

Docente: Michael Oliveira da Cruz

Discentes: Edenilson Gomes; Emanoel Rainey; Samara Kelly

Disciplina: Reconhecimento de Padrões

PROJETO 2VA

O projeto se desenvolveu utilizando o Robocode, um jogo de programação educacional que envolve a criação de robôs virtuais para batalhas em uma arena virtual. Desenvolvido em Java, o Robocode fornece uma plataforma interativa e divertida para aprender programação enquanto os participantes competem entre si.

A competição se dá em uma arena, na qual vários robôs já programados lutam pela sobrevivência, não existe interação no momento da batalha, portanto o jogador deve definir as estratégias e programar os comportamentos do robô. Apesar de ser usado para promover uma forma divertida de aplicar os conhecimentos de programação, ele também pode ser usado como ferramenta de estudo para inteligência artificial, esse é o foco deste trabalho.

Utilizamos o RoboCode como ferramenta para implementação de um sistema de aprendizagem de máquina supervisionado, utilizando a técnica de regressão logística. Inicialmente, testamos nosso robô, o HulkSmag, contra diversos adversários e coletamos os resultados para prever quais variáveis poderiam proporcionar o melhor desempenho. Cada oponente apresentou um desafio para o nosso, o código foi melhorado visando superar os obstáculos detectados.

A tabela abaixo apresenta os nomes dos robôs utilizados nos testes, juntamente com o objetivo de correlacionar a escolha de cada robô com a sua origem:

Robô	Objetivo	Origem	
RamFire	Enfrentamento de estratégia agressiva	SampleBot - RoboCode	

Walls	Enfrentamento de estratégia defensiva/agressiva	SampleBot - RoboCode	
VelocityRobot	Acertar um alvo em movimento constante	SampleBot - RoboCode	
TrackFire	Enfrentamento de estratégia agressiva inteligente	SampleBot - RoboCode	
Corners	Enfrentamento de estratégia defensiva	SampleBot - RoboCode	

O HulkSmag enfrentou 62500 rounds de 1x1 em seu processo de treinamento, 12500 rounds por adversário. A cada partida uma planilha era gerada contendo os componentes:

- Rank
- Nome do robô
- Pontos totais
- Sobrevivência
- Bônus de sobrevivência
- Dano da bala
- Bônus da bala
- Cabeçada
- Bônus de cabeçada
- Número de vezes em que ficou em primeiro lugar
- Número de vezes em que ficou em segundo lugar
- Número de vezes em que ficou em terceiro lugar

A variável mais importante no processo foi a vitória em primeiro lugar. Utilizamos variáveis globais que recebiam valores randômicos que determinavam a distância que o robô iria percorrer e a força do tiro a cada round, analisando a performance da combinação das variáveis, procuramos uma combinação que oferecesse o maior número de vitórias.

Para construir o gráfico de dispersão utilizamos um questionamento booleano "venceu?" e as variáveis true e false, onde false eram as derrotas e true as vitórias.

Na tabela de estatísticas descritivas, no cabeçalho das colunas usamos as variáveis:

- Venceu Pergunta booleana
- Coeficiente de poder de arma Valor da variável randômica
- Distância Valor da distância randômica

No cabeçalho das linhas usamos:

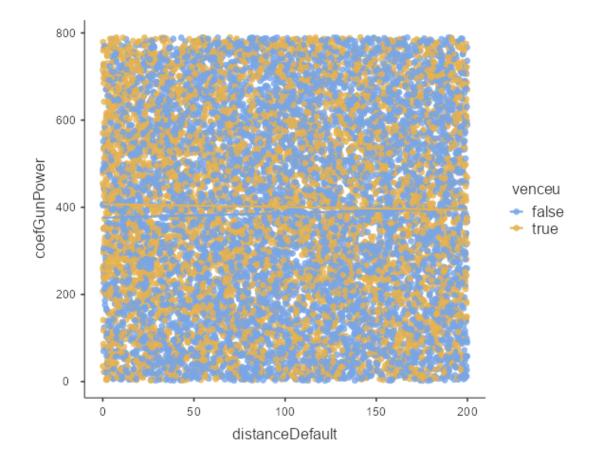
- N: Número total de vitórias e derrotas
- Omisso: Dados omissos
- Média: Média do valor obtido nas derrotas e vitórias
- Mediana: Mediana do valor obtido nas derrotas e vitórias
- Desvio-Padrão: Valor do desvio-padrão obtido na derrota e vitória
- Mínimo: Menor valor obtido na derrota e vitória
- Máximo: Maior valor obtido na derrota e vitória

O gráfico de dispersão e a tabela de estatística descritiva foram criadas para casa oponentes com base nos resultados dos 12500 rounds.

HulkSmag x RamFire – Status Aleatórios

包	Results for 12500 rounds								×		
Rank	Robot Name	Total Score	Survival	Surv Bonus	Bullet Dmg	Bullet Bonus	Ram Dmg * 2	Ram Bonus	1sts	2nds	3rds
1st	sample.RamFire	2135582 (52%)	365800	73160	1117925	51904	370404	156389	7410	5090	0
2nd	hulkSmag.HulkSmag 0	2010754 (48%)	254500	50900	1101489	100520	470953	32391	5184	7316	0
	Save								OK		

Gráfico de Dispersão



Estatística Descritiva

Estatística Descritiva							
	venceu	coefGunPower	distanceDefault				
N	false	7098	7098				
	true	5401	5401				
Omisso	false	0	0				
	true	0	0				
Média	false	387	103				
	true	401	95.0				
Mediana	false	382	103				
	true	400	94.2				
Desvio-padrão	false	229	55.9				
	true	223	58.8				
Mínimo	false	2.12	0.135				
	true	2.50	3.62e-5				
Máximo	false	790	200				
	true	790	200				

HulkSmag x Walls

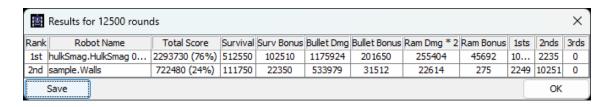
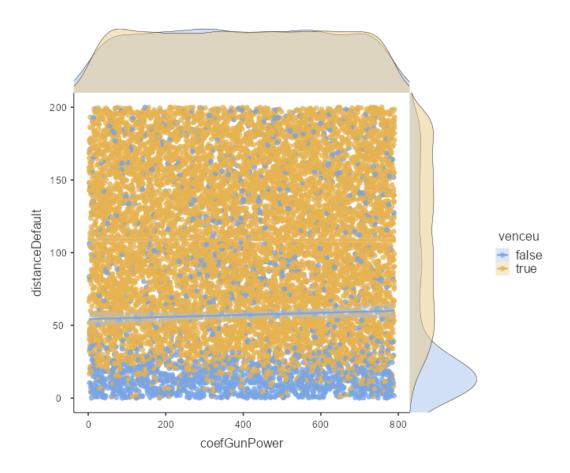


Gráfico de Dispersão

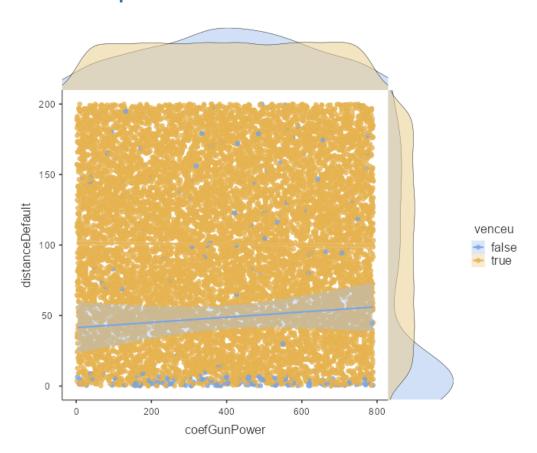


Estatística Descritiva							
	venceu	coefGunPower	distanceDefault				
N	false	2280	2280				
	true	10220	10220				
Omisso	false	0	0				
	true	0	0				
Média	false	395	57.2				
	true	395	109				
Mediana	false	394	24.8				
	true	396	108				
Desvio-padrão	false	227	60.2				
	true	228	52.7				
Mínimo	false	2.34	0.00489				
	true	2.02	0.175				
Máximo	false	789	200				
	true	790	200				

HulkSmag x VelocitRobot

2	Results for 12500 rounds ×										
Rank	Robot Name	Total Score	Survival	Surv Bonus	Bullet Dmg	Bullet Bonus	Ram Dmg * 2	Ram Bonus	1sts	2nds	3rds
1st	hulkSmag.HulkSmag 0	2259566 (74%)	612650	122530	992084	160916	278005	93381	12	242	0
2nd	sample.VelociRobot	810313 (26%)	12100	2420	321997	2135	470401	1260	247	12253	0
	Save									ОК	

Gráfico de Dispersão



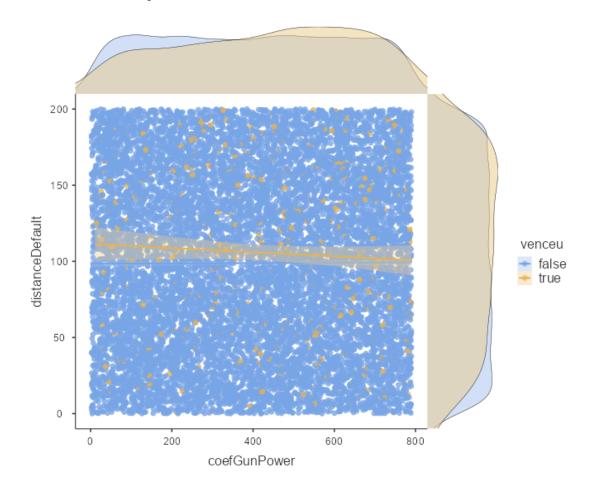
Estatística Descritiva						
	venceu	coefGunPower	distanceDefault			
N	false	245	245			
	true	12255	12255			
Omisso	false	0	0			
	true	0	0			
Média	false	404	48.9			
	true	397	101			
Mediana	false	401	5.41			
	true	397	101			
Desvio-padrão	false	210	66.4			
	true	228	57.0			

Estatística Descritiva							
	venceu	coefGunPower	distanceDefault				
Mínimo	false	3.71	0.133				
	true	2.01	0.0483				
Máximo	false	789	200				
	true	790	200				

HulkSmag x TrackFire

響	Results for 12500 roun	ds									X
Rank	Robot Name	Total Score	Survival	Surv Bonus	Bullet Dmg	Bullet Bonus	Ram Dmg * 2	Ram Bonus	1sts	2nds	3rds
1st	sample.TrackFire	2379041 (61%)	615250	123050	1370559	270181	0	0	12	173	0
2nd	hulkSmag.HulkSmag 0	1541730 (39%)	8650	1730	1092066	4425	433198	1660	195	12305	0
	Save									OK	

Gráfico de Dispersão



Estatística Descritiva							
	venceu	coefGunPower	distanceDefault				
N	false	12055	12055				
	true	447	447				
Omisso	false	0	0				
	true	0	0				
Média	false	395	98.9				
	true	431	106				
Mediana	false	397	97.8				
	true	459	108				
Desvio-padrão	false	227	57.6				
	true	223	55.6				
Mínimo	false	2.12	0.0217				
	true	10.6	0.974				
Máximo	false	790	200				
	true	790	199				

HulkSmag x Corners

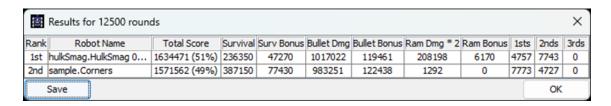
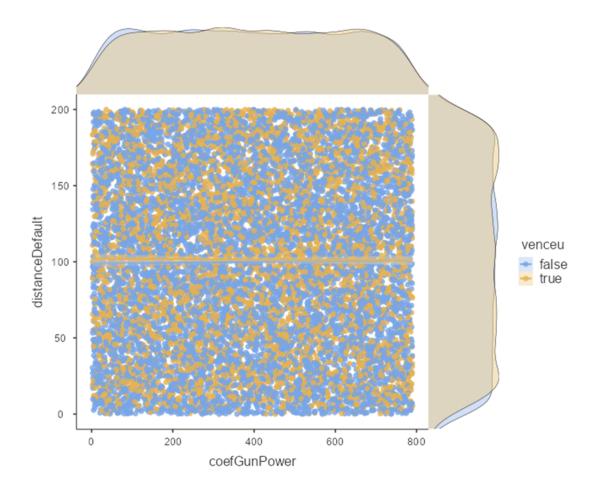


Gráfico de Dispersão



Estatística Descritiva							
	venceu	coefGunPower	distanceDefault				
N	false	7567	7567				
	true	4934	4934				
Omisso	false	0	0				
	true	0	0				
Média	false	391	100.0				
	true	396	102				

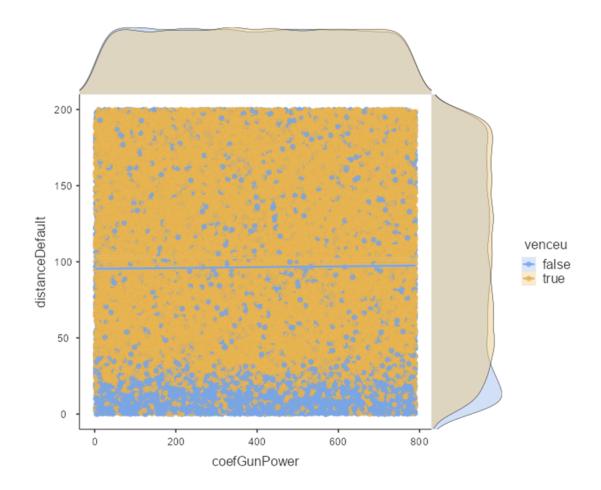
Mediana	false	387	101
	true	395	102
Desvio-padrã o	false	227	58.2
	true	224	57.5
Mínimo	false	2.11	0.00948
	true	2.19	0.0175
Máximo	false	790	200
	true	790	200

Resultados consolidados

Estatística Descritiva

Estatística Descritiva										
	vence u	N	Omiss o	Média	Median a	Desvio-p adrão	Mínimo	Máxim o		
coefGunPower	false	2924 5	0	391.9	391.1	227.4	2.1051 1	790		
	true	3325 7	0	397.2	397.1	226.5	2.0095	790		
distanceDefaul t	false	2924 5	0	96.5	95.8	59.0	0.0048 9	200		
	true	3325 7	0	102.4	102.5	56.3	3.62e-5	200		

Gráfico de Dispersão



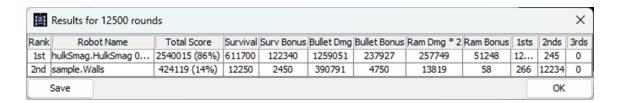
Com base nas informações obtidas, os parâmetros escolhidos para distanceDefault (Distância) e coefGunPower (Coeficiente de poder de arma) foram, respectivamente, 102.5 e 397.1. Ao executar novamente os confrontos com os valores mencionados, os resultados listados em ordem foram:

Versus RamFire

Results for 12500 rounds											
Rank	Robot Name	Total Score	Survival	Surv Bonus	Bullet Dmg	Bullet Bonus	Ram Dmg * 2	Ram Bonus	1sts	2nds	3rds
1st	hulkSmag.HulkSmag 0	2270835 (55%)	414550	82910	1138709	146971	421470	66224	8356	4144	0
2nd	sample.RamFire	1832351 (45%)	207200	41440	1050149	25037	415915	92610	4209	8291	0
	Save									OK	

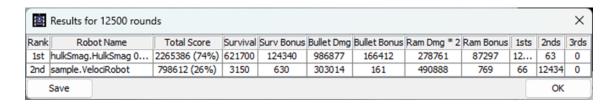
O resultado acima indica uma melhoria significativa em comparação com valores aleatórios. Na base de dados aleatória anterior, a taxa de derrota era de 48%, mas agora observamos uma redução para 45%, evidenciando uma eficaz otimização do desempenho.

Versus Wall



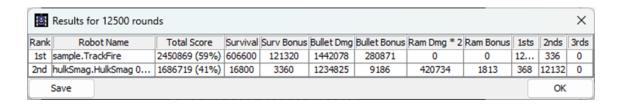
Um resultado bastante positivo em comparação com valores aleatórios. Na base de dados aleatória anterior, a taxa de vitória era de 76%, e agora observamos um aumento significativo, atingindo 86%. Isso indica uma notável melhoria no desempenho do sistema.

Versus VelocitRobot



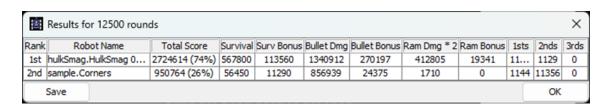
Essencialmente um empate, porém com uma leve melhoria perceptível ao considerar o total de pontuação.

Versus TrackFire



Houve uma ligeira melhoria ao notar que, embora a derrota ainda ocorra, a diferença foi reduzida em quatro pontos percentuais.

Versus Corners



Uma significativa melhoria, uma vez que, partindo de uma vitória em apenas 51% dos confrontos, agora alcançou um notável aumento para 74%.

Conclusão

A estratégia de avançar diretamente sobre o adversário, embora altamente agressiva, revelou-se uma tática de alto risco, para não dizer imprudente. Ao investir contra o oponente, o robô expõe-se a um considerável aumento no risco de ser atingido. Apesar disso, essa abordagem demonstrou eficácia quando utilizada contra alvos com tempo de reação mais lento ou com atraso em suas ações.

Entretanto, alvos estacionários, especialmente aqueles que podem ser precisamente atingidos a longa distância, mostraram-se particularmente desafiadores para o HulkSmag. Sua habilidade em buscar confrontos próximos, embora precisa, o tornou vulnerável aos primeiros ataques inimigos, concedendo frequentemente uma vantagem decisiva ao oponente. Isso se reflete nos pontos concedidos aos adversários no TotalScore, resultando em vitórias frequentes nos confrontos um contra um.

Existem oportunidades substanciais para aprimorar a estratégia adotada. Uma área crítica de melhoria seria a implementação de um algoritmo eficiente de evasão. Integrar tal mecanismo ao código do HulkSmag possibilitaria uma resposta mais sofisticada, melhorando sua sobrevivência na arena e mitigando os riscos associados à abordagem frontal e direta. Essa ampliação do repertório estratégico contribuiria significativamente para enfrentar cenários de combate mais