# Aprendizaje automatizado

ESTIMACIÓN DE PARÁMETROS

Gibran Fuentes-Pineda Febrero 2023

## Interpretaciones de la probabilidad

- · ¿Qué significan las probabilidades?
- · ¿Cómo las obtengo?
- · Ejemplo: lanzamiento de una moneda
  - · ¿Qué valores asigno a águila y a sol?
  - · ¿Qué representan esos valores?

## Interpretación clásica

 Basado en principio de indiferencia: todas las posibilidades tienen la misma probabilidad

## Interpretación clásica

- Basado en principio de indiferencia: todas las posibilidades tienen la misma probabilidad
- Ejemplo
  - · Lanzamiento de una moneda

$$P(S) = \frac{1}{2}, P(A) = \frac{1}{2}$$

## Interpretación frecuentista

- Probabilidades representan aspectos reales del universo (perspectiva objetivista)
- Límite de las frecuencias en un gran número de experimentos
- Ejemplo
  - · Lanzamiento de una moneda: A, A, S, A, S, A, S, A, A

$$P(A) = \frac{6}{10}$$

$$P(S) = \frac{4}{10}$$

4

### Interpretación bayesiana

- Probabilidades son grados de creencia de un observador (perspectiva subjetivista)
- · Probabilidades se actualizan con nueva evidencia
- Ejemplo
  - · Lanzamiento de una moneda. E = A, A, S, A, S, A, S, A, A

$$P(A|E) = \frac{P(E|A)P(A)}{P(E)}$$

$$P(S|E) = \frac{P(E|S)P(S)}{P(E)}$$

· Se asumen ciertas distribuciones en modelo, es decir,

$$\mathcal{X} \sim f(\theta)$$

· Se asumen ciertas distribuciones en modelo, es decir,

$$\mathcal{X} \sim f(\theta)$$

 Lanzamiento de una moneda 12 veces (datos i.i.d) y obtenemos

$$\mathcal{X} = \{A, S, A, A, A, A, S, S, A, A, A, S\}$$

· Se asumen ciertas distribuciones en modelo, es decir,

$$\mathcal{X} \sim f(\theta)$$

 Lanzamiento de una moneda 12 veces (datos i.i.d) y obtenemos

$$\mathcal{X} = \{A, S, A, A, A, A, S, S, A, A, A, S\}$$

· Si asumimos una distribución de Bernoulli

$$Ber(x; q) = q^{x}(1-q)^{1-x},$$

· Se asumen ciertas distribuciones en modelo, es decir,

$$\mathcal{X} \sim f(\theta)$$

 Lanzamiento de una moneda 12 veces (datos i.i.d) y obtenemos

$$\mathcal{X} = \{A, S, A, A, A, A, S, S, A, A, A, S\}$$

· Si asumimos una distribución de Bernoulli

$$Ber(x; q) = q^{x}(1-q)^{1-x},$$

· ¿Qué parámetro q produjo los datos?

### Estrategias generales de estimación de parámetros

1. Estimador de máxima verosimilitud (puntual)

$$\hat{\theta}_{\textit{EMV}} = \argmax_{\theta} P(\mathcal{X}|\theta)$$

2. Estimador de máximo a posteriori (puntual)

$$\hat{\theta}_{MAP} = rg \max_{\theta} \frac{P(\mathcal{X}|\theta)P(\theta)}{P(\mathcal{X})}$$

3. Estimador bayesiano (distribución completa)

$$P(\theta|\mathcal{X}) = \frac{P(\mathcal{X}|\theta)P(\theta)}{P(\mathcal{X})}$$

#### Estimador de máxima verosimilitud (EMV)

- Busca los valores de los parámetros que mejor se ajusten a los datos
- · Función de verosimilitud

$$\mathcal{L}(\theta|\mathcal{X}) = P(\mathcal{X}|\theta)$$

- Se aproxima al valor real del parámetro cuando  $|\mathcal{X}| o \infty$ 

### EMV para distribución de Bernoulli

· Función de verosimilitud (dadas n muestras i.i.d)

$$\mathcal{L}(q|\mathcal{X}) = q^{x^{(1)}} (1-q)^{1-x^{(1)}} \times q^{x^{(2)}} (1-q)^{1-x^{(2)}} \times \dots \times q^{x^{(n)}} (1-q)^{1-x^{(n)}}$$

· Simplificando

$$\mathcal{L}(q|\mathcal{X}) = q^{\sum_{i=1}^{n} x^{(i)}} (1-q)^{n-\sum_{i=1}^{n} x^{(i)}}$$

· Aplicando el logaritmo

$$\log \mathcal{L}(q|\mathcal{X}) = \left(\sum_{i=1}^{n} x^{(i)}\right) \log q + \left(n - \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}\right) \log (1 - q)$$

· Derivando respecto a q, igualando a cero y despejando

$$\hat{q}_{EMV} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x^{(i)}}{n}$$

## EMV para distribución de normal

• Función de verosimilitud (dadas *n* muestras i.i.d)

$$\mathcal{L}(\mu, \sigma^2 | \mathcal{X}) = \prod_{i=1}^n \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{\frac{-(x^{(i)} - \mu)^2}{2\sigma^2}}$$

· Aplicando el logaritmo

$$\mathcal{L}(\mu, \sigma^{2} | \mathcal{X}) = -\frac{1}{2} n \log 2\pi \sigma^{2} - \sum_{i=1}^{n} \frac{(x^{(i)} - \mu)^{2}}{2\sigma^{2}}$$

· Derivando respecto a  $\mu$  y  $\sigma^2$  e igualando a cero

$$\hat{\mu}_{EMV} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}$$

· Para la varianza

$$\hat{\sigma}_{EMV}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)} - \hat{\mu}_{EMV})^2$$

## EMV para otras distribuciones

Nombre	Definición	EMV
Poisson	$f(x;\lambda) = \frac{\lambda^x e^{-\lambda}}{x}$	$\hat{\lambda} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}$
Categórica	$f(x; \mathbf{q}) = \prod_{k=1}^{K} q_k^{[x=k]}$	$\hat{q}_k = \frac{1}{n}c_k$
Multinomial	$f(\mathbf{c}; n, \mathbf{q}) = \frac{n!}{\prod_{k=1}^{K} c_k!} \prod_{k=1}^{K} q_k^{c_k}$	$\hat{q_k} = \frac{1}{n}c_k$

$$\mathbf{c} = [c_1, \dots, c_K] = \left[\sum_{i=1}^n [x=1], \dots, \sum_{i=1}^n [x=K]\right]$$

[x = k] son los corchetes de Iverson

### Estimador de máximo a posteriori (MAP)

• MAP: valor de  $\theta$  con la probabilidad a posteriori más grande

$$\hat{\theta}_{MAP} = \arg\max_{\theta} P(\theta|\mathcal{X}) = \arg\max_{\theta} \frac{P(\mathcal{X}|\theta)P(\theta)}{P(\mathcal{X})}$$

### Estimador de máximo a posteriori (MAP)

• MAP: valor de  $\theta$  con la probabilidad a posteriori más grande

$$\hat{\theta}_{MAP} = \arg\max_{\theta} P(\theta|\mathcal{X}) = \arg\max_{\theta} \frac{P(\mathcal{X}|\theta)P(\theta)}{P(\mathcal{X})}$$

- · Incorpora información a priori sobre los parámetros
- · ¿Qué distribución a priori usamos?

## Distribuciones a priori conjugadas

•  $P(\theta)$  es una distribución a priori conjugada para  $P(\mathcal{X}|\theta)$  si la distribución a posteriori es de la misma familia<sup>1</sup>

Verosimilitud	Parám.	Conjugada	Hiperparám.
verosiiiittuu	Paraili.	Conjugada	піреграгані.
Bernoulli	9	Beta	$\alpha$ , $\beta$
Binomial	q	Beta	$\alpha$ , $\beta$
Multinomial	q	Dirichlet	$\alpha$
Normal	$\mu$	Normal	$\mu_0$ , $\sigma_0^2$
$(\sigma^2$ conocida)			
Normal multivar.	$\mu$	Normal	$oldsymbol{\mu}_0$ , $oldsymbol{\Sigma}_0$
( <b>Σ</b> conocida)		multivar.	
Poisson	$\lambda$	Gamma	$\alpha$ , $\beta$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Puedes encontrar una lista de distribuciones a priori conjugadas en https://en.wikipedia.org/wiki/Conjugate\_prior.

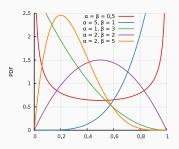
## A priori conjugado de Bernoulli: Beta

 Dada la función de verosimilitud de la distribución Bernoulli y n muestras

$$\mathcal{L} = q^{x^{(1)}} (1-q)^{1-x^{(1)}} \times q^{x^{(2)}} (1-q)^{1-x^{(2)}} \times \dots \times q^{x^{(n)}} (1-q)^{1-x^{(n)}}$$

· Su a priori conjugada es la distribución Beta data por

$$P(q) = \frac{q^{\alpha - 1}(1 - q)^{\beta - 1}}{\mathsf{B}(\alpha, \beta)}$$



$$Moda = \frac{\alpha - 1}{\alpha + \beta - 2}$$

$$Media = \frac{\alpha}{\alpha + \beta}$$

### MAP para distribución de Bernoulli (1)

 Valor del parámetro que maximice la distribución a posteriori

$$\hat{q}_{MAP} = \underset{q}{\operatorname{arg max}} P(q|\mathcal{X}) = \underset{q}{\operatorname{arg max}} \frac{P(\mathcal{X}|q)P(q)}{P(\mathcal{X})}$$

 Como buscamos el máximo no es necesario calcular la probabilidad marginal, por lo tanto

$$\hat{q}_{MAP} = rg \max_{q} P(\mathcal{X}|q) P(q)$$

$$\hat{q}_{MAP} = rg \max_{q} \left( \prod_{i=1}^{|\mathcal{X}|} P(x^{(i)}|q) \right) P(q)$$

$$P(q|\mathcal{X}) \propto \left( \prod_{i=1}^{|\mathcal{X}|} Ber(x^{(i)}|q) \right) Beta(q|\alpha, \beta)$$

### MAP para distribución de Bernoulli (2)

- Dada la función de verosimilitud de la distribución Bernoulli y n muestras
- · ¿Por qué la distribución Beta?

$$P(q|\mathcal{X}) \propto q^{\sum_{i=1}^{n} x^{(i)}} (1-q)^{n-\sum_{i=1}^{n} x^{(i)}} q^{\alpha-1} (1-q)^{\beta-1}$$

$$P(q|\mathcal{X}) = Beta(q|\alpha + \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}, \beta + (n - \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}))$$

### MAP para distribución de Bernoulli (3)

· Aplicando el logaritmo a  $P(q|\mathcal{X})$ 

$$\hat{q}_{MAP} = \underset{q}{\operatorname{arg max}} \left( \sum_{i=1}^{n} \log Ber(x^{(i)}|q) \right) + \log Beta(q|\alpha, \beta)$$

· Derivando respecto a q y encontrando el máximo

$$\hat{q}_{MAP} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x^{(i)} + \alpha - 1}{n + \beta + \alpha - 2}$$

## MAP para otras distribuciones

Nombre	MAP	
Poisson	$\hat{\lambda} = \frac{\sum_{i=1}^{n} x^{(i)} + \alpha - 1}{n + \beta}$	
Categórica	$\hat{q}_k = \frac{c_k + \alpha_k - 1}{n + \sum_{k=1}^K \alpha_k - K}$	
Multinomial	$\hat{q}_k = \frac{c_k + \alpha_k - 1}{n + \sum_{k=1}^K \alpha_k - K}$	
Normal ( $\sigma^2$ conocido)	$\hat{\mu} = \frac{\sigma_0^2 \left( \sum_{i=1}^n x^{(i)} \right) + \sigma^2 \mu_0}{\sigma_0^2 n + \sigma^2}$	

$$\mathbf{c} = [c_1, \dots, c_K] = \left[\sum_{i=1}^n [x=1], \dots, \sum_{i=1}^n [x=K]\right]$$

[x = k] son los corchetes de Iverson

#### Estimador bayesiano

• No sólo obtiene el valor de  $\theta$  del máximo a posteriori, estima la distribución a posteriori completa

$$P(\theta|\mathcal{X}) = \frac{P(\mathcal{X}|\theta)P(\theta)}{P(\mathcal{X})}$$

• Dado un nuevo dato  $\widetilde{x}$ , la distribución predictiva a posteriori está dada por

$$P(\widetilde{X}|\mathcal{X}) = \int_{\theta} P(\widetilde{X}|\theta, \mathcal{X}) P(\theta|\mathcal{X}) d\theta$$

### Estimador bayesiano para distribución de Bernoulli

 Usando la Beta como distribución a priori conjugada, tenemos

$$P(q|\mathcal{X}) = Beta\left(q|\alpha + \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}, \beta + (n - \sum_{i=1}^{n} x^{(i)})\right)$$

· Dado un nuevo dato  $\widetilde{x}$ , la distribución predictiva a posteriori está dada por

$$\begin{split} P(\widetilde{\mathbf{x}}|\mathcal{X}) &= \int_{\theta} P(\widetilde{\mathbf{x}}|\theta, \mathcal{X}) P(\theta|\mathcal{X}) d\theta \\ &= \int_{q} q \cdot \text{Beta}(q|\alpha + \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}^{(i)}, \beta + (n - \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}^{(i)})) dq \\ &= \mathbb{E}[P(q|\mathcal{X})] = \frac{\alpha + \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}^{(i)}}{\alpha + \beta + n} \end{split}$$

### Estimador bayesiano para distribución normal

• Suponiendo  $\sigma^2$  conocida, la distribución a priori conjugada sobre  $\mu$  es una normal:

$$P(\mu) = \mathcal{N}(\mu_0, \sigma_0^2)$$

· La distribución a posteriori es también normal:

$$P(\mu|\mathcal{X}) = \mathcal{N}\left(\underbrace{\frac{1}{\frac{1}{\sigma_0^2} + \frac{n}{\sigma^2}} \left[\frac{\mu_0}{\sigma_0^2} + \frac{\sum_{i=1}^n \chi^{(i)}}{\sigma^2}\right]}_{\mu_p}, \underbrace{\left[\frac{1}{\sigma_0^2} + \frac{n}{\sigma^2}\right]^{-1}}_{\sigma_p^2}\right)$$

· La distribución predictiva a posteriori está dada por:

$$P(\widetilde{x}|\mathcal{X}) = \mathcal{N}(\mu_p, \sigma_p^2 + \sigma^2)$$

## Estimador bayesiano para otras distribuciones

Nombre	A posteriori	Predictiva
Poisson	$\Gamma(\alpha + \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}, \underline{\beta + n})$	$P(\widetilde{\mathbf{x}}) = NB(\alpha', \beta')$
	$\alpha'$	
Cat	$\mathit{Dir}(lpha + c)$	$P(\widetilde{x} = k) = \frac{\alpha_k + c_k}{n + \sum_{k=1}^{K} \alpha_k}$
Mult.	$Dir(\alpha + c)$	$P(\widetilde{x} = k) = DirMult(\widetilde{x} \alpha + c)$

$$\mathbf{c} = [c_1, \dots, c_K] = \left[\sum_{i=1}^n [x=1], \dots, \sum_{i=1}^n [x=K]\right]$$

[x = k] son los corchetes de Iverson