## Prueba N°2 Física Computacional I - 1<br/>S2023

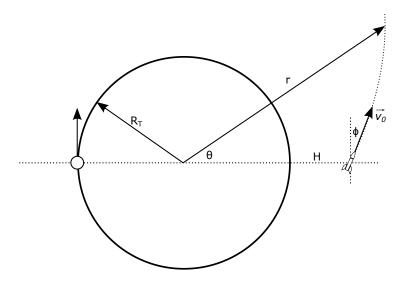
#### Prof. Guillermo Fonseca Kuvacic

Junio 2023

Prueba con exigencia del 60%. Se necesitan 36 puntos para alcanzar una nota de 4.0.

### Pregunta 1 - Proyectil (30 puntos)

La figura muestra un misil que se encuentra a una distancia H=1072km de la superficie de la tierra.



Las ecuaciones de movimiento del misil, en coordenadas polares, son las siguientes:

$$\ddot{r} = r\dot{\theta}^2 - \frac{GM_T}{r^2}$$
 
$$r\ddot{\theta} = -2\dot{r}\dot{\theta}$$

Donde:

- $\bullet \ \ G = 6.674 \times 10^{-11} Nm^2/kg^2$
- $M_T = 5.972 \times 10^{24} kg$
- $R_T = 6371km$

El misil parte desde  $\theta = 0^{\circ}$  y tiene una velocidad inicial  $|\vec{v}_0| = 7300 m/s$  y un ángulo de lanzamiento  $\phi = 15^{\circ}$ .

Suponga que se desea lanzar un proyectil tangente a la superficie de la tierra desde  $\theta=180^{0}$  para interceptar al misil. El proyectil está sujeto a las mismas ecuaciones de movimiento del misil.

• Simule el proyectil interceptor estableciendo las condiciones iniciales necesarias para interceptar al misil antes que este alcance una distancia de 2000km (en descenso) sobre la superficie de la tierra.

Hint: Este es un sistema de 4 EDOs de primer orden, y se requiere 4 condiciones para que sea soluble. Como PVI se necesita inicialmente la posición compuesta por el radio y el ángulo, así como también de la velocidad compuesta por la velocidad radial y angular. Concluya que condiciones existen y cuales faltan (es posible que tenga relaciones entre variables en vez de variables explícitas, recordar que esto se conoce como condición mixta).

Finalmente defina las condiciones finales. Para esto puede calcular las condicionas finales del misil y concluir la posición final a la que debe llegar el proyectil. Con esto puede definir un PVF, que puede resolverlo con los métodos visto en clases.

 Construya un gráfico en coordenadas polares de la simulación utilizando gnuplot.

Hint: El siguiente código le puede ayudar:

```
#La tierra en gnuplot
set size square 1,1
set parametric;
plot [0:2*pi] 6378100.0*sin(t),6378100.0*cos(t)
```

# Pregunta 2 - Ec. de Schrödinger estacionaria (15 puntos)

Considere la ecuación de Schrödinger estacionaria y unidimensional, como un problema de autovalores:

$$-\frac{\hbar}{2m}\frac{d^2}{dx^2}\phi_n(x) + V(x)\phi_n(x) = E_n\phi_n(x)$$

Con condiciones de Dirichlet:

$$\phi_n(0) = 0 \tag{1}$$

$$\phi_n(L) = 0 \tag{2}$$

Considere el potencial:

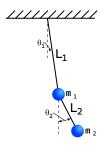
$$V(x) = \begin{cases} 50 * x/L, & \text{si } 0 < x < L \\ \infty, & \text{otro caso} \end{cases}$$

Considere L=1 y determine numéricamente los primeros 5 autovalores y autofunciones.

**Hint:** Puede resolver este problema con el algoritmo de Numerov, junto con el método de shooting y bisección, o puede construir una matriz con diferencias finitas y resolver el problema de autovalor como se vió en clases. Revise Capitulo 10 de Basic Concepts in Computational Physics (Benjamin Stickler & Ewald Schachinger).

#### Pregunta 3 - Péndulo doble (15 puntos)

La figura muestra un sistema de un péndulo doble.



Las ecuaciones de movimiento de este sistema son las siguientes:

$$\ddot{\theta}_1 = \frac{-g(2m_1 + m_2) \sin \theta_1 - m_2 g \sin(\theta_1 - 2\theta_2) - 2 \sin(\theta_1 - \theta_2) m_2 (\dot{\theta}_2^2 L_2 + \dot{\theta}_1^2 L_1 \cos(\theta_1 - \theta_2))}{L_1 (2m_1 + m_2 - m_2 \cos(2\theta_1 - 2\theta_2))}$$

$$\ddot{\theta}_2 = \frac{2 \sin(\theta_1 - \theta_2) (\dot{\theta}_1^2 L_1 (m_1 + m_2) + g(m_1 + m_2) \cos \theta_1 + \dot{\theta}_2^2 L_2 m_2 \cos(\theta_1 - \theta_2))}{L_2 (2m_1 + m_2 - m_2 \cos(2\theta_1 - 2\theta_2))}$$

Considere las siguientes condiciones:

$$\theta_1(t=0) = \pi/2$$
  
 $\dot{\theta}_1(t=0) = 0$   
 $\theta_2(t=3s) = \pi$   
 $\dot{\theta}_2(t=0) = 0$ 

Responda las siguientes preguntas.

- ¿A qué tipo de problema corresponde?
- ¿Es posible resolver el problema con los métodos visto en clases? En caso de ser así ¿Qué método utilizaría y porqué?
- Si se aplicara diferencias finitas sobre la ecuación diferencial, ¿Es posible resolver el problema mediante métodos de resolución de sistemas lineales? (como Gauss-Jordan) ¿Porqué?
- Si se utilizara el método de shooting no lineal, ¿Es posible resolver el problema mediante el método de Newton-Raphson (de una variable)? ¿Porqué?.

Explique con sus propias palabras.