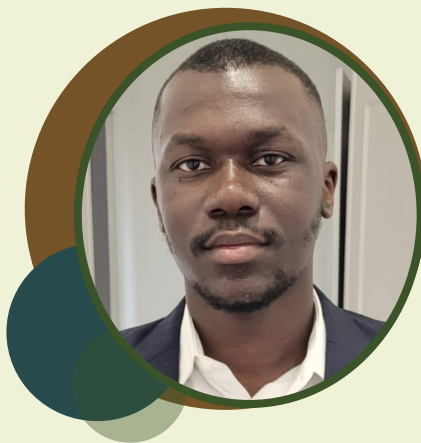


EPHRAÏM KOLO

💡 RÉSUMÉ :

- Ingénieur en automatique ;
- Modélisation et méthodes avancées de commande des systèmes dynamiques ;
- Expérience en MATLAB/Simulink ;
- Programmation C/C++/Python ;
- Passionné par les systèmes autonomes, avec une approche pragmatique et orientée résultats.



🎯 COORDONNÉES :

- 📞 0674606216
- ✉️ koloephraïm1964@gmail.com
- 📍 Couëron, 44220
- 🚀 Disponibilité immédiate
- 🚦 Permis B, véhiculé
- 🔗 ephraïmkolo.github.io/resume
- 📄 atchireephraïmkolo

🔧 COMPÉTENCES CLÉS

- 📌 **Modélisation & Simulation**
 - MATLAB/Simulink ;
- 📌 **Contrôle-Commande**
 - Régulation avancée : LQG, H^∞ , CRONE ;
 - Fault Detection and Isolation.
 - Optimisation
- 📌 **Programmation & Développement**
 - Langages : Python, C++, MATLAB, Arduino, VHDL
- 📌 **Validation & Tests**
 - Model-In-Loop, Software-In-Loop, Hardware-In-Loop

📁 PROJETS & RÉALISATIONS

Commande numérique de moteur sur banc

- Tests MIL/SIL (MATLAB) et HIL (Arduino).

Adaptive Cruise Control (CRONE method)

- Appliqué à un modèle de véhicule à 16 DDL.

LANGUES

Français
Anglais

C2 Natif
B2 Niveau intermédiaire

🌐 CENTRES D'INTÉRÊT

🎵 guitare, piano, traitement du signal audio

⚽ Football

🎓 FORMATION

2021-2023, UNIVERSITÉ BORDEAUX 1
Master en ingénierie des systèmes complexes, filière AUTOMATIQUE MECATRONIQUE AUTOMOBILE AERONAUTIQUE SPATIAL
Spécialisation en modélisation, simulation et commande des systèmes dynamiques

📁 EXPÉRIENCE PROFESSIONNELLE

Ingénieur stagiaire en modélisation et lois de pilotage pour la traction des navires

IMS-LAB / BEYOND THE SEA®

📅 FÉVRIER - JUILLET 2023 | 📍 BORDEAUX
ACQUIS :

- Rédaction des spécifications systèmes ;
- Équations du mouvement et des forces ;
- Conception de modèles et de lois de pilotage avec Matlab/Simulink,
- Optimisation ;
- Test Model-In-Loop ;
- Mise au point d'interfaces de simulation ;
- Profiling pour optimisation de code ;
- Esprit de synthèse et rigueur.

📄 FORMATIONS COMPLÉMENTAIRES

- 📌 **Commande des Systèmes Dynamiques :**
 - Commande prédictive, Adaptative, Fuzzy Logic, identification de modèles dynamique, planification de trajectoire ;
- 📌 **Les bases de la gestion de projet**