2. Se aplica Gaussian Blur: consiste en un filtro Gaussiano que actúa como filtro paso bajo, eliminando las componentes de alta frecuencia de la imagen. 3. Utilizamos un filtro de detección de bordes. Aunque se han probado tanto el filtro Laplaciano como el de Sobel, se ha comprobado que el que mejores resultados da en este caso es el de Canny, que es bueno eliminando puntos aislados y uniendo bordes. 4. Se aplica el filtro morfológico de cierre para terminar de unir los bordes [2] y eliminar el ruido. Se utiliza un kernel de 7x7 en forma hexagonal (lo más similar al círculo) con el fin de redondear los bordes. 5. Se obtienen los contornos en la imagen y se dibuja el contorno sobre la imagen original con su área interior rellenada en color rosa. 6. Partiendo de esta imágen se crean las dos máscaras que se utilizan en la imagen del objeto y en la de fondo. En primer lugar se convierte la imagen a escala de grises y después se binariza, poniendo un umbral establecido de manera experimental. • La imagen binaria de fondo negro y objeto blanco sirve como máscara para extraer el objeto de la imagen original. • La imagen binaria de fondo blanco y objeto negro sirve para "borrar" en la imagen de fondo los pixels sobre los que irá el objeto. Antes de aplicar la máscara es necesario redimensionar la imagen de fondo para que coincida con las dimensiones de la imagen de objeto. 7. Finalmente se hace la suma de las dos imágenes con las máscaras aplicadas y se obtiene una imagen con el objeto y el fondo cambiado. Referencias [1] https://likegeeks.com/es/procesar-de-imagenes-en-python/amp/ [2] https://docs.opencv.org/master/d9/d61/tutorial_py_morphological_ops.html import numpy as np import cv2 def convert_rgb_to_gray(rgb_image, show): Convertir imagen RGB a escala de grises Parametros rgb_image: np.array (imagen en RGB) show: Boolean (indicador de si mostrar imagen en pantalla) Returns gray_image: np.array (imagen en escala de grises) gray_image = cv2.cvtColor(rgb_image, cv2.COLOR_BGR2GRAY) cv2.imshow("Gray Image",gray_image) return gray_image def gausiana(gray img, show): In [4]: Aplicar filtro Gaussian Blur a imagen Parametros gray img: np.array (imagen a filtrar) show: Boolean (indicador de si mostrar imagen en pantalla) Returns gaus image: np.array (imagen filtrada) gaus image = cv2. Gaussian Blur (gray img, (5,5), 2) cv2.imshow("Gaussian Image", gaus image) return gaus image def contraste(gray_img, show): Aumento de contraste en imagen Parametros gray_img: np.array (imagen a tratar) show: Boolean (indicador de si mostrar imagen en pantalla) Returns contrast_img: np.array (imagen con mayor contraste) contrast_img = cv2.addWeighted(gray_img, 2.5, np.zeros(gray_img.shape, gray_img.dtype), 0, 0) if show: cv2.imshow("Contrast Image", contrast_img) return contrast_img def convert_gray_to_binary(gray_image, adaptive, show): Convertir de gris a binario a partir de un valor umbral (global o adaptativo) Parametros gray_image: np.array (imagen a convertir) adaptive: Boolean (indicador de si aplicar el theshold de forma adaptada) show: Boolean (indicador de si mostrar imagen en pantalla) Returns binary_image: np.array (imagen binaria) if adaptive: binary_image = cv2.adaptiveThreshold(gray_image, 255, cv2.ADAPTIVE_THRESH_GAUSSIAN_C, cv2.THRESH_BIN _,binary_image = cv2.threshold(gray_image,151,255,cv2.THRESH_BINARY INV) cv2.imshow("Binary Image", binary_image) return binary_image def inverte(imagen): Invertir la imagen Parametros imagen: np.array (imagen a invertir) Returns imagen: np.array (imagen invertida) imagen = (255-imagen)cv2.imshow('Binario inv', imagen) return imagen In [8]: def lap grad(image): Aplicar filtro Laplaciano Parametros image: np.array (imagen a filtrar) Returns laplace: np.array (imagen filtrada) laplace = cv2.Laplacian(image, cv2.CV 32F) return laplace In [9]: def sob_grad(image): Aplicar filtro Sobel Parametros image: np.array (imagen a filtrar) Returns mag: np.array (magnitud del gradiente) dir: np.array (dirección del gradiente) $gx = cv2.Sobel(image, cv2.CV_64F, 1, 0, ksize=5)$ gy = cv2.Sobel(image, cv2.CV 64F, 0, 1, ksize=5)# Python Calculate gradient magnitude and direction (in degrees) mag, angle = cv2.cartToPolar(gx, gy, angleInDegrees=True) return (mag, angle) def canny_grad(image): Aplicar filtro Canny Parametros image: np.array (imagen a filtrar)

Caso grupal: Implementación de un filtro espacial o morfológico

Posteriormente el objeto se sitúa sobre un fondo completamente diferente.

1. Después de leer la imagen con el objeto se aplica un filtro de realce de contraste.

La línea de ejecución que sigue el software es la siguiente:

Autores: Mikel Aldalur Corta, David Caviedes Velasco, Elena Murga Martínez y Rubén Rodríguez Hernández (equipo 18, grupo 1)

Esta práctica está inspirada en las herramientas de Inteligencia Artifical capaces de cambiar el fondo de un vídeo, especialmente

fondo seleccionar mediante combinación de filtros espaciales y morfológicos el área de la imagen correspondiente al objeto [1].

utilizados en videollamadas, por ejemplo. En este Notebook se consigue, partiendo de una imagen con un objeto sobre un chroma de

Returns

return edges

Parametros

Returns

if val == 'sob':

elif val == 'lap':

elif val == 'can':

cv2.imshow(mod,grad) return (mod, grad)

def close(imagen):

def gradient(val,img_grad):

edges: np.array (imagen filtrada)

edges = cv2.Canny(image, 100, 200)

val: string (tipo de filtro a utilizar) img grad: np.array (imagen a filtrar)

grad: np.array (imagen filtrada)

mod = 'Gradiente Sobel'

mod = 'Gradiente Laplace' grad = lap_grad(img_grad)

mod = 'Gradiente Canny' grad = canny_grad(img_grad)

Aplicar filtro morfológico cierre

imagen: np.array (imagen a filtrar)

closing: np.array (imagen filtrada)

binary_image: np.array (imagen de trabajo)

def draw_contours(image, contours, image_name):

image_name: string (nombre de la imagen)

thickness = -1 #area guztia betetzeko

cv2.imshow(image_name,image)

def redimensionar(img_size, img_resize):

resized: np.array (imagen ajustada)

width = int(img_size.shape[1]) height = int(img size.shape[0])

def main(imagen_a_procesar, imagen_fondo):

Leer la imagen del croma

Aumentar los contrastes

Aplicar Gaussian Blur

img = cv2.imread(imagen_a_procesar)

gaussiana = gausiana(contrastes, True)

Aplicar filtro morfológico cierre

gray = convert_rgb_to_gray(img, True)

Lectura de imagen de objeto original imagen final = cv2.imread(imagen a procesar)

fondo = redimensionar(imagen final, fondo)

modo, fil_img_1 = gradient('can', gaussiana)

draw_contours(img, contours, 'RGB Contours2')

Obtener la máscara binarizando la imagen de contorno

Aplicar máscara a imagen original (seleccionar objeto)

res_2 = cv2.bitwise_and(fondo, fondo, mask=binary_inv)

Combinación de ambas imágenes y muestra de resultado

res = cv2.bitwise and(imagen final, imagen final, mask=binary)

Invertir máscara, redimensionar imagen de fondo y aplicar máscara

binary = convert gray to binary(gray, False, True)

contrastes = contraste(img, True)

Calcular el gradiente (Canny)

closing_im = close(fil_img_1)

Obtener y dibujar contornos contours = getContours(closing im)

binary inv = inverte(binary) fondo = cv2.imread(imagen fondo)

resultado final = res + res 2

cv2.destroyAllWindows()

imagenes='zebra.jpg' #imagenes='person.jpg' fondo = 'fondo 1.jpg' main(imagenes, fondo)

cv2.waitKey(0)

In [17]: **if** name == ' main ':

Loading [MathJax]/jax/output/CommonHTML/fonts/TeX/fontdata.js

cv2.imshow("Result", resultado_final)

#fil img 1 = closing im

dim = (width, height)

resize image

return resized

Función principal

Parametros

index = -1 #inguraketa guztiak esan nahi du #thickness = 2 #inguraketa marraren lodiera

image: np.array (imagen a tratar)

contours: list (lista de coordenadas de contorno)

contours, hierarchy = cv2.findContours(binary_image,

Dibujar contorno y rellenar área interior en imagen

contours: list (lista de coordenadas de contorno)

color = (255, 0, 255) #marraztuko den kolorea definitzeko cv2.drawContours(image, contours, index, color, thickness)

img_size: np.array (imagen con objeto --> principal)

img_resize: np.array (imagen de fondo --> imagen a ajustar)

imagen a procesar: string (directorio de imagen objeto)

imagen_fondo: string (directorio de imagen fondo)

Redimensionar la imagen de fondo para adaptarse a la principal (objeto)

resized = cv2.resize(img_resize, dim, interpolation = cv2.INTER_AREA)

cv2.imshow('close2', closing)

return closing

def getContours(binary_image):

Obtener contornos

return contours

Parametros

Parametros

Returns

1.1.1

Parametros

Returns

In [14]:

erosion = cv2.erode(imagen,kernel,iterations = 1) dilation = cv2.dilate(imagen,kernel,iterations = 1)

opening = cv2.morphologyEx(imagen, cv2.MORPH OPEN, kernel) closing = cv2.morphologyEx(imagen, cv2.MORPH CLOSE, kernel)

cv2.RETR EXTERNAL, cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)

#img = np.float32(img grad) / 255.0#Kalkulatu gradientea bi modutako batera

grad, angle = sob_grad(img_grad)

mod: string (nombre del gradiente utilizado)

Selección y llamada al filtro para detectar bordes

