

Tarea 4

Control inteligente

Emmanuel Peto Gutiérrez

19 de mayo de 2023

Se tiene la siguiente planta: $q(k) = \alpha q(k-1)^2 + u(k)$. La señal de entrada es $u(k) = \sin(\pi \times 0,1(k-1))$. Se diseña una red neuronal RBF 2-6-1 y los resultados se muestran en las figuras 1, 2 y 3.

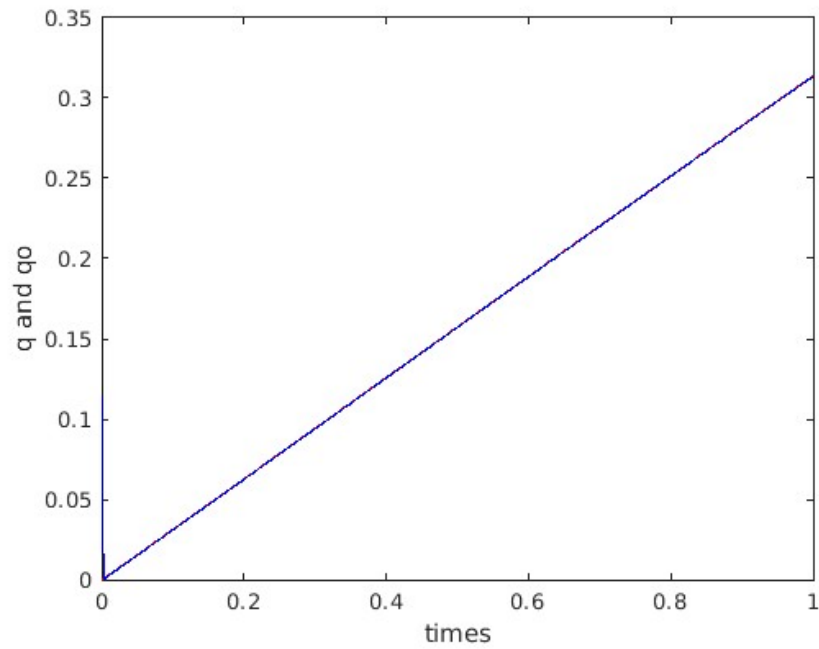


Figura 1: Aproximación.

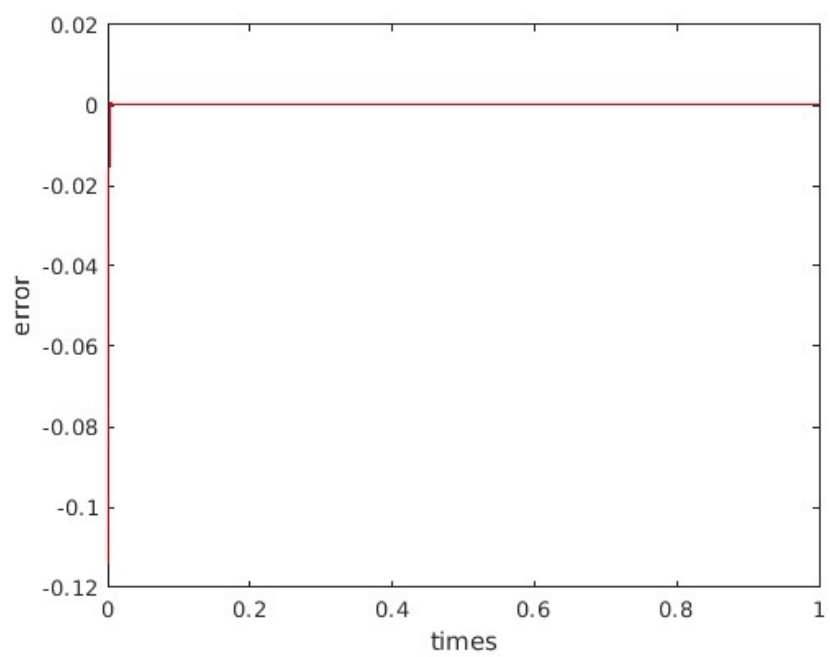


Figura 2: Error de aproximación.

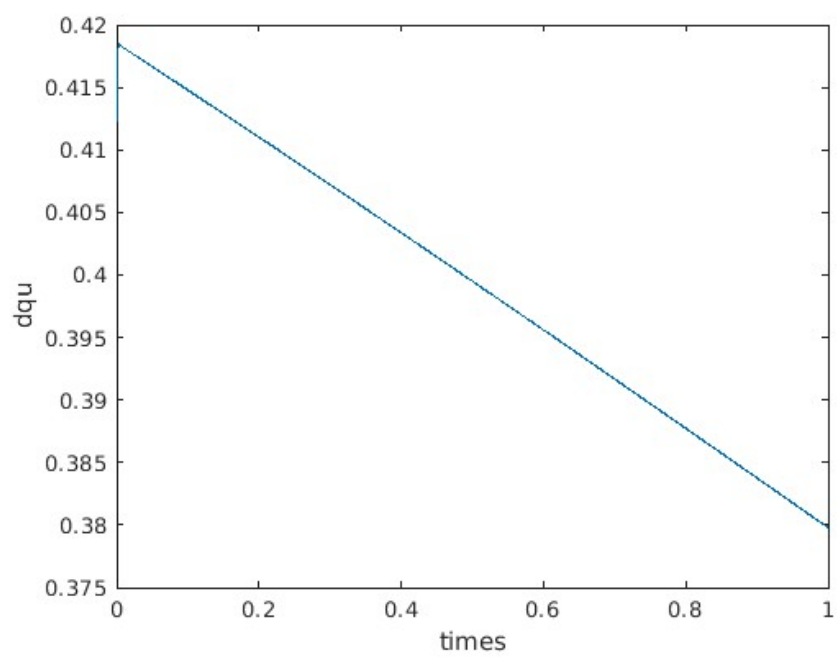


Figura 3: Jacobiano.