과 → RGB의 대비가 증가

2) 문제점: 일부 픽셀 값의 정보를 손실



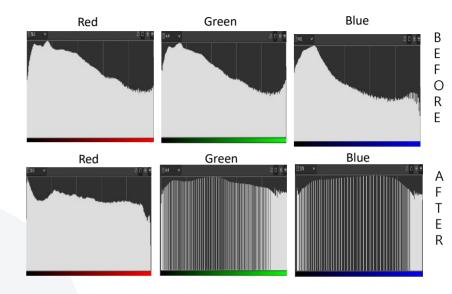
.

화소점 처리 - 히스토그램 평활화

히스토그램 평활화







```
핵심
코드
```

```
// 기본 히스토그램
                                  // 누적 히스토그램 첫 요소만 복사
                                  sum_hist[0] = hist[0];
for (int h = 0; h < m inH; h++) {
                                  // 누적 도수분포표 작성
  for (int w = 0; w < m inW; w++) {
                                  for (int idx = 1; idx \leq 255; idx++) {
      if (m inImageR[h][w] > highestR)
                                       sum hist[idx] = sum hist[idx - 1] + hist[idx];
        // 최대값 구하기
        highestR = m inImageR[h][w];
                                  //// 정규화 된 누적 히스토그램 작성
     // 기본 히스투그램 (도수분포표) 작성
                                  for (int idx = 0; idx <= 255; idx++) {
     hist[m in!mageR[h][w]] += 1;
                                     norm hist[idx] = sum hist[idx] * (1.0 / pixel n) * highestG;
```

$$sum[i] = \sum_{j=0}^{\infty} hist[j]$$

$$n[i] = sum[i] \times \frac{1}{N} \times I_{mix}$$

세부 사항

1) 편향된 화소의 분포를 정규화하는 효과 → RGB의 대비를 효과적으로 증가

.

화소 영역 처리 - 엠보싱,블러링

엠보싱

블러링



//회선 연산







핵심 코드

세부 사항

마스크의 총 합이 0이 되기 때문에 후처리(+127)를 수행.

마스크의 총 합이 1이 되기 때문에 후처리를 수행하지 않음

화소 영역 처리 - 가우시안 스무딩, 고주파 샤프닝

가우시안 스무딩

고주파 샤프닝





가우시안 스무딩

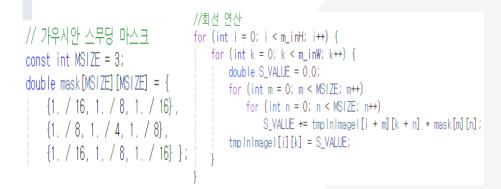


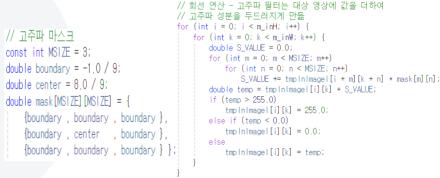
고주파 샤프닝



블러링

핵심 코드





고주파 마스크는 고주파만 걸러내기 때문에 영상에 더하기 연산을 하여 고주파를 두드러지게 만듦

기하학 처리 - 축소, 확대

축소

___ 축소



포워딩, 백워딩

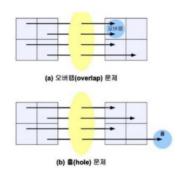




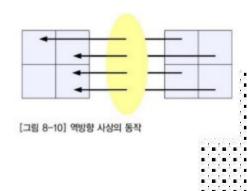


원본





```
핵심
코드
```



세부 1)출력 영상 크기를 n으로 나누고 사항 2)입력좌표 / 2로 출력좌표를 구함 1)출력 영상 크기에 n을 곱하고 2)출력 영상의 좌표 / 2를 입력영상에 대입하여 3)백워딩으로 확대 -> 정보 손실이 감소

ACRES AND ACRES

기하학 처리 - 배경을 고려한 회전



회전 후



$$\begin{bmatrix} x_{dest} \\ y_{dest} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{source} - C_x \\ y_{source} - C_y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} C_x \\ C_y \end{bmatrix}$$

만큼 회전한 이후 좌표의 위치를 구하는 공식

핵심 코드

```
// 입력한 각도 -> 라디안 값을 저장할 변수 , 배경의 크기 변수
double radian = 0.0; double radian 0 = 0.0; double radian 90 = 0.0;
// radian_0 , radian_90은 (90-radian) 값을 저장하는 변수
// 배경의 높이와 너비 값을 저장하는 변수
m backH = 0; m backW = 0;
// 각도 -> 라디안
radian = m degree * 3.141592 / 180.0;
if (m degree > 0 && m degree <= 90) {
   radian 0 = radian;
   radian 90 = (90 - m \text{ degree}) * 3.141592 / 180.0;
```

H: 의해 영상의 높이 W: 의력 영상의 네비 H: 음력 영상의 높이 W': 출짝 명성의 너비 W= Hoos(90-8)+Woos(8) 배경의 크기를 구하는 공식

세부 사항

1) 높이와 너비가 다른 이미지는 둘 중 더 큰 값을 사용해서 정사각형 배경을 만듦

컬러효과 (HSI 모델)

채도 변경

원하는 색상 추출







원본



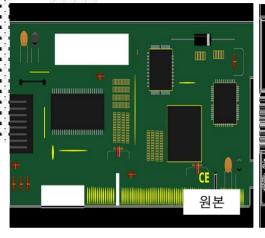
핵심 코드

```
// 채도 변경
S += satDlg.m_saturation;
if (S < 0.0)
    S = 0.0;
else if (S > 1.0)
    S = 1.0;
// 다시 RGB로
unsigned char* rgb = OnHS12RGB(H, S, I);
R = rgb[0]; G = rgb[1]; B = rgb[2];
```

```
// 빨강 주줄 (h 값 0~20, 330~360)
int left = extractDlg.m_extractLeft;
int right = extractDlg.m_extractRight;

// 지정된 범위 사이의 값은 그대로 나머지는 Gray Sclae로 출력
if (right < left) {
    if ((right >= H && 0 <= H) || (H >= left && H <= 360)) {
        m_outImageR[h][w] = m_inImageR[h][w];
        m_outImageB[h][w] = m_inImageB[h][w];
        m_outImageB[h][w] = m_inImageB[h][w];
    }
    else {
        double avg = (m_inImageR[h][w] + m_inImageB[h][w] + m_inImageB[h][w]) / 3.0;
        m_outImageR[h][w] = unsigned char(avg);
        m_outImageB[h][w] = unsigned char(avg);
        m_outImageB[h][w] = unsigned char(avg);
    }
}
```

l레이스케일 에지 검출 - 1차원 프리윗





```
행검출 마스크 열검출 마스크

-1 -1 -1 1 1 0 -1

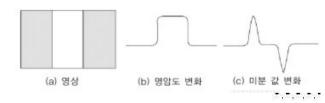
프리윗 0 0 0 1 1 0 -1

1 1 1 1 1 0 -1
```

- 위, 아래 주변 행과 차이가 클 수록 차이가 명확해진다.
- 2. 양 옆의 열과 차이가 클 수록 차이가 명확해진다.

```
핵심
코드
```

```
const int MSIZE = 3;
                                                   // 회선 연산
// 행 검출 마스크
                                                   for (int i = 0; i < m_outH; i++) {
                                                       for (int k = 0; k < m_outW; k++) {
double mask col[MSIZE] [MSIZE] = { {-1.0,-1.0,-1.0}
                                                           double C_VALUE = 0.0;
                          {0,0,0,0,0,0}
                                                           double R VALUE = 0.0;
                          {1,0,1,0,1,0} };
                                                           for (int m = 0; m < MSIZE; m++)
                                                                for (int n = 0; n < MSIZE; n++) {
// 열 검출 마스크
                                                                    C_VALUE += tmpoutlmageCol[i + m][k + n] * mask_col[m][n]
                                                                    R VALUE += tmpout[mageRow[i + m][k + n] * mask row[m][n];
double mask_row[MSIZE] [MSIZE] = \{ \{1,0,0,0,-1,0\} \}
                          \{1,0,0,0,-1,0\}
                                                           m_outImageR[i][k] = m_outImageG[i][k] = m_outImageB[i][k] = C_VALUE + R_VALUE;
                          {1.0,0.0,-1.0} };
```



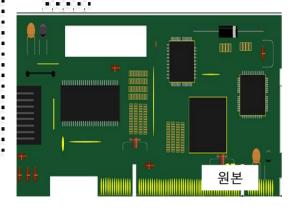
1차 미분으로 에지를 검출하는 원리

세부 사항

행 검출 마스크 결과와 열 검출 마스크 결과를 더하여 수직, 수평 에지를 모두 검출

.

L레이스케일 에지 검출 - 2차원 LoG



```
    1/16
    1/8
    1/16

    1/8
    1/4
    1/8

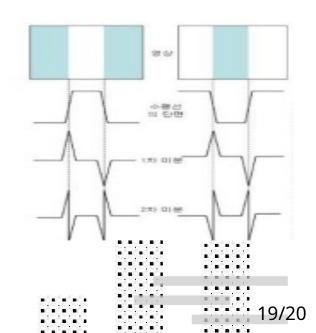
    1/16
    1/8
    1/16
```

가우시안 필터

라플라시안 마스크

```
핵심
코드
```

```
// 회선 연산: 라플라시안
// 회선 연산: 가우시안 스무딩
                                                                      for (int i = 0; i < m outH; i++) {
for (int i = 0; i < m outH; i++) {
                                                                         for (int k = 0; k < m outW; k++) {
   for (int k = 0; k < m_outW; k++) {
                                                                             double L VALUE = 0.0;
       double G VALUE = 0.0;
                                                                             for (int m = 0; m < MSIZE; m++)
        for (int m = 0; m < MSIZE; m++)
                                                                                 for (int n = 0; n < MSIZE; n++)
                                                                                     L VALUE += tmpoutlmage[i + m][k + n] * mask lap[m][n];
            for (int n = 0; n < MSIZE; n++) {
               G VALUE += tmpout[mage[i + m][k + n] * mask gau[m][n];
                                                                             m out ImageR[i][k] = L VALUE;
                                                                             m_outImageG[i][k] = L_VALUE;
        tmpoutlmage[i + 1][k + 1] = G_VALUE;
                                                                             m out ImageB[i][k] = L VALUE;
```



세부 사항

1차원 에지 검출보다 덜 민감하고 예리한 결과



마무리

■ 느낀점

- ✓ 영상처리 알고리즘을 계산해보고 그래프도 그려보면서 알고리즘의 정확한 역할을제대로 알 수 있었고 다양하게 응용할 수 있다고 느낌
- ✓ 잘 만들어진 S/W, 코드, 문서를 경험해보는 일이 중요하다고 느낌

■ 보완하고 싶은 점

- ✓ 더 성능이 좋은 화소 보간법을 구현해보고 싶다.
- ✓ AI 컴퓨터 비전에 중요하게 사용되는 에지검출에 대해 더 공부해보고 싶다.
- ✓ 보고서를 더 깔끔하게 만들고 싶다.