รายวิชา 09131201 ระเบียบวิธีเชิงตัวเลขทางด้านคอมพิวเตอร์ (Numerical Methods for Computers) บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)

ผศ.ดร.วงศ์วิศรุต เขื่องสตุ่ง

สาขาวิชาคณิตศาสตร์ ภาควิชาคณิตศาสตร์และวิทยาการคอมพิวเตอร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลธัญบุรี

July 28, 2022

Outline

- 🕕 บทที่ 1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- (1) บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 5 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)

- 6 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข
- 🕜 บทที่ 7 ผลเฉลยเชิงตัวเลขของสมการเชิงอนพันธ์สามัญ

- 🕕 บทที่ 1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- 2 บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 1 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 🕠 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 6 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข

- 🕕 บทที่ 1 ความร้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- \bigcirc บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 1 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 🕠 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 6 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข

- 🕕 บทที่ 1 ความร้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- 2 บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 1 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 🕠 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 6 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข

- 🕕 บทที่ 1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- 2 บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 1 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 🕠 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 6 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข

- 🕕 บทที่ 1 ความร้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- 2 บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 📵 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 📵 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 5.1 บทน้ำ
- 5.2 การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน (Newton Divided Difference Interpolating Polynomials)
- 5.3 การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating

Outline

- บทที่ 1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข

- (1) บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 5 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
 - 5.1 บทนำ
 - 5.2 การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน (Newton Divided Difference Interpolating Polynomials)
 - 5.3 การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)
 - 5.4 การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation)
 - 5.5 แบบฝึกหัด 5

บทนำ

บทน้ำ

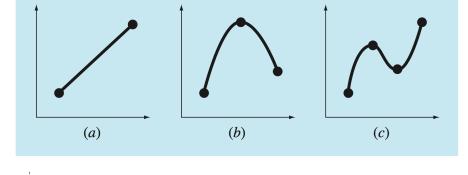
บทนำ

ถ้าหากคาดว่าชุดข้อมูลถูกต้อง และมีความต้องการได้เส้นสมการที่มีค่าต่อเนื่องเหมาะ สมที่ผ่านทุกๆ จุดของข้อมูล วิธีการหาเส้นสมการที่เหมาะสมนี้ เรียกว่า **การประมาณ** ค่าในช่วง (Interpolation)

การประมาณค่าในช่วงหรือการหาเส้นโค้งในช่วง คือการสร้างสมการพหุนามที่ผ่าน ทุกจุดของข้อมูล รูปทั่วไปของสมการพหุนามอันดับที่ n ($Order\ Polynomial$) คือ

$$f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n$$
 (5.1)

สมการพหุนามอันดับที่ n คือสมการ (5.1) เพียงสมการเดียวที่ผ่านจุดข้อมูลครบทั้ง n+1 จุด



รูปที่ 1: Examples of interpolating polynomials: (a) first-order (linear) connecting two points, (b) second- order (quadratic or parabolic) connecting three points, and (c) third-order (cubic) connecting four points.

4 D F 4 D F 4 D F 5000

การประมาณค่าในช่วงมีดังนี้

- การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน (Newton Divided Difference Interpolating Polynomials)
- การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)
- 🚳 การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน (Newton Divided Difference Interpolating Polynomials)

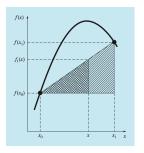
การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน (Newton Divided Difference Interpolating Polynomials)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน (Newton Divided Difference Interpolating Polynomials)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตัน แบ่งได้ดังนี้

- การประมาณค่าเชิงเส้นตรง (Linear Interpolation)
- 🧿 การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับสอง (Quadratic Interpolation)
- 🔞 รูปทั่วไปของการประมาณค่าด้วยวิธีนิวตัน (General Form of Newton's Interpolating Polynomials)

การประมาณค่าเชิงเส้นตรง ให้พิจารณารูปทั่วไปของสมการเส้นตรง คือ $\mathit{f}(x) = a_0 + a_1 x$ ซึ่งจะพบว่าอันดับสูงสุดของสมการ คืออันดับหนึ่ง ดังนั้นการสร้างสมการเส้นตรงจะต้องผ่านจุดทั้งหมด 2 จุด ดังนี้



รูปที่ 2: Graphical depiction of linear interpolation. The shaded areas indicate the similar triangles used to derive the linear-interpolation formula.

จากรูป โดยกฎของสามเหลี่ยมคล้าย จะได้

$$\frac{f_1(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

ดังนั้น

$$f_1(x) = f(x_0) + \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} (x - x_0)$$
(5.2)

ซึ่งเรียก (5.2) ว่า linear-interpolation formula

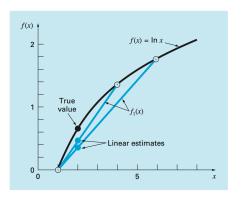


ตัวอย่างที่ 5.1

กำหนดให้ $f(x) = \ln x$ จงหาค่าโดยประมาณของ $\ln 2$ โดยใช้การประมาณค่าเชิงเส้น ตรง เมื่อ

- **o** กำหนดให้ $\ln 1 = 0, \ln 6 = 1.7917595$
- $m{2}$ กำหนดให้ $\ln 1 = 0, \ln 4 = 1.3862944$

เมื่อค่าจริงของ $\ln 2 = 0.69314718$



รูปที่ 3: Two linear interpolations to estimate $\ln 2$. Note how the smaller interval provides a better estimate.

2. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับสอง (Quadratic Interpolation)

รูปทั่วไปของสมการพหุนามอันดับสอง คือ $f_2(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2$ จ้ำมีข้อมูล 3 จุด คือ $(x_0,f(x_0)),(x_1,f(x_1)),(x_2,f(x_2))$ จะเขียนแทนเส้นโค้งผ่าน จุดทั้ง 3 ด้วยสมการพหุนามอันดับสอง โดย พิจารณาจาก

$$f_2(x) = b_0 + b_1(x - x_0) + b_2(x - x_0)(x - x_1)$$

= $b_0 + b_1x - b_1x_0 + b_2x^2 + b_2x_0x_1 - b_2xx_0 - b_2xx_1$
= $(b_0 + b_1x_0 + b_2x_0x_1) + (b_1 - b_2x_0 - b_2x_1)x + b_2x^2$

หรือสามารถเขียนอยู่ในรูป

$$f_2(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2$$

เมื่อ

$$a_0 = b_0 + b_1 x_0 + b_2 x_0 x_1, \quad a_1 = b_1 - b_2 x_0 - b_2 x_1, \quad a_2 = b_2$$

2. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับสอง (Quadratic Interpolation)

เมื่อทั้ง
$$3$$
 จุด สอดคล้องกับ $f_2(x)=b_0+b_1(x-x_0)+b_2(x-x_0)(x-x_1)$ นั่นคือ $f_2(x_0)=f(x_0),\, f_2(x_1)=f(x_1),\, f_2(x)=f(x_2)$

- 1 เมื่อ $x = x_0$ จะได้ $f_2(x_0) = f(x_0) = b_0$
- 2 เมื่อ $x=x_1$ จะได้ $b_1=rac{f(x_1)-f(x_0)}{x_1-x_0}$
- 🔞 เมื่อ $x=x_2$ จะได้ $f_2(x)=b_0+b_1(x_2-x_0)+b_2(x_2-x_0)(x_2-x_1)$ แทน $b_0=f\!(x_0)$ และ $b_1=rac{f\!(x_1)-f\!(x_0)}{x_1-x_0}$ จะได้

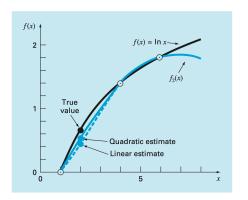
$$b_2 = \frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$
$$x_2 - x_0$$

2. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับสอง (Quadratic Interpolation)

ตัวอย่างที่ 5.2

จงหาค่าประมาณของ $\ln 2$ โดยใช้การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับสอง เมื่อ กำหนดข้อมูล 3 จุด ดังนี้ $\ln 1=0, \ln 4=1.386294, \ln 6=1.791759$ เมื่อค่าจริง ของ $\ln 2=0.69314718$

2. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับสอง (Quadratic Interpolation)



รูปที่ 4: The use of quadratic interpolation to estimate $\ln 2$. The linear interpolation from x = 1 to 4 is also included for comparison.

รูปทั่วไปของสมการพหุนามอันดับที่ n ผ่านจุดข้อมูล n+1 จุด คือ

$$f_n(x) = b_0 + b_1(x - x_0) + b_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + b_n(x - x_0)(x - x_1) \cdot \dots \cdot (x - x_{n-1})$$
(5.3)

โดยที่

$$b_0 = f(x_0)$$

$$b_1 = f[x_1, x_0]$$

$$b_2 = f[x_2, x_1, x_0]$$

$$\vdots$$

$$b_n = f[x_n, x_{n-1}, x_{n-2}, ..., x_1, x_0]$$

เมื่อ $f[\cdot]$ แทนผลต่างจากการแบ่งย่อยจำกัด (finite divided differences) นั่นคือ

• $f[x_i, x_i]$ คือ ผลต่างจากการแบ่งย่อยอันดับที่ 1 (first finite divided difference) นิยามโดย

$$f[x_i, x_j] = \frac{f(x_i) - f(x_j)}{x_i - x_j}$$

• $f[x_i, x_i, x_k]$ คือ ผลต่างจากการแบ่งย่อยอันดับที่ 2 (second finite divided difference) นิยามโดย

$$f[x_i, x_j, x_k] = \frac{f[x_i, x_j] - f[x_j, x_k]}{x_i - x_k}$$



• $f[x_n, x_{n-1}, ..., x_1, x_0]$ คือ ผลต่างจากการแบ่งย่อยอันดับที่ n (nth finite divided difference) นิยามโดย

$$f[x_n, x_{n-1}, ..., x_1, x_0] = \frac{f[x_n, x_{n-1}, ..., x_2, x_1] - f[x_{n-1}, x_{n-2}, ..., x_1, x_0]}{x_n - x_0}$$

จะได้สูตรการประมาณค่าในช่วงพหุนามอันดับที่ n ของนิวตัน ดังนี้

$$f_n(x) = b_0 + (x - x_0)f[x_1, x_0] + (x - x_0)(x - x_1)f[x_2, x_1, x_0] + \dots + (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})f[x_n, x_{n-1}, \dots, x_1, x_0]$$
 (5.4)

ซึ่งเรียก (5.4) ว่า Newton's divided-difference interpolating polynomial

ซึ่งสามารถแสดงผลต่างจากการแบ่งย่อยอันดับต่างๆ ได้ดังตารางต่อไปนี้

i	\boldsymbol{x}_i	$f(x_i)$	First	Second	Third
0 1 2	x ₀ x ₁ x ₂ x ₃	$f(x_0) = f(x_1)$ $f(x_2) = f(x_3)$	$ \begin{array}{c} f[x_1, x_0] \\ f[x_2, x_1] \\ f[x_3, x_2] \end{array} $		$f[x_3, x_2, x_1, x_0]$

รปที่ 5: Graphical depiction of the recursive nature of finite divided differences.

ค่าคลาดเคลื่อนของสมการพหุนามด้วยวิธีนิวตัน (Error of Newton's Interpolating Polynomials)

การหาค่าคลาดเคลื่อนของสมการพหุนามอันดับ n ด้วยวิธีนิวตัน(nth OrderNewton's Interpolating Polynomial) สามารถหาได้โดยการประมาณด้วยค่า อนพันธ์อันดับที่ n+1 ที่จด x_{n+1} คือ

$$R_n = f[x_n, x_{n-1}, ..., x_1, x_0](x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n)$$

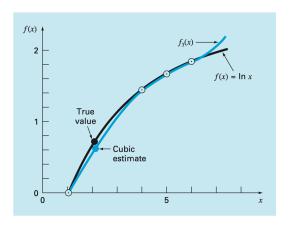
ตัวอย่างที่ **5.3**

กำหนดข้อมูล 4 จุดดังตาราง จงหาสมการพหุนามโดยกำหนดให้ใช้ทุกจุดของข้อมูล

x	1	3	6	10
f(x)	2	10	15	50

ตัวอย่างที่ 5.4

จงหาค่าประมาณของ $\ln 2$ โดยใช้การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีนิวตันอันดับที่ 3 เมื่อ กำหนดข้อมูล 4 จุด ดังนี้ $\ln 1 = 0, \ln 4 = 1.386294, \ln 5 = 1.609438, \ln 6 = 1.791759$



รูปที่ 6: The use of cubic interpolation to estimate $\ln 2$.

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ คือการประมาณค่าในช่วงที่เปลี่ยนรูปมาจาก การหาสมการพหุนามด้วยวิธีนิวตัน และสามารถเขียนได้ด้วย

$$f_n(x) = \sum_{i=0}^{n} L_i(x) f(x_i)$$
 (5.5)

เมื่อ

$$L_{i}(x) = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^{n} \frac{x - x_{j}}{x_{i} - x_{j}}$$
 (5.6)

 $(\prod = \text{``product of.''})$

- 4 ロ b 4 個 b 4 種 b 4 種 b - 種 - 夕久(*)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)

ตัวอย่างเช่น พหนุนามอันดับที่ 1 :

$$f_1(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} f(x_0) + \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} f(x_1)$$

พหนุนามอันดับที่ 2 :

$$f_2(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} f(x_0) + \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_2)} f(x_1) + \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} f(x_2)$$

จะสังเกตเห็นว่าแต่ละพจน์ของ $L_i(x)$ จะเป็น 1 เมื่อ $x=x_i$ และมีค่าเท่ากับศูนย์ เมื่อ $x = x_i$; $i \neq j$

ค่าคลาดเคลื่อนของการประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Error of Lagrange Interpolating Polynomials)

ค่าคลาดเคลื่อนของการประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ สามารถประมาณค่าได้ ด้วย

$$R_n \approx f[x, x_n, x_{n-1}, ..., x_1, x_0] \prod_{i=0}^{n} (x - x_i)$$

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์ (Lagrange Interpolating Polynomials)

ตัวอย่างที่ 5.5

จงหาค่าประมาณของ $\ln 2$ โดยใช้การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์อันดับที่ 1 และ ลากรองจ์อันดับที่ 2 เมื่อกำหนดข้อมูล 3 จุด ดังนี้ $\ln 1 = 0, \ln 4 = 1.386294, \ln 6 = 1.791759$

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation)



การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ เป็นการประมาณค่าชุดข้อมูลทั้งชุดที่ต้องใช้รูป สมการที่เหมือนกัน โดยการหาสมการจะพิจารณาระหว่างจุด 2 จุดของข้อมูลใดๆ ด้วยสมการหนึ่งสมการ และกระทำต่อเนื่องเรื่อยๆ จนครบชุดข้อมูล และที่จุดต่อของ แต่ละสมการค่าของฟังก์ชันจะต้องต่อเนื่อง

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation)

การประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีสไปน์ (Spline Interpolation) แบ่งได้ดังนี้

- การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามเชิงเส้นด้วยวิธีสไปน์ (Linear Spline Interpolation)
- การประมาณค่าสมการพหุนามอันดับสองด้วยวิธีสไปน์ (Quadratic Spline Interpolation)
- การประมาณค่าสมการพหุนามอันดับสามด้วยวิธีสไปน์ (Cubic Spline Interpolation)

1. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามเชิงเส้นด้วยวิธีสไปน์ (Linear Spline Interpolation)

การประมาณค่าระหว่างจุด 2 จุดของข้อมูลใดๆ ด้วยสมการเส้นตรง (y=ax+b)ดังนั้นจากกลุ่มข้อมูล n+1 จุด จะได้สมการเส้นตรง n สมการซึ่งประกอบด้วย

$$f(x) = f(x_0) + m_0(x - x_0), \quad x_0 \le x \le x_1$$

$$f(x) = f(x_1) + m_1(x - x_1), \quad x_1 \le x \le x_2$$

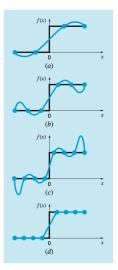
$$\vdots$$

$$f(x) = f(x_{n-1}) + m_{n-1}(x - x_{n-1}), \quad x_{n-1} \le x \le x_n$$

เมื่อ m_i เป็นความชั้นของเส้นตรง นิยามโดย

$$m_i = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i}$$

Using Columns



Parts (a) through (c) indicate that the abrupt change induces oscillations in interpolating polynomials. In contrast, because it is limited to third-order curves with smooth transitions, a linear spline (d) provides a much more acceptable approximation.

1. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามเชิงเส้นด้วยวิธีสไปน์ (Linear Spline Interpolation)

ข้อสังเกต 5.1

การประมาณค่าระหว่างจุด 2 จุดของข้อมูลใดๆ ด้วยสมการเส้นตรง หรือกำลังหนึ่ง ด้วยวิธีสไปน์ (Linear Spline Interpolation) คือจุดต่อของเส้นตรงที่ไม่ต่อเนื่อง ดังนั้นจึงควรใช้สมการพหุนามอันดับที่สูงขึ้น

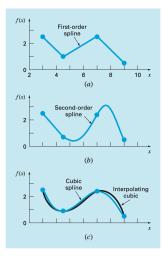
1. การประมาณค่าด้วยสมการพหุนามเชิงเส้นด้วยวิธีสไปน์ (Linear Spline Interpolation)

ตัวอย่างที่ 5.6

จากข้อมูลที่กำหนดให้ จงประมาณค่าสมการเส้นตรงด้วยวิธีสไปน์ (Linear Spines) ของฟังก์ชันที่ x=5

x	3.0	4.5	7.0	9.0
f(x)	2.5	1.0	2.5	0.5

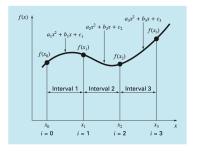
Using Columns



Spline fits of a set of four points.
(a) Linear spline, (b) quadratic spline, and (c) cubic spline, with a cubic interpolating polynomial also plotted.



การประมาณค่าระหว่างจุด 2 จุดของข้อมูลใด ๆ ด้วยสมการพหุนามอันดับสอง $(y = ax^2 + bx + c)$ พิจารณาดังรป



ฐปที่ 9: Notation used to derive quadratic splines. Notice that there are nintervals and n+1 data points. The example shown is for n=3.

สำหรับช่วง i ใดๆ รูปทั่วไปของสมการพหนามอันดับสอง คือ

$$f_i(x) = a_i x^2 + b_i x + c_i$$

ดังนั้นถ้าข้อมูล n+1 จุด จะต้องสร้างสมการ n สมการ และเนื่องจากแต่ละสมการมี ตัวแปรไม่ทราบค่า 3 ตัว คือ a,b และ c ดังนั้นสมการ n สมการจะมีตัวแปรไม่ทราบ ค่า 3n ตัวแปร

สมการพหุนามอันดับสองจำนวน 3n สมการ สร้างจากเงื่อนไข ดังต่อไปนี้

1. ค่าของฟังก์ชัน 2 ฟังก์ชันที่ต่อกันจะเท่ากันที่จุดต่อหรือจุดต่อภายใน (Interior Knot) ซึ่งจดเชื่อมภายในมีทั้งหมด n-1 จะได้

$$a_{i-1}x_{i-1}^2 + b_{i-1}x_{i-1} + c_{i-1} = f(x_{i-1})$$
$$a_ix_{i-1}^2 + b_ix_{i-1} + c_i = f(x_{i-1})$$

สำหรับ i=2,3,...,n จากเงื่อนไขนี้จะได้ 2n-2 สมการ

2. ฟังก์ชันแรกและฟังก์ชันสุดท้ายจะต้องผ่านจุดปลายทั้งสอง จะได้

$$a_1 x_0^2 + b_1 x_0 + c_1 = f(x_0)$$

 $a_n x_n^2 + b_n x_n + c_n = f(x_n)$

3. อนุพันธ์อันดับหนึ่งของฟังก์ชันที่จุดต่อจะต้องเท่ากัน จากฟังก์ชัน $f(x)=ax^2+bx+c$ จะได้ f'(x)=2ax+bดังนั้น จากเงื่อนไขนี้ จะได้

$$2a_{i-1}x_{i-1} + b_{i-1} = 2a_ix_{i-1} + b_i$$

สำหรับ i=2,3,...,n จะได้ n-1 สมการ

4. สมมติให้อนุพันธ์อันดับสองที่จุดแรกมีค่าเท่ากับศูนย์ จากฟังก์ชัน $f(x)=ax^2+bx+c$ จะได้ f''(x)=2a ดังนั้น

$$a_1 = 0$$



ตัวอย่างที่ 5.7

จากข้อมูลที่กำหนดให้ จงประมาณค่าสมการพหุนามอันดับสองด้วยวิธีสไปน์ (Quadratic Spline Interpolation) ของฟังก์ชันที่ x=5

x	3.0	4.5	7.0	9.0
f(x)	2.5	1.0	2.5	0.5

การประมาณค่าระหว่างจุด 2 จุดของข้อมูลใด ๆ ด้วยสมการพหุนามอันดับสาม $(y = ax^3 + bx^2 + cx + d)$ สำหรับช่วง i ใดๆ รูปทั่วไปของสมการพหุนามอันดับสาม คือ

$$f_i(x) = a_i x^3 + b_i x^2 + c_i x + d$$

ดังนั้นถ้าข้อมูล n+1 จุด จะต้องสร้างสมการ n สมการ และเนื่องจากแต่ละสมการมี ตัวแปรไม่ทราบค่า 4 ตัว คือ a,b,c และ d ดังนั้นสมการ n สมการจะมีตัวแปรไม่ ทราบค่า 4n ตัวแปร

สมการพหุนามอันดับสองจำนวน 4n สมการ สร้างจากเงื่อนไข ดังต่อไปนี้

- ค่าของฟังก์ชัน 2 ฟังก์ชันที่ต่อกันจะเท่ากันที่จุดต่อ
- ฟังก์ชันแรกและฟังก์ชันสุดท้ายจะต้องผ่านจุดปลายทั้งสอง
- 💿 อนุพันธ์อันดับหนึ่งของฟังก์ชัน 2 ฟังก์ชันที่ต่อกันจะเท่ากันที่จุดต่อ
- 💿 อนุพันธ์อันดับสองของฟังก์ชัน 2 ฟังก์ชันที่ต่อกันจะเท่ากันที่จุดต่อ
- 💿 อนุพันธ์อันดับสองของฟังก์ชัน 2 ฟังก์ชันที่ผ่านจุดปลายทั้งสองเท่ากับศูนย์

สำหรับอีกวิธีหนึ่งในการหาค่า $a_i,\,b_i,\,c_i,\,d_i$ คือการใช้ความสัมพันธ์ของอนุพันธ์อันดับ ที่สอง ของฟังก์ชันบนช่วง $[x_{i-1},x_i]$ ซึ่งมีรูปแบบเชิงเส้น โดยใช้สูตรดังนี้

$$(x_{i} - x_{i-1})f''(x_{i-1}) + 2(x_{i+1} - x_{i-1})f''(x_{i}) + (x_{i+1} - x_{i})f''(x_{i+1})$$

$$= \frac{6}{x_{i+1} - x_{i}}[f(x_{i+1}) - f(x_{i})] + \frac{6}{x_{i} - x_{i+1}}[f(x_{i+1}) - f(x_{i})]$$

ตัวอย่างที่ 5.8

จากข้อมูลที่กำหนดให้ จงประมาณค่าสมการพหุนามอันดับสองด้วยวิธีสไปน์ (Quadratic Spline Interpolation) ของฟังก์ชันที่ x=5

x	3.0	4.5	7.0	9.0
f(x)	2.5	1.0	2.5	0.5

- 1. จงหาค่าใกล้เคียงของ $\log 4$ โดยวิธีการประมาณค่าเชิงเส้นตรงด้วยวิธีนิวตัน
 - $oldsymbol{0}$ เมื่อกำหนด $\log 3 = 0.4771213, \log 5 = 0.6989700$
 - $m{2}$ เมื่อกำหนด $\log 3$ และ $\log 4.5 = 0.6532125$
 - $oldsymbol{0}$ จงหาร้อยละของค่าคลาดเคลื่อนสัมพัทธ์ในข้อ 1.1 และ 1.2 เมื่อค่าจริงของ $\log 4 = 0.6020600$

2. จากโจทย์ข้อ 1 จงหาค่า $\log 4$ โดยวิธีการประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับ สองด้วยวิธีนิวตัน และร้อยละของค่าคลาดเคลื่อนสัมพัทธ์ (กำหนด $\log 3, \log 4.5, \log 5$)

- 3. จากโจทย์ข้อ 1 จงหาค่า $\log 4$ โดยวิธีการประมาณค่าด้วยสมการพหุนามอันดับ สามด้วยวิธีนิวตัน เมื่อกำหนดเพิ่มอีก 1 จุด คือ $\log 3.5 = 0.5440680$ และค่า คลาดเคลื่อนสัมพัทธ์ (กำหนด $\log 3, \log 3.5, \log 4.5, \log 5$)
- 4. จากโจทย์ข้อ 1-3 โดยวิธีการประมาณค่าในช่วงด้วยวิธีลากรองจ์

5. Given these data

X	1.6	2	2.5	3.2	4	4.5
f(x)	2	8	14	15	8	2
			ราไที่	10		

ann to

Calculate f(2.8) using Newton's interpolating polynomials of order 1 through 3. Choose the sequence of the points for your estimates to attain the best possible accuracy.

6. Repeat Prob. 4. using Lagrange polynomials of order 1 through 3.

7. จากข้อมูลที่กำหนดให้ต่อไปนี้

x	1	2	3	5	6
f(x)	4.75	4.0	5.25	19.75	36

จงเขียนสมการการประมาณค่าสมการพหุนามอันดับสองด้วยวิธีสไปน์

8. Develop quadratic splines for the first five data points in Prob. 5 and predict f(3.4) and f(2.2).

Table of Contents

- 🕕 บทที่ 1 ความร้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- 2 บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 1 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 🕠 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 📵 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข

Table of Contents

- 🕕 บทที่ 1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับการคำนวณเชิงตัวเลข
- 2 บทที่ 2 รากของสมการ (Root Finding)
- 3 บทที่ 3 ระบบสมการเชิงเส้น (system of linear equations)
- 1 บทที่ 4 สมการถดถอยอันดับสองน้อยที่สุด (Least Squares Regression)
- 🕠 บทที่ 5 การประมาณค่าในช่วง (Interpolation)
- 6 บทที่ 6 อนุพันธ์และปริพันธ์เชิงตัวเลข